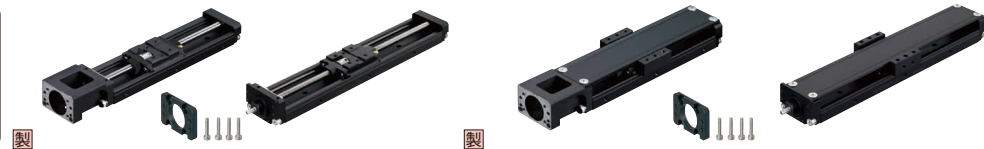


ACTUATORS 単軸ロボット・アクチュエータ

最新の価格・納期・規格情報はWEBをご覧ください。

単軸ロボット
アクチュエータ
ACTUATORS



製品名 一軸アクチュエータ LX15・20・26・30・45 標準/カバー・ブラケット無し・潤滑ユニットMX付タイプ
ページ P455・457・461・465・469



一軸アクチュエータLX用 アタッチメント取付治具 P459・463・467・471
一軸アクチュエータ LX30 折り返しタイプ P473~474



一軸アクチュエータ LX45 折り返しタイプ P475~476
リニアエンコーダ(リニアスケール) P478



一軸アクチュエータ LX20・26・30・45モータ付 標準/カバータイプ
P481~488



一軸アクチュエータLXモータ付用 ケーブル
P492



一軸アクチュエータ LS10 P495~496
一軸アクチュエータ LS12 P497~498
一軸アクチュエータ LST10 P499~500



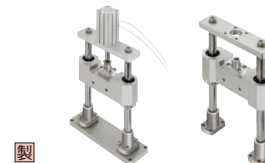
一軸ユニット 一転造・精密ボールねじタイプ 標準仕様— P503~504
一軸ユニット 一転造・精密ボールねじタイプ カバー仕様— P505~506



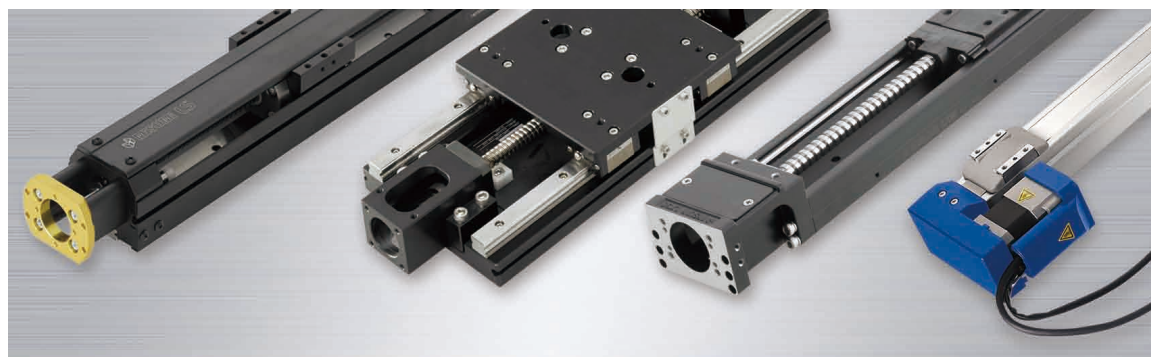
単軸ロボット RS1・2・3 ストレート P515・519・523
単軸ロボット RS1・2・3 折り返し P517・521・525



単軸ロボット RSH1・2・3・4・5 P527~536
単軸ロボットコントローラ P537~542
単軸ロボットオプション P543~544



エアモジュールユニット 一縦型—
P545~546



製品比較表や技術情報など選定に必要な情報満載

アクチュエータ選定情報サイト

詳細は
アクチュエータ選定情報で検索

アクチュエータ選定情報

単軸ロボット・アクチュエータ専用の技術問い合わせ窓口

TEL:03-5805-7088

<受付時間>月~金 9:00~12:00、13:00~18:00

株式会社ミスミ
FA 企業体 モーション事業部
〒112-8583
東京都文京区後楽 2-5-1 飯田橋ファーストビル

直動		※各帯の下の数値はストロークを表しています。 ※各帯の右端の数値は商品又は商品シリーズにおける最大ストロークです。			
荷重 (kg)	繰り返し位置決め精度 (mm)	ストローク (mm)			
高荷重	高精度	一軸アクチュエータ LX/LXMシリーズ (LX30,45)/(LXM30,45)	LX: P.465~472 LXM: P.485~488		
		一軸ユニット KUH/KUT	P.503~506		
	標準精度	±0.01	17	529.5	
		一軸ユニット KUA/KUB	P.503~506		
		130	610		
		単軸ロボット RSHシリーズ	P.527~536		
150	1050				
20kg	超高精度	自動ステージ (X軸/Z軸/XY軸/水平面Z軸)	Web掲載		
		4	300		
	高精度	±0.001	16.5	317	
		一軸アクチュエータ LX/LXMシリーズ (LX15,20,26)/(LXM20,26)	LX: P.455~464 LXM: P.481~484		
	低荷重	標準精度	±0.01	50	800
			単軸ロボット RSシリーズ	スライダタイプ: P.515~526 ロッドタイプ: Web掲載	
60		1000			
単軸ロボット RSBシリーズ		Web掲載			
150	3050				

一軸アクチュエータLX 使用例

■塗布ユニット

3軸組合せの塗布ユニット
 ・お客様が自由に設計可能
 ・高精度な小型ユニットを安価に実現可能

一軸アクチュエータLS 使用例

■装置間の搬送部分

・工程間のワーク搬送を安価に自動化

一軸ユニットKU 使用例

■レーザー溶接ヘッドユニット

・高荷重なワークが取付く用途に最適
 ・高剛性を実現したユニット

単軸ロボットRS 使用例

■基盤取付装置

・X・Y・Zの3軸の組合せでY軸をベース面に配置することでユニット全体の省スペース化を実現

7 単軸ロボット
アクチュエータ

単軸ロボット・アクチュエータ商品一覧

LX シリーズ

高剛性・高精度・コンパクト
各種モータに対応し業界常識を覆す3日発送



P449~P491

標準タイプ



潤滑ユニットMX付タイプ



折り返しタイプ



モータ付タイプ



■特長

- ベース材質が鉄で高剛性、防錆効果に優れた低温黒色クロムメッキ
- 精密研削ボールねじ仕様で予圧品のため静音・高精度
- 繰返し位置決め精度は±5μm (精密級±3μm)
- ハイリードタイプと低発塵グリース対応もバリエーション
- 精密級には精度保証書を添付
- 三菱電機・オリエンタルモーター製モータ付タイプをラインナップ
- 長期間メンテナンスフリーを実現する潤滑ユニット付タイプをラインナップ

■仕様

Type	リード (mm)	ねじ径 (mm)	最大有効ストローク (mm)
LX15	2	5	151.9
LX20	1/5	6	236.5
LX26	2/5/10	8	317
LX30	5/10	10	529.5
LX45	10/20	15	497.9

Delivery 出荷日 **3** 日 目 出 荷 **5** 日 目 出 荷 **8** 日 目 出 荷

ミスミ アクチュエータ選定情報 [検索](#) → 一軸アクチュエータ LX

LS シリーズ

中精度の搬送位置決めを低コストで実現
ベルト駆動タイプにより長ストロークにも対応!!



P493~P500

一軸アクチュエータ LS10



一軸アクチュエータ LS12



一軸アクチュエータ LST10



■特長

- 構造の簡易化により圧倒的な低コストを実現
- 基幹部品 (ボールねじ・ベルト・リニアガイド・ベアリング・プーリ) には実績のあるミスミ品を採用
- 出荷前に精度検査を全量実施
- ベルトタイプにより長ストローク (500~1000mm) までカバー

■仕様

Type	送り機構	ねじ径 (mm)	リード (mm)	ストローク (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	走り平行度 (mm)	起動トルク (N・cm)
LS10	ボールねじ	10	2/4	60~300	±0.02	±0.02	2
LS12	ボールねじ	12	5/10	60~460	±0.02	±0.02	7
LST10	ベルト	-	-	500~1000	±0.05	±0.05	-

Delivery 出荷日 **5** 日 目 出 荷 **8** 日 目 出 荷

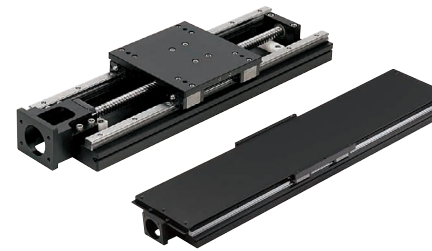
ミスミ アクチュエータ選定情報 [検索](#) → 一軸アクチュエータ LS

KU シリーズ

高荷重搬送に最適、トータルコストは部品代のみのレベル

P501~P508

一軸ユニット



■特長

- お客様の御利用頻度が高い内製機構を標準化
- 専用のアルミ押出ベースとリニアガイドで高荷重対応
- テーブル幅も150・200mmと大きなワークに対応
- 一軸ユニットには転造・精密ボールねじ選択可能

■仕様

Type	KUA・KUB KUAC・KUBC	KUH・KUT KUHC・KUTC
用途	重量物搬送	多点位置決め
精度	標準精度	高精度
駆動源	ACサーボモータ/ステッピングモータ	
駆動部	転造 ボールねじ	精密 ボールねじ

Delivery 出荷日 **8** 日 目 出 荷

ミスミ アクチュエータ選定情報 [検索](#) → 一軸ユニット KU

RS シリーズ

小型・ローコストタイプ~高剛性・高荷重タイプまで
豊富な品揃えを実現



P509~P544

スライダタイプ
(モータストレート)



スライダタイプ
(モータ折返し)



大型・高荷重
スライダタイプ



ロッドタイプ



■特長

- スライダ・ロッドとモータ等が一体構造のロボット本体、簡単設定コントローラ、ケーブルがセット
- 面倒なロボット言語プログラムは一切不要
- ポイントデータを登録し上位制御装置とのI/O信号にて、簡単に位置決め運転が可能
- ポイントデータを書き込み、読み出し可能なシリアル通信が可能

■仕様

項目	スライダタイプ			
	小型・ローコスト ロボット RS1/2/3シリーズ	大型・高荷重対応 ロボット RSH1/2/3/4/5シリーズ	大型・高荷重対応 ロボット 幅省スペース RSF4シリーズ	ベルト駆動高速対応 ロボット RSB1/2シリーズ
可搬質量	水平:~12kg 垂直:~4kg	水平:~80kg 垂直:~20kg	水平:~80kg 垂直:~20kg	水平:~20kg 垂直:~kg
ストローク	50~800mm (50mm指定)	150~1050mm (50mm指定)	150~1050mm (50mm指定)	150~3050mm (50mm指定)
最高速度	~1000mm/sec	~1800mm/sec	~1800mm/sec	~1875mm/sec
繰返し位置決め精度	±0.02mm	±0.02mm/±0.01mm	±0.01mm	±0.04mm

項目	ロッドタイプ	
	小型・ローコスト ロボット RSD1/2/3シリーズ	小型・ローコスト ロボット サポートガイド付 RSDG1/2/3シリーズ
可搬質量	水平:~60kg 垂直:~30kg	水平:~60kg 垂直:~28.5kg
ストローク	50~300mm (50mm指定)	50~300mm (50mm指定)
最高速度	~500mm/sec	~500mm/sec
繰返し位置決め精度	±0.02mm	±0.02mm

Delivery 出荷日 **5** 日 目 出 荷 **8** 日 目 出 荷

ミスミ アクチュエータ選定情報 [検索](#) → 単軸ロボットRS

高精度・コンパクト・コストパフォーマンス

一軸アクチュエータ



お客様の自動機設計を強力にサポート

高精度

精度等級は上級を採用(標準は全て上級)

XYステージで定評のミスミグループ(株)駿河生産プラットフォーム(旧社名 駿河精機(株))製造。繰り返し位置決め精度±5μmを保証(上級)。精密級(±3μm)も選択可。

コンパクト

群を抜く低ステージ設計

ブロック一体構造採用により低ステージ化を実現。省スペース設計に最適。

コストパフォーマンス

上級仕様で並級同等のリーズナブルな価格

精度上級にて並級同等の価格設定(¥37,300~)。自動機のコスト削減を実現。

さらに

業界の常識を覆す

最短3日目発送

ミスミの一軸アクチュエータ LXは ミスミグループ (株)駿河生産プラットフォーム製



(株)駿河生産プラットフォーム 本社清水工場

(株)駿河生産プラットフォーム 概要

- 設立 1964年5月8日
- 従業員数 5,305人(2018年1月末現在 海外関連会社含む)
- 主要事業 自動化部品事業
精密金型部品製造事業
光関連機器製造事業

世界の製造業を担う縁の下の力持ちとして、
「高品質」「低コスト」「確実短納期」で商品をお届けします。

ミスミグループ(株)駿河生産プラットフォームは
2014年度 GOOD FACTORY賞®を受賞



一般社団法人 日本能率協会が主催する、生産性向上・品質向上をはじめとした幅広い工場革新活動に成果を上げた工場・事業所を表彰する制度です。

(株)駿河生産プラットフォームは多品種を「確実短納期」でお届けする独自の生産体制実現の成果を認められ、2014年度同賞のものづくりプロセス革新賞を受賞しました。



一軸アクチュエータLXは万全の品質体制で動作試験、精度検査を実施しております。

構造と特長

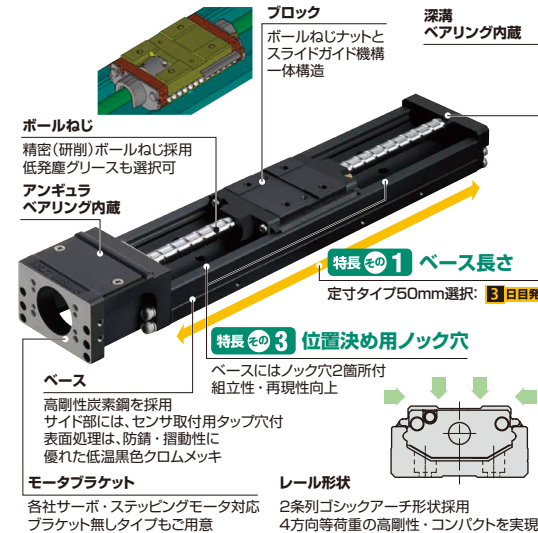
特長① 設計自由度大のベース長さ

特長② 省スペースを実現する低ステージ

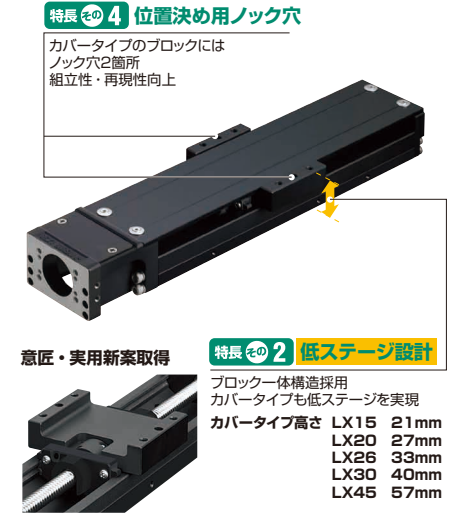
特長③ ベースに位置決め用ノック穴

特長④ ブロックに位置決め用ノック穴(カバータイプ)

標準タイプ

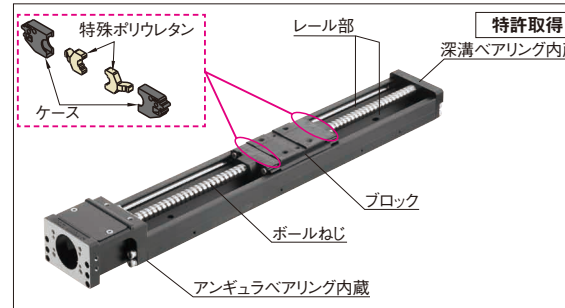


カバータイプ

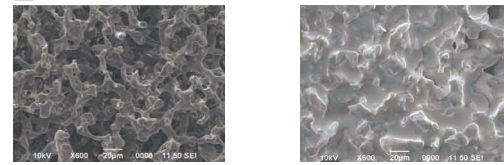


LINEAR AXIS ACTUATOR LUBRICATION UNITS SERIES 一軸アクチュエータ 潤滑ユニット MX シリーズ

潤滑ユニットMXシリーズの構造



特殊ポリウレタン気孔拡大写真

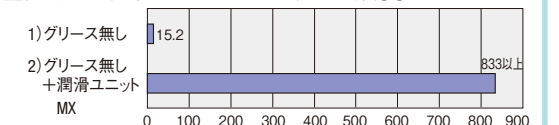


グリースが含浸された特殊ポリウレタンから、適切な量のグリースがボールねじ部、レール部に供給されます。

特長

- 1 長期間メンテナンスフリー
潤滑ユニット「MX」は、特殊ポリウレタンにグリースを含浸した自己潤滑ユニットです。適切な量のグリースが、毛細管現象により供給されます。
・ボールねじ部、レール部には、油膜が常に形成され長期間メンテナンスフリーを実現。
- 2 コストメリット
・潤滑ユニット「MX」搭載商品は、給油間隔が大幅に延長されます。お客様のメンテナンス時間と費用を大幅に削減できます。

耐久試験結果



グリース無しの場合20時間以下で部品の焼付が確認されたのに対し、潤滑ユニットMX搭載の場合800時間を越えても良好な潤滑状態が確認されました。
*試験結果は参考値であり保証値ではありません。

試験条件

(1) 型式	LX2605-B1-300
(2) 設置姿勢	垂直試験
(3) 負荷条件	15kgf負荷
(4) 試験ストローク	200mm
(5) 移動速度	136mm/s

便利な計算ソフト

一軸アクチュエータには欠かせない寿命計算を簡単に自動算出できます。ミスミホームページにて無料でご利用いただけます。

一軸アクチュエータ LX ストローク/定格荷重/許容モーメント

一軸アクチュエータ LX 総質量/慣性モーメント

ストローク

(mm)

Type	自己潤滑ユニットMX付	ブロック	レール長さL (mm)														
			75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*
LX15 P455	—	ロング 1個	26.9	—	51.9	76.9	101.9	126.9	151.9	—	—	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	43.9	68.9	93.9	118.9	143.9	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20 P457	—	ロング 1個	—	16.5	36.5	—	86.5	—	136.5	186.5	236.5	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	—	—	76.5	—	126.5	176.5	226.5	—	—	—	—	—	—
LX26 P461	—	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	79.5	129.5	179.5	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	17	—	67	—	117	167	217	267	317	—	—	—	—
LX30 P465	—	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	105	155	205	255	305	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	91	141	191	241	—	—	—	—	—
LX45 P469	—	ショート 1個	—	—	—	29	54	—	104	154	204	254	304	354	404	454	504
	MX	ショート 1個	—	—	—	54.5	79.5	—	129.5	179.5	229.5	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5
LX45 P469	—	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	90	140	190	240	290	340	390	440	490
	MX	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	65.5	115.5	165.5	215.5	265.5	315.5	365.5	415.5	465.5
LX45 P469	—	ショート 2個	—	—	—	—	—	—	116	166	216	266	316	366	416	—	—
	MX	ショート 2個	—	—	—	—	—	—	17	67	117	167	217	267	317	367	417
LX45 P469	—	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	210.4	260.4	310.4	360.4	410.4	460.4
	MX	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	247.9	297.9	347.9	397.9	447.9	497.9
LX45 P469	—	ショート 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	194.4	244.4	294.4	344.4	394.4	444.4
	MX	ショート 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	231.9	281.9	331.9	381.9	431.9	481.9
LX45 P469	—	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	88.8	138.8	188.8	238.8	288.8	338.8
	MX	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	163.8	213.8	263.8	313.8	363.8	413.8

有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。
*()はLX45のレール長さです。

定格荷重

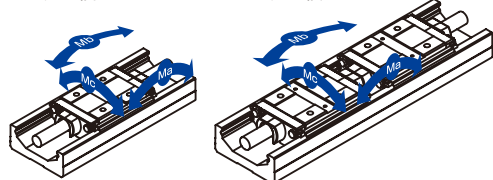
Type	ブロック	レール部			ボールねじ部						軸受部(固定側)軸方向	
		基本定格荷重 C (N)	基本静定格荷重 Co (N)	ラジアルすきま (μm)	基本定格荷重 Ca (N)	基本静定格荷重 Coa (N)	ねじ軸径 (mm)	リード (mm)	谷径 (mm)	ボール中心径 (mm)	基本定格荷重 Ca (N)	静的許容荷重 Pos (N)
LX1502	ロング	2072	3701	-3~0	208	265	5	2	4.534	5.15	678	415
LX2001	ロング	3277	6199	-3~0	482	642	6	1	5.3	6.15	730	461
LX2602	ロング	6522	11871	-4~0	822	1026	8	2	4.918	6.3	1637	1205
LX3005	ロング	9732	17218	-4~0	1712	2251	10	5	6.4	8.3	2702	2197
LX4520	ロング	18450	32441	-6~0	1600	2097	15	10	6.46	8.3	4355	4106
LX4520	ショート	11826	17175	-6~0	782	961	15	10	6.46	8.3	4355	4106

レール部の定格荷重は、ブロック1個あたりの定格荷重です。
実際の寿命計算には、技術計算ソフトをご利用ください。

許容モーメント

3方向全てのモーメントを負荷できます。

ブロック1個タイプ ブロック2個タイプ



Ma: ピッチングモーメント Mb: ヨーイングモーメント
Mc: ローリングモーメント

Type	ブロック数	ブロック種類	静的許容モーメント (N・m)		
			Ma	Mb	Mc
LX15	1	ロング	13	13	41
	2	ロング	353	353	186
LX26	1	ロング	70	70	225
	2	ロング	902	902	450
LX30	1	ロング	126	126	387
	2	ロング	1515	1515	774
LX45	1	ショート	63	63	208
	2	ショート	579	579	417
LX45	1	ロング	291	291	972
	2	ロング	3945	3945	1944
LX45	1	ショート	145	145	515
	2	ショート	1444	1444	1029

*ブロック2個タイプは、2個密着時の値です。
上記の値は、静的な場合の参考値となります。
実際の寿命計算には、技術計算ソフトをご利用ください。

レール部剛性

重心を低く配置した高剛性レールです。



材質

構成部品	ベース(レール)		ブロック	モータブラケット	支持側ベアリングホルダ	カバー	ストッパー	精密ボールネジ(研削)
	LX15	LX20/26/30/45						
材質	SUS材	炭素鋼	SCM材	ADC12	A5052	A6063	NBR	SCM415
表面処理	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	黒色焼付塗装	黒色アルマイト	黒色アルマイト	—	—	—
硬度	—	高周波焼入れHRC58~64	HRC58~62	—	—	—	—	HRC58~62

総質量

(kg)

Type	ブロック	レール長さL (mm)														
		75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*
LX15	ロング 1個	0.13	—	0.17	0.22	0.29	0.35	0.38	—	—	—	—	—	—	—	—
LX15C	ロング 1個	0.18	—	0.22	0.28	0.35	0.41	0.45	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20	ロング 1個/2個	—	0.40	0.45	—	0.58	—	0.71/0.79	0.83/0.92	0.96/1.05	—	—	—	—	—	—
LX20C	ロング 1個/2個	—	0.51	0.56	—	0.69	—	0.81/0.97	0.94/1.10	1.07/1.23	—	—	—	—	—	—
LX26	ロング 1個/2個	—	—	0.87	—	0.95	—	1.16	1.37/1.57	1.58/1.78	—	—	—	—	—	—
LX26C	ロング 1個/2個	—	—	1.07	—	1.15	—	1.36	1.57/1.89	1.78/2.10	1.99/2.31	2.20/2.52	—	—	—	—
LX30	ロング 1個/2個	—	—	—	1.30	1.47	—	1.81	2.14	2.48/2.79	2.81/3.12	3.15/3.46	3.49/3.79	3.82/4.13	4.16/4.47	4.49/4.80
	ショート 1個/2個	—	—	—	1.18	1.35/1.53	—	1.68/1.86	2.02/2.20	2.35/2.53	2.69/2.87	3.02/3.21	3.36/3.54	3.70/3.88	4.03/4.21	4.37/4.55
LX30C	ロング 1個/2個	—	—	—	1.75	1.92	—	2.25	2.59	2.92/3.49	3.26/3.83	3.60/4.16	3.93/4.50	4.27/4.83	4.60/5.17	4.94/5.51
	ショート 1個/2個	—	—	—	1.50	1.67/1.98	—	2.00/2.32	2.34/2.66	2.67/2.99	3.01/3.33	3.35/3.66	3.68/4.00	4.02/4.33	4.35/4.67	4.69/5.01
LX45	ロング 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.77/6.69	6.37/7.29	6.97/7.90	7.57/8.50
	ショート 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.37/5.91	5.98/6.51	6.58/7.11	7.18/7.71
LX45C	ロング 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	6.59/8.09	7.23/8.73	7.86/9.36	8.49/9.99
	ショート 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.94/6.78	6.57/7.41	7.20/8.04	7.84/8.68

*()はLX45のレール長さです。

潤滑ユニットMX付質量増分

Type	質量増 (kg)
LX15(C)	0.002
LX20(C)	0.004
LX26(C)	0.007
LX30(C)	0.011
LX45(C)	0.024

慣性モーメント

(10⁻⁴kg・cm²)

Type	リッド・カバー有無(C)	ブロック	レール長さL (mm)														
			75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*
LX15	02/02C	ロング 1個	23/23	—	24/24	25/25	26/26	27/27	28/28	—	—	—	—	—	—	—	—
	01/01C	ロング 1個	—	47/47	49/49	—	53/53	—	58/58	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20	01/01C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	58/58	—	—	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ロング 1個	—	—	54/59	—	59/63	—	63/68	68/73	73/77	—	—	—	—	—	—
LX26	02/02C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	69/78	74/83	78/88	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ロング 1個	—	—	140/141	—	155/156	—	169/170	184/185	198/199	—	—	—	—	—	—
LX30	02/02C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	186/188	200/202	—	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ロング 1個	—	—	—	—	166/173	—	180/188	194/202	209/216	223/231	238/245	—	—	—	—
LX45	05/05C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	207/222	222/237	236/251	251/266	—	—	—	—	—
	10/10C	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	219/249	233/263	248/278	262/292	277/307	—	—	—	—
LX45	05/05C	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	491/507	528/544	565/581	602/618	638/655	675/692	712/729	749/765	786/802
	05/05C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	—	584/617	621/654	658/691	695/728	732/764	768/801	805/838
LX45	05/05C	ショート 1個	—	—	—	—	—	—	428/436	446/455	—	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ショート 2個	—	—	—	—	—	—	474/475	—	—	—	—	—	—	—	—
LX45	10/10C	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	494/512	531/548	568/585	605/622	642/659	679/696	716/733	753/770	789/807
	10/10C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	513/579	—	—	—	—	—	—	—	—
LX45	10/10C	ショート 1個	—														

一軸アクチュエータ LX 最高移動速度/精度規格

一軸アクチュエータ LX 使用上の注意/低発塵グリース仕様

最高移動速度

■最高速度 (mm/sec)

Type	リード (mm)	レール長さ L (mm)														
		75	80	100	125	150	175	200	250	300	350	400	450	500	550	600
LX15	2	330	—	330	330	330	330	330	—	—	—	—	—	—	—	—
	5	—	190	190	—	190	—	190	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20	2	—	—	694	—	694	—	694	694	633	—	—	—	—	—	—
	5	—	—	290	—	290	—	290	290	290	—	—	—	—	—	—
LX26	2	—	—	—	—	521	—	521	521	521	521	446	—	—	—	—
	5	—	—	—	—	1040	—	1040	1040	1040	1040	890	—	—	—	—
LX30	2	—	—	—	—	410	—	410	410	410	410	410	370	300	250	—
	5	—	—	—	—	830	—	830	830	830	830	830	740	600	500	—
Type	リード (mm)	レール長さ L (mm)														
		340	390	440	490	540	590									
LX45	10	550	550	550	550	550	550									
	20	1110	1110	1110	1110	1110	1110									

*表中の値は、ボールねじの危険速度とDN値によって算出された参考値です。
モータの回転数や運転条件等を考慮した保証値ではありませんので、ご注意ください。

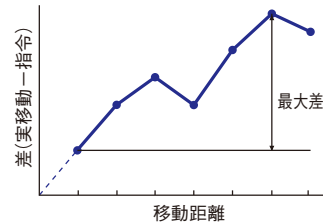
■精度規格表

精度規定項目	LX15		LX20		LX26		LX30 (L≤400)		LX30 (L≥450)		LX45	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
位置決め精度 (mm)	0.04	0.02	0.06	0.02	0.06	0.02	0.06	0.02	0.1	0.025	0.1	0.025
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.004	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003
バックラッシュ (mm)	0.01	0.002	0.01	0.003	0.01	0.003	0.02	0.003	0.02	0.003	0.02	0.003
平行度 (mm)	0.02	0.01	0.025	0.01	0.025	0.01	0.025	0.01	0.035	0.015	0.035	0.015
起動トルク (N・cm)	0.8		1.2		2		4		4		10	

精度規格

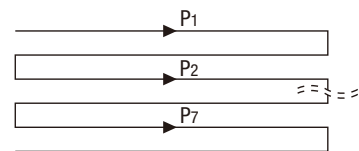
●位置決め精度

基準位置(ストローク端)から一定方向に順次位置決め・測定を行います。実際に移動した距離と指令距離との最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



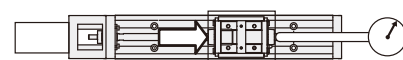
●繰返し位置決め精度

一定方向から同一ポイントへ7回繰返し位置決め・測定を行います。この測定読みの最大差の1/2に±の記号をつけた値を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



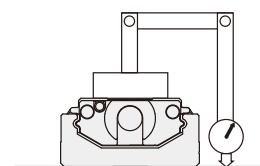
●バックラッシュ

基準位置からブロックに負荷をかけた後、開放します。その基準位置と戻り値との差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



