

規格追加
赤文字表示

SINGLE AXIS ROBOT CLEAN ROOM CLASS RS2C -STRAIGHT TYPE-

単軸ロボット クリーン仕様 RS2C -ストレートタイプ-

価格改訂

RS

SINGLE AXIS ROBOT

専用サイト <http://fa.misumi.jp/rs/>
便利な選定ソフトのご利用や取扱説明書をダウンロードしてご利用いただけます。

CE
対応

● CEマーキング注意事項参照 P.396
● CADデータフォルダ名: 06_Actuator

特長：吸引用エア継手が標準装備され、グリスは低発塵グリスを使用しています。

ロボット本体
本体樹脂黒色仕様
(追加加工にてご指定ください)

ケーブル
取扱説明CD-ROM

コントローラ仕様 P.393 サイクルタイム線図 P.397

■構成部品

■付属品

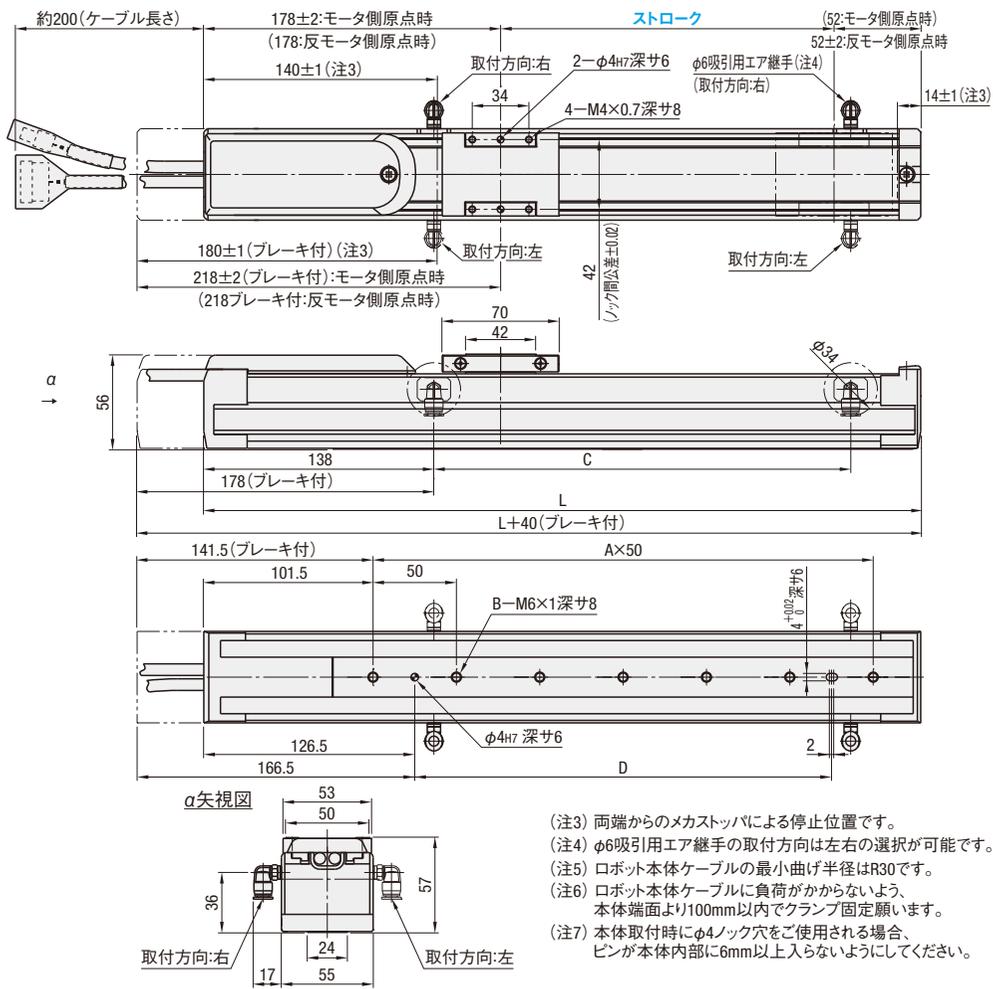
■ロボット材質/表面処理

■一般仕様

■基本仕様 用語説明 P.396

Type	リード(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	最大可搬質量(kg)		ストローク(mm)	最高速度(注1)(mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数	クリーン度(注2)	吸引量(ℓ/min)	
			水平	垂直								
RS2C	06	±0.02	10	2	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点	CLASS10 (1あたり) (0.1μmペース)	90	
	12		4	1		45						600~380
	20		6	—		27						1000~633

(注1)ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。(注2)吸引プロア使用にて吸引量90ℓ/minの場合。



