

集塵ノズル組付手順書 ver1.00

(パナソニッククデバイスSUNX レーザーマーカー接続タイプ)

付属部品	型番	数量
六角ボルト	RSCB5-20	2
厚型ローレットノブ	NKMAB5-8	2

対象 レーザー ^{マーカー}	LP-RF シリーズ取付用	LP-RF200P, LP-RV200P
	LP-M/MA シリーズ取付用	LP-M500, LP-M500-S, LP-M505, LP-M505-S, LP-M200, LP-M200-S, LP-M205, LP-M205-S, LP-MA05, LP-MA05-S, LP-MA06, LP-MA06-S

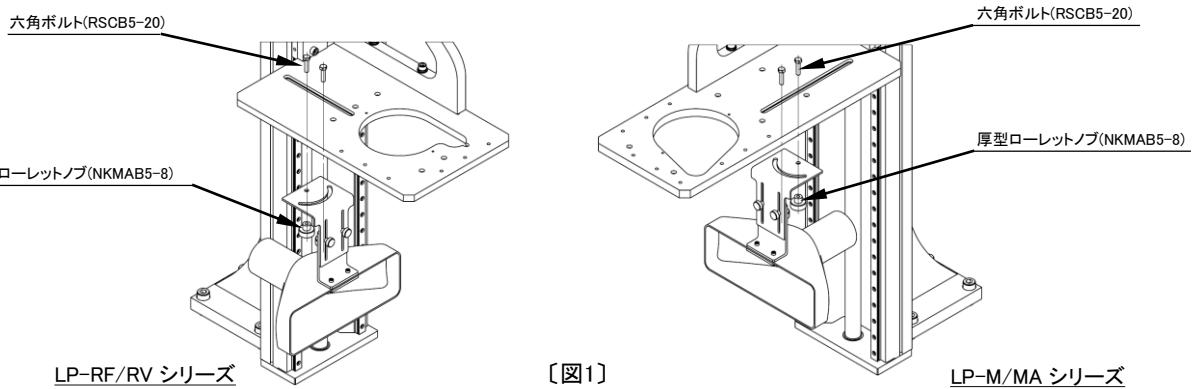
お問い合わせ先 TEL:0120-343-603
手動ユニット担当窓口まで

1. 事前作業

- 1-1 レーザーマーカーを組付ける前に六角ボルト(RSCB5-20)を位置調整用の長穴に差し込みます。(図1参照)
- 1-2 レーザーマーカーを組み付けます。「レーザーマーカー取付用アタッチメント組付手順書」の「5.レーザーマーカーの取付」を参照

2. 集塵ノズルの取付

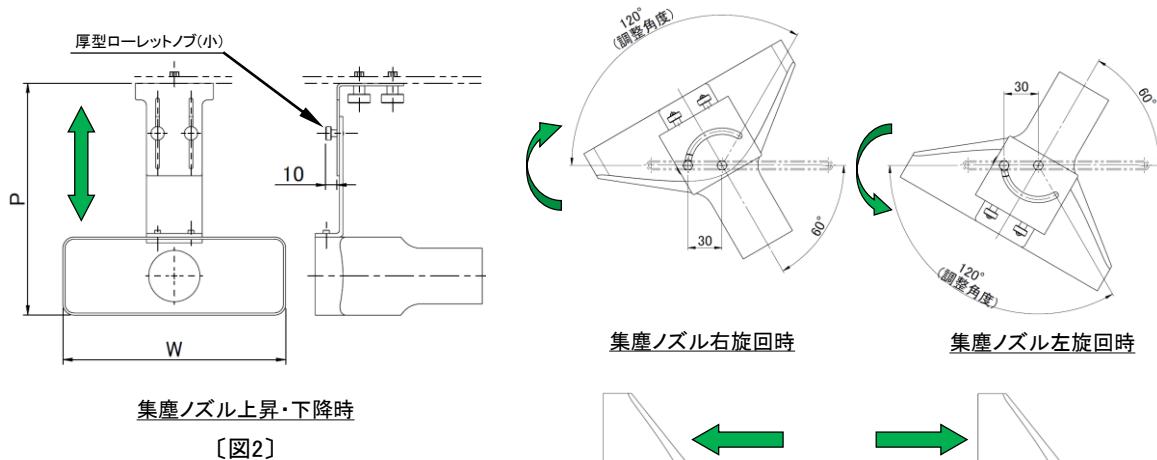
- 2-1 集塵ノズルを六角ボルト(RSCB5-20)に誘い込みながらレーザーマーカー取付用アタッチメントに取付けて、厚型ローレットノブ(NKMAB5-8)で締付けます。(図1参照)



[図1]

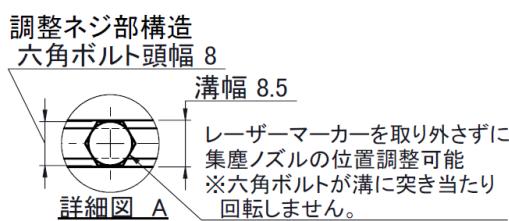
3. 集塵ノズルの調整方法

- 3-1 上昇・下降の場合 : 2箇所の厚型ローレットノブ(小)を緩めて集塵ノズルの位置を調整します。(図2参照)
 - 3-2 前進・後退の場合 : 2箇所の厚型ローレットノブ(NKMAB5-8)を緩めて集塵ノズルの位置を調整します。(図3参照)
 - 3-3 旋回の場合 : 2箇所の厚型ローレットノブ(NKMAB5-8)を緩めて集塵ノズルの位置を調整します。(図3参照)
- ※位置調整時にレーザーマーカー本体を取り外す必要はありません。(図4参照)



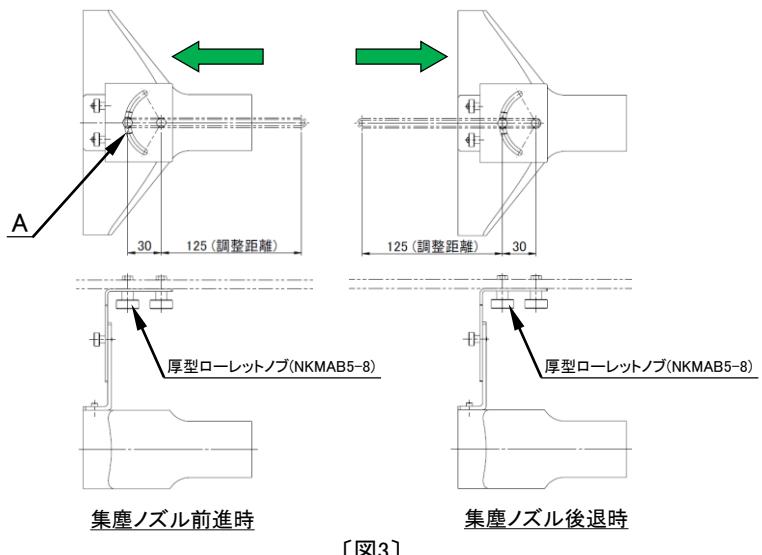
集塵ノズル上昇・下降時

[図2]



位置調整部ネジ部詳細

[図4]



集塵ノズル前進時

[図3]

集塵ノズル後退時