●走り平行度

レールを基準ベースに取付けた状態でブロックから基準面にダイヤルゲージを設置し、移動・測定を行います。その読みの最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



■メンテナンスについて

- 定期点検：
3~6ヶ月に1度の頻度で点検を実施してください。
潤滑の状態確認、清掃、グリースの給脂を実施してください。
取付ボルトに緩みがないか確認をしてください。
- 潤滑について：
推奨潤滑剤は下記のとおりです。
LX15・LX20・LX26シリーズ ⇒ 昭和シェル製アルバニヤグリース S No.2
LX30・LX45シリーズ ⇒ 昭和シェル製アルバニヤグリース EP2
低発塵グリースタイプ ⇒ 日本精工製 LG2
グリースは通常使用の場合、6ヶ月ごともしくは、走行距離1,000kmを目安に行ってください。
*ただし、使用条件や使用環境によって給脂間隔は異なりますのでご注意ください。

- 使用環境の注意：
露点気温度は50℃以下にてご使用ください。オーバーラン防止にはメカストップを設けることを推奨いたします。
推奨使用温度：0℃~50℃ (凍結・結露なきこと)

- 許容回転数
各サイズの許容回転数を下記に示します。

型式	リード	レール長さ	許容回転数 (min ⁻¹)
LX15	2	75~200	6000
	5	80~200	6000
LX20	2	100~300	6000
	5/10	150~350	6000
LX26	2	100~300	6000
	5/10	150~350	6000
LX30	2	100~300	6000
	5/10	150~350	6000
LX45	10	340~590	3300
	20	340~590	3300

型式	リード	レール長さ	許容回転数 (min ⁻¹)
LX30	5	125~450	4920
		500	4440
		550	3600
	10	600	3000
		150~450	4980
		500	4440
LX45	10	340~590	3300
	20	340~590	3300

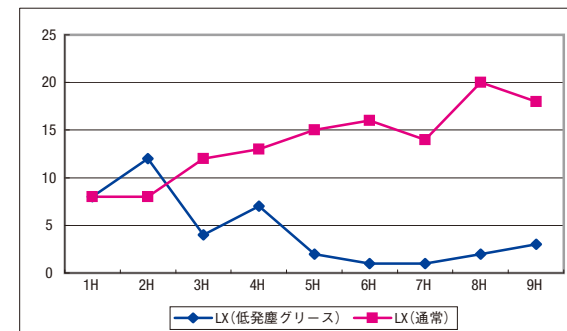
■一軸アクチュエータ LX 低発塵グリース対応について

クリーン度の高い環境に対応するために、低発塵グリースを塗布して出荷いたします。グリースはLG2(NSK:日本精工製)で、発塵量が少なく防錆力にも優れております。型式の選定方法につきましては、各製品ページをご参照ください。

■低発塵グリース性能表

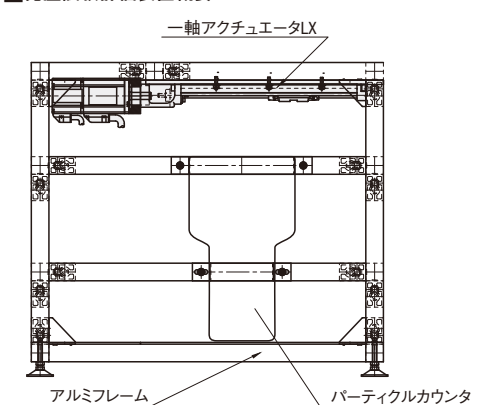
項目	条件	単位	測定方法	LG2(日本精工製)
増ちょう剤	—	—	—	リチウム系
基油	—	—	—	鉱油+合成炭化水素油
基油同粘度	40℃	mm ² /s	JIS K2220 5.19	30
混和ちよう度	—	—	JIS K2220 5.3	207
滴点	—	℃	JIS K2220 5.4	200
蒸発量	99℃×22hr	wt%	—	1.40%
離油度	100℃×24hr	wt%	JIS K2220 5.14	0.80%
使用温度	大気中	℃	—	-10~80

■発塵量比較



測定時間	1H	2H	3H	4H	5H	6H	7H	8H	9H
LX(低発塵グリース)	8	12	4	7	2	1	1	2	3
LX(通常)	8	8	12	13	15	16	14	20	18

■発塵試験評価装置概要



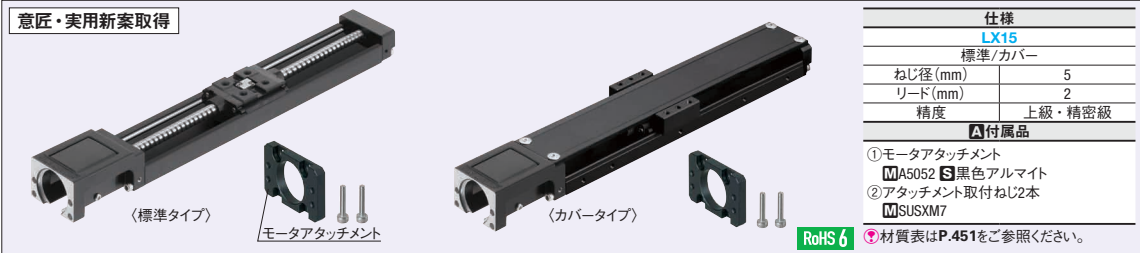
<評価条件>
クリーンクラス100(クリーンルーム内にて)
室温24℃±2℃ 湿度45%±5%
(パーティクルカウンタ名)
ハンドヘルドパーティクルカウンタ KR-12A(リオン株式会社)
試験アクチュエータ: LX2001-B1-A2040-200
モータ回転数: 3000rpm

クリーン度クラス100/ISOクラス5
上記条件を満たす測定結果が得られました。
*本数値は参考値であって保証値ではありません。
お客様の使用環境に大きく左右されます。



一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)

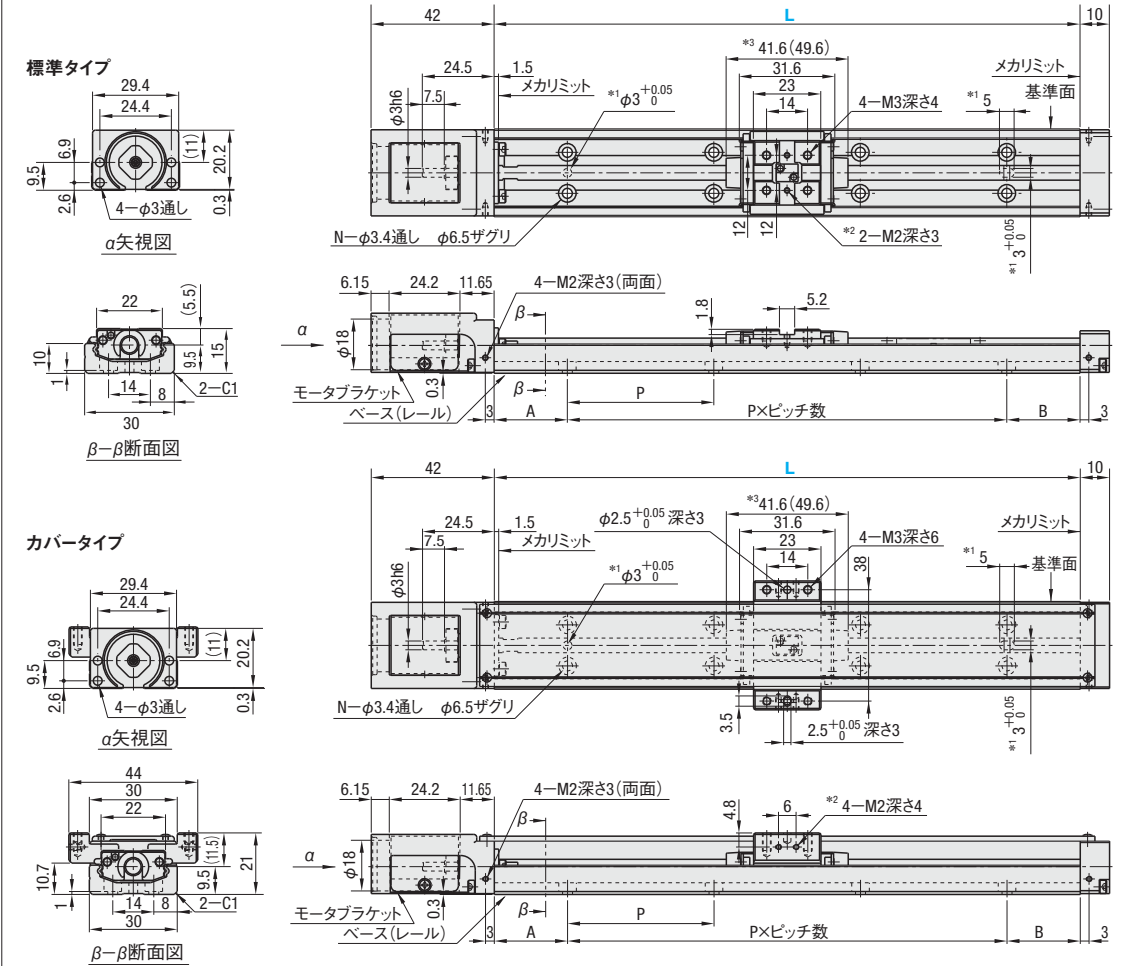
ミス一軸アクチュエータ技術計算 [検索](#)



仕様	
LX15	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	5
リード(mm)	2
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント MA5052 黒色アルマイト ②アタッチメント取付ねじ2本 MSUSXM7	
RoHS 6 材質表はP.451をご参照ください。	

型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード2	LX1502(C)	LX1502(C)P	LX1502(C)G	LX1502(C)PG	LX1502(C)-MX	LX1502(C)P-MX

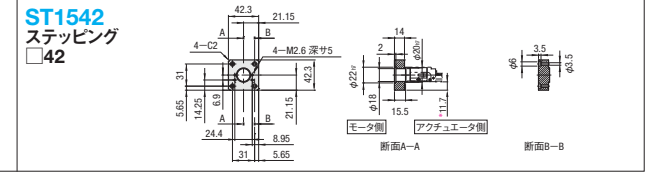
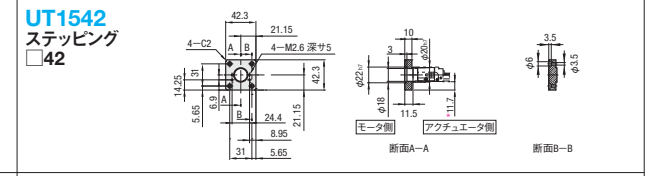
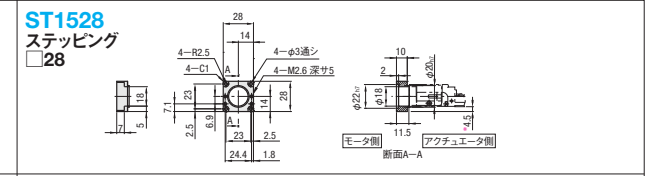
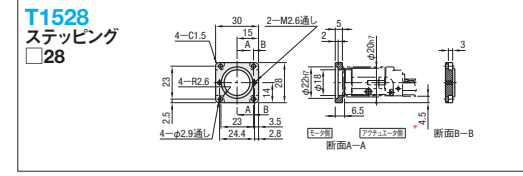
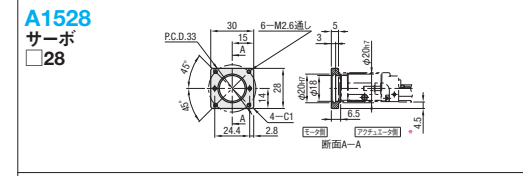
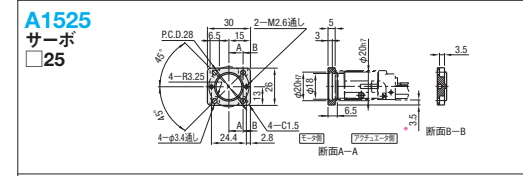
①Cはカバータイプとなります。 ②低発塵グリース情報P.454 ③潤滑ユニットMX情報P.450



①有効ストロークはメカリミットまで片側2.5mm、計5mm隙間をもたせた値です。
②精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP.453参照。
*1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
*2: ドグ用取付タップ穴
*3: 潤滑ユニットMX付は()内数値

型式	Code (はセサ付数) *L100は2個まで *L125は3個まで	センサ数量	センサレール部		センサ部 (※数量はセサ付1個の場合)			ドグ	¥基準単価 (L≤125)			¥基準単価 (L≥150)		
			取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	ドグ (1個)	ドグ (1個)	センサ個数		センサ個数	センサ個数	センサ個数			
LX1502	XA	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	5,700	9,300	12,900	5,900	9,400	13,000	
LX1502C	XB	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	5,700	9,300	12,900	5,900	9,400	13,000	
LX1502	FA	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	FB	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW1	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW2	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW3	2個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW1	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW2	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW3	2個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	

*精密級には精度保証書を添付致します。*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。
*Cはカバータイプです。 *潤滑ユニットMX付は+0.002kg



注: *印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。

精度基準		
精度基準	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.04	0.02
バックラッシュ(mm)	0.01	0.002
繰返し位置決め精度(mm)	±0.004	±0.003
走り平行度(mm)	0.02	0.01
起動トルク(N・cm)	0.8	0.8

④最高速度はP.453をご参照ください。
⑤慣性モーメントはP.452をご参照ください。

サーボモータ適用表			
型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A1525	□25	安川電機/三菱電機	10W/20W
A1528	□28	三菱電機	

stepping motor 適用表			
型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T1528	□28	オリエンタルモーター	5相/aステップ
ST1528	□28		
UT1542	□42	NEMA規格	
ST1542	□42		

Order 注文例: 型式 - フロック数 - モータアタッチメント - ベース全長(L)
LX1502C-MX - B1 - A1525 - 100

Delivery 出荷日: 標準グリース上級タイプ LX1502(C) 3 日目出荷, 標準グリース精密級タイプ LX1502(C)P 5 日目出荷, 低発塵グリース 潤滑ユニットMX付 8 日目出荷, 標準グリース上級タイプ 大口 +8 日目出荷, 数量 3~14

Price 価格

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口	大口	
数量	1~2	3~14	15~	
値引率	基準単価	10%	15%	
出荷日	通常	+8日	お見積り	

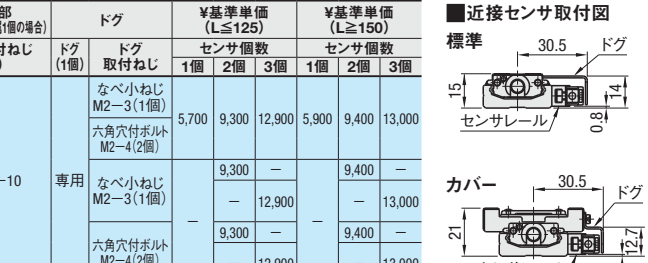
⑥表示数量を超えはWOSにてご確認ください。
⑦標準グリース上級タイプ以外は3日から出荷日のお見積りをさせていただきます。

上級タイプ ¥基準単価						
型式	L=75	L=100	L=125	L=150	L=175	L=200
LX1502-B1-□	44,900	45,800	47,700	50,200	53,800	59,000
LX1502C-B1-□	46,300	47,300	49,100	51,800	55,400	60,700

Alteration 追加加工: 型式 - フロック数 - モータアタッチメント - ベース全長(L) - (Code)
LX1502 - B1 - A1525 - 100 - XW1

センサセット品 近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (はセサ付数) *L100は2個まで *L125は3個まで	センサ数量	センサレール部		センサ部 (※数量はセサ付1個の場合)			ドグ	¥基準単価 (L≤125)			¥基準単価 (L≥150)		
			取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	ドグ (1個)	ドグ (1個)	センサ個数		センサ個数	センサ個数	センサ個数			
LX1502	XA	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	5,700	9,300	12,900	5,900	9,400	13,000	
LX1502C	XB	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	5,700	9,300	12,900	5,900	9,400	13,000	
LX1502	FA	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	FB	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW1	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW2	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502	XW3	2個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW1	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW2	1個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	
LX1502C	FW3	2個	専用	十字穴付 ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	六角穴付ボルト M2-4(2個)	9,300	12,900	16,500	9,400	13,000	16,600	



7 単軸ロボット アクチュエータ

一軸アクチュエータ LX20 標準/カバータイプ



■一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)

ミス一軸アクチュエータ技術計算 [検索](#)

便利なセンサセット品もご用意。P.460

意匠・実用新案取得



仕様	
LX20	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	6
リード(mm)	1・5
精度	上級・精密級
▲付属品	
①モータアタッチメント M A5052 S 黒色アルマイト ②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSXM7 ③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。 ④材質表はP.451をご参照ください。	

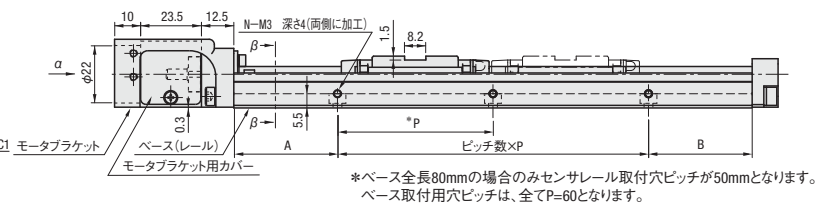
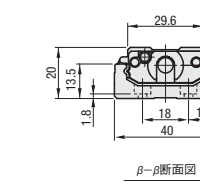
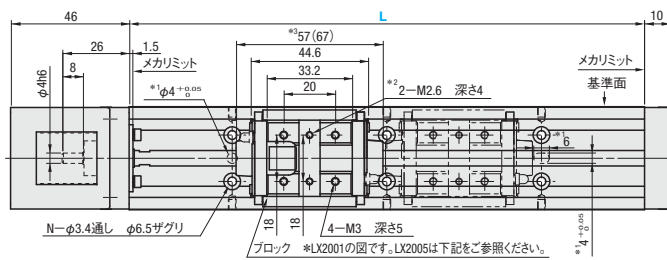
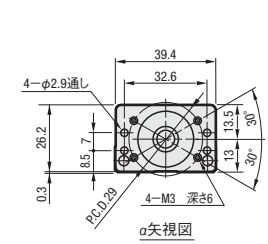
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード1	LX2001(C)	LX2001(C)P	LX2001(C)G	LX2001(C)PG	LX2001(C)-MX	LX2001(C)P-MX
リード5	LX2005(C)	LX2005(C)P	LX2005(C)G	LX2005(C)PG	LX2005(C)-MX	LX2005(C)P-MX

①Cはカバータイプとなります。

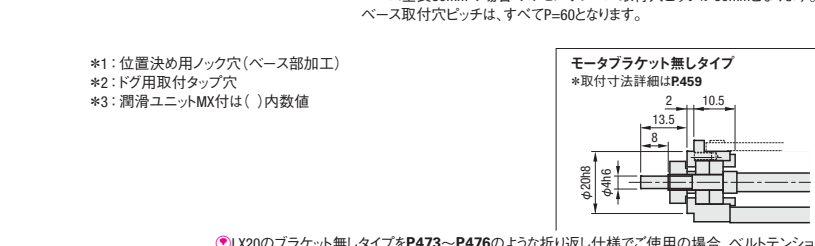
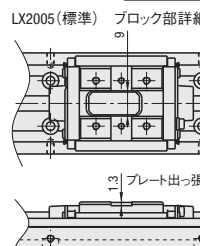
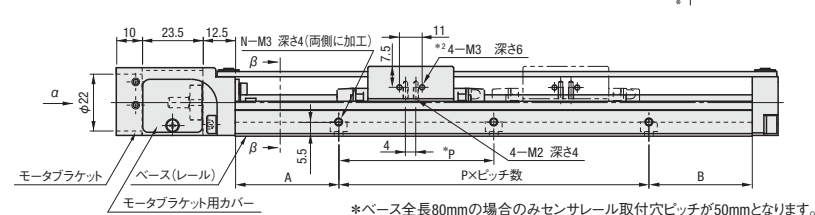
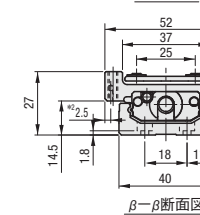
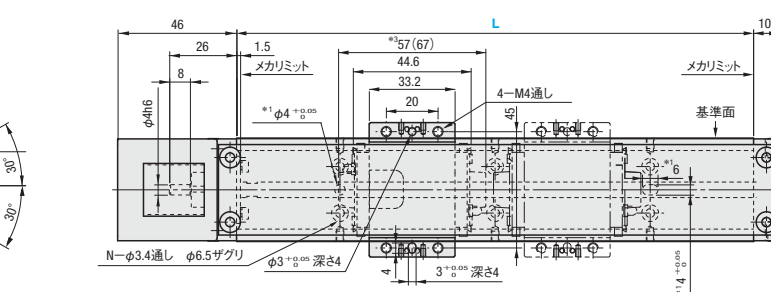
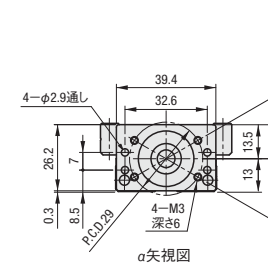
②低発塵グリース情報 P.454

③潤滑ユニットMX情報 P.450

標準タイプ



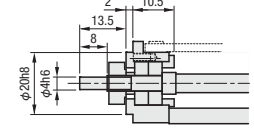
カバータイプ



- *1: 位置決め用ロック穴(ベース部加工)
- *2: ドグ用取付タップ穴
- *3: 潤滑ユニットMX付は()内数値

モータブラケット無しタイプ

*取付寸法詳細はP.459



④LX20のブラケット無しタイプをP.473~P.476のような折り返し仕様でご使用の場合、ベルトテンションにより軸端破損の可能性がります。ご使用をお控えください。

⑤ブロック2個タイプの場合、二点鎖線のブロックはボールネジと連結していません。

⑥精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP.453参照

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	*有効ストローク				総質量(kg)				取付寸法			
				B1	B2	MX付(B)	B1	B2	B1	B2	A	P	B	ピッチ数	穴数(N)
				標準		カバー		標準		カバー					
(標準グリース) LX2001(C) LX2005(C)	(1個) B1	(サーボモータ) A2025 A2028 A2038 A2040 E2040	80 (リード1のみ)	16.5			0.40	0.51		10	10	1	4		
(低発塵グリース) LX2001(C)G LX2005(C)G	(2個) B2	(低発塵ユニットMX付は、B1のみ選択可)	100	36.5			0.45	0.56		20	20	1	4		
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2001(C)-MX LX2005(C)-MX	(2個) B2	(潤滑ユニットMX付・標準グリース)	150	86.5	76.5	0.58	0.69		15	15	2	6			
		(アタッチメント無し)	200	136.5	79.5	126.5	0.71	0.79	0.81	0.97	40	40	2	6	
		(モータブラケット無し)	250 (リード5のみ)	186.5	129.5	176.5	0.83	0.92	0.94	1.10	35	35	3	8	
			300 (リード5のみ)	236.5	179.5	226.5	0.96	1.05	1.07	1.23	30	30	4	10	

- *精密級には精度保証書を添付致します。
- *アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。
- *有効ストロークは、両端より片側1.5mm余裕を取った寸法で記載しています。
- *Cはカバータイプです。
- ④最高速度はP.453をご参照ください。
- ⑤慣性モーメントはP.452をご参照ください。
- ⑥潤滑ユニットMXは+0.004kg

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A2025	□25	安川電機	10W/20W/30W/50W
A2028	□28	三菱電機	10W/20W/30W
A2038	□38	Panasonic	30W/50W/100W
E2040	□40	SIEMENS	50W/100W
A2040	□40	安川電機	50W
		オムロン	
		キーエンス	
		山洋電気	

⑦モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP.459をご参照ください。

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T2028	□28	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2042	□42		
T2056.4	□56.4	NEMA規格	-

⑧NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

⑨モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP.459をご参照ください。

Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LX2001C	B1	A2025	200
	LX2005-MX	B1	A2028	150

Delivery 出荷日	標準グリース上級タイプ LX2001(C)・2005(C)	標準グリース精密級タイプ LX2001(C)P・2005(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
	3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

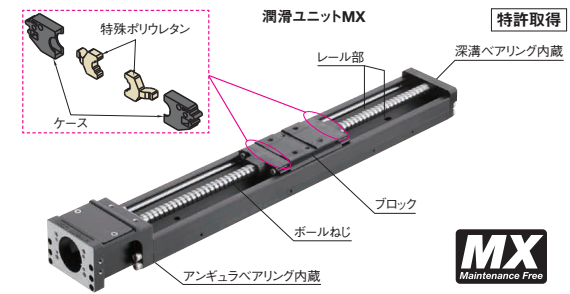
■数量スライド価格 (⑩1円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~14	15~
値引率	基準単価	10%	15%
出荷日	通常	+8日	お見積り

- ⑪表示数量超えはWOSにてご確認ください。
- ⑫標準グリース上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。

■精度基準

精度基準	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.02
バックラッシュ(mm)	0.01	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.01
起動トルク(N・cm)	1.2	1.2



長期間のメンテナンスフリーを実現します。詳細は P.450

■精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+6,200
低発塵グリース	基準単価+4,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+2,700

⑬基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。
⑭数量スライド価格が適用されます。

標準グリース上級タイプ、ブロック1個(B1)
大口 +8 日目出荷 数量 3~14
⑮ストーク対応なし
⑯ブロック2個(B2)は、適用外となります。

上級タイプ ¥基準単価									
型式	L=80 (リード1のみ)	L=100	L=150	L=200	L=250 (リード5のみ)	L=300 (リード5のみ)	ブロック数	ねじ径	リード
LX20□□-B1-□	39,100	40,500	41,800	43,200	45,600	46,700	1	6	1
LX20□□-B2-□	-	-	-	55,800	57,400	58,500	2		5
LX20□□-B1-F	45,900	48,400	50,200	52,100	53,500	54,800	1	6	1
LX20□□-B2-F	-	-	-	64,700	65,600	67,200	2		5
LX20□□C-B1-□	43,100	45,900	47,300	48,700	49,900	51,200	1	6	1
LX20□□C-B2-□	-	-	-	62,300	63,600	64,900	2		5
LX20□□C-B1-F	50,600	53,800	55,700	57,600	58,500	60,000	1	6	1
LX20□□C-B2-F	-	-	-	71,200	73,100	74,700	2		5

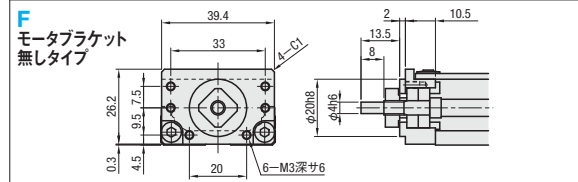
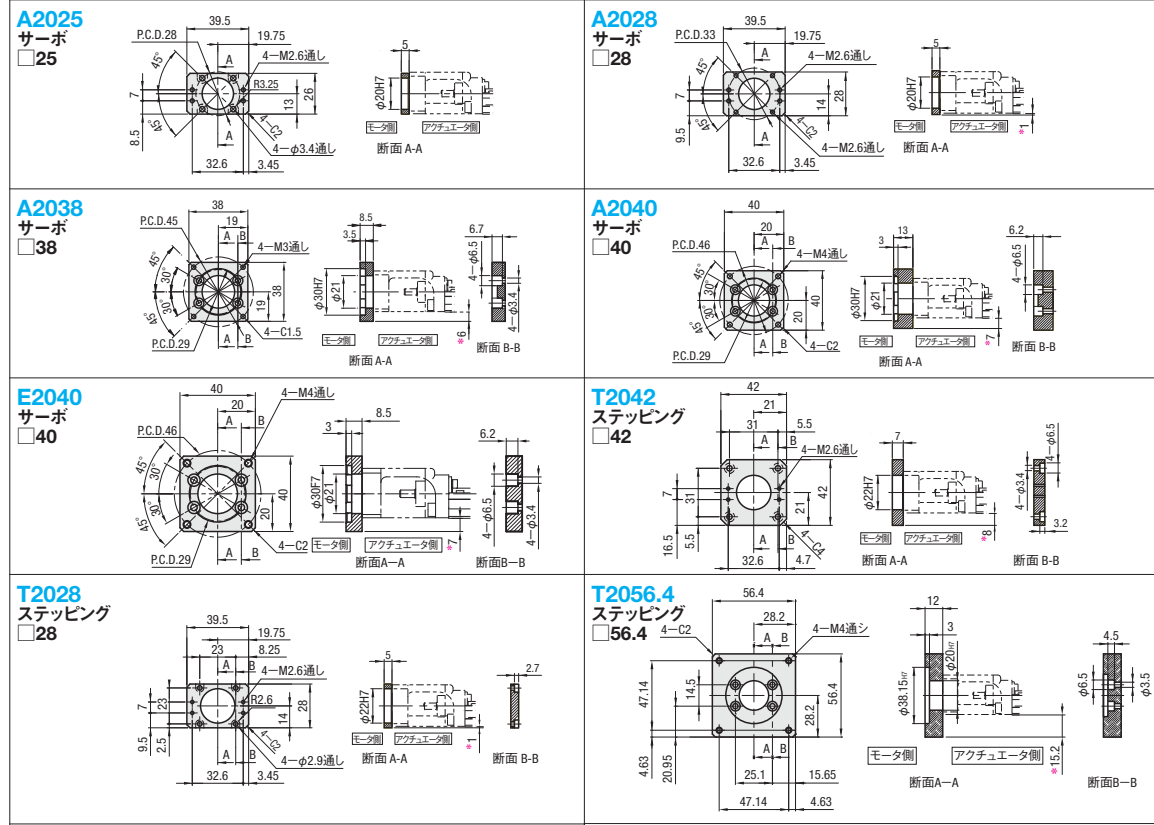
⑰LX20□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加加工詳細図 P.460

