自動リニアボールステージ CAVE-X POSITIONER 概要①

■特長

(1省スペース: センサは本体に設置され、ステージの側面からはみ出ることはありません。

専用の筐体設計で高剛性とコンパクト化を実現。

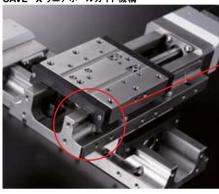
②高剛性: 部品は十分な厚みがあり、高い剛性を維持できます。

本体のベースとガイド機構が一体式構造を採用し、移動精度が高い。 ③高精度:

特別に設計した機構部品を採用し、駆動性能が高い。

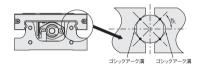
4低価格: キーパーツは社内集中大量生産により、超低価格を実現。

CAVE-X リニアボールガイド機構





本体上下面プレート(ステンレス焼入れタイプ)にゴシックアーク溝ボールガイドを直接加工しています。ゴシックアーク溝は2つの円弧でできているため、ボールの接点が片側で2点接触となります。下図のように、両側で4点接触となるため、高剛性を実現します。



■機能



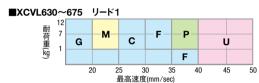
「AX72014 FA用メカニカル標準部品カタログをご確認ください。

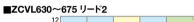
■掲載商品一覧表

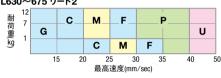
| | | | | | | 型式 | | | | | 15.40 |
|------|---------|---------|----|----------------|----------------|----------------|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|-------------|
| 軸 | トラック | Туре | | | No. | ※()内はステ | ージ面サイズ | (mm) | | | 掲載 ページ |
| | | 移動量(mm) | 20 | 30 | 50 | 75 | 100 | 150 | 200 | 300 | . , |
| X軸 | 無限軌道タイプ | XCVL_ | | 630 (60×60) | 650 (60×60) | 675 (60×60) | 6100 (60×60) | 6150 (60×60) | 6200 (60×60) | 6300 (60×60) | P.127 · 129 |
| XY車由 | 無限軌道タイプ | XYCVL | | 630 (60×60) | 650 (60×60) | 675 (60×60) | | | | | P.131 |
| Z軸 | 無限軌道タイプ | ZCVL | | 630 (60×60) | 650 (60×60) | 675 (60×60) | | | | | P.133 |

■適用モータの種類と性能

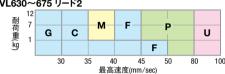
●機種別耐荷重と最高速度



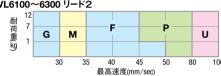




■XCVL630~675 リード2



■XCVL6100~6300 リード2



■モータの分類

| 分類 | モータコード | 形式 | メーカ |
|-------------------|--------|--------------|---------------|
| -10 | С | C005C-90215 | |
| 5相ステップ 0.75A/相 | F | PK525HPB—C1 | オリエンタルモーター(株) |
| 0.7 JA/ 1p | G | PK523HPMB—C1 | |
| 電磁ブレーキ | M | PK545AWM | オリエンタルモーター(株) |
| αステップ | P | ASM34AK | オリエンタルモーター(株) |
| ACサーボ | U | HF-KP053 | 三菱電機(株) |

[※]型番は独自の管理番号となります。

■参考資料 モータ性能

■XCVL675(水平設置)

注意・以下のデータは規定の参考値であり、動作保証値ではありません。

運転モード:加減速時間を位置決め時間の1/4、等速時間を位置決め時間の1/2に設定します。

・速度、位置決め時間はお客様の使用条件により異なります。ご注意ください。

| | 00.0 | 0.7 1 | 1.40 | 0.7 1 | 2.00 | | | | | | | | |
|--------------------------------------|------|-------|-------|---|-------------|--|--|--|--|--|--|--|--|
| G | 20.0 | 1.25 | 2.50 | 1.25 | 5.00 | | | | | | | | |
| M | 25.0 | 1.00 | 2.00 | 1.00 | 4.00 | | | | | | | | |
| Р | 40.0 | 0.63 | 1.25 | 0.63 | 2.50 | | | | | | | | |
| U | 50.0 | 0.50 | 1.00 | 0.50 | 2.00 | | | | | | | | |
| 単位:最高速度 [mm/sec]/加速、等速、減速、位置決め [sec] | | | | | | | | | | | | | |
| 運転速度(mm/sec) | 位 | 置決め時間 | 間一運転返 | 速度 | C F G M P D | | | | | | | | |
| 0 | 10 | | | | | | | | | | | | |
| 0.0 | 1.0 | | | 0.0 1.0 2.0 3.0 4.0 5.0 6.0 位置決め時間(sec) | | | | | | | | | |

