

# MOTORIZED STAGES XY-AXIS LINEAR BALL GUIDE 【自動】XY軸 リニアボール

■自動ステージ専用 技術問合せ窓口  
駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)  
TEL: 0120-343-559  
FAX: 0120-343-588  
受付時間: 月~金(祝日等除く)  
9:00~12:00 13:00~17:00



■特長: 厚みが薄く、ステージ面サイズのバリエーションが豊富なXY軸タイプ

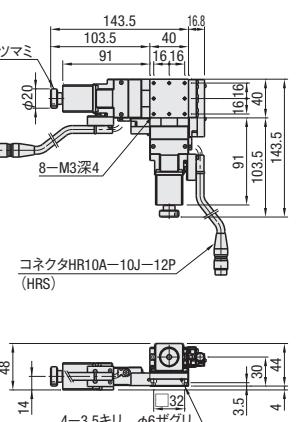
## ■自動XY軸



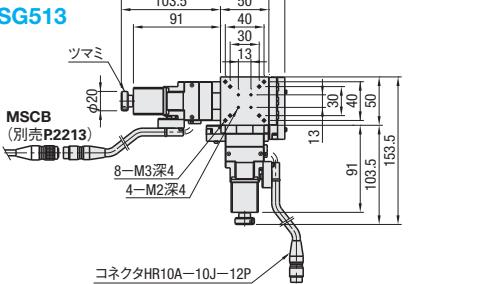
写真は、No.413, 513, 615, 715のカバー位置Rです。

コントローラ・ハンディターミナルはP.2211・2212をご覧ください。XYの下軸を固定する為の専用六角レンチが付属します。

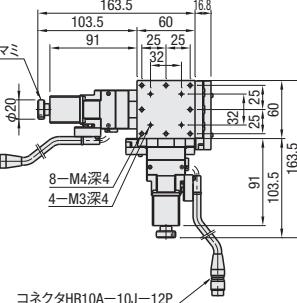
XYMSG413



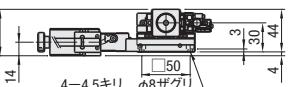
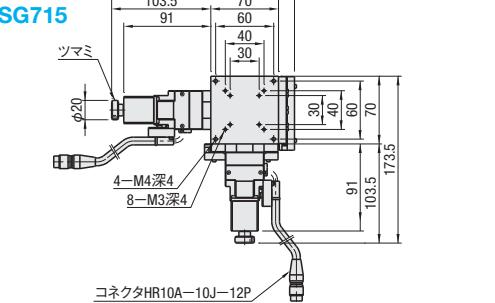
XYMSG513



XYMSG615



XYMSG715



型式		センサ選択			モータ	ケーブル	機械規格					精度規格 <sup>**4</sup>		
Type	No.	カバー位置	論理	電圧(V)			ステージ面 移動量 (mm)	自重 <sup>**3</sup> (kg)	耐荷重 (N)	一方向位置決め 精度 精度	モーメント剛性 <sup>**1</sup> ピッキング ヨイキング ローリング	ピッキング	ヨイキング	
XYMSG	413	L (正勝手)	A (すべてN.C.) B (すべてN.O.) C (リミットスイッチN.C.) D (高トルク) E (高分解能)	5 <sup>1</sup> 24 <sup>1</sup>	(標準) (高トルク) (ブレーキ付用) (ブレーキ付) (アステップ) (サーボモータ用) (モータ・ケーブルの組合せは右表をご参照ください。)	(ケーブルなし別売) (標準) (高トルク) (ブレーキ付用) (ブレーキ付) (アステップ) (サーボモータ用) (モータ・ケーブルの組合せは右表をご参照ください。)	40X40	13	1.0	93.1	6 $\mu$ m以内	0.22	0.17	0.12
	513				50X50	1.2	92.1	0.14	0.1	0.06				
	615				60X60	1.7	91.1	0.08	0.07	0.03				
	715				70X70	1.8	89.2	0.03	0.03	0.01				
	430	R (勝手違い)	B (すべてN.C.) C (リミットスイッチN.C.) D (高トルク) E (高分解能)	PA <sup>2</sup> UA <sup>2</sup>	40X60	30	1.4	90.5	12 $\mu$ m以内	0.24	0.18	0.26		
	530				50X70	1.7	88.5	0.12		0.13	0.1			
	650				60X100	2.5	84.4	0.05		0.05	0.05			
	750				70X110	2.7	82.7	0.03		0.03	0.03			