MOTOR ADAPTER PLATES / MOTOR ADAPTER CENTERING TOOLS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX20
一軸アクチュエータ LX20 モータアタッチメント / アタッチメント取付治具

SENSOR SETS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX20 (ALTERATIONS)
一軸アクチュエータ LX20 センサセット品(追加工)

■モータアタッチメント寸法図

注：*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



■サーボモータ適用表

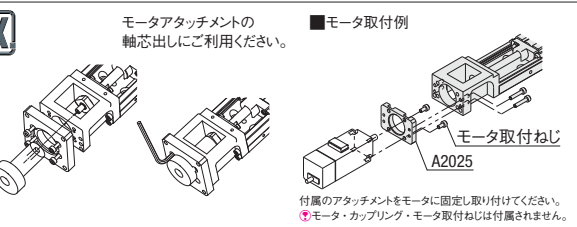
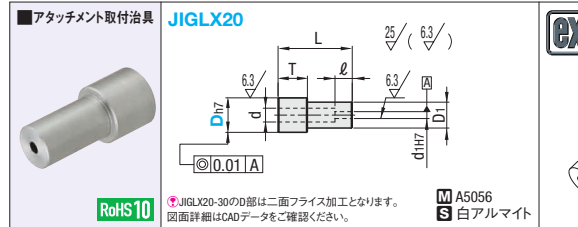
モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング				
A2025	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCPW16 (P1116)				
			SGMMV-A2E	20W					
			SGMMV-A3E	30W					
			SGMAV-A5	50W					
			HG-AK0136	10W					
		三菱電機	HG-AK0236	20W					
			HG-AK0336	30W					
			HC-AQ013	10W					
			HC-AQ023	20W					
			HC-AQ033	30W					
A2038	□38	Panasonic	M5MD5A	50W	CPDT19 (P1115)				
			M5ME5A	50W					
			M5MD01*	100W					
			M5ME01*	100W					
			SGMJV-A5	50W					
		安川電機	SGM7A-A5A	50W					
			HG-MR053	50W					
			HG-KR053	50W					
			HF-KP053	50W					
			Q1AA04003D	30W					
A2040	□40	三菱電機	Q1AA04005D	50W	SCPW16 (P1116) CPDT19 (P1115)				
			Q1AA04005D	50W					
			R88M-K05030	50W					
			MV-M05	50W					
			SV-M005	50W					
		キーエンス	1FK7011-5	50W					
			1FK7015-5	100W					
			E2040	□40		SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P1115)
							1FK7015-5	100W	

*モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。
 *モータ・カップリングは、適用表以外のももご使用できます。各取付寸法をご確認ください。

■ステッピングモータ適用表

モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T2028	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCPW16 (P1116)
			CSK52	5相	
			ASC3 (ASM)	αステップ	
			AR2 (ARM)	αステップ	
			PK24*	2相	
T2042	□42	オリエンタルモーター	CSK24	2相	SCPW16 (P1116) CPDT19 (P1115)
			RK54	5相	
			RKS54*	5相	
			PK54	αステップ	
			AS46	αステップ	
T2056.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P1115)

*NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	※基準単価 1~50
JIGLX20	20	A2025/A2028	8	15	4	43	17	10	1,800
	30	A2038/A2040	8	15	4	47	13	10	1,800

Order 注文例: 型式 - D Delivery 出荷日 在庫品

■近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数 ※L≤100は2個まで L≥150は3個まで)	センサ種類・個数		センササレール部				センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		※基準単価 (L≤150)			※基準単価 (L≥200)		
		GX-F8A (接近時on)	GX-F8B (離れたon)	レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	センサ個数	センサ個数	1個	2個	3個	1個	2個	3個
LX20□□	XA□	1個	1個	SENAT3□H	SCB3-6	CBSST3-10	LBNR3	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	6,000	9,600	13,200	6,500	10,000	13,600		
LX20□□C	XB□	1個	1個						血小ねじ M2.6-4 (1個)	9,600	-	-	10,000	-			
LX20□□	FA□	1個	1個						血小ねじ M2.6-4 (1個)	-	13,200	-	-	13,600			
	FB□	1個	1個						血小ねじ M2.6-4 (1個)	-	13,200	-	-	13,600			
LX20□□C	XW1	1個	1個						血小ねじ M2.6-4 (1個)	9,600	-	-	10,000	-			
	XW2	2個	2個						血小ねじ M2.6-4 (1個)	-	13,200	-	-	13,600			
LX20□□C	FW1	1個	1個	SCB3-6 (2個)	9,600	-	-	10,000	-								
	FW2	2個	2個	SCB3-6 (2個)	-	13,200	-	-	13,600								

■フォトセンサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数 ※L≤100は2個まで L≥150は3個まで)	フォトセンサ (NPN出力)	センササレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		※基準単価 (L≤150)			※基準単価 (L≥200)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	センサ取付ナット (1個)	センサ取付ワッシャ (2個)	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	センサ個数	センサ個数	1個	2個	3個	1個	2個
LX20□□	SP□	PM-L25	SENAT3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	LBNR3 (2個)	M3小形丸平産金 (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	5,200	7,900	10,400	5,600	8,300	10,900
LX20□□C	MP□									SCB3-6 (2個)						

※フォトセンサPM-L24は製造メーカーの生産終了に伴い、後継機のPM-L25に2017年4月より変更となりました。

■フォトセンサタイプ(オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数 ※L≤100は2個まで L≥150は3個まで)	フォトセンサ (NPN出力)	センササレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		※基準単価 (L≤150)			※基準単価 (L≥200)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	センサ取付ナット (1個)	センサ取付ワッシャ (2個)	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	センサ個数	センサ個数	1個	2個	3個	1個	2個
LX20□□	OP□	EE-SX951-R1M	SENAT3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	LBNR3 (2個)	M3小形丸平産金 (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	5,000	7,600	10,100	5,500	8,000	10,500
LX20□□C	EP□									SCB3-6 (2個)						

*センサの単品販売は致しておりません。

Delivery 出荷日 **8** 日日出荷

標準グリース上級タイプブロック1個 (B1)

大 出荷日 **+3** 日日出荷 数量 3~14

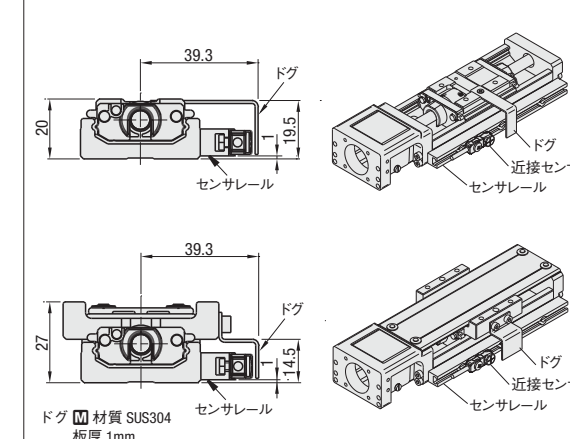
※ストック対応なし
 ※ブロック2個 (B2) は、適用外となります。

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~14	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り

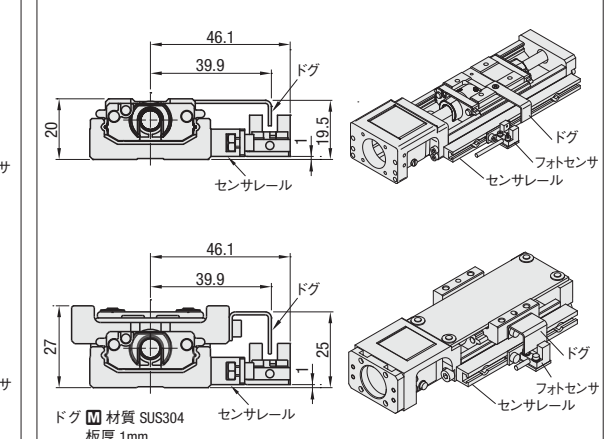
※表示数量超えはWOSにてご確認ください。
 ※標準グリース上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加工 型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長 (L) - (Code)
 LX2001 - B1 - A2025 - 200 - XW1
 LX2005C - B1 - A2028 - 200 - EP3

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製 -



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製 -



■ご注意
 ・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。
 ・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

※ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

7 単軸ロボット
 アクチュエータ

※表示数量超えはWOSにてご確認ください。

一軸アクチュエータ LX26 標準/カバータイプ



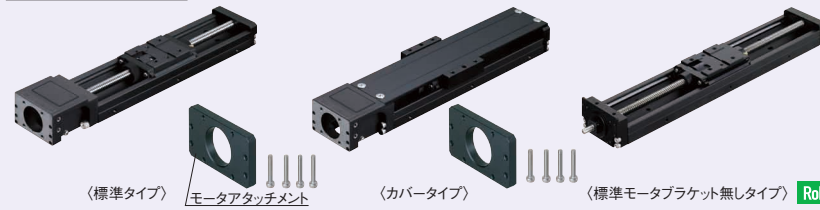
■一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)

ミス一軸アクチュエータ技術計算 [検索](#)

類似品比較ポイント | 高精度、高剛性でのご使用の場合、本商品からご検討ください。

便利なセンサセット品もご用意。P.464

意匠・実用新案取得

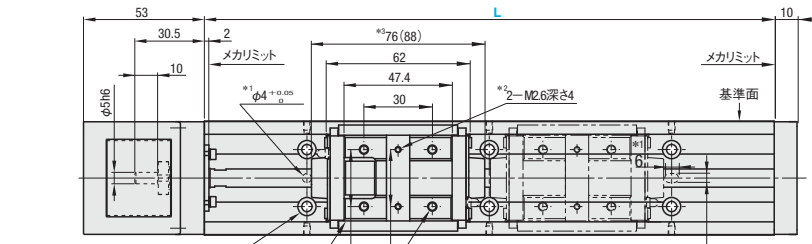
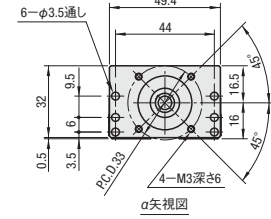


仕様	
LX26	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	8
リード(mm)	2・5・10
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント	M A5052 S 黒色アルマイト
②アタッチメント取付ねじ4本	M SUSXM7
③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。	
RoHS 6 材質表はP451をご参照ください。	

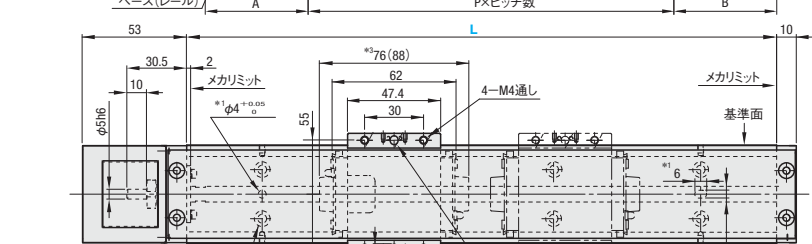
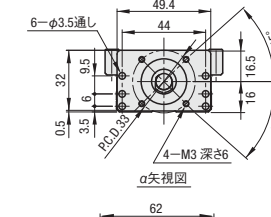
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード2	LX2602(C)	LX2602(C)P	LX2602(C)G	LX2602(C)PG	LX2602(C)-MX	LX2602(C)P-MX
リード5	LX2605(C)	LX2605(C)P	LX2605(C)G	LX2605(C)PG	LX2605(C)-MX	LX2605(C)P-MX
リード10	LX2610(C)	LX2610(C)P	LX2610(C)G	LX2610(C)PG	LX2610(C)-MX	LX2610(C)P-MX

①Cはカバータイプとなります。 ②低発塵グリース情報 P454 ③潤滑ユニットMX付情報 P450

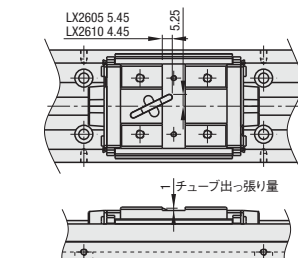
標準タイプ



カバータイプ



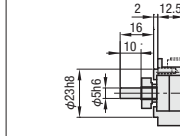
LX2605/2610標準ブロック部詳細



- *1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
- *2: ドグ用取付タップ穴
- *3: 潤滑ユニットMX付は()内数値

モータブラケット無しタイプ

*取付寸法詳細はP463



④有効ストロークはメカリミットまで片側2.5mm、計5mm隙間をもたせた値です。 ⑤ブロック2個タイプの場合、二点鎖線のブロックはボールネジと連結していません。 ⑥精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP453参照

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	*有効ストローク				総質量(kg)				取付寸法					
				標準		カバー		標準		カバー		A		P		B	
				B1	B2	MX付(B1)	B1	B2	B1	B2	A	P	B	ピッチ数	穴数(N)		
(標準グリース) LX2602(C) LX2605(C) LX2610(C)	(標準グリース) LX2602(C)P LX2605(C)P LX2610(C)P	(サーボモータ) A2625 A2628 A2638 A2640 E2640	100 (リード2のみ)	17	—	—	0.87	1.07	—	10	—	10	1	4			
(低発塵グリース) LX2602(C)G LX2605(C)G LX2610(C)G	(低発塵グリース) LX2602(C)PG LX2605(C)PG LX2610(C)PG	(ステッピングモータ) T2628 T2642 T2656.4	150	67	—	105	0.95	—	1.15	—	35	—	35	1			
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2602(C)-MX LX2605(C)-MX LX2610(C)-MX	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2602(C)P-MX LX2605(C)P-MX LX2610(C)P-MX	(アタッチメント無し) N * (モータブラケット無し) F	200	117	—	155	1.16	—	1.36	—	20	—	20	2			
			250	167	91	155	1.37	1.57	1.57	1.89	45	80	45	6			
			300	217	141	205	1.58	1.78	1.78	2.10	30	—	30	3			
			350	267	191	255	1.79	1.99	1.99	2.31	15	—	15	4			
			400	317	241	305	2.00	2.20	2.20	2.52	40	—	40	10			

*精密級には精度保証書を添付致します。
*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。
*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。
*「C」はカバータイプです。
④最高速度はP453をご参照ください。
⑤慣性モーメントはP452をご参照ください。
⑥潤滑ユニットMX付は+0.007kg

精度基準

精度基準	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.02
バックラッシュ(mm)	0.01	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.01
起動トルク(N・cm)	2	2

サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A2625	□25	安川電機/三菱電機	10W/20W/30W
A2628	□28	三菱電機	10W/20W/30W
A2638	□38	Panasonic	50W/100W
E2640	□38	SIEMENS	50W/100W
A2640	□40	安川電機 三菱電機 キーエンス オムロン 山洋電気	50W 30W/50W

ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T2628	□28	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2642	□42	—	—
T2656.4	□56.4	NEMA規格	—

⑦NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。
⑧モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP463をご参照ください。

⑨シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側0.5mm短くなります。
⑩モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP463をご参照ください。



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
LX2602C	B1	A2640	300
LX2605-MX	B1	A2638	200



標準グリース上級タイプ	標準グリース精密級タイプ	低発塵グリース
LX2602(C)・2605(C)・2610(C)	LX2602(C)P・2605(C)P・2610(C)P	モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

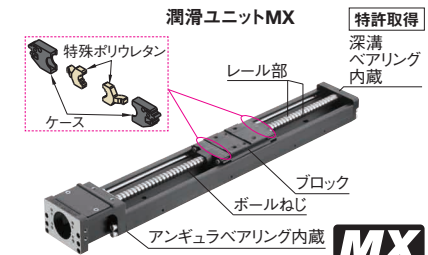
標準グリース上級タイプブロック1個(B1)
大口出荷日 +8 日目出荷 数量 3~14
⑪ストック対応なし
⑫ブロック2個(B2)は、適用外となります。



数量スライド価格

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~14	15~
値引率	基準単価	10%	15%
出荷日	通常	+8日	お見積り

⑬表示数量超えはWOSにてご確認ください。
⑭標準グリース上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。



長時間のメンテナンスフリーを実現します。詳細はP450

精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+7,500
低発塵グリース	基準単価+5,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+2,900

⑮基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。
⑯数量スライド価格が適用されます。

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=100 (リード2のみ)	L=150	L=200	L=250	L=300	L=350 (リード5・10のみ)			
LX26□□-B1-□	43,600	45,100	47,900	50,900	53,800	56,000	1	2	
LX26□□-B2-□	—	—	—	63,500	66,400	68,200	2	8	
LX26□□-B1-F	51,700	53,500	56,900	60,300	63,800	66,300	1	5	
LX26□□-B2-F	—	—	—	72,900	76,400	78,100	2	10	
LX26□□C-B1-□	48,800	50,500	53,400	56,300	59,200	61,200	1	2	
LX26□□C-B2-□	—	—	—	70,000	72,800	75,400	2	8	
LX26□□C-B1-F	56,500	58,900	62,300	65,800	69,100	70,800	1	5	
LX26□□C-B2-F	—	—	—	79,400	82,800	85,600	2	10	

⑰リード10はB1(ブロック1個)のみ選択可能です。
⑱LX26□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加詳細図 P.464

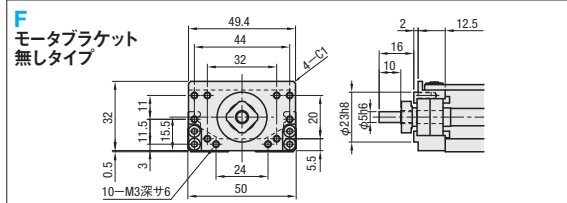
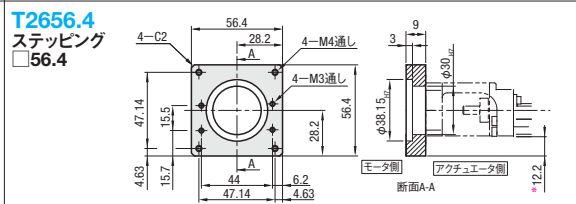
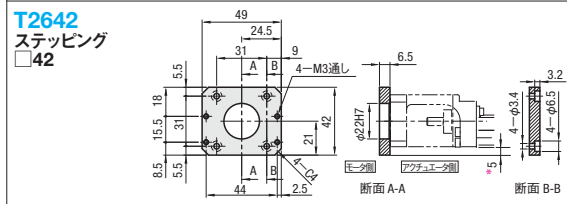
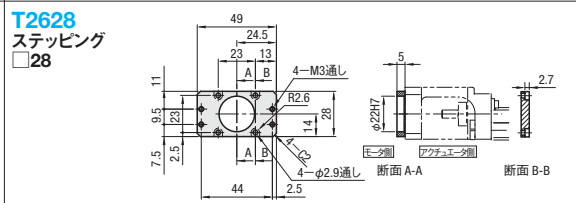
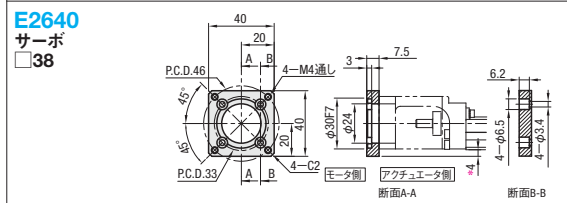
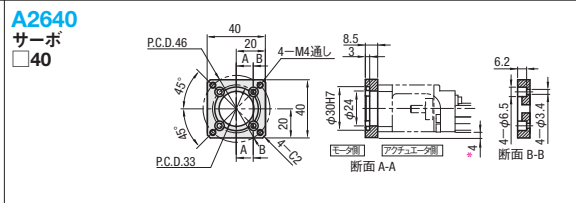
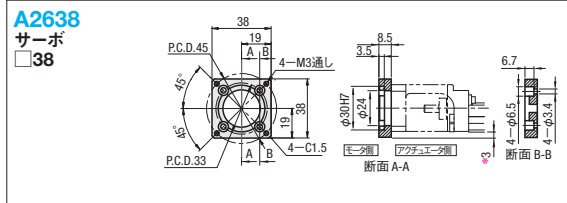
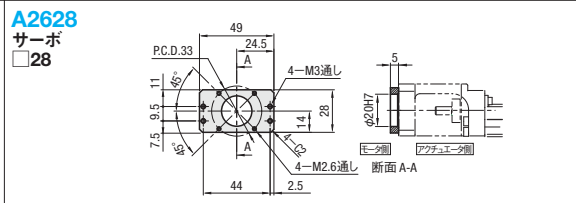
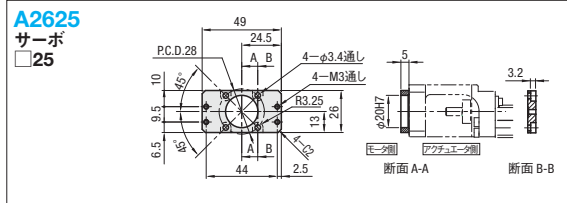
7 単軸ロボットアクチュエータ

一軸アクチュエータ LX26 モータアタッチメント / アタッチメント取付治具

一軸アクチュエータ LX26 センサセット品(追加工)

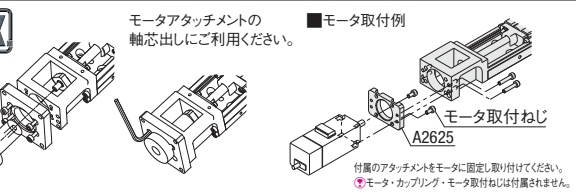
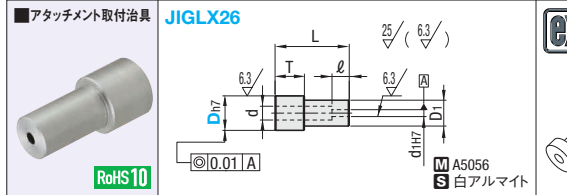
■モータアタッチメント寸法図

注：*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



モータタイプ	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A2625	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			SGMMV-A2E	20W	
			SGMMV-A3E	30W	
			HG-AK0136	10W	
			HG-AK0236	20W	
			HG-AK0336	30W	
			HC-A0013	10W	
			HC-A0023	20W	
			HC-A0033	30W	
			MSMD5A	50W	
A2628	□28	三菱電機	MSME01*	100W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			MSMD01*	100W	
			SGMJV-A5	50W	
			SGM7A-A5A	50W	
			SGMAV-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
			HF-KP053	50W	
			HF-MP053	50W	
			HF-KP053	50W	
A2638	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			MSME5A	50W	
			MSMD01*	100W	
			MSME01*	100W	
			SGMJV-A5	50W	
			SGM7A-A5A	50W	
			SGMAV-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
			HF-KP053	50W	
A2640	□40	三菱電機	MSMD5A	50W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			MSME5A	50W	
			MSMD01*	100W	
			MSME01*	100W	
			SGMJV-A5	50W	
			SGM7A-A5A	50W	
			SGMAV-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
			HF-KP053	50W	
E2640	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P1115)
			1FK7015-5	100W	

モータタイプ	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T2628	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			CSK52	5相	
			ASC3 (ASM)	αステップ	
			AR2 (ARM)	αステップ	
			PK24*	2相	
T2642	□42	オリエンタルモーター	CSK24	2相	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			RK54	5相	
			PK54*	αステップ	
			AS46	αステップ	
			ASC46	αステップ	
T2656.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P1115)



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	標準価格 1~30
JIGLX26	20	A2628	8	15	5	47.5	17	12	1,800
	30	A2638/A2640/T2656.4	8	15	5	49.5	13	11	

Order 注文例: 型式 - D JIGLX26 - 20

Delivery 出荷日: 在庫品

■近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	センサ種類・個数	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個	
LX26□□	XA	□個	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LX26□□C	XB	□個	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LX26□□	FA	□個	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LX26□□	FB	□個	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
LX26□□	XW1	1個	1個	1個	1個	1個	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	6,200	9,700	13,300	7,000	10,600	14,200	
LX26□□	XW2	2個	2個	2個	2個	2個	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	-	-	-	-	-	-	
LX26□□	XW3	2個	2個	2個	2個	2個	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個)	-	-	-	-	-	-	
LX26□□C	FW1	1個	1個	1個	1個	1個	専用	SCB3-6 (2個)	9,700	-	-	-	10,600	-	
LX26□□C	FW2	2個	2個	2個	2個	2個	専用	SCB3-6 (2個)	-	13,300	-	-	-	14,200	

■フォトセンサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサブラケット	センサ取付ねじ	センサ取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個	
LX26□□	SP	PM-L25	SENAT3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形平座金 (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個) SCB3-6 (2個)	5,300	7,900	10,500	5,900	8,800	11,400
LX26□□C	MP															

※フォトセンサPM-L24は製造メーカーの生産終了に伴い、後継機のPM-L25に2017年4月より変更となりました。

■フォトセンサタイプ(オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサブラケット	センサ取付ねじ	センサ取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個	
LX26□□	OP	EE-SX951-R1M	SENAT3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4 (1個) SCB3-6 (2個)	5,100	7,600	10,200	5,800	8,500	11,000
LX26□□C	EP															

*センサの単品販売は致しておりません。

Delivery 出荷日: 8 日 出荷

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~14	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り

標準グリス上級タイプブロック1個 (B1)

大 出荷日 +3 日 出荷 数量 3~14

※ストック対応なし

※ブロック2個 (B2) は、適用外となります。

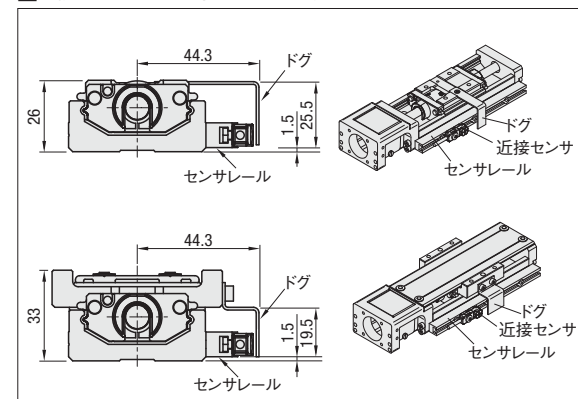
Alteration 追加工

型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長 (L) - (Code)

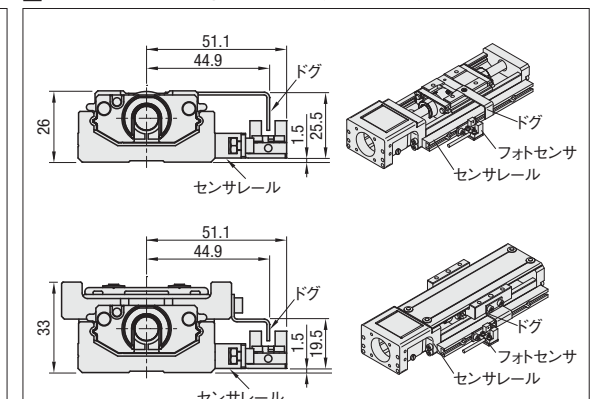
LX2602 - B1 - A2628 - 300 - XW1

LX2605C - B1 - A2638 - 200 - MP2

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製 -



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製 -



■ご注意

- センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。
- 同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

※ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

一軸アクチュエータ LX30 標準/カバータイプ



一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)

ミス一軸アクチュエータ技術計算 [検索](#)

類似品比較ポイント | 高精度、高剛性でのご使用の場合、本商品からご検討ください。

便利なセンサセット品もご用意。P.468

意匠・実用新案取得

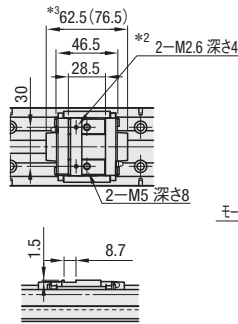


仕様	
LX30	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	10
リード(mm)	5・10
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント M A5052 S 黒色アルマイト M SUSXM7	
②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSXM7	
③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。	
④材質表はP451をご参照ください。	

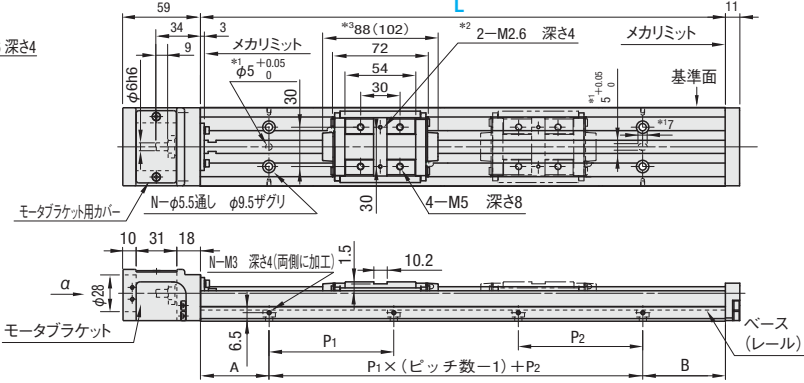
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード5	LX3005(C)	LX3005(C)P	LX3005(C)G	LX3005(C)PG	LX3005(C)-MX	LX3005(C)P-MX
リード10	LX3010(C)	LX3010(C)P	LX3010(C)G	LX3010(C)PG	LX3010(C)-MX	LX3010(C)P-MX