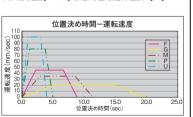
モータコード 最高速度 加速時間 等速時間 減速時間 位置決め時間 C 30.0 0.83 1.67 0.83 3.33

35.0 0.71 1.43 0.71 2.86





■XCVL6300(水平設置)



■モータコード [U] 適用ケーブル モータUに適用するケーブルは固定になります。モータUに適用するケーブルのコードもUとなるため、モータとケーブルのコードが一致します。モータケー ブルとセンサケーブルはステージ側でコネクタによって接続されます。モータドライバとモータケーブル(エンコーダケーブル)はセットでご提供いたします。

3.0 4.0 位置決め時間(sec)

| モータコード | ケーブルコード | ドライバ品番 | モータケーブル | エンコーダケーブル | センサケーブル |
|--------|---------|----------------------------|-------------------------|---------------------|------------------------------|
| М | М | RKD507M-A (オリエンタルモーター (株)) | STP0-RK2-A-3(付属品) | - | |
| P | Р | ASD10A-K(オリエンタルモーター (株)) | STP0-AS1-B-3(付属品) | - | HR10AP-S-A-6-2 (ヒロセ電機(株)) |
| U | U | MR-J3-10A(三菱電機(株)) | SVPM-J3HF1-B-3-02S(付属品) | SVEM-J3HF1-B-3(付属品) | |

