



FA用メカニカル標準部品カタログをご確認ください。

CADデータフォルダ名: 07_Actuator

■ 回生装置

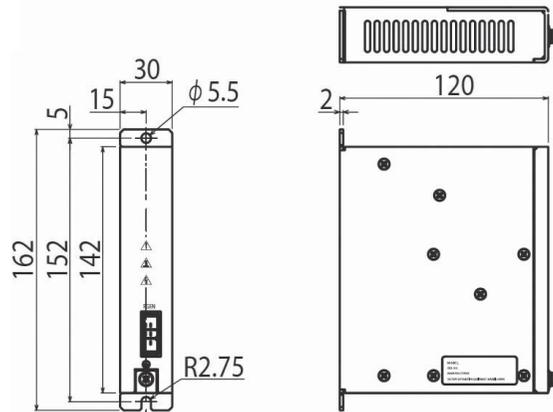


[A]付属品
コントローラとの専用
接続ケーブル(300mm)

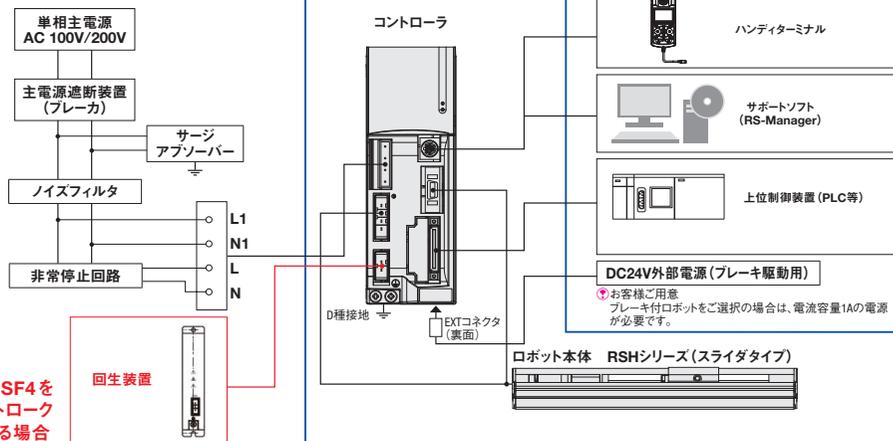
型式	EXRS-RGT
外形寸法	W30×H142×D118mm(取付ステー含まず)
本体質量	470g
回生吸収動作電圧	約420V以上
回生吸収停止電圧	約380V以上
必須使用機種	RSH4(P.99)/RSH5(P.101)/RSF4(P.103)
必須使用条件	RSH4/RSH5/RSF4を垂直使用時、ストロークが700mmを超える場合
対応コントローラ	EXRS-C21A/C21B/C22A/C22B

- 必ずご使用のコントローラの近隣に間隔をあけて設置して下さい。推奨間隔: 20mm程度
- コントローラとの接触は、必ず付属の専用接続ケーブルをご使用下さい。

型式	¥基準単価		¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ	
EXRS-RGT	25,900	25,600	25,200	



■ 接続図



注意!!
RSH4/RSH5/RSF4を
垂直使用時、ストローク
が700mmを超える場合

■ 取扱説明書



型式	言語	種類	対象型式	¥基準単価			¥スライド単価			
				1冊	2,3冊	4,5冊	1冊	2,3冊	4,5冊	
EXRS-MJ5	日本語	ロボット本体(標準)	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300
			RSD1/2/3							
			RSDG1/2/3							
EXRS-MJ6	日本語	ロボット本体(グリーン仕組)	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000
			RSH1C/2C/3C							
			RSF4							
EXRS-KJ3	英語	コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200
			EXRS-P1							
			EXRS-P1							
EXRS-ME5	日本語	ロボット本体(標準)	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300
			RSD1/2/3							
			RSDG1/2/3							
EXRS-ME6	日本語	ロボット本体(グリーン仕組)	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000
			RSH1C/2C/3C							
			RSF4							
EXRS-KE3	英語	コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200
			EXRS-P1							
			EXRS-P1							

型式	言語	種類	対象型式	¥基準単価			¥スライド単価			
				1冊	2,3冊	4,5冊	1冊	2,3冊	4,5冊	
EXRS-MC5	中国語	ロボット本体(標準)	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300	RS1/2/3	4,100	3,700	3,300
			RSD1/2/3							
			RSDG1/2/3							
EXRS-MC6	中国語	ロボット本体(グリーン仕組)	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000	RS1C/2C/3C	2,800	2,400	2,000
			RSH1C/2C/3C							
			RSF4							
EXRS-KC3	中国語	コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200	EXRS-C1/C21/C22	5,000	4,600	4,200
			EXRS-P1							
			EXRS-P1							

取扱説明書はWEBからもダウンロード頂けます。

<http://jp.misumi-ec.com/maker/misumi/mech/product/rs/soft/>