①Cはカバータイプとなります。②低発塵グリース情報P454 ③潤滑ユニットMX情報P450

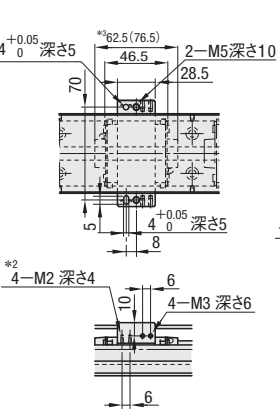
標準ショートブロックタイプ



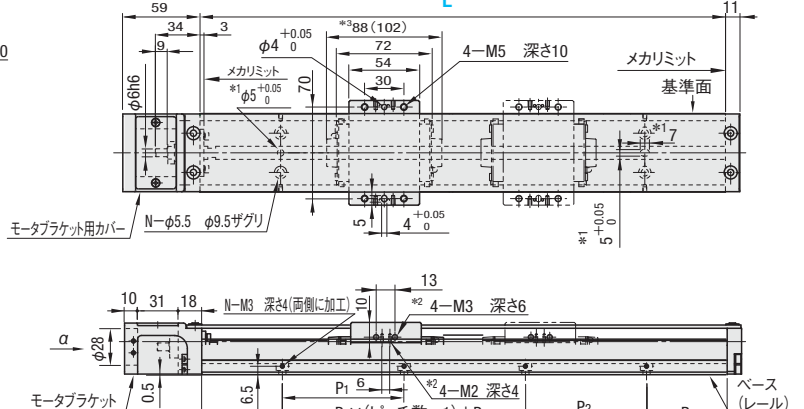
標準ロングブロックタイプ



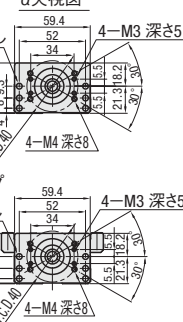
カバーショートブロックタイプ



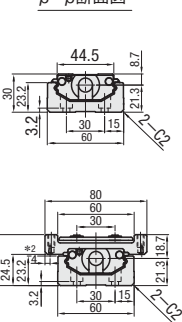
カバーロングブロックタイプ



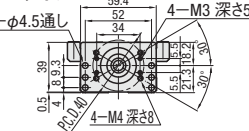
標準タイプ



β-β断面図



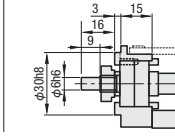
カバータイプ



- *1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
- *2: ドグ取付タップ穴
- *3: 潤滑ユニットMX付は()内数値

モータブラケット無しタイプ

*取付部詳細はP467



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	取付穴寸法								
				A	P1	P2	B	ピッチ数	穴数(N)			
(標準グリース) LX3005(C) LX3010(C)	ロングブロックタイプ (1個)B1 (2個)B2 B2のとき L≥300	(サーボモータ) A3038 A3040 E3040	125	12.5	-	100	12.5	50	100	25	1	4
			150	25			25					
			200	50			50					
			250	100			100					
(低発塵グリース) LX3005(C)G LX3010(C)G	(低発塵グリース) LX3005(C)PG LX3010(C)PG	(ステッピングモータ) T3042 T3056.4 T3060	300	50	50	50	2	6				
			350	50	50	50	3	8				
			400	50	50	50	4	10				
			450	50	50	50	5	12				
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX3005(C)-MX LX3010(C)-MX	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX3005(C)P-MX LX3010(C)P-MX	*(アタッチメント無し) N (モータブラケット無し) F	450	50	50	50	4	10				
			500	50	50	50	5	12				
			550	50	50	50	5	12				
			600	50	50	50	5	12				

*精密級には精度保証書を添付致します。 *Cはカバータイプです。
*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数	
A3038	38	Panasonic	50W/100W	
E3040	40	SIEMENS		
A3040	40	安川電機		
		三菱電機		
		キーエンス		
		オムロン		
		山洋電気		30W/50W/100W

①シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側1.15mm短くなります。
②モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP467をご参照ください。

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T3042	42	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T3060	60	NEMA規格	-
T3056.4	56.4		

①NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。
②モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP467をご参照ください。

■有効ストローク・総質量

ベース全長(L)	*有効ストローク						総質量(kg)							
	MX無し			MX付			標準			カバー				
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	B2	S1	S2	B1	B2	S1	S2
125	29	-	54.5	-	-	-	1.30	-	1.18	-	1.75	-	1.50	-
150	54	-	79.5	17	-	65.5	1.47	-	1.35	1.53	1.92	-	1.67	1.98
200	104	-	129.5	67	90	115.5	1.81	-	1.68	1.86	2.25	-	2	2.32
250	154	-	179.5	117	140	165.5	2.14	-	2.02	2.2	2.59	-	2.34	2.66
300	204	116	229.5	167	190	215.5	2.48	2.79	2.35	2.53	2.92	3.49	2.67	2.99
350	254	166	279.5	217	240	265.5	2.81	3.12	2.69	2.87	3.26	3.83	3.01	3.33
400	304	216	329.5	267	290	315.5	3.15	3.46	3.02	3.21	3.6	4.16	3.35	3.66
450	354	266	379.5	317	340	365.5	3.49	3.79	3.36	3.54	3.93	4.5	3.68	4
500	404	316	429.5	367	390	415.5	3.82	4.13	3.7	3.88	4.27	4.83	4.02	4.33
550	454	366	479.5	417	440	465.5	4.16	4.47	4.03	4.21	4.6	5.17	4.35	4.67
600	504	416	529.5	467	490	515.5	4.49	4.8	4.37	4.55	4.94	5.51	4.69	5.01

*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。 ①潤滑ユニットMX付は+0.011kg

■精度基準

精度基準	L≤400		L≥450	
	上級	精密級	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.02	0.1	0.025
バックラッシュ(mm)	0.02	0.003	0.02	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.01	0.035	0.015
起動トルク(N・cm)	4			

①最高速度はP453をご参照ください。
②慣性モーメントはP452をご参照ください。



Order注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LX3010C	B1	A3040	600
	LX3010-MX	B1	A3040	600



Delivery出荷日	標準グリース上級タイプ LX3005(C)・3010(C)	標準グリース精密級タイプ LX3005(C)P・3010(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
	3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

標準グリース上級タイプ、ロングブロック1個(B1)

大口出荷日 +8 日目出荷 数量 3~14

- ①ストック対応なし
- ②ロングブロック2個(B2)とショートブロック(S1/S2)は、適用外となります。



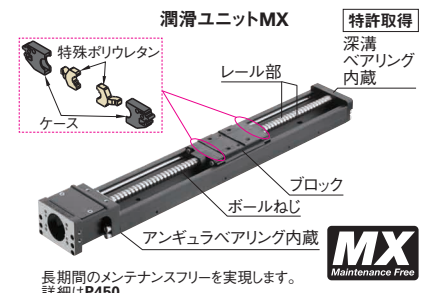
■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口	大口	
数量	1~2	3~14	15以上	
値引率	基準単価	10%	15%	
出荷日	通常	+8日	お見積り	

- ①表示数量を超えはWOSにてご確認ください。
- ②標準グリース上級タイプ(ロングブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りさせていただきます。

型式	上級タイプ ¥基準単価											ブロック数	ねじ径	リード
	L=125 (リード5のみ)	L=150	L=200	L=250	L=300	L=350	L=400	L=450	L=500	L=550	L=600			
LX30 -B1/S1-	47,700	49,900	61,800	67,800	73,700	79,600	85,600	91,800	97,800	104,000	110,200	1	10	5
LX30 -B2/S2-	-	60,600	72,500	78,500	84,400	90,400	96,300	102,500	108,500	114,700	120,800	2	10	5
LX30 -B1/S1-F	56,000	58,900	71,100	77,700	84,000	90,400	96,800	103,400	109,900	116,500	123,000	1	10	5
LX30 -B2/S2-F	-	69,600	81,900	88,400	94,700	101,100	107,500	114,100	120,600	127,200	133,700	2	10	5
LX30 -C-B1/S1-	52,200	54,600	66,500	72,500	78,400	84,400	90,300	96,400	102,500	108,600	114,700	1	10	5
LX30 -C-B2/S2-	-	66,200	78,200	84,200	90,000	96,000	101,900	108,000	114,100	120,300	126,400	2	10	5
LX30 -C-B1/S1-F	61,400	63,500	75,900	82,400	88,700	95,100	101,400	108,000	114,500	121,100	127,600	1	10	10
LX30 -C-B2/S2-F	-	75,100	87,500	93,900	99,400	105,800	112,100	118,700	125,200	131,800	138,300	2	10	10

①LX30□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加加工詳細図 P.468

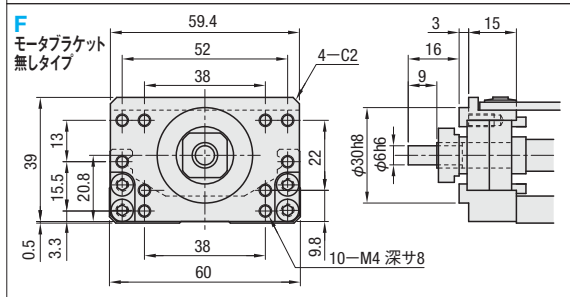
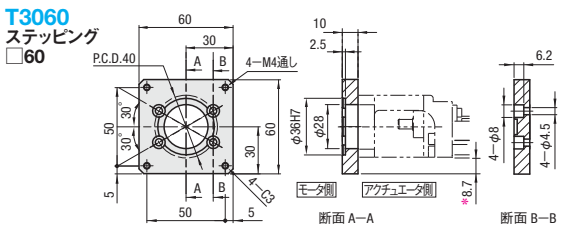
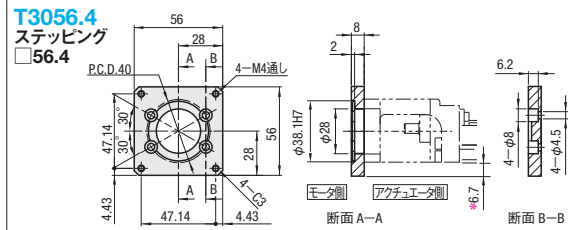
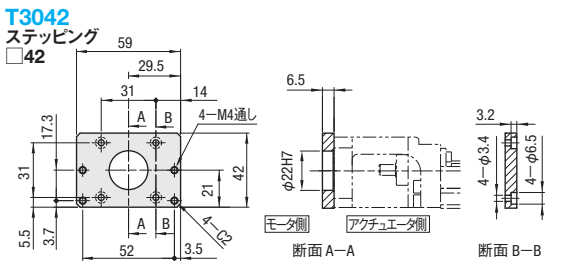
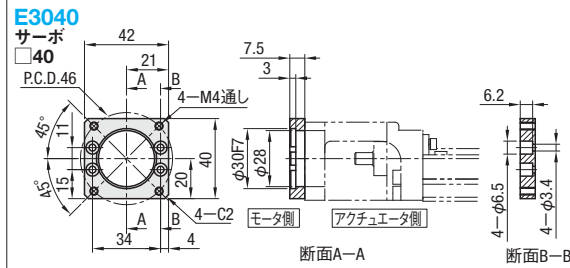
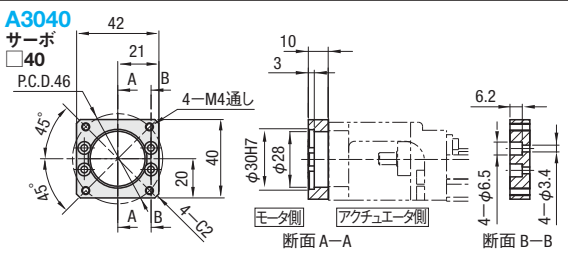
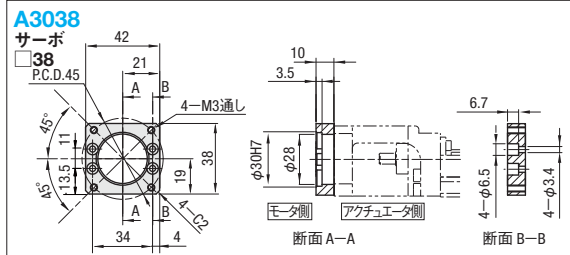


■精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+9,000
低発塵グリース	基準単価+6,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+3,500

①基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。
②数量スライド価格が適用されます。

注：*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



■サーボモータ適用表

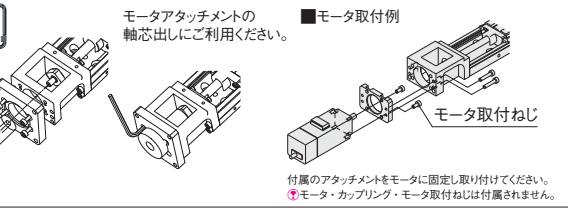
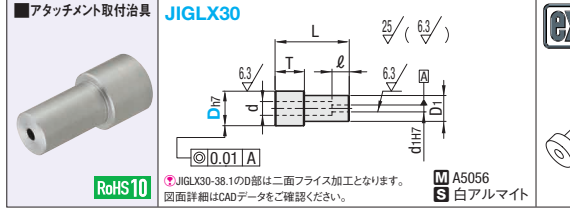
モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A3038	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			MSME5A	100W	
			MSMD01*	100W	
			MSME01*	100W	
			SGMJV-A5	50W	
			SGM7A-A5A	50W	
		安川電機	SGMAV-A5	50W	
			SGM7A-01A	100W	
			SGMJV-01	100W	
			SGMAV-01	100W	
			HG-MR053	50W	
			HF-MP053	50W	
三菱電機	HF-KP053	100W			
	HG-MR13	100W			
	HF-MP13	100W			
	HF-KP13	100W			
	山洋電気	Q1AA04003D	30W		
		Q1AA04005D	50W		
Q1AA04010D		100W			
R88M-K05030		50W			
R88M-K10030		100W			
MV-M05		50W			
キーエンス	SV-M005	50W			
	MV-M10	100W			
	SV-M010	100W			
	1FK7011-5	50W	CPDW25 (P1115)		
	1FK7015-5	100W			
	E3040	□40	SIEMENS		

*シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側1.15mm短くなります
 *モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。
 *モータ・カップリングは、適用表以外のものもご使用できます。各取付寸法をご確認ください。

■stepping motor 適用表

モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T3042	□42	オリエンタル モーター	PK24*	2相	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
T3056.4	□56.4		RKS54*	5相	
			PK54	5相	
T3060	□60		AS46	αステップ	
			ASC46	αステップ	
T3060	□60		AR46	αステップ	
			PK26*	2相	
T3060	□60		RKS56*	5相	
			PK56*	5相	
T3060	□60		AS6*	αステップ	
			ASC66	αステップ	
T3060	□60		AR66	αステップ	

*NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	標準単価 1~50
JIGLX30	30	A3038/A3040	10	20	6	52.5	13	10	1,800
	38.1	T3056.4			51	51			
	36	T3060			53	53			

Order 注文例 **JIGLX30 - 30** Delivery 出荷日 **在庫品**

■近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤150は2個まで L≥200は3個まで	センサ種類・個数		センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤300)			¥基準単価 (L≥350)			
		センサ種類	個数	レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個	
LX30□-B□	XA□	□個	—	SENC3□H	SCB3-5	CBSST3-8	LBNR3	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,400	8,700	12,000	5,800	9,200	12,500	
LX30□-S□	XAS□	□個	—	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)	5,900	9,200	12,600	6,600	10,400	13,800
LX30□-C-B□	XBS□	□個	—								SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	8,700	—	—
LX30□-C-S□	FA□	□個	—	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)				8,700	—	—
LX30□-B□	FB□	□個	—								SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	8,700	—	—
LX30□-S□	FAS□	□個	—	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)				8,700	—	—
LX30□-C-B□	FBS□	□個	—								SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	8,700	—	—
LX30□-B□	XW1	1個	1個	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)				9,200	—	—
LX30□-S□	XW2	2個	2個								SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	9,200	—	—
LX30□-C-B□	XW3	2個	1個	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)				9,200	—	—
LX30□-C-S□	XWS1	1個	1個								SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	9,200	—	—
LX30□-B□	XWS2	2個	1個	SENC3□H	SCB3-5					SCB3-6 (2個)				9,200	—	—
LX30□-S□	XWS3	2個	1個			SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)	9,200		—	—	—	10,400	—	
LX30□-C-B□	FW1	1個	1個	SENC3□H	SCB3-5				SCB3-6 (2個)	9,200	—	—	—	10,400	—	
LX30□-C-S□	FW2	1個	2個			SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)		9,200	—	—	—	10,400	—	
LX30□-B□	FW3	2個	1個	SENC3□H	SCB3-5				SCB3-6 (2個)	9,200	—	—	—	10,400	—	
LX30□-S□	FWS1	1個	1個			SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)		9,200	—	—	—	10,400	—	
LX30□-C-B□	FWS2	1個	2個	SENC3□H	SCB3-5				SCB3-6 (2個)	9,200	—	—	—	10,400	—	
LX30□-C-S□	FWS3	2個	1個			SENC3□H	SCB3-5	SCB3-6 (2個)		9,200	—	—	—	10,400	—	

■フォトセンサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□は個数) *L≤150は2個まで L≥200は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤300)			¥基準単価 (L≥350)				
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサブラケット	ブラケット取付ねじ ナット	センサ取付ねじ	センサ取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個
LX30□-B□	SP□	PM-L25	SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	4,800	7,400	10,100	5,200	7,900	10,500
LX30□-S□	SPS□		SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,300	7,900	10,500	5,900	9,100	11,700
LX30□-C-B□	MP□		SENC3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,300	7,900	10,500	5,900	9,100	11,700
LX30□-C-S□	MPS□		SENC3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,300	7,900	10,500	5,900	9,100	11,700

※フォトセンサPM-L24は製造メーカーの生産終了に伴い、後継機のPM-L25に2017年4月より変更となりました。

■フォトセンサタイプ(オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□は個数) *L≤150は2個まで L≥200は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤300)			¥基準単価 (L≥350)				
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサブラケット	ブラケット取付ねじ ナット	センサ取付ねじ	センサ取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個
LX30□-B□	OP□	EE-SX951-R1M	SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	4,600	7,200	9,700	5,100	7,600	10,100
LX30□-S□	OPS□		SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,100	7,600	10,200	6,200	8,800	11,400
LX30□-C-B□	EP□		SENC3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,100	7,600	10,200	6,200	8,800	11,400
LX30□-C-S□	EPS□		SENC3□H	SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	皿小ねじ M2.6-4 (1個)	5,100	7,600	10,200	6,200	8,800	11,400

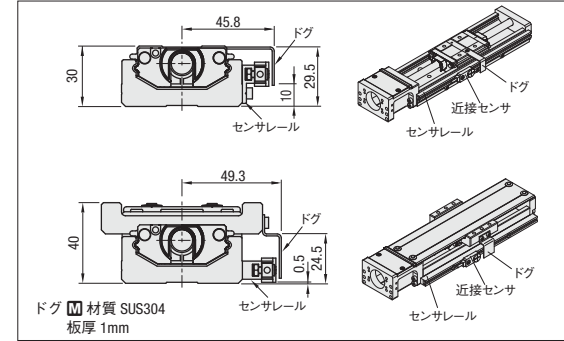
*センサの単品販売は致しておりません。

標準グリス上級タイプ、ロングブロック1個 (B1)
 Delivery 出荷日 **8** 日日出荷
 大目出荷日 **+3** 日日出荷 数量 3~14
 ◎ストック対応なし
 ◎ロングブロック2個 (B2) とショートブロック (S1/S2) は適用外となります。

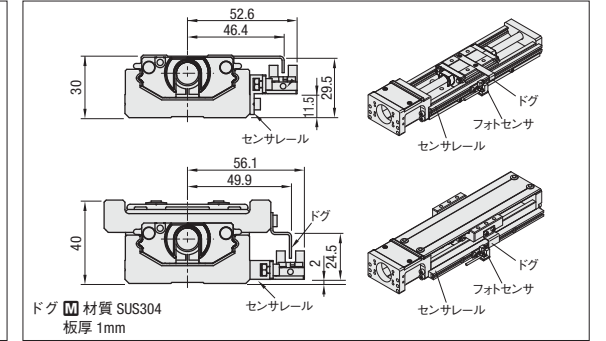
数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~14	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り

Alteration 追加工 **型式** - **ブロック数** - **モータアタッチメント** - **ベース全長 (L)** - **(Code)**
 LX3010 - B1 - A3040 - 600 - XW1
 LX3005 - S1 - A3040 - 600 - SPS3

■近接センサタイプ取付図-サンクス製-



■フォトセンサタイプ取付図-サンクス製/オムロン製-



■ご注意
 ・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。
 ・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

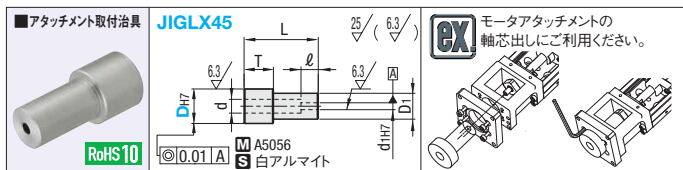
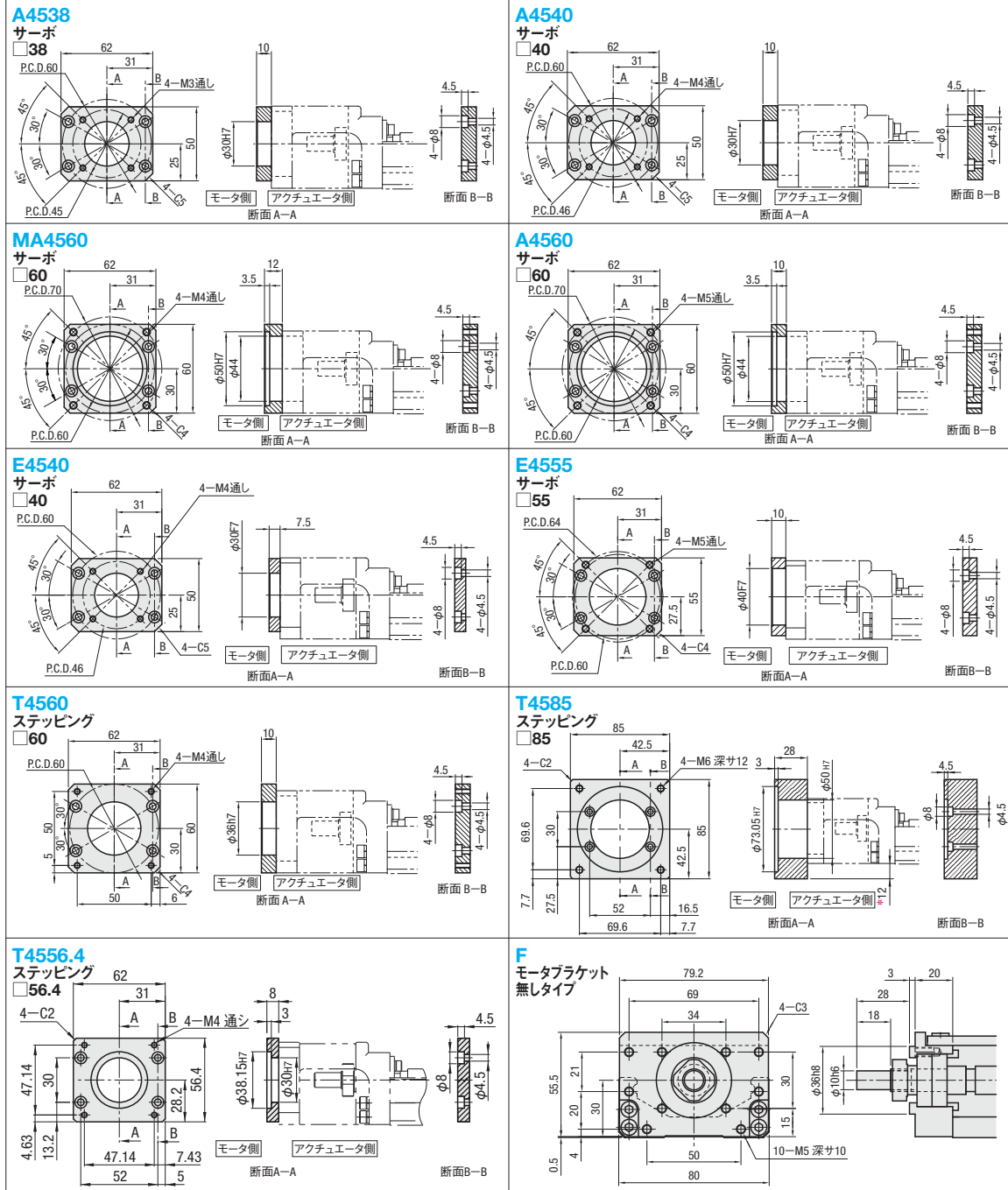
◎ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

MOTOR ADAPTER PLATES / MOTOR ADAPTER CENTERING TOOLS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX45
一軸アクチュエータ LX45 モータアタッチメント/アタッチメント取付治具

SENSOR SETS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX45 (ALTERATIONS)
一軸アクチュエータ LX45 センサセット品 (追加工)

■モータアタッチメント寸法図

注：*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	標準価格1~51
JIGLX45	30	A4538/A4540/T4556.4	15	25	10	62	22	20	1,800
JIGLX45	36	T4560				62	22	20	
JIGLX45	50	A4560/MA4560/T4585				61.5	13.5		

表示数量超えはWOSにてご確認ください。

Order 注文例: 型式 JIGLX45 - D 30 Delivery 出荷日 在庫品

■近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	センサ種類・個数	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ 取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数			
LX45□-B LX45□-S	XA XB	□個 □個	SENC3□H	SCB3-5	SCB3-5	CBSST3-8	LBNR3	専用	血小ねじ M3-5(1個)	5,500	8,800	12,200	5,800	9,100	12,500
LX45□C-B	FA FB FAS FBS	□個 □個 □個 □個	SENC3□H	SCB3-6	SCB3-6				SCB3-6 (2個)						
LX45□-B LX45□-S	XW1 XW2 XW3	1個 2個 2個	SENC3□H	SCB3-5	SCB3-5			専用	血小ねじ M3-5(1個)	8,800				9,100	
LX45□C-B	FW1 FW2 FW3 FWS1 FWS2 FWS3	1個 2個 2個 1個 2個 2個	SENC3□H	SCB3-6	SCB3-6				SCB3-6 (2個)					9,100	

■フォトセンサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部(*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付ねじ	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX45□-B LX45□-S LX45□C-B LX45□C-S	SP MP MPS	PM-L25	SENC3□H	SCB3-5 SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3 小形丸平 座金 (2個)	専用	血小ねじ M3-5(1個)	4,900	7,500	10,200	5,200	7,800	10,500

◎フォトセンサPM-L24は製造メーカーの生産終了に伴い、後継機のPM-L25に2017年4月より変更となりました。

■フォトセンサタイプ(オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部(*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付ねじ	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX45□-B LX45□-S LX45□C-B LX45□C-S	OP EP EPS	EE-SX951-R1M	SENC3□H	SCB3-5 SCB3-6	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3 小形丸平座金 (2個)	専用	血小ねじ M3-5(1個)	4,700	7,300	9,800	5,000	7,600	10,100

*センサの単品販売は致しておりません。

Delivery 出荷日 **8** 日日出荷

標準グリス上級タイプ、ロングブロック1個(B1)

大口出荷日 **+3** 日日出荷 数量 3~14

◎ストック対応なし

◎ロングブロック2個(B2)とショートブロック(S1/S2)は適用外となります。

Alteration 追加工

型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長(L) - (Code)

LX4510 - B1 - A4540 - 590 - XW1

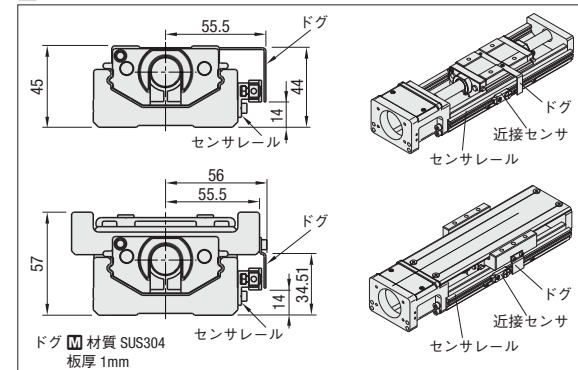
LX4520C - B1 - A4560 - 340 - EP2

数量区分	標準対応		個別対応	
	小口	大口	小口	大口
数量	1~2	3~14	15~	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り	お見積り

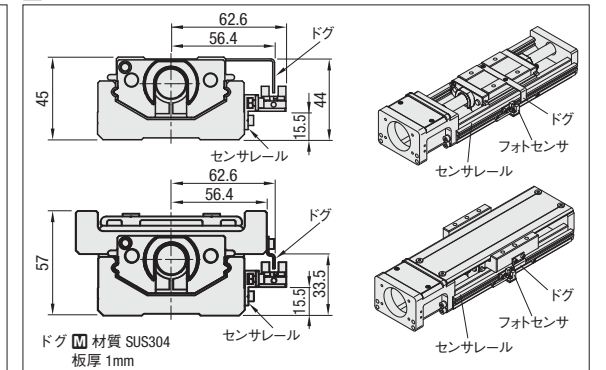
◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。

◎標準グリス上級タイプ(ロングブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製 -



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製 -



◎ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。

・部品の組付けは、お客様にてお願いします。

・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。

・細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。

・商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

7 単軸ロボット
アクチュエータ

一軸アクチュエータ LX45 折り返しタイプ



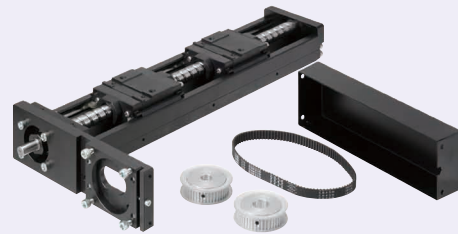
■一軸アクチュエータLXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)