124 123

自動リニアボールステージ CAVE-X POSITIONER 概要②

■モータオプションシリーズ

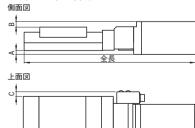
ー ・電気仕様

| ・電気仕 | 禄 | | | | | | | | | | | | | |
|-----------|--------------|-----------------------|--|---|----------------|----------------------------------|---------------------------------------|---|--|--|--|--|--|--|
| | モータコ | 1-K | С | F | G | M | Р | U | | | | | | |
| | | • | 標準 | 高トルク | 高分解能 | ブレーキ付 | 脱調レス | 高速 | | | | | | |
| | | | | | XCVL630 | / XCVL650 / XCVL6 | 675 | | | | | | | |
| | ステージ | 917 | - | | XCVL61 | 00 / XCVL6150 / X | CVL6200 / XCVL630 | 00 | | | | | | |
| | | タイプ | | | aステップモータ | ACサーボモータ | | | | | | | | |
| | 型: | 番(*1) | C005C-90215P | PK525HPB-C1 | PK523HPMB-C1 | PK545AWM | ASM34AK | HF-KP053 | | | | | | |
| T | | レーキ | | 無 | | 有 | 無 | # | | | | | | |
| | | ーカー | | • | エンタルモーター(| | , , , , , , , , , , , , , , , , , , , | 三菱電機(株) | | | | | | |
| | ステップ角度 | | | | | Ì | 0.36° | 18ビットエンコーダ | | | | | | |
| | | プラス 量検出器) | 0.72° | 0.72° | 0.36° | 0.72° | (1000P/R設定時) | (262144P/R) | | | | | | |
| モータ | | 質量 | 0.11ka | 0.2ka | 0.11ka | 0.52kg | 0.15kg | 0.35kg | | | | | | |
| サイズ | モータ | □寸法 | 28mm | 28mm | 28mm | 42mm | 28mm | 40mm | | | | | | |
| | 寸法 | L寸法 | 42mm | 61.5mm | 42mm | 69mm | 45mm | 66.4mm | | | | | | |
| | 励磁(瞬 | 間) 最大トルク | 0.041N·m | 0.073N·m | 0.038N·m | 0.240N·m | 0.055N·m | 0.480N·m | | | | | | |
| | ドラ・ | イバ品番 | | - | | RKD507M-A | ASD10A-K | MR-J3-10A 三菱電機(株) | | | | | | |
| | | 力電源 ・周波数) | | DC24V±10% | | 単相AC100-115V 50/60Hz | DC24V±10% | 三相·単相AC200-230V 50/60Hz | | | | | | |
| | | ットセンサ | | | | 有 | | | | | | | | |
| | | 点センサ | | XCV:有) | (CVI:無(センサオ | 13 | 以下の刑番にかり | | | | | | | |
| | | 京点センサ | XCV:有 XCVL:無(センサオプション設定時は以下の型番になります) | | | | | | | | | | | |
| | | 形式 | XCV: EE-SX4134(オムロン(株)) XCVL: PM-L24(パナソニックデバイスSUNX(株)) | | | | | | | | | | | |
| | | 源電圧 | DC5~24V±10% | | | | | | | | | | | |
| センサ | | 伽尼江 費雷流 | | XCV:合計60mA以下 XCVL:45mA以下(一つのセンサあたり平均15mA以下) | | | | | | | | | | |
| | | 54 HE //L | | VOW - NIDNET - TO THE DOOM INTERNALLY | | | | | | | | | | |
| | 制 | 御出力 | XCV: NPNオープンコレクタ 出力DC5~24V 8mA以下 残留電圧0.3V以下(負荷電流2mAの場合) 残留電圧0.4V以下(負荷電流50mAの場合) 残留電圧0.4V以下(負荷電流16mAの場合) | | | | | | | | | | | |
| | 出力 | コロジック | 検出(遮光)時は出カトランジスタOFF(導通無し) | | | | | | | | | | | |
| | | 形式 | HR10A—10. | J—12P(73) (ヒロセ | 2電機(株)) | 350782-1 (タイコエレクト ロニクスジャパン | 5557-10R (日本モレックス | モータ ケーブル - | | | | | | |
| | | | | | | (同)) | (株) | エンコーダ - | | | | | | |
| | | | | | | (1.2// | | ⊥ ⊿ JN4FT04SJ1−R | | | | | | |
| コネクタ | モータ | | | P—12S(73)(ヒロも | 7雷機(株)) | 350720-1 (タイコエレクト | 5557-10P (日本モレックス | モータ 日本航空電子工業 (株) | | | | | | |
| | | | | | | ロニクスジャパン (同)) | (株)) | 1674320-1 エンコーダ (タイコエレクトロニ クスジャパン(同)) | | | | | | |
| | センサ | 形式 | HR10A-10 | J-12P(73)(ヒロセ | ・電機(株)) | HR1 | 0A-7J-6P(73)(E | ロセ電機(株)) | | | | | | |
| | センサ | 受信側型番 | HR10A-10F | P-12S(73)(ヒロt | z電機(株)) | HR | 10A-7P-6S (73) (ヒ | ロセ電機(株)) | | | | | | |
| | | Full/Half | 2μ m/ 1μ m | 2μm/1μm | 1μm/0.5μm | 2μm/1μm | 1μm/0.5μm | | | | | | | |
| | リード 分 1mm | 1~1/250 (16段階) | 0.1 <i>µ</i> m | 0.1 <i>µ</i> m | 0.05µm | 0.1 <i>µ</i> m | - | 18ビットエンコーダ | | | | | | |
| | 能 リード | Full/Half | 4μm/2μm | 4μm/2μm | 2μm/1μm | 4μm/2μm | 2μm/1μm | (262144P/R) | | | | | | |
| 精度 サイズ | 2mm | 1~1/250 (16段階) | 0.2μm | 0.2μm | 0.1 <i>µ</i> m | 0.2μm | - | | | | | | | |
| | | XCV | 20mm/sec | 30mm/sec | 25mm/sec | 25mm/sec | 30mm/sec | 50mm/sec | | | | | | |
| | 最高速度 | | 30mm/sec | 35mm/sec | 25mm/sec | 25mm/sec | 40mm/sec | 50mm/sec | | | | | | |
| | | XCVL U-F2mm | 35mm/sec | 45mm/sec | 30mm/sec | 40mm/sec | 80mm/sec | 100mm/sec | | | | | | |
| | | ,, , , =111111 | 30 | | 30 | | 30 | | | | | | | |