- (注3) 両端からのメカストップによる停止位置です。
- (注4) φ6吸引用エア継手の取付方向は左右の選択が可能です。
- (注5) ロボット本体ケーブルの最小曲げ半径はR30です。
- (注6) ロボット本体ケーブルに負荷がかからないよう、本体端面より100mm以内でクランプ固定願います。
- (注7) 本体取付時にφ4ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に6mm以上入らないようにしてください。

■寸法・質量

Type	ストローク(mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2C	L	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030
	A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840
	D	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量(kg)	2.1	2.3	2.5	2.7	2.9	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5	4.6	4.8	5.0

● プレーキ付の質量は0.2kg重くなります。

Type	リード(mm)	ブレーキ有無(注1)	継手取付方向	選択			
				コントローラ種類	入出力種類	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)
RS2C	06	無:無記入 有:B	右:R 左:L	C1 DC24V ±10%	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12						
	20						

(注1)垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。(リード20のブレーキ有はご選定できません)

Order 注文例

型式 RS2C06B - 継手取付方向 R - コントローラ種類 C1 - 入出力種類 N - ケーブル長さ 3 - ストローク 400

Delivery 出荷日 5 日目発送

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台															
	ストローク(mm)															
RS2C□□	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2C□□	67,500	68,500	69,300	70,400	71,400	72,400	73,400	74,300	75,400	76,400	78,400	80,300	82,300	84,200	86,300	88,300
RS2C□□B	82,300	83,300	84,200	85,300	86,300	87,300	88,300	89,100	90,200	91,200	93,200	95,200	97,200	99,000	101,100	103,100

●表示数量超えは納期お見積り

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台			
		N	P	C	D
C1	N	14,900	1,100	6,100	10,900
	P	26,900	6,100	8,100	10,900
	C	28,900	8,100	8,100	10,900
	D	31,800	8,100	8,100	10,900

■ケーブル価格

ケーブル長さ(m)	¥基準単価 1~5本			
	1	3	5	10
1	6,100	6,100	8,100	10,900

▲注意

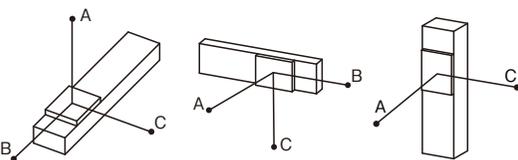
本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除してあります。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P.394参照

● I/Oケーブルは付属していません。ご入用の際は追加加工(T)をご指定ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格になります
 <例>注文型式がRS2C06-R-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格
 ¥74,300 + ¥14,900 + ¥6,100 = ¥95,300

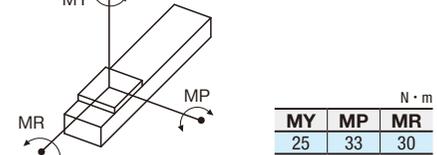
■許容オーバーハング量

- ・水平使用時
- ・壁面取付使用時
- ・垂直使用時



■静的許容モーメント

- ・モーメント図



■最高速度(mm/sec)

リード	質量	mm		
		A	B	C
06	10kg	344	29	62
	8kg	332	37	79
	4kg	503	78	165
12	6kg	335	47	95
	4kg	347	72	139
	4kg	334	67	120
20	2kg	413	139	218
	8kg	47	22	355
	6kg	76	35	377
12	4kg	134	63	496
	6kg	63	31	263
	4kg	109	57	300
20	4kg	92	51	265
	2kg	192	123	372

Type	リード(mm)	ストローク(mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS2C	06	300	280	250	220	190
	12	600	560	500	440	380
	20	1000	933	833	733	633

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+
 ¥89,100 + ¥14,900 + ¥6,100
 (原点位置変更価格)+(ハンディターミナル標準仕様) = 合計購入価格
 ¥0 + ¥37,800 = ¥147,900

Alteration 追加加工

型式 RS2C06B - 継手取付方向 R - コントローラ種類 C1 - 入出力種類 N - ケーブル長さ 3 - ストローク 400 - (E・H...etc.)

Alterations	E	H	D	S	R	T	MJ/ME	KJ/KE	BC
原点位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様 P.359・395	サポートソフトUSB通信ケーブル付仕様 P.359・395	サポートソフトRS232C通信ケーブル付仕様 P.395	I/Oケーブル	ロボット本体用取扱説明書	コントローラ用取扱説明書	本体樹脂色変更	
Code	E	H	D	S	R	T	MJ/ME	KJ/KE	BC
Spec.	原点位置を反モータに変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P.359・395	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P.359・395	サポートソフトRS232C通信ケーブル付を付属します。仕様 P.395	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P.360・395	ロボット本体用取扱説明書を付属します。MJ:日本語版 ME:英語版	コントローラ用取扱説明書を付属します。MJ:日本語版 KE:英語版	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	
¥/1Code	無料	37,800	62,500	19,500	15,400	2,100	1,400	1,400	600

● オプション品を単品にてご購入の場合は、P.395をご参照ください。

6 単軸ロボット アクチュエーター