ミスマ一軸アクチュエータ技術計算

検索

■LX関連情報
規格一覧
選定・寿命計算例
P451~P454
P2437~P2440

便利なセンサセット品もご用意。P.472

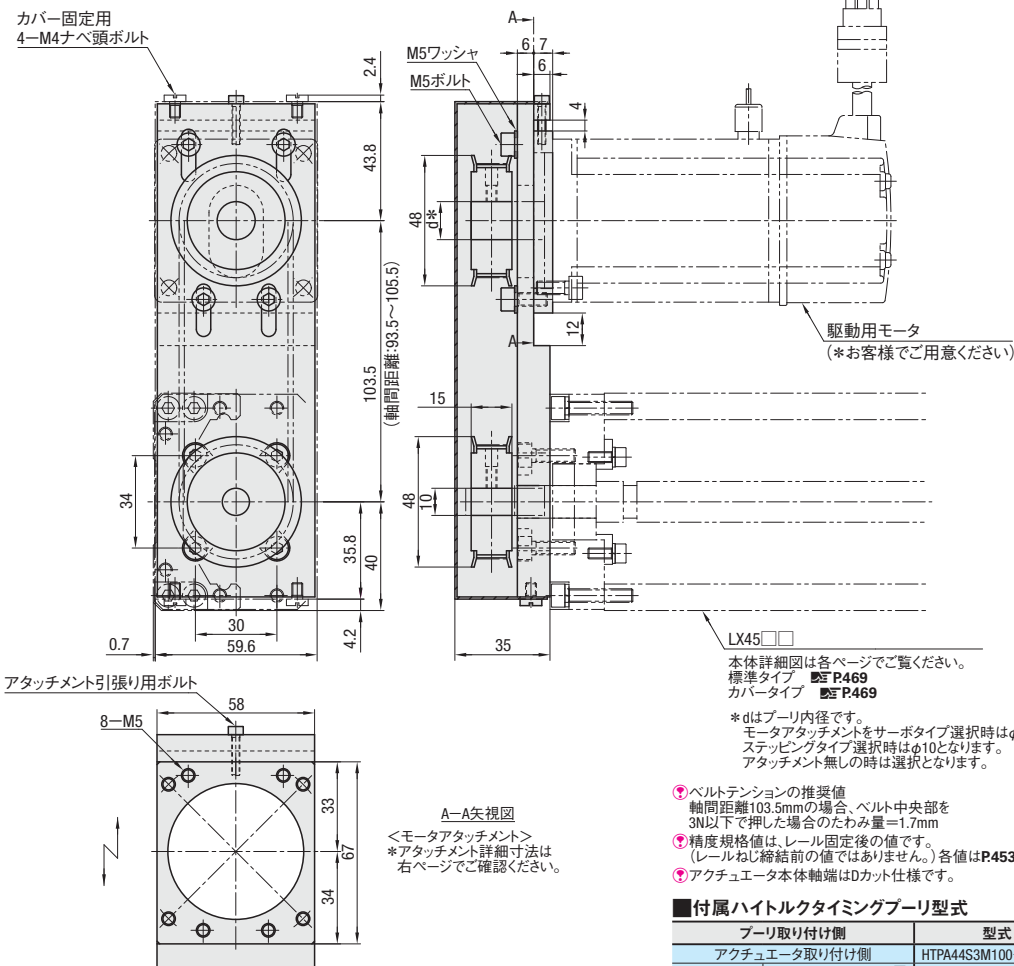


仕様	
LX45	
標準・カバー	
ねじ径 (mm)	15
リード (mm)	10・20
精度	上級
付属品	
①モータアタッチメント M 鉄 S 低温黒色クロムメッキ SUSX7	
②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSX7	
③ハイトルクタイミングプーリー 型式: HTPA44S3M100	
④ハイトルクタイミングベルト 型式: HTBN339S3M-100	

RoHS 6

型式	標準グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級標準	上級カバー付	上級標準	上級カバー付
リード10	LXR4510	LXR4510C	LXR4510-MX	LXR4510C-MX
リード20	LXR4520	LXR4520C	LXR4520-MX	LXR4520C-MX

構成部品	ベース(レール)	ブロック	モータブラケット	支持側ベアリングホルダ	カバー	ストッパー	精密ボールネジ(研削)
材質	炭素鋼	SCM材	A5052	A5052	A6063	NBR	SCM415
表面処理	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	黒色焼付塗装	黒色アルマイト	黒色アルマイト	-	-
硬度	高周波焼入れ HRC58~64	HRC58~62	-	-	-	-	HRC58~62



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)	取付穴寸法 詳細P.469・P.470参照					
				A	P1	P2	B	ピッチ数 穴数(N)	
(上級標準) LXR4510 LXR4520	ロングブロックタイプ (1個) B1 (2個) B2	(サーボ) RA4560 (ステッピング) RT4560	340	70	100	100	70	2	6
			390			50		3	8
440	100	4	10						
490	50	5	12						
540	100								
(潤滑ユニットMX標準) LXR4510-MX LXR4520-MX	(潤滑ユニットMXカバー付) LXR4510C-MX LXR4520C-MX	* (アタッチメント無し) N8 (プーリー内径φ8) N10 (プーリー内径φ10) N14 (プーリー内径φ14)	590						

*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

■有効ストローク・質量

ベース全長 (L)	*有効ストローク								総質量 (kg)					
	MX無				MX付				LXR45□□		LXR45□□C			
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	B2	S1	S2	B1	B2	S1	S2
340	210.4	88.8	247.9	163.8	194.4	231.9	6.42	7.34	6.02	6.56	7.24	8.74	6.59	7.43
390	260.4	138.8	297.9	213.8	244.4	281.9	7.02	7.94	6.63	7.16	7.88	9.38	7.22	8.06
440	310.4	188.8	347.9	263.8	294.4	331.9	7.62	8.55	7.23	7.76	8.51	10.01	7.85	8.69
490	360.4	238.8	397.9	313.8	344.4	381.9	8.22	9.15	7.83	8.36	9.14	10.64	8.49	9.33
540	410.4	288.8	447.9	363.8	394.4	431.9	8.83	9.75	8.43	8.96	9.78	11.28	9.12	9.96
590	460.4	338.8	497.9	413.8	444.4	481.9	9.43	10.35	9.04	9.57	10.41	11.91	9.75	10.59

*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。

④潤滑ユニットMX付は+0.024kg

■精度基準

精度基準	上級
位置決め精度 (mm)	0.1
バックラッシュ (mm)	0.02
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.005
走り平行度 (mm)	0.035
起動トルク (N・cm)	10

■静的許容荷重・許容モーメント

ブロック種類	ブロック数	静的許容荷重 (N)	静的許容モーメント (N・m)		
			Ma	Mb	Mc
ロングブロック	B1	32441	291	291	972
	B2	64882	3945	3945	1944
ショートブロック	S1	17175	145	145	515
	S2	34350	1444	1444	1029

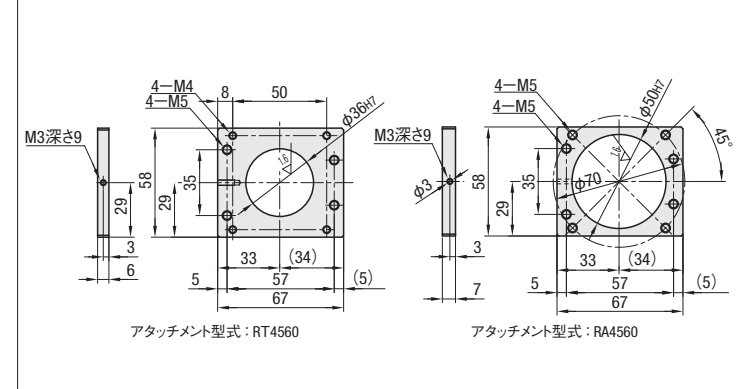
①静的な場合の参考値です。寿命計算には技術計算ソフトをご利用ください。
②静的許容モーメントに関してはP.451をご参照ください。

■最高速度

型式	最高速度 (mm/s)
LXR4510□	550
LXR4520□	1110

④最高速度はボールねじの危険速度とDN値で算出された参考値です。モータの条件を考慮した保証値ではありません。

モータアタッチメント寸法図



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)
LXR4510	B1	RA4560	540
LXR4510C-MX	B1	RA4560	540

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)	(NBP)
LXR4510	B1	RA4560	540	NBP



■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応	大口	個別対応
数量	1~2	3~14	15~
値引率	基準単価	10%	15%
出荷日	通常	お見積り	お見積り

②表示数量超えはWOSにてご確認ください。
③ロングブロックタイプ(1個)以外は、3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。
④追加加工費は数量スライド価格適用外です。



8 日日出荷



Alteration	Code	Spec.	¥/1Code
ベルト・プーリー無	NBP	セットから除外	-3,500

④センサセットP.472

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=340	L=390	L=440	L=490	L=540	L=590			
LXR45□□-B1/S1-□	117,700	127,000	136,300	145,700	155,100	164,400	1	15	10
LXR45□□-B2/S2-□	126,700	136,000	145,300	154,700	164,100	173,400	2		
LXR45□□-C-B1/S1-□	121,600	130,900	140,200	149,600	159,000	168,400	1	20	
LXR45□□-C-B2/S2-□	131,400	140,700	150,000	159,300	168,700	178,100	2		

⑦単軸ロボット

一軸アクチュエータ LX モータアタッチメント / モータ適用一覧表

リニアエンコーダ (リニアスケール)

■サーボモータ適用表

LX タイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワ外数	推奨カップリング
LX15	A1525	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	MCGLC13 (P1124)
				SGMMV-A2E	20W	
LX15	A1528	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	XBW-15C2 (鍋屋ハイテック製)
				HG-AK0236	20W	
LX20	A2025	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCPW16 (P1116)
				SGMMV-A2E	20W	
LX20	A2028	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	SCPW16 (P1116)
				HG-AK0236	20W	
LX20	A2038	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	CPDT19 (P1115)
				MSME5A	100W	
LX20	A2040	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW16 (P1116)
				SGM7A-A5A	100W	
LX20	E2040	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P1115)
				1FK7015-5	100W	
LX26	A2625	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCPW21 (P1116)
				SGMMV-A2E	20W	
LX26	A2628	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	CPDW19 (P1115)
				HG-AK0236	20W	
LX26	A2638	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	SCPW21 (P1116)
				MSME5A	100W	
LX26	E2640	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P1115)
				1FK7015-5	100W	
LX30	A3038	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	SCPW21 (P1116)
				MSME5A	100W	
LX30	A3040	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW21 (P1116)
				SGM7A-A5A	100W	
LX30	E3040	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW25 (P1115)
				1FK7015-5	100W	


■サーボモータ適用表

LX タイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワ外数	推奨カップリング
LX45	A4538	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	SCXW28 (P1116)
				MSME5A	100W	
LX45	A4540	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCXW28 (P1116)
				SGM7A-A5A	100W	
LX45	A4540	□40	三菱電機	HG-MR053	50W	SCXW28 (P1116)
				HG-MR13	100W	
LX45	MA4560	□60	Panasonic	MSMD01*	200W	CPDW25 (P1115)
				MSME01*	400W	
LX45	E4540	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	SCXW34 (P1116)
				1FK7015-5	100W	
LX45	E4555	□55	SIEMENS	1FK7022-5	380W	SCXW34 (P1116)
				1FK7025-5	400W	
LX45	A4560	□60	安川電機	SGMJV-02	200W	CPDW32 (P1115)
				SGMJV-04	400W	
LX45	A4560	□60	三菱電機	HG-MR23	200W	CPDW32 (P1115)
				HG-KR23	400W	
LX45	A4560	□60	山洋電気	Q1AA06020D	200W	CPDW32 (P1115)
				Q1AA06040D	400W	
LX45	A4560	□60	キーエンス	MV-M20	200W	CPDW32 (P1115)
				SV-M020	400W	

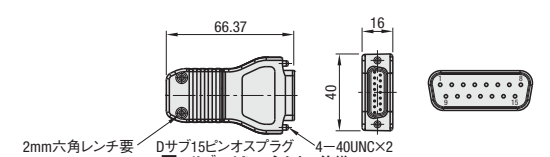
■ステッピングモータ適用表

LX タイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
LX15	T1528	□28	オリエンタルモーター	CSK52	5相	MCGLC13 (P1124)
				ASC3 (ASM) / AR2 (ARM)	aステップ	
LX15	ST1528	□28	NEMA規格	NEMA11	-	MCGLC13 (P1124)
				NEMA17	-	
LX20	T2028	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCPW16 (P1116)
				CSK52	5相	
LX20	T2042	□42	オリエンタルモーター	ASC3 (ASM) / AR2 (ARM)	aステップ	SCPW16 (P1116)
				PK24*/CSK24	2相	
LX20	T2042	□42	オリエンタルモーター	RKS54*	5相	SCPW16 (P1116)
				PK54	5相	
LX20	T2056.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P1115)
				NEMA23	-	
LX26	T2628	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1116)
				CSK52	5相	
LX26	T2642	□42	オリエンタルモーター	ASC3 (ASM) / AR2 (ARM)	aステップ	SCPW21 (P1116)
				PK24*/CSK24	2相	
LX26	T2642	□42	オリエンタルモーター	RKS54*	5相	CPDW19 (P1115)
				PK54	5相	
LX26	T2656.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P1115)
				NEMA23	-	
LX30	T3042	□42	オリエンタルモーター	PK24*/RKS54*/PK54	2相	SCXW21 (P1116)
				ASC46 / AR46	aステップ	
LX30	T3056.4	□56.4	オリエンタルモーター	PK26*/RKS56*/PK56*	2相	SCPW21 (P1116)
				RKS56*/PK56*	5相	
LX30	T3060	□60	オリエンタルモーター	ASC66 / AR66	aステップ	CPDW19 (P1115)
				ASC66 / AR66	aステップ	
LX45	T4560	□60	オリエンタルモーター	RKS56*/PK56*	5相	SCXW28 (P1116)
				ASC66 / AR66	aステップ	
LX45	T4560	□60	オリエンタルモーター	ASC66 / AR66	aステップ	SCPW28 (P1116)
				ASC66 / AR66	aステップ	
LX45	T4560	□60	オリエンタルモーター	ASC66 / AR66	aステップ	CPDW25 (P1115)
				ASC66 / AR66	aステップ	
LX45	T4560	□60	オリエンタルモーター	ASC66 / AR66	aステップ	CPDW25 (P1115)
				ASC66 / AR66	aステップ	

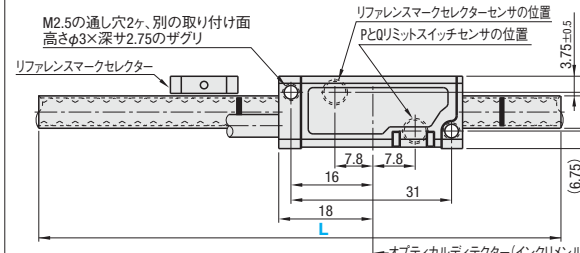
特長：固定/取り付け方法は、ミスミホームページ (<http://jp.misumi-ec.com/vona2/detail/110302583730/>) でご確認ください。



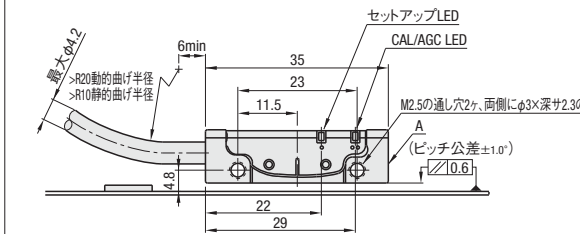
SRGH24XN (リードヘッド・スケール・リファレンスマーク・エンドクランプ・接着剤セット品)
SRGH24ZN
SRGH24YN



66.37
16
4-40UNCx2
Dサブ15ピンオスプラグ



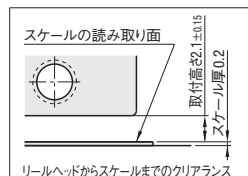
M2.5の通し穴2ヶ、別の取り付け面高さφ3x深さ2.75のザグリ
リファレンスマークセレクター
リファレンスマークセレクターセンサの位置
PとQリミットスイッチセンサの位置
3.75±0.5
(コヤ公差±0.4)
0.25
7.8
7.8
16
18
31
6.75
3
7.5



セットアップLED
CAL/AGC LED
M2.5の通し穴2ヶ、両側にφ3x深さ2.3のザグリ
A (ピッチ公差±1.0)
0.6
6min
35
23
11.5
4.8
22
29
12.3±0.15
10
13.5
別の取り付け面
0.25
(ロール公差±0.0)

機能	出力タイプ	シグナル	ピンNo.
電力	-	5V電力	7
		5V感知	8
		0V電力	2
		0V感知	9
		A+	14
インクリメンタル信号	RS422A デジタル	A-	6
		B+	13
		B-	5
リファレンスマーク	RS422A デジタル	Z+	12
		Z-	4
リミット	オープンコレクター	P	11
セットアップ	-	Q	10
シールド	-	内部	未接続
		外部	ケース

*アラーム信号はトライステートとして出力します。



拡大図
スケールの読み取り面
取得高さ±0.15
スケール厚0.2
リードヘッドからスケールまでのクリアランス

部品名	項目	仕様
リードヘッド	分解能	SRGH24XN=1μm、SRGH24ZN=0.5μm、SRGH24YN=0.1μm
	最高速度 (m/s)	SRGH24XN=3.37 (m/s)、SRGH24ZN=1.68 (m/s)、SRGH24YN=0.338 (m/s)
	カウンタクロック周波数の最低推奨値 (MHz)	4MHz以上
	電源	DC5V±10% (<200mA)
	リップル	周波数最高500kHzで200mVpp
	温度	保管時-20~70°C 動作時0°C~70°C
	湿度	動作時、最高相対湿度80% (結露なし)。保管時、最高相対湿度95% (結露なし)
	防水性能	T1000リードヘッド IP40、Tiインターフェース IP20
	加速	動作時500m/s ² BS EN 60068-2-7:1993
	衝撃 (非動作)	1000m/s ² 、6ms、1/2sine BS EN 60068-2-7:1993
	振動 (動作)	55Hz~2000Hzで最大100m/s ² BS EN 60068-2-6:1996
	質量	リードヘッド10g インターフェース100g ケーブル26g/m
	電磁波妨害適合性	BS EN 61326
	ケーブル	ダブルシールド式、外径最大4.2mm、屈曲寿命：曲げ半径20mmで20×10 ⁶ サイクル以上
	電気統合	ケーブル長1.5m Dサブ15ピンオスプラグ付 リードヘッドは、当該EMC標準にあわせて設計されていますが、EMCに準拠するには、正しい取り付けと遮断・アースに関する手順について必ず注意してください。
スケール	タイプ	保護ラッカーコーティング剤を塗布し、両面テープを使用した反射性金メッキスチールテープ
	相手機材材質	熱膨張率が0~22μm/m°Cまでの金属、セラミック、複合材 (スチール、アルミニウム、セラミック等)
	線膨張率	スケールの両端をエポキシ接着剤で固定した状態で、機材の材質の熱膨張率と等しくなります。(完全硬化には24時間かかります。)
	両端固定方式	エポキシ接着剤を使用したエポキシ接着剤固定のエンドクランプ方式。温度範囲-20~50°Cでスケール両端の移動は1μm未満。
リファレンスマーク	操作仕様	温度：-10~120°C 湿度：相対湿度80% (結露なし)
	タイプ	スケール上50mm間隔に刻まれた黒線からリファレンスアクチュエータを使い箇所選択。
リファレンスマーク	繰り返し再現性	出力はインクリメンタル信号と同期。 位置：繰り返し再現性 (単一方向のみ) は、取り付け温度±20°Cで維持されます。 磁場：一定±0.02Tまたは変動±7.5T/s

型式	スケール全長L 指定100mm単位	¥基準単価1~4コ						
		L200~300	L400~600	L700~900	L1000~1200	L1300~1500	L1600~1800	L1900~2000
SRGH24XN	200~2000	88,400	101,700	115,100	128,500	141,900	155,200	168,600
SRGH24ZN	200~2000	92,400	105,800	119,200	132,600	146,000	159,400	172,800
SRGH24YN	200~2000	110,000	123,400	136,900	150,300	163,700	177,100	190,500

Order 注文書

型番 SRGH24XN - 800

Alteration 追加加工

型番 SRGH24XN - 800 - NR (NR・NE・NB)

Delivery 出荷日

5 日 目 出 荷

数量区分

標準対応 1~4

個別対応 5~

出荷日

通常 お見積り

Alterations

リファレンスマーク無し NR

エンドクランプ無し NE

接着剤無し NB

Code

Spec.

¥/1Code

セットから除外 -2,000

セットから除外 -2,000

セットから除外 -1,000

表示数量超えはWOSにてご確認ください。

7 単軸ロボット

一軸アクチュエータ LX20モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ専用 技術問合せ窓口
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)
 TEL: 0120-343-559
 FAX: 0120-343-588
 受付時間: 月~金(祝日等除く)
 9:00~12:00 13:00~17:00

④モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドッグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様 オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様 RoHS 6

ケーブル アンプ ケーブル ドライバ

アクチュエータ本体(モータ付)

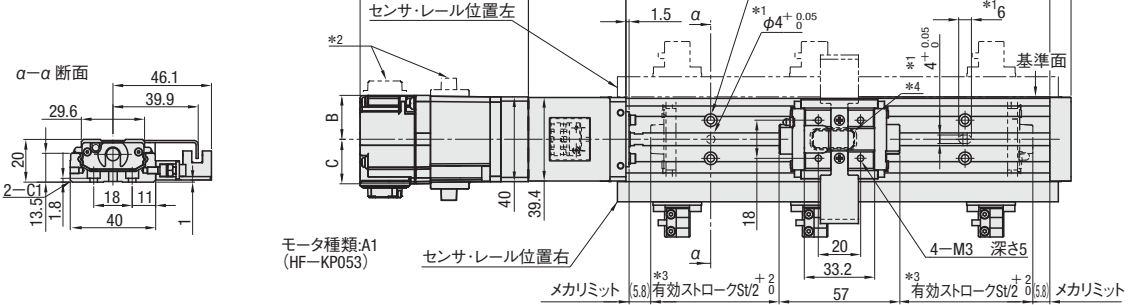
構成部品
 アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

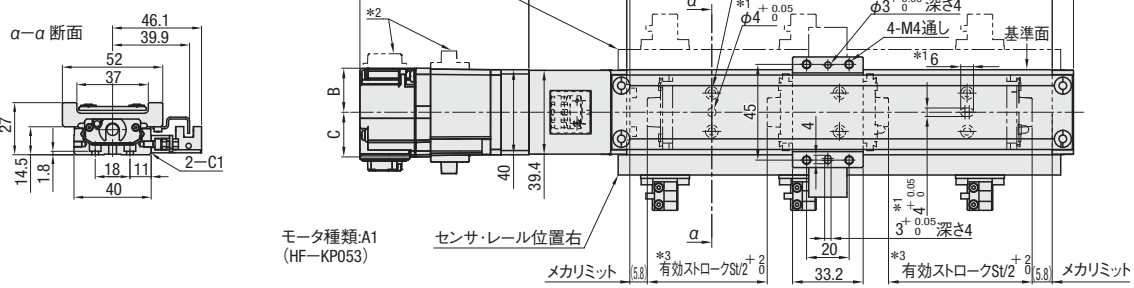
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64 HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様: P489~491
 ケーブル仕様: P491~492

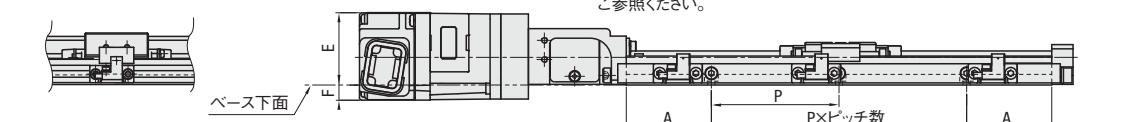
LXM2001 LXM2005



LXM2001C LXM2005C



カバータイプ



⑤穴詳細寸法はP457・458
 ご使用の際はドッグとの干渉にご注意ください。

基本仕様表

型式	リード(mm)	ボールねじ径(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	位置決め精度(mm)	平行度(mm)	バックラッシュ(mm)	静的許容モーメント(N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM2001	1	φ6 (研削)	±0.003	0.02	0.01	0.003	27	27	93
LXM2005	5								
LXM2001C	1								
LXM2005C	5								

⑥精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP453参照 ⑦静的許容モーメントに関しては、P451をご参照ください。

制御一覧表

メーカー名	選択	モータ	モータ種類			アンプ/ドライバ種類			モータ・ドライバメーカーセット型番
			メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量(kg)	選択	電源	
三菱電機	A1	ACサーボ	HF-KP053	50W	無	有: AM10	AC200V	MR-J3-10A	-
	A1B		HF-KP053B	有	無: N(注2)	汎用Aタイプ			
オリエンタルモーター	T1E	ステッピング	ARM26SAK	αステップ	無	D1E	DC24V	ARD-K	AR26SAK
	T2E		ARM46AC		有	D2E		ARD-A	AR46AA
	T2BE		ARM46MC		有	D2E		ARD-A	AR46MA
	T4E		PKE545AC		無	D4E		RKSD503-A	RKS545AA
	T4BE		PKE545MC-A1		有	D6E		RKSD503M-A	-

可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量(kg)		最高速度(mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM2001 LXM2001C	三菱電機	A1(B)	2	50	50	50
		T1E	-	30	-	-
	オリエンタルモーター	T2(B)E	2	45	50	50
		T4(B)E	-	40	35	35
LXM2005 LXM2005C	三菱電機	A1(B)	2	250	250	250
		T1E	-	125	-	-
	オリエンタルモーター	T2(B)E	2	200	225	225
		T4(B)E	-	120	115	115

⑧検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。
 ⑨水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。
 ⑩加減速距離:各25mm。

寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L(mm)		
		100	150	200
LXM2001 LXM2005 LXM2001C LXM2005C	有効ストロークSt	30	80	130
	A	20	15	40
	P	60	60	60
	ピッチ数	1	2	2
標準タイプ	本体質量(kg)	0.67	0.81	0.94
	カバータイプ	本体質量(kg)	0.69	0.63

⑪本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドッグの合計質量です。
 ⑫モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル(注3)	センサ数(注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L(mm)
LXM2001 LXM2005 LXM2001C LXM2005C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	100~200 (50ピッチ)

Order 注文例 型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L

LXM2001 - A1 - AM10 - 3 - 3 - R - 200

Delivery 出荷日 8 日目出荷

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
出荷日	通常	お見積り

⑬表示数量を超える場合はWOSにてご確認ください。

Price 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がLXM2001-A1-AM10-3-3-R-200の場合
 ¥158,400(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥169,300

アクチュエータ本体+制御価格(ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台		
			L=100	L=150	L=200
LXM2001 LXM2005	A1	AM10	154,100	156,300	158,400
	A1B		174,500	176,700	178,800
	A1	N	100,100	102,400	104,600
	A1B		121,500	123,900	126,100
	T1E	D1E	111,800	114,000	116,000
	T2E	D2E	133,100	135,300	137,400
	T2BE	D2E	152,600	154,800	156,900
	T4E	D4E	106,200	108,400	110,400
	T4BE	D6E	124,300	126,500	128,600
	LXM2001C LXM2005C	A1	AM10	159,300	161,500
A1B		179,700		181,900	184,000
A1		N	105,300	107,600	109,800
A1B			126,700	129,100	131,300
T1E		D1E	117,000	119,200	121,200
T2E		D2E	138,300	140,500	142,600
T2BE		D2E	157,800	160,000	162,100
T4E		D4E	111,400	113,600	115,600
T4BE		D6E	129,500	131,700	133,800

モータ部寸法表

メーカー名	モータ種類	幅B(mm)	幅C(mm)	長さD(mm)	高さE(mm)	下面高さF(mm)
三菱電機	A1	20.7	21	79.4	33.7(33.5)	-7.5(-7.7)
	A1B			120.5		
オリエンタルモーター	T1E	14	14	70	28	-1
	T2E			75		
	T2BE	104.6				
	T4E	53				
	T4BE	82				

*E、F寸法()内はセンサレール位置(左)の場合

ケーブル構成表

メーカー名	モータ種類	モータ電源ケーブル	ブレーキ用ケーブル	エンコーダケーブル
三菱電機	A1	1本	-	1本
	A1B	SVPM-J3HF1-B-3-02S	1本 SVPM-J3HF1B-B-3-02S	SVEM-J3HF1-B-3
オリエンタルモーター	T1E	1本 CC030VA2R2	-	-
	T2E	1本 CC030VAR	-	-
	T2BE	1セット CC030VARB(電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-
	T4E	1本 CC030VPF	-	-
	T4BE	1セット CC030VPFB(電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-

(注1)垂直使用時はブレーキ付をご使用ください。
 (注2)アンプ「無」を選択した場合、アンプは付属致しません。
 (注3-1)ケーブル「有」を選択した場合、ケーブル構成表に記載のあるケーブルが付属されます。仕様書P491~492
 (注3-2)3m以外のケーブルをご使用の場合、「無」を選択しP491~492掲載品から別途ご手配ください。
 (注4-1)センサ「無」を選択した場合、センサ用レールは付帯されますが、ドッグは付帯されません。
 (注4-2)センサケーブルの端末は、お客様にてコネクタ処理等が必要です。センサの詳細は、P2274のFPML25をご参照ください。
 (注4-3)LXMシリーズ添付のセンサは、センサの生産終了に伴い2017年4月より、(旧)FPML24から後継機(新)FPML25へ変更となりました。

一軸アクチュエータ LX26モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ付専用 技術問合せ窓口
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)
 TEL: 0120-343-559
 FAX: 0120-343-588
 受付時間: 月~金(祝日等除く)
 9:00~12:00 13:00~17:00

●モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様

オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様

RoHS 6

■構成
 アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/
 ケーブル
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