*1 型番は独自の管理番号となります。

■外形寸法図

● XCVL/XCVLCシリーズ



| | スタ | スタンダードタイプ | | | | | | | | | | |
|---|---------|------------------|------------|-----|---|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Ì | モータ | サイズ□ | Α | В | С | 全長 | | | | | | |
| | 選択 | (mm) | A | В | ٥ | 30 | 50 | 75 | 100 | 150 | 200 | 300 |
| | O | 28 | - | 0.5 | _ | 198 | 218 | 243 | 268 | 318 | 368 | 468 |
| | F | 28 | _ | 0.5 | _ | 218 | 238 | 263 | 288 | 338 | 388 | 488 |
| | G | 28 | - | 0.5 | _ | 198 | 218 | 243 | 268 | 318 | 368 | 468 |
| | M | 42 | 5 | 7 | 6 | 247 | 247 | 292 | 317 | 367 | 417 | 517 |
| | P | 28 | _ | 0.5 | 6 | 211 | 231 | 256 | 281 | 331 | 381 | 481 |
| | U | 40 | 4.7 | 6.5 | 6 | 240 | 260 | 285 | 310 | 360 | 410 | 510 |
| i | ■カバータイプ | | | | | | | | | | | |

| ■カバ | ータイ | プ | | | | | | | | | |
|-------|---------|------|-------|-----|-----|----------|-----|------|-----|-----|-----|
| モータ | サイズ□ | Α | В | С | 全長 | | | | | | |
| 選択 | (mm) | ^ | В | • | 30 | 50 | 75 | 100 | 150 | 200 | 300 |
| С | 28 | _ | _ | _ | 203 | 223 | 248 | 273 | 323 | 373 | 473 |
| F | 28 | _ | _ | _ | 223 | 243 | 268 | 293 | 343 | 393 | 493 |
| G | 28 | _ | _ | _ | 203 | 223 | 248 | 273 | 323 | 373 | 473 |
| M | 42 | 5 | 4 | 6 | 252 | 272 | 297 | 322 | 372 | 422 | 522 |
| P | 28 | - | | 6 | 216 | 236 | 261 | 286 | 336 | 386 | 486 |
| U | 40 | 4.7 | 3.5 | 6 | 245 | 265 | 290 | 315 | 365 | 415 | 515 |
| プ注音・3 | F — タコ- | - KM | A 117 | † F | 而庙 | 一 | 旧布上 | - 61 | | | |

ご注意:モータコードM、Uは、上面、底面、側面より、 モータ・コネクタが突出します。 「AXD 2013 FA用メカニカル標準部品カタログをご確認ください。

| ータ 【択 | XCVLシリーズ | | | | | | | | | |
|----------|-----------------------------|---|--|--|--|--|--|--|--|--|
| ŧ | 【ピン配列(共通)】 | 【結線図(共通)】 [1] モータリード (南) | | | | | | | | |
| ータ・センサ共通 | 2 3 8 11 4 5 | 3 モータリード 個 線 MOTOR 4 モータリード 個 線 | 接続用ケーブルは各商品の ケーブルオプションコードから お選びください。 | | | | | | | |
| | 【ピン配列(モータ)】 | 【結線図(モータ)】 | | | | | | | | |
| モータ | 3 2 1 6 2 3 4 9 8 7 | 1 モータリード (第) 2 モータリード (第) 2 モータリード (第) 4 モータリード (第) 4 モータリード (第) 4 モータリード (第) 5 モータリード (第) 7 オープン 7 オープン 8 電源入力 (+) 9 電源入力 (-) 電磁ブレーキ | 接続用ケーブル型式: STPOーRK2ーAー3 (ミスミ) | | | | | | | |
| | 【ピン配列(センサ)】 | 【結線図(センサ)】 | | | | | | | | |
| センサ | 1 2 5 3 | 1 CWLS出力 2 CCMLS出力 3 ORG出力 4 NORG出力 5 電源入力(+) 6 電源入力(-) | 接続用ケーブル型式: HR10AP―S―A―6―2 (ミスミ) | | | | | | | |
| モータ | | モータケーブル型式:STPOーAS1ーBー3 (ミス | €) | | | | | | | |
| | 【ピン配列(センサ)】 | 【結線図(センサ)】 | | | | | | | | |
| センサ | 1 2 3 4 | 1 CWLS出力 2 CCMLS出力 3 ORG出力 4 NORG出力 5 電源入力 (+) 6 電源入力 (-) | 接続用ケーブル型式: HR10APーSーAー6ー2 (ミスミ) | | | | | | | |
| モータ | | モータケーブル型式: SVPM-J3HF1-B-3-02S | ページ下参照 ージ下参照 | | | | | | | |
| | 【ピン配列(センサ)】 | 【結線図(センサ)】 | | | | | | | | |
| センサ | 1 2 | 1 CMLS出力 (原) (原) CMLS (原) CMLS (原) (原) CMLS (原) | 接続用ケーブル型式: HR10APーSーAー6ー2 (ミスミ) | | | | | | | |

■センサ取付時の外形寸法