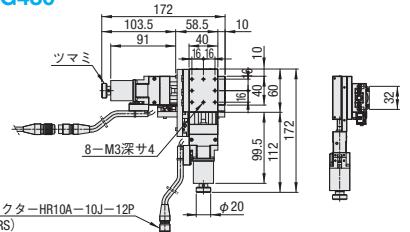
\*1: センサ電圧が24Vの場合、MSCTL102/112(コントローラ)で動作させることはできません。また、センサ電圧5V選択時に5Vを超える電圧をかけると破損します。

\*2: モータ選択MA, PAはドライバ、UAはアンプがセットになっております。ケーブルはそれぞれM, P, Uのみ選択可能でN(ケーブルなし)は選択できません。

\*3: モータ選択C使用時の値です。

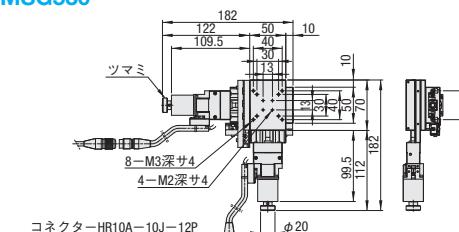
\*4: 単軸(水平置き)での精度仕様となります。

XYMSG430

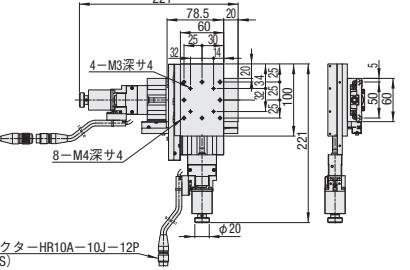


XYMSG530

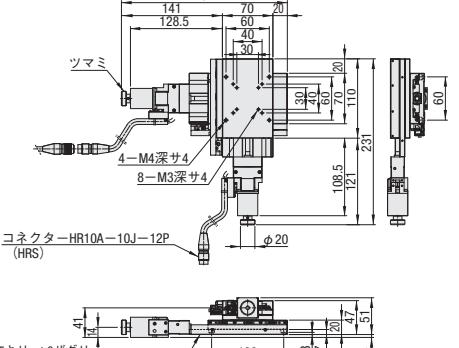
XYMSG530



XYMSG650



XYMSG750



Order  
注文例

Delivery  
出荷日

5  
日目発送

型式  
— センサ選択 — モータ — ケーブル  
XYMSG413 — LA5 — C — N

Price  
価格

Type	No.	¥基準単価					
		C	D	E	MA	PA	UA
XYMSG	413	155,610	161,600	157,610	345,140	301,250	440,900
	513	161,490	167,580	163,590	351,120	307,230	446,880
	615	163,590	169,580	165,590	353,120	309,230	448,880
	715	173,460	179,550	175,560	363,090	319,200	458,850
	430	188,530	194,510	190,520	378,050	334,160	473,810
	530	196,510	202,490	198,500	386,030	342,140	481,790
	650	208,480	214,460	210,470	398,000	354,110	493,760
	750	216,460	222,440	218,450	405,980	362,090	501,740

■数量別出荷日	
数量区分	標準対応 個別対応
小口	大口
数量 1~2	3~

出荷日  
通常  
お見積り

表示数量超えはWOSにてご確認ください。

■共通スペック

送りねじ	ボールねじ6、リード1
ガイド	リニアボールガイド
分解能 <sup>1</sup>	2 $\mu$ m/パルス(Full) 1 $\mu$ m/パルス(Half)
繰返位置決め精度	$\pm 0.5\mu$ m以内
ロストモーション	1 $\mu$ m以内
バックラッシュ	0.5 $\mu$ m以内
平行度	15 $\mu$ m以内

\*1 1パルスの信号に対してのステージの移動量です。

\*2 単軸(水平置き)での精度仕様となります。

■電気仕様

\*3 モータ選択C, D, E使用時の仕様です。モータ選択MA, PA, UA使用時の仕様は自動リニアボールステージ概要②(P.2203)をご参照ください。

モータ  
タイプ  
5相ステッピングモータ 0.75A/相(オリエンタルモーター(株))

受側適合コネクタ  
HR10A-10J-12S(73)(ヒロセ電機株)

消費電流  
100mA以下(1センサあたり25mA)

制御出力  
NPNオーブンコレクタ出力 DC5~24V 16mA以下

残留電圧0.4V以下(負荷電流16mA時)

センサ

出力論理

N.C. … 光出力ON  
N.O. … 遮光時ON

K: 発光側カソード  
V: 受光側電源+  
O: 発光側アノード  
0: 出力  
G: 受光側電源-

センサ

出力論理

<内部回路>

本

K: 発光側カソード  
V: 受光側電源+  
O: 発光側アノード  
0: 出力  
G: 受光側電源-

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理

本 = 本  
A = 本  
O = 本  
G = 本

センサ

出力論理