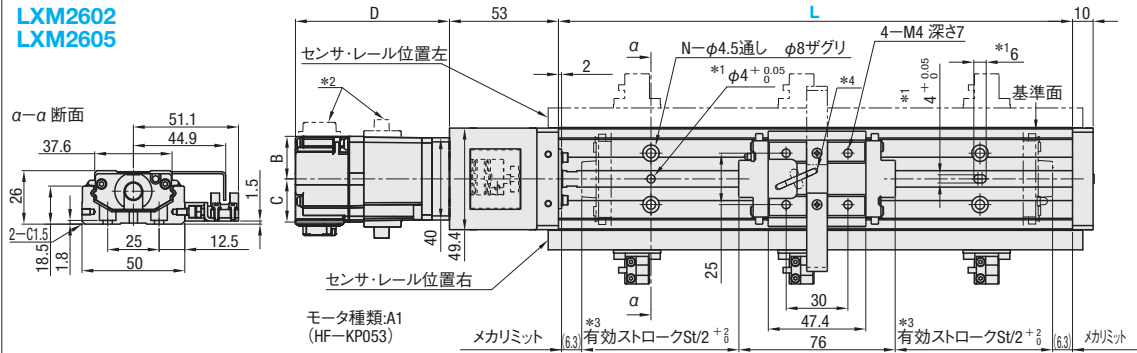
■アクチュエータ本体

ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64 HRC58~62

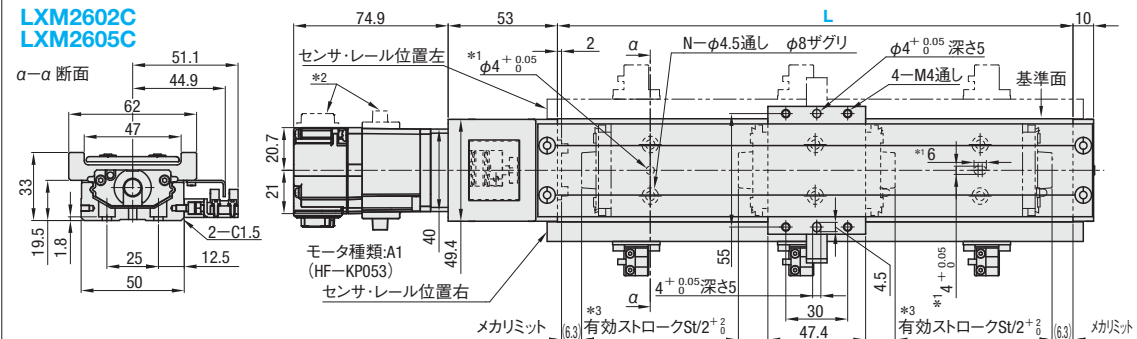
アンプ・ドライバ仕様 P.489~491
 ケーブル仕様 P.491~492



LXM2602 LXM2605

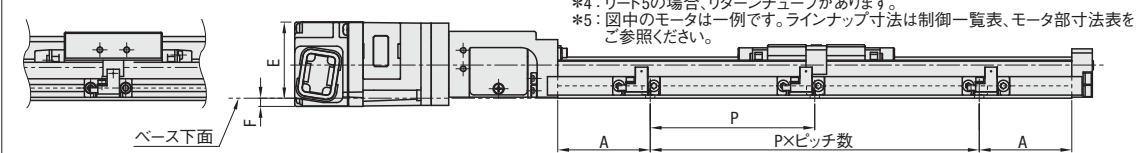


LXM2602C LXM2605C



カバータイプ

標準タイプ



- *1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
- *2: センサ・レール位置「左」を選択した場合、モータケーブルも左側になります。
- *3: リミットセンサは、有効ストロークSt/2^{+0.05}となる位置で調整されます。
- *4: リード5の場合、リターンチューブがあります。
- *5: 図中のモータは一例です。ラインナップ寸法は制御一覧表、モータ部寸法表をご参照ください。

●穴詳細寸法はP.461・462 ●ご使用の際はドグとの干渉にご注意ください。

注:F寸法がマイナスの場合ベース下面よりモータは下に出ます。

■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)	平行度 (mm)	バックラッシュ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM2602	2	φ8 (研削)	±0.003	0.02	0.01	0.003	70	70	225
LXM2605	5								
LXM2602C	2								
LXM2605C	5								

●精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP.453参照 ●静的許容モーメントに関しては、P.451をご参照ください。

■制御一覧表

メーカー名	選択	モータ種類				アンプ/ドライバ種類				モータ・ドライバメーカーセット型番
		モータ	メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源	メーカー型番	
三菱電機	A1	ACサーボ	HF-KP053	50W	無	0.35	有: AM10	AC200V	MR-J3-10A (汎用Aタイプ)	-
	A1B		HF-KP053B		有	0.65	無: N(注2)			
	T1E		ARM26SAK		無	0.22	D1E	DC24V	ARD-K	AR26SAK
オリエンタルモーター	T2E	ステッピング	ARM46AC	αステップ	無	0.47	D2E	単相 AC100V	ARD-A	AR46AA
	T2BE		有		0.62	D2E	ARD-A		AR46MA	
	T4E		PKE545AC		無	0.38	D4E	RKSD503-A	RKS545AA	
	T4BE		PKE545MC-A1		有	0.52	D6E	RKSD503M-A	-	

■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM2602 LXM2602C	三菱電機	A1(B)	5	100	100	100
		T1E	-	45	-	-
	オリエンタルモーター	T2(B)E	20	90	90	90
		T4(B)E	5	55	45	45
LXM2605 LXM2605C	三菱電機	A1(B)	5	250	250	250
		T1E	-	100	-	-
	オリエンタルモーター	T2(B)E	18	175	175	175
		T4(B)E	5	105	80	80

- 検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。
- 水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。
- 加速減速距離: 各25mm。

■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)			
		150	200	250	300
LXM2602 LXM2605 LXM2602C LXM2605C	有効ストロークSt	60	110	160	210
	A	35	20	45	30
	P	80	80	80	80
	ピッチ数	1	2	2	3
	穴数 N	4	6	6	8
標準タイプ	本体質量 (kg)	1.08	1.30	1.51	1.73
カバータイプ	本体質量 (kg)	1.27	1.49	1.71	1.93

- 本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドグの合計質量です。
- モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM2602 LXM2605 LXM2602C LXM2605C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	150~300 (50ピッチ)

Order 注文例: 型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L
 LXM2602 - A1 - AM10 - 3 - 3 - R - 300

Delivery 出荷日: 8 日目出荷

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
出荷日	通常	お見積り

●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

Price 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がLXM2602-A1-AM10-3-3-R-200の場合
 ¥164,300(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥175,200

■アクチュエータ本体+制御価格(ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台			
			L=150	L=200	L=250	L=300
LXM2602 LXM2605	A1	AM10	162,100	164,300	166,200	168,200
	A1B		182,600	184,800	186,700	188,700
	A1	N	108,000	110,300	112,300	114,500
	A1B		129,400	131,800	133,800	136,000
	T1E	D1E	119,700	121,800	123,700	125,800
	T2E		141,000	143,200	145,100	147,100
	T2BE	D2E	160,600	162,800	164,700	166,700
	T4E		114,000	116,100	118,000	120,100
	T4BE	D6E	132,200	134,400	136,200	138,300
	A1		AM10	167,300	169,500	171,400
A1B	187,800	190,000		191,900	193,900	
LXM2602C LXM2605C	A1	N	113,200	115,500	117,500	119,700
	A1B		134,600	137,000	139,000	141,200
	T1E	D1E	124,900	127,000	128,900	131,000
	T2E		146,200	148,400	150,300	152,300
	T2BE	D2E	165,800	168,000	169,900	171,900
	T4E		119,200	121,300	123,200	125,300
	T4BE	D6E	137,400	139,600	141,400	143,500

■モータ部寸法表

メーカー名	モータ種類	幅B (mm)	幅C (mm)	長さD (mm)	高さE (mm)	下面高さF (mm)
三菱電機	A1	20.7	21	74.9	36.7(36.5)	-4.5(-4.7)
	A1B					
オリエンタルモーター	T1E	14	14	70	30	2
	T2E	21	21	74.5	37	-5
	T2BE			104.1		
	T4E			52.5		
	T4BE			81.5		

*E、F寸法()内はセンサレール位置(左)の場合

■ケーブル構成表

各モータ、各アンプ・ドライバに接続可能なコネクタ処理・端末処理済みです。

メーカー名	モータ種類	モータ電源ケーブル	ブレーキ用ケーブル	エンコーダケーブル
三菱電機	A1	1本	-	1本
	A1B	SVPM-J3HF1-B-3-02S	1本 SVPM-J3HF1B-B-3-02S	SVEM-J3HF1-B-3
オリエンタルモーター	T1E	1本 CC030VA2R2	-	-
	T2E	1本 CC030VAR	-	-
	T2BE	1セット CC030VARB (電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-
	T4E	1本 CC030VPF	-	-
	T4BE	1セット CC030VPFB (電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-

- (注1) 垂直使用時はブレーキ付をご使用ください。
- (注2) アンプ「無」を選択した場合、アンプは付属致しません。
- (注3-1) ケーブル「有」を選択の場合、ケーブル構成表に記載のあるケーブルが付属されます。仕様P.491~492
- (注3-2) 3m以外のケーブルをご使用の場合、「無」を選択しP.491~492掲載品から別途ご手配ください。
- (注4-1) センサ「無」を選択した場合、センサ用レールは付帯されますが、ドグは付帯されません。
- (注4-2) センサケーブルの端末は、お客様にてコネクタ処理等が必要です。センサの詳細は、P.2274のFPML25をご参照ください。
- (注4-3) LXMシリーズ添付のセンサは、センサの生産終了に伴い2017年4月より、(旧)FPML24から後継機(新)FPML25へ変更となりました。

一軸アクチュエータ LX30モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ付専用 技術問合せ窓口
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)
 TEL: 0120-343-559
 FAX: 0120-343-588
 受付時間: 月~金(祝日等除く)
 9:00~12:00 13:00~17:00

④モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドグを組み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様 オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様 RoHS 6

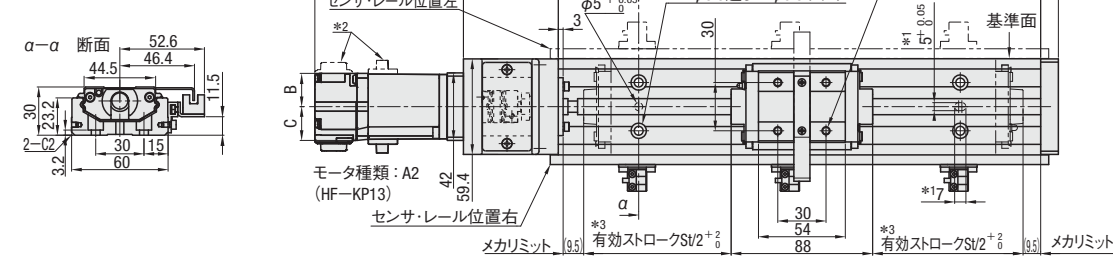
構成部品
 アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

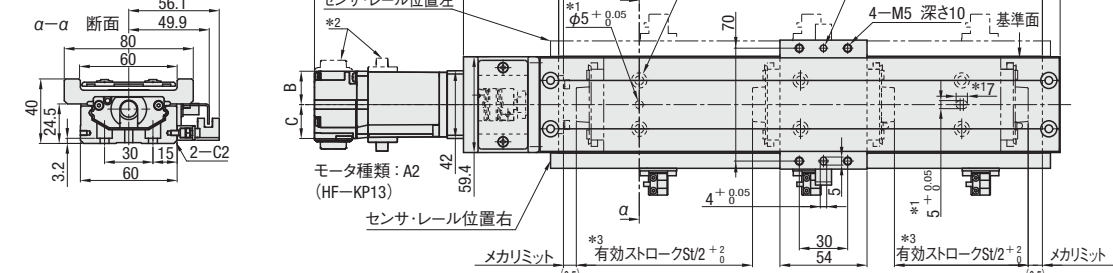
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64 HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様: P489~491
 ケーブル仕様: P491~492

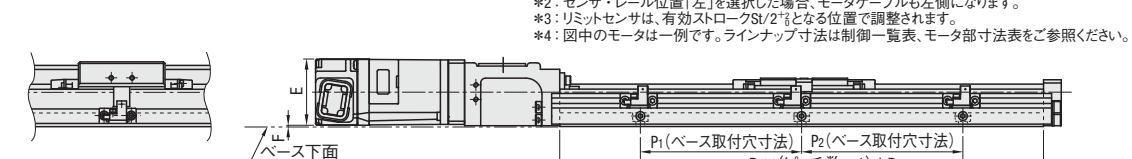
LXM3005 LXM3010



LXM3005C LXM3010C



カバータイプ



⑤穴詳細寸法はP465・466

ご使用の際はドグとの干渉にご注意ください。

注:F寸法がマイナスの場合ベース下面よりモータは下に出ます。

■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)		平行度 (mm)		バックラッシュ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
				L=400以下	L=450以上	L=400以下	L=450以上		Ma	Mb	Mc
LXM3005	5	φ10 (研削)	±0.003	0.02	0.025	0.01	0.015	0.003	126	126	387
LXM3010	10										
LXM3005C	5										
LXM3010C	10										

⑥精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP453参照 ⑦静的許容モーメントに関しては、P451をご参照ください。

■制御一覧表

メーカー名	モータ種類					アンプ/ドライバ種類			モータ・ドライバ	
	選択	モータ	メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源	メーカー型番	メーカーセット型番
三菱電機	A2	ACサーボ	HF-KP13	100W	無	0.56	有: AM10 無: N(注2)	AC200V	MR-J3-10A (汎用Aタイプ)	-
	A2B		HF-KP13B		有	0.86				
オリエンタルモーター	T2E	ステッピング	ARM46AC	αステップ	無	0.47	単相 AC100V	ARD-A	AR46AA	
	T3E		ARM66AC			0.9		ARD-A	AR66AA	
	T4E		PKE545AC	0.38	RKSD503-A	RKS545AA				
	T5E		PKE566AC	0.9	RKSD507-A	RKS566AA				
	T2BE		ARM46MC	0.62	ARD-A	AR46MA				
	T3BE		ARM66MC	1.2	ARD-A	AR66MA				
	T4BE		PKE545MC-A1	0.52	RKSD503M-A	-				
	T5BE		PKE566MC	1.2	RKSD507M-A	RKS566MA				

■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM3005 LXM3005C	三菱電機	A2 (B)	32	8	235	250
		T2 (B) E			160	150
	オリエンタルモーター	T3 (B) E			175	160
	T4 (B) E	90			70	
	T5 (B) E	150			140	
LXM3010 LXM3010C	三菱電機	A2 (B)	24	8	450	400
		T2 (B) E			250	200
	オリエンタルモーター	T3 (B) E			275	275
	T4 (B) E	135			10	
	T5 (B) E	210			45	

⑧検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び最高速度は異なります。
 ⑨水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。
 ⑩加減速距離: 各25mm、LXM3010は加減速距離: 各50mm。

■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)									
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
LXM3005 LXM3010 LXM3005C LXM3010C	有効ストローク	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490
	A	25	50	50	50	50	50	50	50	50	50
	P1	-	-	100	100	100	100	100	100	100	100
	P2	100	100	50	100	50	100	50	100	50	100
	ピッチ数	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
	穴数 N	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12
標準タイプ	本体質量 (kg)	1.64	1.99	2.32	2.67	3.01	3.36	3.70	4.04	4.39	4.73
カバータイプ	本体質量 (kg)	2.09	2.43	2.78	3.12	3.47	3.82	4.16	4.50	4.84	5.19

⑪本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドグの合計質量です。
 ⑫モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					ベース全長 L (mm)
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	
LXM3005 LXM3010 LXM3005C LXM3010C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	150~600 (50ピッチ)

Order 注文例 型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L

LXM3005 - A2 - AM10 - 3 - 3 - R - 600

Price 価格 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がLXM3005-T2E-D2E-3-3-R-400の場合
 ¥165,000(アクチュエータ本体+制御価格)+¥10,000(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)
 →購入価格=¥177,800

■アクチュエータ本体+制御価格 (ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台											
			L=150	L=200	L=250	L=300	L=350	L=400	L=450	L=500	L=550	L=600		
LXM3005 LXM3010	A2	AM10	172,400	176,900	178,800	180,700	184,200	187,700	189,900	192,000	194,200	196,500		
	A2B		193,000	197,500	199,400	201,300	204,800	208,300	210,500	212,600	214,900	217,100		
	A2		118,000	122,800	124,900	126,900	130,600	134,400	136,800	139,000	141,400	143,800		
	A2B		139,500	144,300	146,400	148,400	152,100	155,900	158,300	160,500	162,900	165,300		
	T2E		149,700	154,200	156,100	158,000	161,500	165,000	167,200	169,300	171,500	173,800		
	T3E		163,300	167,800	169,800	171,600	175,200	178,700	180,900	183,000	185,200	187,400		
	T4E		122,400	126,900	128,900	130,700	134,200	137,800	140,000	142,100	144,300	146,500		
	T5E		136,100	140,600	142,500	144,400	147,900	151,400	153,600	155,700	157,900	160,200		
	T2BE		169,400	173,800	175,800	177,700	181,200	184,700	186,900	189,000	191,200	193,500		
	T3BE		181,900	186,400	188,400	190,200	193,700	197,300	199,500	201,600	203,800	206,000		
	T4BE		140,800	145,200	147,200	149,100	152,600	156,100	158,300	160,400	162,600	164,900		
	T5BE		156,700	161,200	163,200	165,000	168,500	172,000	174,300	176,400	178,600	180,800		
	LXM3005C LXM3010C		A2	AM10	177,600	182,100	184,000	185,900	189,400	192,900	195,100	197,200	199,400	201,700
			A2B		198,200	202,700	204,600	206,500	210,000	213,500	215,700	217,800	220,100	222,300
			A2		123,200	128,000	130,100	132,100	135,800	139,600	142,000	144,200	146,600	149,000
A2B		144,700	149,500		151,600	153,600	157,300	161,100	163,500	165,700	168,100	170,500		
T2E		154,900	159,400		161,300	163,200	166,700	170,200	172,400	174,500	176,700	179,000		
T3E		168,500	173,000		175,000	176,800	180,400	183,900	186,100	188,200	190,400	192,600		
T4E		127,600	132,100		134,100	135,900	139,400	143,000	145,200	147,300	149,500	151,700		
T5E		141,300	145,800		147,700	149,600	153,100	156,600	158,800	160,900	163,100	165,400		
T2BE		174,600	179,000		181,000	182,900	186,400	189,900	192,100	194,200	196,400	198,700		
T3BE		187,100	191,600		193,600	195,400	198,900	202,500	204,700	206,800	209,000	211,200		
T4BE		146,000	150,400		152,400	154,300	157,800	161,300	163,500	165,600	167,800	170,100		
T5BE		161,900	166,400		168,400	170,200	173,700	177,200	179,500	181,600	183,800	186,000		

■ケーブル価格

モータ種類	¥基準単価 有(3m)
A2	8,100
A2B	11,300
T2(B)E	10,000
T3E	10,000
T3BE	10,000
T4E	2,300
T4BE	3,100
T5E	2,300
T5BE	3,100

⑬ケーブル価格は、ケーブル構成表に記載された各モータに対応するケーブルの合計価格になります。

■センサ価格

センサ数	¥基準単価
2個	1,900
3個	2,800

Delivery 出荷日 8 日目出荷

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
出荷日	通常	お見積り

⑭表示数量超えはWOSにてご確認ください。

⑦単軸ロボット

一軸アクチュエータ LX45モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ付専用 技術問合せ窓口
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)
 TEL: 0120-343-559
 FAX: 0120-343-588
 受付時間: 月~金(祝日等除く)
 9:00~12:00 13:00~17:00

●モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドグを組み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様 オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様 RoHS 6

ケーブル アンプ ドライバ

アクチュエータ本体 (モータ付)

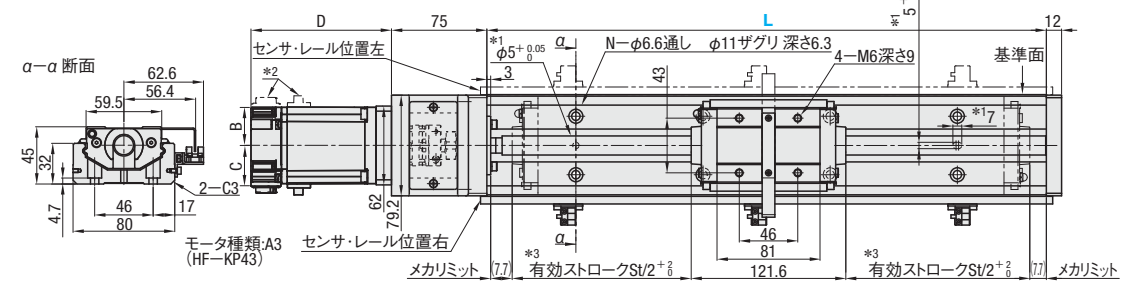
構成部品
 アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

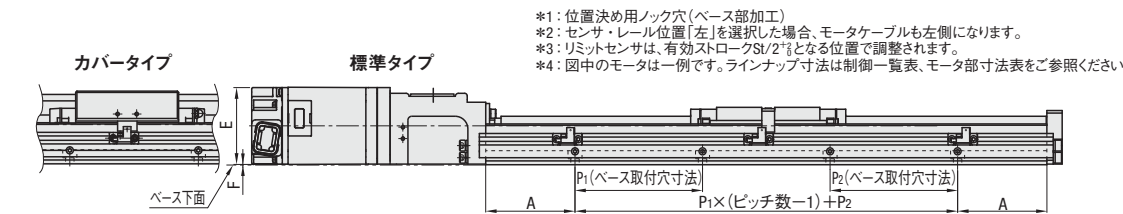
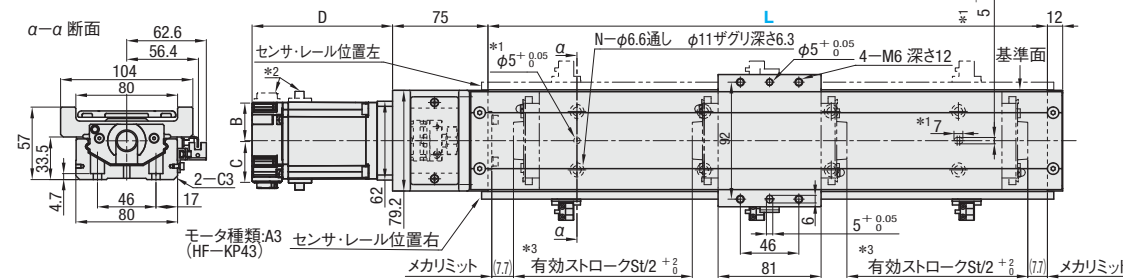
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64 HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様 P489~491
 ケーブル仕様 P491~492

LXM4510 LXM4520



LXM4510C LXM4520C



●穴詳細寸法はP469・470
 ●ご使用の際はドグとの干渉にご注意ください。

■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)	平行度 (mm)	バックラッシ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM4510	10	φ15 (研削)	±0.003	0.025	0.015	0.003	291	291	972
LXM4520	20								
LXM4510C	10								
LXM4520C	20								

●精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP453参照 ●静的許容モーメントに関しては、P451をご参照ください。

■制御一覧表

メーカー名	モータ種類				アンプ/ドライバ種類				モータ・ドライバメーカーセット型番	
	選択	モータ	メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源		メーカー型番
三菱電機	A3	ACサーボ	HF-KP43	400W	無	1.5	有: AM40	AC200V	MR-J3-40A (汎用Aタイプ)	-
	A3B		HF-KP43B	400W	有	2.1	無: N(注2)			
オリエンタルモーター	T3E	ステッピング	ARM66AC	aステップ	無	0.9	D3E	単相 AC100V	ARD-A	AR66AA
	T5E		PKE566AC	5相	有	0.9	D5E		RKSD507-A	RKS566AA
	T3BE		ARM66MC	aステップ	有	1.2	D3E		ARD-A	AR66MA
	T5BE		PKE566MC	5相	有	1.2	D7E		RKSD507M-A	RKS566MA

■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM4510 LXM4510C	三菱電機	A3(B)	40	16	400	375
		オリエンタルモーター T3(B)E			200	175
		T5(B)E			165	25
LXM4520 LXM4520C	三菱電機	A3(B)	24	16	450	450
		オリエンタルモーター T3(B)E			300	200
		T5(B)E			255	10

●検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。
 ●水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。
 ●加減速距離: 各25mm、LXM4520は加減速距離: 各50mm。

■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)					
		340	390	440	490	540	590
LXM4510 LXM4520 LXM4510C LXM4520C	有効ストローク St	200	250	300	350	400	450
	A	70	70	70	70	70	70
	P1	100	100	100	100	100	100
	P2	50	50	50	50	50	50
	ピッチ数	2	3	3	4	4	5
	穴数 N	6	8	8	10	10	12
標準タイプ	本体質量 (kg)	6.06	6.68	7.29	7.91	8.54	9.17
カバータイプ	本体質量 (kg)	7.00	7.67	8.33	9.00	9.68	10.36

●本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドグの合計質量です。
 ●モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

■モータ部寸法表

メーカー名	モータ種類	幅B (mm)	幅C (mm)	長さD (mm)	高さE (mm)	下面高さF (mm)
三菱電機	A3	30.25	30.25	110.5	60.5	0.2
	A3B			150		
	T3E			74.5		
オリエンタルモーター	T3BE	30	30	109.5	60.5	0.5
	T5E			69.5		
	T5BE			104.5		

■ケーブル構成表

各モータ、各アンプ・ドライバに接続可能なコネクタ処理・端末処理済みです。

メーカー名	モータ種類	モータ電源ケーブル	ブレーキ用ケーブル	エンコーダケーブル
三菱電機	A3	1本	-	1本
	A3B	SVPM-J3HF1-B-3-02S	1本 SVPM-J3HF1B-B-3-02S	SVEM-J3HF1-B-3
オリエンタルモーター	T3E	1本 CC030VAR	-	-
	T5E	1本 CC030VPF	-	-
	T3BE	1セット CC030VARB (電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-
	T5BE	1セット CC030VPFB (電磁ブレーキ付用ケーブルセット)	-	-

(注1) 垂直使用時はブレーキ付をご使用ください。
 (注2) アンプ「無」を選択した場合、アンプは付属致しません。
 (注3-1) ケーブル「有」を選択した場合、ケーブル構成表に記載のあるケーブルが付属されます。仕様P491~492
 (注3-2) 3m以外のケーブルをご使用の場合、「無」を選択しP491~492掲載品から別途ご手配ください。
 (注4-1) センサ「無」を選択した場合、センサ用レールは付帯されますが、ドグは付帯されません。
 (注4-2) センサケーブルの端末は、お客様にてコネクタ処理等が必要となります。センサの詳細は、P2274のFPML25をご参照ください。
 (注4-3) LXMシリーズ添付のセンサは、センサの生産終了に伴い2017年4月より、(旧)FPML24から後継機(新)FPML25へ変更となりました。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM4510 LXM4520 LXM4510C LXM4520C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	340~590 (50ピッチ)

Order 注文例 型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L
 LXM4510 - A3 - AM40 - 3 - 3 - R - 590

Delivery 出荷日 8 日目出荷

数量区分	標準対応	個別対応
数量	小口	大口
出荷日	1~2	3~
	通常	お見積り

●表示数量を超えはWOSにてご確認ください。

Price 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がLXM4510-A3-AM40-3-3-R-590の場合
 ¥261,700(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥272,600

■アクチュエータ本体+制御価格(ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台						
			L=340	L=390	L=440	L=490	L=540	L=590	
LXM4510 LXM4520	A3	AM40	230,000	237,900	245,800	252,900	258,300	261,700	
			A3B	255,800	263,700	271,600	278,700	284,200	287,500
	A3	N	169,200	177,600	186,000	193,500	199,300	202,900	
			A3B	196,100	204,400	212,800	220,400	226,200	229,800
	T3E	D3E	196,300	204,200	212,100	219,200	224,700	228,000	
			T5E	168,800	176,700	184,600	191,700	197,200	200,500
	T3BE	D3E	215,100	223,000	230,900	238,000	243,400	246,800	
			T5BE	189,600	197,500	205,400	212,500	217,900	221,300
	LXM4510C LXM4520C	A3	AM40	235,200	243,100	251,000	258,100	263,500	266,900
				A3B	261,000	268,900	276,800	283,900	289,400
A3		N	174,400	182,800	191,200	198,700	204,500	208,100	
			A3B	201,300	209,600	218,000	225,600	231,400	235,000
T3E		D3E	201,500	209,400	217,300	224,400	229,900	233,200	
			T5E	174,000	181,900	189,800	196,900	202,400	205,700
T3BE		D3E	220,300	228,200	236,100	243,200	248,600	252,000	
			T5BE	194,800	202,700	210,600	217,700	223,100	226,500

■ケーブル価格

モータ種類	¥基準単価 有(3m)
A3	8,100
A3B	11,300
T3E	10,000
T3BE	10,000
T5E	2,300
T5BE	3,100

●ケーブル価格は、ケーブル構成表に記載された各モータに対応するケーブルの合計価格になります。

■センサ価格

センサ数	¥基準単価
2個	1,900
3個	2,800

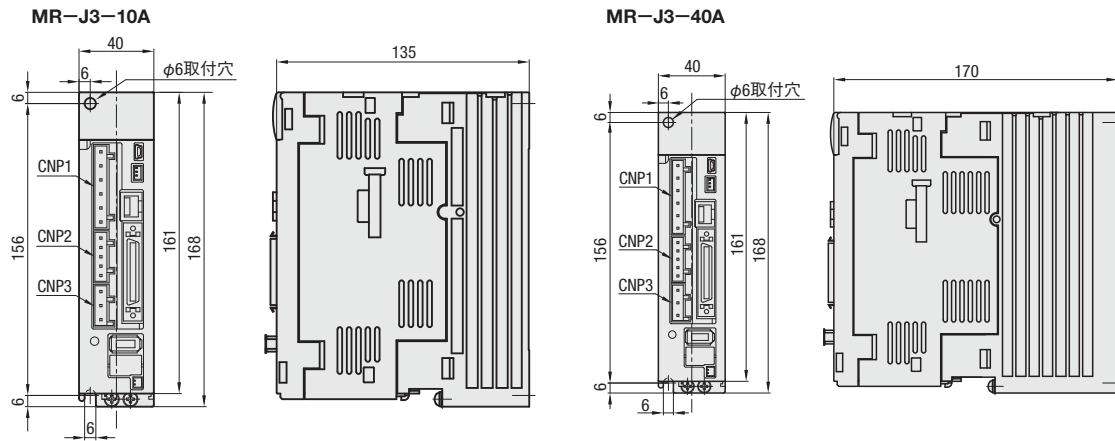
7 単軸ロボット

三菱電機製ACサーボ MELSERVO-J3シリーズ

■アンプ基本仕様

サーボアンプ型式		MR-J3-10A/MR-J3-40A
主回路電源	電圧・周波数	三相・単相AC200~230V/50,60Hz
	許容電圧変動	三相AC200~230Vの場合：三相AC170~253V 単相AC200~230Vの場合：単相AC170~253V
	許容周波数変動	±5%以内
制御回路電源	電圧・周波数	単相AC200~230V/50,60Hz
	許容電圧変動	単相AC170~253V
	許容周波数変動	±5%以内
入力	30W	
インタフェース用電源		DC24V±10%(必要電流容量：300mA)
再生抵抗 許容再生電力	アンプ内蔵抵抗器	10A：無 40A：10W
	制御方式	正弦波PWM制御・電流制御方式
ダイナミックブレーキ		内蔵
保護機能		過電流遮断、再生過電圧遮断、過負荷遮断(電子サーマル)、サーボモータ過熱保護、検出器異常保護、再生異常保護、不足電圧・瞬時停電保護、過速度保護、誤差過大保護
位置制御 モード	最大入力パルス周波数	1Mpps(差動レシーバ時)、200kpps(オープンコレクタ時)
	位置決め遅延パルス	エンコーダ、サーボモータ1回転あたりの分解能：262144p/rev
	指令パルス倍率	電子ギアA/B倍 A=1~1048576、B=1~1048576 1/10<A/B<2000
	位置決め完了幅設定	0~±10000pulse(指令パルス単位)
	誤差過大	±3回転
速度制御 モード	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク)
	速度制御範囲	アナログ速度指令 1：2000、内部速度指令 1：5000
	アナログ速度指令入力	DC 0~±10V/定格回転速度
	速度変動率	±0.01%以下(負荷変動0~100%) 0%(電源変動±10%) ±0.2%以下(周囲温度25°C±10°C)アナログ速度指令時のみ
トルク制御 モード	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク)
	アナログトルク指令入力	DC 0~±8V/最大トルク(入力インピーダンス10~12k Ω)
	速度制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/定格回転速度)
環境	構造	自冷、開放(IP00)
	周囲温度	0~55°C(凍結のないこと)、保存：-20~65°C(凍結のないこと)
	周囲湿度	90%RH以下(結露のないこと)、保存：90%RH以下(結露のないこと)
	雰囲気	屋内(直射日光が当たらないこと)、腐食性ガス・引火性ガス・オイルミスト・塵埃のないこと
	標高	海拔1000m以下
	振動	5.9m/s ² 以下
質量	10A：0.8kg 40A：1.0kg	

■外形寸法図



☉セットアップソフトは販売中止になりました。

オリエンタルモーター製 α ステップ AR26SAK

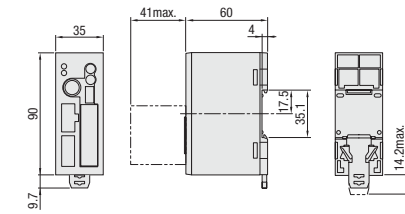
■ドライバ基本仕様(位置決め運転時)

入力電源	DC24 V±10%	
速度・位置制御指令	パルス列入力	
最大入力パルス周波数	上位コントローラがラインドライバ出力：500kHz(Duty50%時) 上位コントローラがオープンコレクタ出力：250kHz(Duty50%時)※1	
保護機能	アラームが発生するとALM出力がOFFになり、モーターが停止します。 (運転データ異常のアラームだけは、モーターの電流が遮断されないため、運転を継続します。) [過熱保護、過負荷、速度過剰、指令パルス異常、過電圧保護、不足電圧、カレントオン時位置偏差過大、カレントオフ時位置偏差過大、運転データ異常、電子ギヤ設定異常、運転時センサエラー、初期時センサエラー、初期時ローター回転エラー、モーター組合せエラー、EEPROMエラー]	
入力信号	フォトカプラ入力 ・DC5V入力時 入力抵抗：200 Ω 、DC24V入力時 入力抵抗 2.7k Ω [CW/パルス入力/パルス入力(+5V/ラインドライバ)、CW/パルス入力/パルス入力(+24V) CCW/パルス入力/回転方向入力(+5V/ラインドライバ)、CCW/パルス入力/回転方向入力(+24V)] ・DC5V~24V入力 入力抵抗：3.0k Ω [カレントオン、偏差カウンタクリア/アラームリセット、電流制御モードオン、分解能切替、電気原点復帰運転、位置リセット、励磁オフ]	
出力信号	・フォトカプラ・オープンコレクタ出力 外部使用条件 DC30V、15mA以下 [アラーム、ワーニング、位置決め完了、運転準備完了、トルク制限、タイミング信号(オープンコレクタ)] ・ラインドライバ出力 26C31相当 [A相パルス出力(ラインドライバ)、B相パルス出力(ラインドライバ)、タイミング信号(ラインドライバ)]	
使用環境	周囲温度	0~+50°C(凍結しないこと)
	周囲湿度	85%以下(結露しないこと)
	雰囲気	腐食性ガス、塵埃がないこと。水、油がかからないこと。

※1 別売の汎用ケーブル(CC36D1-1)を使用したときの値です。

※2 製品本体が樹脂カバーで覆われているため、絶縁抵抗、絶縁耐圧の記載はしていません。

■外形寸法図



オリエンタルモーター製 α ステップ AR46AA(MA)/AR66AA(MA)

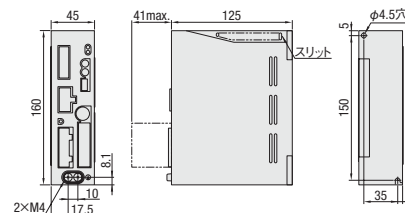
■ドライバ基本仕様(位置決め運転時)

入力電源	単相100-115V -15~+10% 50/60Hz	
速度・位置制御指令	パルス列入力	
最大入力パルス周波数	上位コントローラがラインドライバ出力：500kHz(Duty50%時) 上位コントローラがオープンコレクタ出力：250kHz(Duty50%時)※1	
保護機能	アラームが発生するとALM出力がOFFになり、モーターが停止します。 (運転データ異常のアラームだけは、モーターの電流が遮断されないため、運転を継続します。) [過熱保護、過負荷、速度過剰、指令パルス異常、再生抵抗器過熱、過電圧保護、主電源エラー、不足電圧、カレントオン時位置偏差過大、カレントオフ時位置偏差過大、過電流保護、動力系回路異常、運転データ異常、電子ギヤ設定異常、運転時センサエラー、初期時センサエラー、初期時ローター回転エラー、モーター組合せエラー、EEPROMエラー]	
入力信号	フォトカプラ入力 ・DC5V入力時 入力抵抗：200 Ω 、DC24V入力時 入力抵抗 2.7k Ω [CW/パルス入力/パルス入力(+5V/ラインドライバ)、CW/パルス入力/パルス入力(+24V) CCW/パルス入力/回転方向入力(+5V/ラインドライバ)、CCW/パルス入力/回転方向入力(+24V)] ・DC5V~24V入力 入力抵抗：3.0k Ω [カレントオン、偏差カウンタクリア/アラームリセット、電流制御モードオン、分解能切替、電気原点復帰運転、位置リセット、励磁オフ]	
出力信号	・フォトカプラ・オープンコレクタ出力 外部使用条件 DC30V、15mA以下 [アラーム、ワーニング、位置決め完了、運転準備完了、トルク制限、タイミング信号(オープンコレクタ)] ・ラインドライバ出力 26C31相当 [A相パルス出力(ラインドライバ)、B相パルス出力(ラインドライバ)、タイミング信号(ラインドライバ)]	
絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100M Ω 以上あります。 ・保護接地端子—電源端子間 ・信号入出力端子—電源端子間	
絶縁耐圧	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 ・保護接地端子—電源端子間：AC1.5kV 50Hzまたは60Hz ・信号入出力端子—電源端子間：AC1.8kV 50Hzまたは60Hz	
使用環境	周囲温度	0~+50°C(凍結のないこと)※2
	周囲湿度	85%以下(結露しないこと)
	雰囲気	腐食性ガス、塵埃がないこと。水、油がかからないこと。

※1 別売の汎用ケーブル(CC36D1-1)を使用したときの値です。

※2 200×200×2mmのアルミ板相当以上の放熱板に取り付け時

■外形寸法図



オリエンタルモーター製 5相ステッピングドライバ仕様/ケーブル

オリエンタルモーター製 5相ステッピング RKS545AA (MA) / RKS566AA (MA)

■ドライバ基本仕様

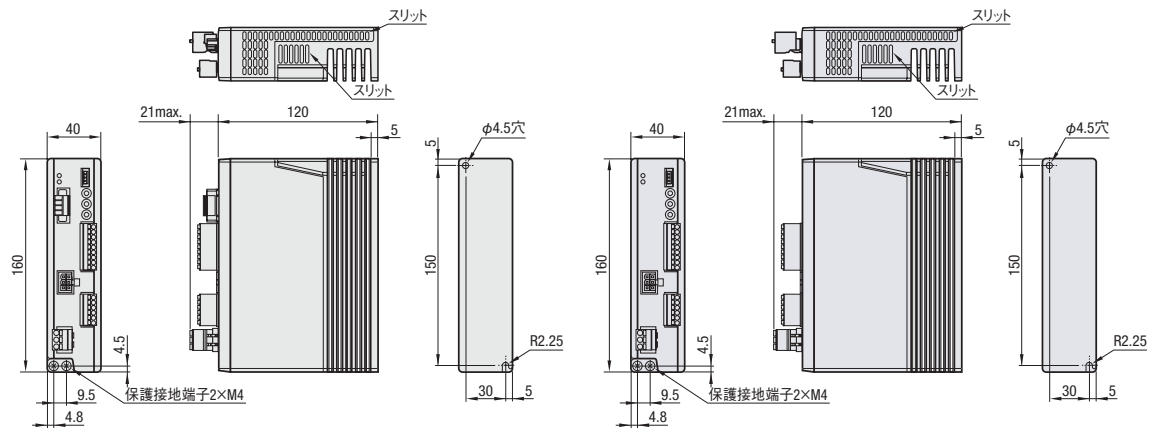
入力電源	単相単相100-120V -15~+10% 50/60Hz
速度・位置制御指令	パルス列入力
最大入力パルス周波数	上位コントローラがラインドライバ出力: 500kHz (Duty50%時) 上位コントローラがオープンコレクタ出力: 250kHz (Duty 50%時) 負論理パルス入力
保護機能	アラームが発生するとALM出力がOFFになり、モーターの励磁が遮断されて、保持トルクがなくなります。同時にALARM LEDが点滅します。 電磁ブレーキ付モーターの場合は、電磁ブレーキが自動で保持されます。 [主回路過熱、過電圧、過速度、過電流、不足電圧、電磁ブレーキ自動制御異常、電解コンデンサ異常、EEPROM異常、CPU周辺回路異常]
入力信号	フォトカプラ入力 入力信号電圧: 11.4V~26.4V [AWO、CS、FREE、ALM-RST] フォトカプラ入力 入力信号電圧: 3V~5.25V [CW(PLS)+5V、CCW(DIR)+5V] フォトカプラ入力 入力信号電圧: 21.6V~26.4V [CW(PLS)+24V、CCW(DIR)+24V]
出力信号	フォトカプラ・オープンコレクタ出力 外部使用条件: DC30V 10mA以下 [READY、ALM、TIM]
機能	アラームが発生するとALM出力がOFFになり、モーターの励磁が遮断されて、保持トルクがなくなります。同時にALARM LEDが点滅します。 電磁ブレーキ付モーターの場合は、電磁ブレーキが自動で保持されます。 [主回路過熱、過電圧、過速度、過電流、不足電圧、電磁ブレーキ自動制御異常、電解コンデンサ異常、EEPROM異常、CPU周辺回路異常]
絶縁抵抗	DC500Vメガーを次の場所に印加したとき、100MΩ以上あること。 ・保護接地端子-電源端子間 ・入出力信号端子-電源端子間
絶縁耐圧	規定の電圧を次の場所に1分間印加しても異常がないこと。 ・保護接地端子-電源端子間: AC1.8kV 50Hzまたは60Hz ・信号入出力端子-電源端子間: AC1.9kV 50Hzまたは60Hz
使用環境 (動作時)	周囲温度 0~+50°C (凍結のないこと) ※1 周囲湿度 85%以下 (結露しないこと) 周囲気 腐食性ガス、塵埃がないこと。水、油がからないこと。

※1 200×200×2mmのアルミ板相当以上の放熱板に取り付け時

■外形寸法図

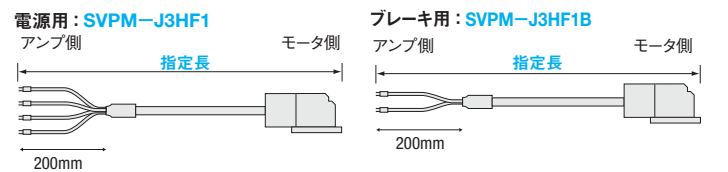
標準タイプ電磁ブレーキ付き

標準タイプ



三菱電機 J3シリーズ用ケーブル

■電源ケーブル/ブレーキケーブル

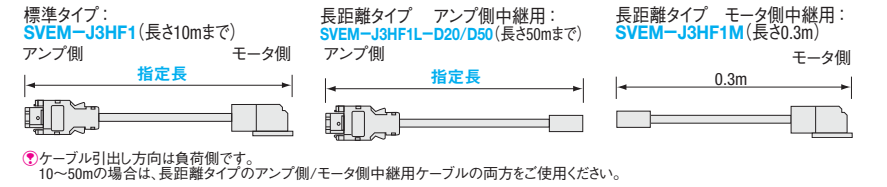


ケーブル種類	型式	ケーブルタイプ	指定長 (m)	シース剥き長さ (アンプ側)	¥基準単価		対応アクチュエータ	対応モータ種類	対応アンプ種類
					基本単価	単価/m			
電源用	SVPM-J3HF1	B (可動用)	0.2~30 (0.1m単位)	02S (200mm)	1,610	360	LXM20/26 LXM30 LXM45	A1: HF-KP053 (50W) A2: HF-KP13 (100W) A3: HF-KP43 (400W)	AM10: MR-J3-10A AM40: MR-J3-40A
ブレーキ用	SVPM-J3HF1B				2,220	190	LXM20/26 LXM30 LXM45	A1B: HF-KP053B (50W) A2B: HF-KP13B (100W) A3B: HF-KP43B (400W)	AM10: MR-J3-10A AM40: MR-J3-40A

一軸アクチュエータLMモータシリーズに推奨するケーブルです。アクチュエータに標準で3mのケーブルが付属されますが、それ以外の長さをご使用になる場合にご確認ください。配線部品カタログには、本ページ掲載以外にもシールド付・カスタム加工等様々なバリエーションをご用意しております。詳細は、配線部品カタログをご参照ください。変更の可能性がございますので、最新の配線部品カタログ、或いはミスマネ-catalogにてご確認ください。

ケーブル

■エンコーダケーブル



ケーブル引出し方向は負荷側です。10~50mの場合は、長距離タイプのアンプ側/モータ側中継ケーブルの両方をご使用ください。

ケーブル種類	型式	ケーブルタイプ	指定長 (m) 0.1m単位	¥基準単価		対応アクチュエータ/モータ種類/アンプ種類		
				基本単価	単価/m			
標準タイプ	SVEM-J3HF1	B (可動用)	0.2~10	2,550	540			
長距離タイプ	SVEM-J3HF1L-D20	D (シールド付・可動用)	10~20	3,870	1,090	LXM20/26	A1 (B): HF-KP053 (B) (50W)	AM10: MR-J3-10A
アンプ側中継用	SVEM-J3HF1L-D50	(シールド付・可動用)	20~50	3,890	1,250	LXM30	A2 (B): HF-KP13 (B) (100W)	LXM45
長距離タイプ	SVEM-J3HF1M	B (可動用)	0.3	3,480	540			AM40: MR-J3-40A



Order 注文例
型式 - ケーブルタイプ - 指定長 - シース剥き長さ*
SVPM - J3HF1 - B - 5 - 02S



■数量スライド価格 (1円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応		個別対応		
	小口	大口			
数量	1~9	10~49	50~99	100~299	300~
値引率	基準単価	5%	10%	15%	お見積り
出荷日	通常				お見積り

- ①10本の場合も通常納期
- ②SVEM-J3HF1Lのみ1~5本2日出荷、6本~お見積り
- ③表示数量超えはWOSIにてご確認ください。
- ④SVEM-J3Hのみスライド適用

価格計算方法
価格表に記載の「基本単価」と「単価/m」×「指定長/m」を足した金額が商品単価となります。



Delivery 出荷日
●三菱電機 J3シリーズ用 2 日日出荷
●オリエンタルモーター用 4 日日出荷

⑤「ストック」に関しては配線部品カタログにてご確認ください。
FA用メカニカル標準部品カタログとは料金体系が異なります。

・公差

指定長 (m)	公差
~0.9	+20mm
1~4	+50mm
4.1~50	+指定長の3%

■オリエンタルモーター用ケーブル

型式	ケーブルタイプ	長さ(m)	¥基準単価	対応アクチュエータシリーズ	モータ種類	モータ・ドライバセット型式	外形図 (単位 mm)
CC010VA2R2 CC020VA2R2 CC030VA2R2 CC050VA2R2 CC070VA2R2 CC100VA2R2 CC150VA2R2 CC200VA2R2 CC300VA2R2	ブレーキ無しタイプ用	1~30	5,240~33,120	LXM20	T1E	AR26SAK	モーター側: 43020-1000(MOLEX), 43025-1000(MOLEX). ドライバ側: 43025-1000(MOLEX). Dimensions: 22.3, 16.9, 7.9, 14, 8.3, 10.9.
CC010VAR CC020VAR CC030VAR CC050VAR CC070VAR CC100VAR CC150VAR CC200VAR CC300VAR	ブレーキ無しタイプ用	1~30	5,420~33,300	LXM20 LXM26 LXM30 LXM45	T2E T3E	AR46AA AR66AA	モーター側: 5557-10R-210(MOLEX), 5559-10P-210(MOLEX). カプラカバー. ドライバ側: 5559-10P-210(MOLEX). Dimensions: 22.2, 11.6, 14.5, 19.6, 7.5, 23.9, 12, 20.8.
CC010VARB CC020VARB CC030VARB CC050VARB CC070VARB CC100VARB CC150VARB CC200VARB CC300VARB	電磁ブレーキ付きモータ用 ※1	1~30	7,630~46,180	LXM20 LXM26 LXM30 LXM45	T2BE T3BE	AR46MA AR66MA	モーター側: 5559-02P-210(MOLEX). ドライバ側: 5559-02P-210(MOLEX). 端子: A10.5-8WH (PHOENIX CONTACT). カプラカバー. Dimensions: 13.5, 7.6, 24, 80, 19.
CC010VPF CC020VPF CC030VPF CC050VPF CC070VPF CC100VPF CC150VPF CC200VPF	ブレーキ無しタイプ用	1~20	2,300~17,110	LXM20 LXM26 LXM30 LXM45	T4E T5E	RKS545AA RKS566AA	モーター側: 5559-06P-210(MOLEX), 5557-06R-210(MOLEX). ドライバ側: 5559-06R-210(MOLEX). Dimensions: 22.2, 12, 23.9, 19.6, 15.
CC010VPFB CC020VPFB CC030VPFB CC050VPFB CC070VPFB CC100VPFB CC150VPFB CC200VPFB	電磁ブレーキ付きモータ用 ※1	1~20	3,400~17,110	LXM20 LXM26 LXM30 LXM45	T4BE T5BE	RKS566MA	モーター側: 5559-02P-210(MOLEX). ドライバ側: 5559-02P-210(MOLEX). 端子: A10.5-8WH (フェニックスコンタクト株式会社). 可動ケーブルはφ6. Dimensions: 14, 23.9, 80.

※1 電磁ブレーキ付きモータ用はリード線引き出しあり

7 単軸ロボット
7 アクチュエータ

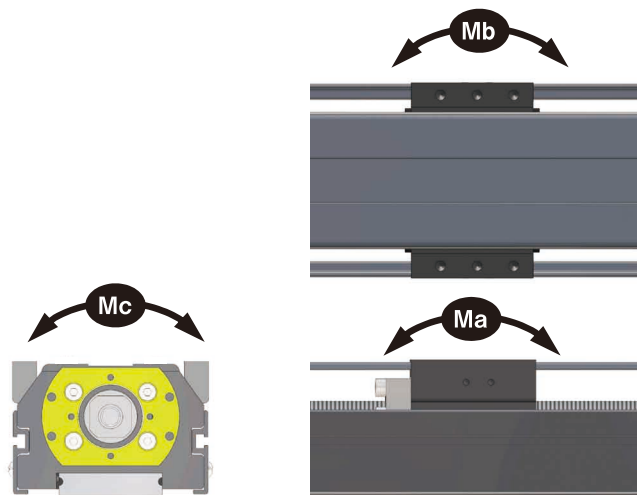


定格荷重

Type	レール部			ボールねじ部						軸受部(固定側)軸方向		ベルト
	基本動定格荷重C (N)	基本静定格荷重Co (N)	ラジアルすきま (μm)	基本動定格荷重Ca (N)	基本静定格荷重Coa (N)	ねじ軸径 (mm)	リード (mm)	谷径 (mm)	ボール中心径 (mm)	基本動定格荷重Ca (N)	静的許容荷重 Poa (N)	許容張力 (N)
LS1002	3500	5300	0~15	1200	2100	10	2	9.21	10.41	471.4	195.7	—
LS1004	3500	5300	0~15	1600	3400	10	4	8.68	10.68	471.4	195.7	—
LS1205	5800	8500	0~15	1800	4100	12	5	9.8	12.3	650	281.4	—
LS1210	5800	8500	0~15	2000	3500	12	10	9.8	12.3	650	281.4	—
LST10	4900	9700	-4~4	—	—	—	—	—	—	—	—	200

静的許容モーメント

Type	静的許容モーメント (N・m)		
	Ma	Mb	Mc
LS10□□	20.6	22.3	52.1
LS12□□	40.2	43.6	148
LST10	48.4	48.4	75.7



材質

■材質 LS10□□/LS12□□

構成部品	ベース(本体)	レール(ガイド)	テーブル	ブロック	モータブラケット	カバー	ストッパー	ボールねじ(転造)
材質	A6063	炭素鋼	A6061	A6061	A6061	A6063	POM/ステンレス	S55C
表面処理	黒色アルマイト	—	黒色アルマイト	黒色アルマイト	金色アルマイト	黒色アルマイト	—	—
硬度	—	HRC58以上	—	—	—	—	—	HRC58~62

■材質 LST10

構成部品	ベース(本体)	レール(ガイド)	テーブル	ブロック	モータブラケット	カバー	ストッパー	ベルト	プーリ
材質	A6063	炭素鋼	A6063	A6061	A6061	A6063	POM	ポリウレタン/スチールコード	A2017
表面処理	黒色アルマイト	—	黒色アルマイト	黒色アルマイト	金色アルマイト	黒色アルマイト	—	—	白色アルマイト
硬度	—	HRC58~62	—	—	—	—	—	—	—

総質量

Type	ストローク (mm)												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS10□□	1.20	1.33	1.47	1.73	2.00	—	—	—	—	—	—	—	—
LS12□□	2.30	2.49	2.68	3.06	3.44	3.82	4.20	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	3.3	3.7	4.1	4.5	4.9	5.3

慣性モーメント

(10⁻⁴kg・cm²)

Type	ストローク (mm)												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS1002	188	218	249	310	371	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1004	197	228	259	320	381	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1205	400	464	527	654	781	908	1035	—	—	—	—	—	—
LS1210	461	525	588	715	842	969	1096	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	4135	4139	4143	4146	4150	4154

最高移動速度

(mm/sec)

Type	ストローク												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS1002	233	233	233	233	233	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1004	467	467	467	467	467	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1205	486	486	486	486	486	479	351	—	—	—	—	—	—
LS1210	972	972	972	972	972	958	702	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	400	400	350	350	300	300

許容回転数

Type	ストローク (mm)	許容回転数 (min ⁻¹)
LS10□□	60~300	7000
	60~300	5800
LS12□□	380	5700
	460	4200
LST10	500・600	400
	700・800	350
	900・1000	300

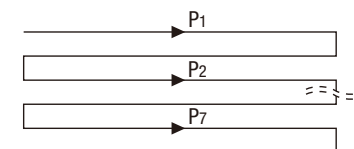
精度規格表

Type	繰返し位置決め精度 (mm)	走り平行度 (mm)	起動トルク (N・cm)
LS10□□	±0.02	±0.02	2
LS12□□	±0.02	±0.02	7
LST10	±0.05	±0.05	—

精度規格

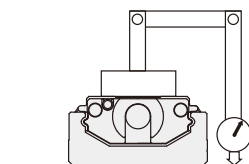
●繰返し位置決め精度

一定方向から同一ポイントへ7回繰返し位置決め・測定を行います。この測定読みの最大差の1/2に±の記号をつけた値を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



●走り平行度

レールを基準ベースに取付けた状態でブロックから基準面にダイヤルゲージを設置し、移動・測定を行います。その読みの最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



■メンテナンスについて

●定期点検:

3~6ヶ月に1度の頻度で点検を実施してください。潤滑の状態確認、清掃、グリースの給脂を実施してください。取付ボルトに緩みがないか確認をしてください。

■使用環境の注意

雰囲気温度は50℃以下にてご使用ください。推奨使用温度: 0℃~50℃ (凍結・結露なきこと)



最大類似部品比 25% OFF

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P461~P464

商品特徴:中精度帯の搬送位置決めを低コストで実現する一軸アクチュエータです。

付属品	材質	表面処理	個数	備考
アタッチメント	アルミ合金	黒色アルマイト	1	-
六角穴付きボルト M3×8	鉄	四酸化鉄皮膜	4	アタッチメント固定用

アタッチメント無しタイプには付属品がありません。
納品時にはアタッチメントは取付けられておりません。

RoHS 6

ストローク: 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100, 120, 140, 160, 180, 200, 220, 240, 260, 280, 300, 320, 340, 360, 380, 400, 420, 440, 460, 480, 500, 520, 540, 560, 580, 600, 620, 640, 660, 680, 700, 720, 740, 760, 780, 800, 820, 840, 860, 880, 900, 920, 940, 960, 980, 1000

4×M3 アタッチメント取付用
2×M3 深さ5 (ドグ取付用 両側)
4×φ3.5 アタッチメント取付用
M×M5 深さ8
40×ピッチ数

本体の位置決めはレール側面を使用し、高さ2mm以下のピンまたは段付き加工にて行ってください。

A25 サーボ □25 	A38 サーボ □38
A40 サーボ □40 	E40 サーボ □40
T28 ステッピング □28 	T42 ステッピング □42
T56.4 ステッピング □56.4 	

類似部品ページ P461~P464
CADデータフォルダ名: 07_Actuator

型式	リード	ストローク (mm)	モータアタッチメント	L	質量 (kg)	穴数 (N)	ピッチ数	ベース取付
LS10	02 04	60	(サーボモータ) A25 A38 A40 E40	190	1.20	3	2	ベース下面より (タップ穴)
		100	(ステッピングモータ) T28 T42 T56.4 (アタッチメント無し) N	230	1.33	4	3	
		140		270	1.47	5	4	
		220		350	1.73	7	6	
		300		430	2.00	9	8	

精度基準

精度基準	規格値
繰り返し位置決め精度 (mm)	±0.02
走り平行度 (mm)	±0.02
起動トルク (N・cm)	2

精度規格値はレール固定後の値です。
(レールねじ締結前の値ではありません。)

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T28	□28	オリエンタル モーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			CSK52	5相	
ASC3	αステップ				
PK24	2相				
CSK24	2相				
T42	□42	RK54	5相		
		RKS54/PK54	5相		
T56.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P1115)

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A25	□25	安川電機	SGMMJ-A1	10W	SCXW21 (P1116) SCPW21 (P1116) CPDW19 (P1115)
			SGMMJ-A2	20W	
			SGMMJ-A3	30W	
A38	□38	三菱電機	HG-AK0136	10W	
			HG-AK0236	20W	
			HG-AK0336	30W	
A40	□40	Panasonic	MSMD5A	50W	
			MSME5A	50W	
			MSMD01	100W	
			MSME01	100W	
			SGMJV-A5	50W	
			SGMAH-A5	50W	
E40	□40	SIEMENS	SGMAS-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
			HF-KP053	50W	
			Q1AA04003D	30W	
			Q1AA04005D	30W	
A40	□40	山洋電気	R88M-K05030	50W	
			MV-M05	50W	
			SV-M005	50W	
E40	□40	オムロン	1FK7011-5	50W	
			1FK7015-5	100W	

NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例: 型式 LS1002 - ストローク 300 - モータアタッチメント A25

Delivery 出荷日: 在庫品

Price 価格

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
値引率	基準単価 15%	15%
出荷日	通常	お見積り

数量スライド価格 (1円未満切り捨て)

表示数量超えはWOSTにてご確認ください。
同型式3台以上の場合、納期のお見積りをさせていただきます。

¥基準単価

型式	L=60	L=100	L=140	L=220	L=300	モータアタッチメント
LS1002	31,300	33,100	34,900	36,700	37,900	アタッチメント無し
	33,700	35,500	37,300	39,100	40,300	サーボステッピング
LS1004	31,300	33,100	34,900	36,700	39,000	アタッチメント無し
	33,700	35,500	37,300	39,100	41,400	サーボステッピング

Alteration 追加加工: 型式 LS1002 - ストローク 300 - モータアタッチメント A25 - (Code) MP3

■フォトセンサタイプセット部品仕様-

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け		センサ取付け		センサブラケット取付け			¥基準単価		備考
			遮光時オン/オフ選択可	ドグ	ドグ取付けねじ	センサ取付けねじ	ブラケット	ブラケット取付けねじ	ブラケット取付けナット	1個	2個	3個		
MP□	フォトマイクロセンサ	FPMY45	□個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 2個	3,600	5,500	7,400	ケーブル 1m	

■近接センサタイプセット部品仕様-

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け		センサ取付け		¥基準単価			備考
			近接時ON	離れたON	ドグ取付けねじ	センサ取付けねじ	センサ取付けナット	1個	2個	3個		
PR□	近接センサ 2線式	EX4-T12	□個	-	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 1個	3,100	4,500	5,900	ケーブル 1m	
PRO□	近接センサ 3線式 N.O.	EMX4-T12	□個	-	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 1個	2,900	4,100	5,300		
PRC□	近接センサ 3線式 N.C.	EMX4-T12C	□個	-	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 1個	-	-	5,300		
PRW1	近接センサ 3線式 組合せ	-	1個	1個	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 1個	-	-	5,300		

フォトセンサ取付図

近接センサ取付図

センサは反対側にも同様につけることができます。
センサ向きは一例です。反対向き(ケーブル右出し)でも可能です。

7 単軸ロボット

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P.465~P.468

商品特徴:中精度帯の搬送位置決めを低コストで実現する一軸アクチュエータです。

RoHS 6

A付属品	M材質	S表面処理	個数	備考
アタッチメント	アルミ合金	黒色アルマイト	1	-
六角穴付きボルト M3×8	鉄	四三酸化鉄皮膜	4	アタッチメント固定用

①アタッチメント無しタイプには付属品がありません。
②納品時にはアタッチメントは取付けられておりません。

本体の位置決めはレール側面を使用し、高さ2mm以下のピンまたは段付き加工にて行ってください。

A38 サーボ □38	A40 サーボ □40
E40 サーボ □40	T42 ステッピング □42
T56.4 ステッピング □56.4	T60 ステッピング □60

類似部品ページ P.465~P.468
CADデータフォルダ名: 07_Actuator

型式	リード	ストローク(mm)	モータアタッチメント	L	質量(kg)	穴数(N)	ピッチ数	ベース取付
LS12	05 10	60	(サーボモータ)	230	2.30	8	3	ベース下面より (タップ穴)
		100	A38 A40 E40					
		140	(ステッピングモータ)					
		220	T42 T56.4 T60					
		300	(アタッチメント無し)					
		380	N					
		460						
270	2.49	10	4					
310	2.68	12	5					
390	3.06	16	7					
470	3.44	20	9					
550	3.82	24	11					
630	4.20	28	13					

精度基準	精度基準	規格値
繰り返し位置決め精度 (mm)	±0.02	
走り平行度 (mm)	±0.02	
起動トルク (N・cm)	7	

①精度規格値はレール固定後の値です。
(レールねじ締結前の値ではありません。)

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T42	□42	オリエンタルモータ	PK24	2相	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			RKS54/PK54	5相	
T60	□60	オリエンタルモータ	AS46/ASC46/AR46	αステップ	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			RKS56/PK56	5相	
T56.4	□56.4	NEMA規格	AS6/ASC66/AR66	αステップ	CPDW19 (P.1115)
			PK26	2相	

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A38	□38	Panasonic	MSMD5A/MSME5A	50W	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			MSMD01/MSME01	100W	
A40	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			SGMAH-A5	50W	
		三菱電機	SGMAH-01	100W	
			HG-MR053	50W	
A40	□40	三洋電機	HG-MR13	100W	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			Q1AA04003D	30W	
		オムロン	Q1AA04005D	50W	
			Q1AA04010D	100W	
E40	□40	キーエンス	R88M-K05030	50W	CPDW25 (P.1115)
			R88M-K10030	100W	
		SIEMENS	MV-M05	50W	
			SV-M005	50W	
E40	□40	SIEMENS	MV-M10	100W	CPDW25 (P.1115)
			SV-M010	100W	
E40	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW25 (P.1115)
			1FK7015-5	100W	

①NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例: 型式 - ストローク - モータアタッチメント
LS1205 - 300 - A38

Delivery 出荷日: 在庫品

Price 価格: 数量スライド価格 (①1円未満切り捨て)

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
値引率	基準単価	15%
出荷日	通常	お見積り

②表示数量超えはWOSにてご確認ください。
③同型式3台以上の場合、納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加: 型式 - ストローク - モータアタッチメント - (Code)
LS1205 - 300 - A38 - MP3

■フォトセンサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数	ドグ取付け	センサ取付け	センサブラケット取付け	¥基準単価	備考
MP□	フォトマイクロセンサ	FPMY45	□個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	3,600 5,500 7,400	ケーブル 1m

④□は個数(1~3)ただし、ストローク100以下は2個まで。

■近接センサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数	ドグ取付け	センサ取付け	センサ取付けナット	¥基準単価	備考
PR□	近接センサ2線式	EX4-T12	□個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 1個	3,100 4,500 5,900	ケーブル 1m
PRO□	近接センサ3線式 N.O.	EMX4-T12	□個					
PRC□	近接センサ3線式 N.C.	EMX4-T12C	□個					
PRW1	近接センサ3線式 組合せ	-	1個 1個 2個 2個					

⑤□は個数(1~3)ただし、ストローク100以下は2個まで。

フォトセンサ取付図

⑥センサは反対側にも同様につけることができます。
⑦センサ向きは一例です。反対向き(ケーブル右出し)でも可能です。

近接センサ取付図

⑥センサは反対側にも同様につけることができます。
⑦センサ向きは一例です。反対向き(ケーブル右出し)でも可能です。

7 単軸ロボットアクチュエータ

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P.465~P.468

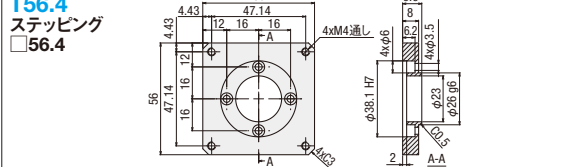
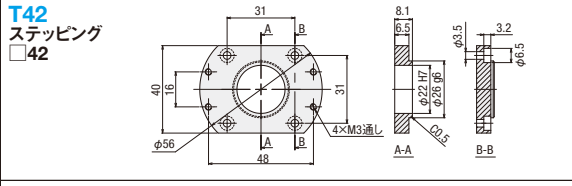
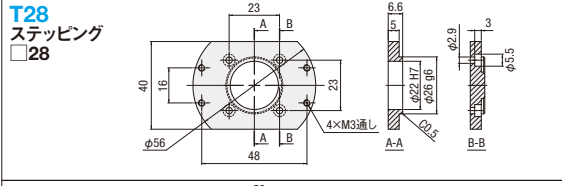
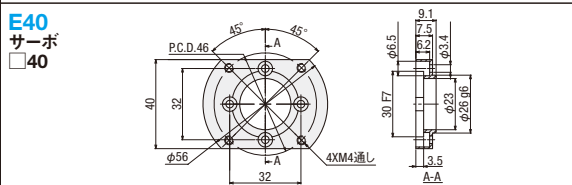
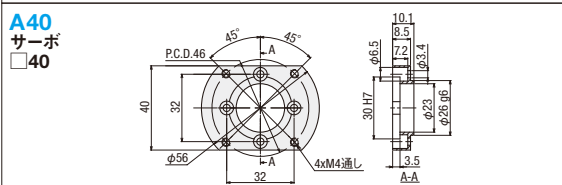
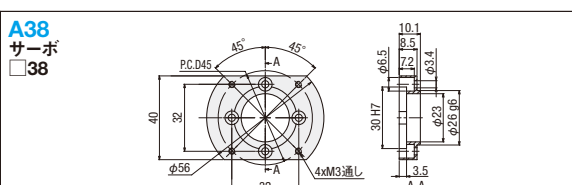
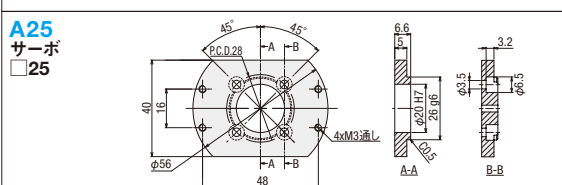
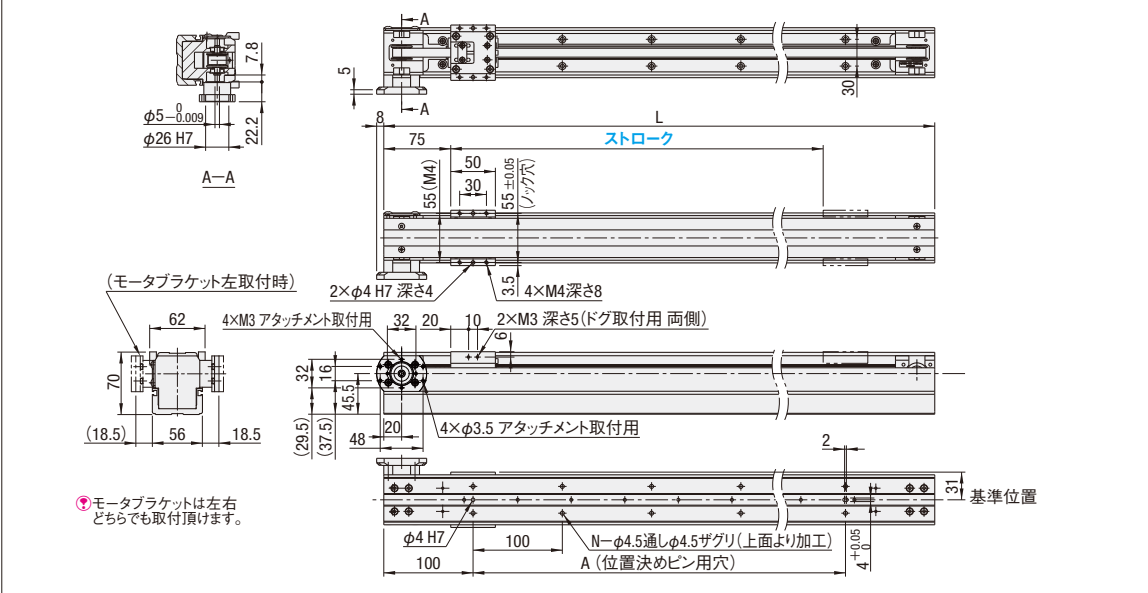
商品特徴:長ストローク・高スピードでの搬送位置決めを低コストで実現するベルト駆動の一軸アクチュエータです。

＜モータブラケット取付例＞

付属品	材質	表面処理	個数	備考
モータブラケット	アルミ合金	金色アルマイト	1	—
スペーサ	アルミ合金	黒色アルマイト	2	—
六角穴付きボルト M4×20	鉄	四酸化鉄皮膜	4	モータブラケット 固定用
アタッチメント	アルミ合金	黒色アルマイト	1	—
六角穴付きボルト M3×8	鉄	四酸化鉄皮膜	4	アタッチメント 固定用

●納品時にはモータブラケット及びアタッチメントは取付かれておりません。
●モータブラケットは左右どちらでも取付頂けます。

RoHS 6



類似部品ページ P.465~P.468
CADデータフォルダ名: 07_Actuator

精度基準

精度基準	規格値
繰り返し位置決め精度 (mm)	±0.05
走り平行度 (mm)	±0.05

●精度規格値はレール固定後の値です。
(レールねじ締結前の値ではありません。)

型式	ストローク (mm)	モータアタッチメント	L	A	質量 (kg)	穴数 (N)	フリのピッチ円径 (mm)	フリの1回転あたり移動量 (mm)	ベース取付
LST10	500	(サーボモータ) A25 A38 A40 E40	700	500	3.3	12	19.1	59.97	ベース上面より (ザグリ穴)
	600	(ステッピングモータ) T28 T42 T56.4 (アタッチメント無し)	800	600	3.7	14			
	700		900	700	4.1	16			
	800		1000	800	4.5	18			
	900		1100	900	4.9	20			
1000	1200	1000	5.3	22					

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T28	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			CSK52	5相	
			ASC3	αステップ	
T42	□42	オリエンタルモーター	PK24	2相	
			CSK24	5相	
			RK54	αステップ	
T56.4	□56.4	NEMA規格	RKS54/PK54	5相	
			AS46,ASC46,AR46	αステップ	

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A25	□25	安川電機	SGMMJ-A1	10W	SCXW21 (P.1116) SCPW21 (P.1116) CPDW19 (P.1115)
			SGMMJ-A2	20W	
			SGMMJ-A3	30W	
A38	□38	三菱電機	HG-AK0136	10W	
			HG-AK0236	20W	
			HG-AK0336	30W	
A38	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	
			MSME5A	100W	
			MSMD01	100W	
A40	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	
			SGMAH-A5	50W	
			SGMAS-A5	50W	
A40	□40	三菱電機	HG-MR053	30W	
			HG-KR053	30W	
			HF-KP053	30W	
A40	□40	山洋電気	O1AA04003D	30W	
			O1AA04005D	30W	
			R88M-K05030	50W	
A40	□40	オムロン	MV-M05	50W	
			SV-M005	50W	
			SV-M005	50W	
E40	□40	キーエンス	1FK7011-5	100W	
			1FK7015-5	100W	
			CPDW19 (P.1115)	100W	

●NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例

型式 - ストローク - モータアタッチメント

LST10 - 500 - A25

Delivery 出荷日

在庫品

Price 価格

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~	
値引率	基準単価	15%	
出荷日	通常	お見積り	

●表示数量超えはWOSIにてご確認ください。●同型式3台以上の場合、納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加加工

型式 - ストローク - モータアタッチメント - (Code)

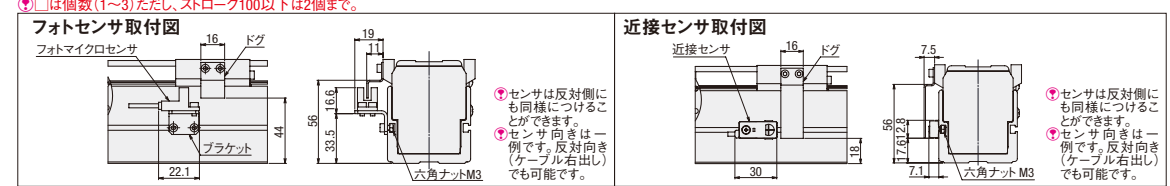
LST10 - 500 - A25 - MP3

■フォトセンサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け	センサ取付け	センサブラケット取付け			備考	
			遮光時オン/オフ選択可	ドグ取付けねじ			センサ取付けねじ	ブラケット取付けねじ	ブラケット取付けナット		センサ個数
MP□	フォトマイクロセンサ	FPMY45	□個	専用	ドグ取付けねじ M3×6 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 2個	3,600 5,500 7,400	ケーブル 1m

■近接センサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け	センサ取付け	センサ個数			備考		
			接近時ON	離れたON			1個	2個	3個			
PR□	近接センサ 2線式	EX4-T12	□個	—	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	なべ小ねじ M3×10	六角ナット 1個	3,100	4,500	5,900	ケーブル 1m
PRO□	近接センサ 3線式 N.O.	EMX4-T12	□個	—					2,900	4,100	5,300	
PRC□	近接センサ 3線式 N.C.	EMX4-T12C	—	□個					—	—	—	
PRW1	近接センサ 3線式 組合せ	—	1個	1個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	なべ小ねじ M3×10	六角ナット 1個	—	—	—	ケーブル 1m
PRW2			1個	2個					—	—	5,300	
PRW3			2個	1個					—	—	—	



■LST10専用モータブラケット取付治具 JIGLST10

Order 注文例

型式 JIGLST10

Delivery 出荷日

在庫品

Price 価格

型式	¥基準単価
JIGLST10	1,800

※ベルトタイプ最初の1台購入時には必要です。

Example 使用例

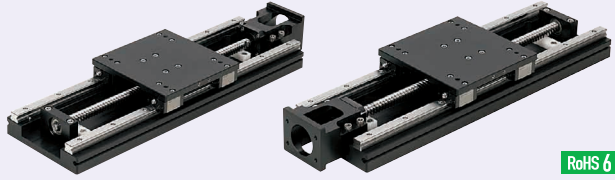
モータブラケット組付け時の芯出しにご利用ください。

一軸ユニット

一転造ボールねじ/精密ボールねじタイプ



■特長：センサセット品(☑P507に掲載)を多数ご用意! 高荷重搬送に適した転造ボールねじ・精密ボールねじ駆動の一軸ユニット。



- 注1)ワークをテーブルに固定する際、ボルト締付長さがテーブル板厚t2より長くないように、ご注意ください。
- 注2) L=340の場合のみ作業用穴があります。(L1=100は除く)
- 注3) 限界スローフは、ストッパに接触するときのストロークです。
- 注4) モータブラケット形状が、D<D1になる型式があります。カップリングの選定は、下表の「カップリング適用例 型式」を参考にしてください。
- 注5) 有効ストロークは内部ボールねじのナットがメカストップパに接触することで決まるので、テーブル長さの影響は受けません。
- 注6) 使用グリス：昭和シェル製アルバニアS No.2



転造ボールねじ

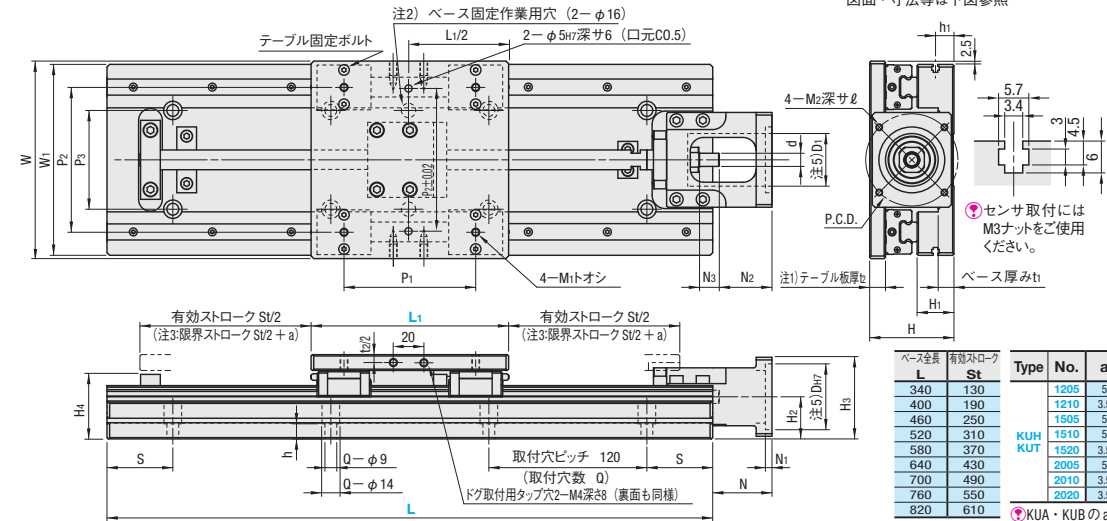
KUA (サーボモータタイプ)
KUB (ステッピングモータタイプ)

精密ボールねじ

KUH (サーボモータタイプ)
KUT (ステッピングモータタイプ)

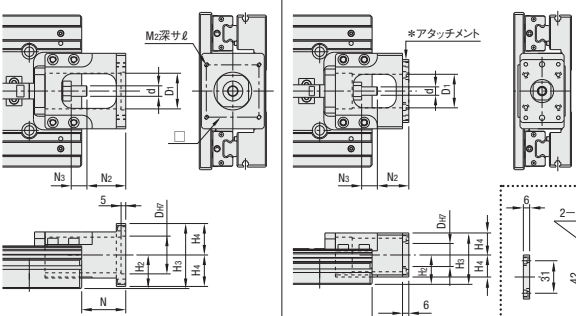
■KUA/KUHモータ取付回り

☑KUB/KUTのモータ取付回りの図面・寸法等は下図参照



部品	ベース	テーブル	モータブラケット	ナットブラケット	固定側サポートユニット	支持側ベアリングホルダ	ストッパ
材質	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	鉄	アルミ合金	樹脂
S表面処理	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	四三酸化鉄皮膜	黒アルマイト	—

■KUB/KUTモータ取付回り・NEMAモータ取付回り (KUA/KUB/KUH/KUT)



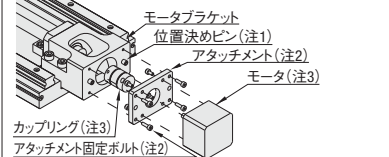
KUB/KUT12□□(L)S
KUB/KUT15□□(L)
KUB/KUT20□□(L)

KUB/KUT12□□(L)

☑アタッチメント取付図をご参照ください。

■アタッチメント取付図

☑KUB/KUT12□□(L)フランジ角□42のみ



- 注1) 位置決めピンはモータブラケットに圧入されています。
- 注2) アタッチメントと固定ボルトM3×10 4個が付属されます。
- 注3) モータ、カップリングは付属されません。

型式	モータ取付回り (KUB/KUT)											
Type	No.	□	D	D1	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
ステッピングモータタイプ	12□□(L)	31	22	33.5	49	21	35	30	8	8	—	—
	*12□□S(LS)	50	—	58	45	40	15	8	—	—	—	—
	KUB KUT	15□□(L)	50	36	62	43	38	10	—	—	M4	8
	KUB KUT	2005L	50	36	64	43	38	10	—	—	—	—
サーボタイプ	KUB KUT	2010L	50	36	70	30	58	40	18	12	—	—
	KUB KUT	2020L	50	36	64	43	38	10	—	—	—	—
	KUB KUT	2020L	50	36	64	43	38	10	—	—	—	—
	KUB KUT	2020L	50	36	70	30	58	40	18	12	—	—

☑KUB/KUT12□□(LS)のフランジ部(H寸法)は、ベース下面より2mm下に出ます。

■NEMAモータ取付回り

種類	型式	NEMAモータ取付回り (KUA/KUB/KUH/KUT)													
		Type	No.	□	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
NEMA23	KUA KUB KUH KUT	12□□(S,LLS)	28	58	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		15□□(L)	32	62	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2005L	34	64	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2010L	40	70	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
NEMA34	KUA/KUB KUH/KUT	2020L	34	64	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	40	70	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2005L	32	75	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2010L	34	77	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
NEMA34	KUA/KUB KUH/KUT	2010L	40	83	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	34	77	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	40	83	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	68	50	20	12	—	—	—	—	—	—	—	—	—

※H2-H4<0となる場合は、ベース固定面よりモータブラケットが突出します。
※NEMA34シリーズにMCSLC40を適用する場合は、トルク9.0N・m(≒127oz-in)以下にて選定してください。

型式	No.	選択		ボールねじ			W	H	H1	H2	テーブル				カップリング適用例 型式		
		L ベース全長	L1 テーブル長さ	種類	径	リード					W	t2	M1	P1	P2	KUA/KUH	KUB/KUT
転造ボールねじ KUA KUB	1204	100	150	転造	4	4	150	55	21	28	150	10	M6	110	110	CPDW25	CPDW19
	1205			精密	5	5										MCSLC25	MCSLC20
	1210			転造・精密	4	4										—	—
	*1204S			転造	4	4										CPDW32	MCSLC32
	*1205S			精密	5	5										—	—
	*1210S			転造・精密	10	10										—	—
	1505			4	4	—										—	
	1510			5	5	—										—	
	1520			10	10	—										—	
	1204L			5	5	—										—	
精密ボールねじ KUH KUT	1205L	150	200	転造	4	4	200	64	28	32	200	12	M6	160	160	CPDW40	CPDW32
	1210L			精密	5	5										MCSLC40	MCSLC32
	*1204LS			転造・精密	12	10										—	—
	*1205LS			精密	4	4										—	—
	*1210LS			転造	10	10										—	—
	1505L			5	5	—										—	
	1510L			10	10	—										—	
	1520L			20	20	—										—	
	2005L			4	4	—										—	
	2010L			5	5	—										—	
2020L	10	10	—	—													

☑400WサーボモータにCPDWをご使用される場合、モータの瞬時最大トルクがカップリングの許容トルクを超える場合があります。ご注意ください。

型式	No.	ベース				ベース取付穴				*モータ取付回り (KUA・KUH)																																
		W1	H4	t1	h1	P3	h	Q	S	P.C.D	D	D1	H3	N	N1	N2	N3	d	M2	ℓ																						
転造ボールねじ KUA KUB	1204(S)	145	42	10	13	75	9.5	L	Q	L	S	46	30	34	49	37	32	8	M4	8																						
	1210(S)																				49	12	20	11.5	340	6	6	340	50	50	70	50	45	62	45	40	10	M5	10			
	1505																				400	6	8	400	80	20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1510																				460	8	8	460	50	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1520																				520	10	10	520	80	20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	*1204LS																				580	10	10	580	50	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	*1210LS																				640	10	12	640	80	20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1505L																				700	12	12	700	50	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	2005L																				760	12	14	760	80	20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	2010L																				820	14	14	820	50	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
精密ボールねじ KUH KUT	1505L	195	49	12	20	120	11.5	L	Q	L	S	70	50	45	62	45	40	10	M5	10																						
	1510L																				55	12	20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—				
2005L	61	29	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—																				
2010L	61	29	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—																				
2020L	61	29	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—																				



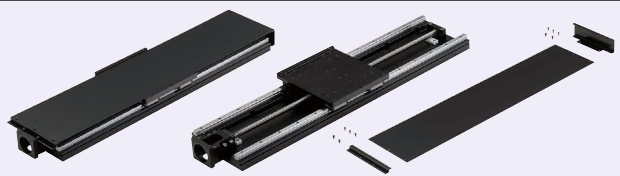
型式	No.	Y基準単価 1~2台								Y基準単価 1~2台												
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760	L=820	Type	No.	L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760	L=820	
転造ボールねじ KUA KUB	1204	108,200	111,300	118,200	123,900	129,500	135,300	—	—	—	KUH KUT	1205	152,500	156,900	167,600	—	—	—	—	—	—	—
	1210	110,600	113,700	120,600	126,300	132,000	137,700	146,800	151,500	—		1210(S)	155,200	159,600	166,700	181,000	186,300	191,700	—	—	—	—
	*1204S	108,700	111,800	118,800	124,500	130,100	135,800	—	—	—		*1205S	154,400	158,700	169,400	—	—	—	—	—	—	—
	*1210S	111,200	114,200	121,200	126,900	132,500	138,200	147,200	152,100	—		*1210S	156,900	161,300	168,500	182,900	188,200	193,400	—	—	—	—
	1505	117,400	119,700	124,600	130,400	136,200	144,700	150,500	155,500	160,300		1505	159,100	163,600	171,300	176,800	182,200	187,500	—	—	—	—
	1510	118,100	120,400	125,000	130,900	136,800	144,800	150,700	155,600	160,400		1510	156,200	160,700	168,000	173,500	179,000	184,200	—	—	—	—
	1520	123,500	125,800	130,900	136,700	142,500	150,800	156,500	161,400	166,400		1520	164,100	168,600	175,600	181,100	186,600	191,900	—	—	—	—
	1204L	117,200	121,000	128,700	134,000	139,500	145,500	—	—	—		*1204LS	163,400	168,100	179,000	—	—	—	—	—	—	—
	1210L	137,800	143,400	152,700	161,300	169,900	178,900	191,400	198,600	—		1210L	196,100	170,700	178,200	192,800	198,400	204,000	—	—	—	—
	*1204LS	117,800	121,500	129,100	134,600	140,100	146,000	—	—	—		*1205LS	165,300	169,900	180,800	—	—	—	—	—	—	
*1210LS	138,300	143,800	153,300	161,900																		

一軸ユニット

一転造ボールねじ/精密ボールねじタイプ カバー仕様



■特長：センサセット品(☑P507に掲載)を多数ご用意！異物落下防止のカバーを標準化した一軸ユニットです。



注1) L=340の場合のみ作業用穴があります。(L=100は除く)
 注2) 境界ストロークは、ストッパに接触するときのストロークです。
 注3) カバーが大きいため、天吊りの使用はおやめください。
 注4) モーターブラケット形状が、D<D1になる型式があります。カップリングの選定は、下表の「カップリング適用例 型式」を参考にしてください。
 注5) 有効ストロークは内部ボールねじのナットがメカストップに接触することで決まるので、テーブル長さの影響は受けません。
 注6) 使用グリス：昭和シェル製アルバニアS No.2

A付属品	M材質	S表面処理	個数	備考
ブラケット①	鉄	電着塗装(黒)	1	—
ブラケット②	鉄	電着塗装(黒)	1	—
カバー③	アルミ合金	アルマイト(黒)	1	—
六角穴付きボルトM4×8	鉄	三価クロム(黒)	6	カバー固定用
六角穴付きボルトM5×10	鉄	三価クロム(黒)	4	ブラケット固定用

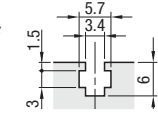


転造ボールねじ
KUAC (サーボモータタイプ)
KUBC (ステッピングモータタイプ)

精密ボールねじ
KUHC (サーボモータタイプ)
KUTC (ステッピングモータタイプ)

■KUAC/KUHCモータ取付回り

☑ KUAC/KUTCのモータ取付回りの図面・寸法等は下記参照

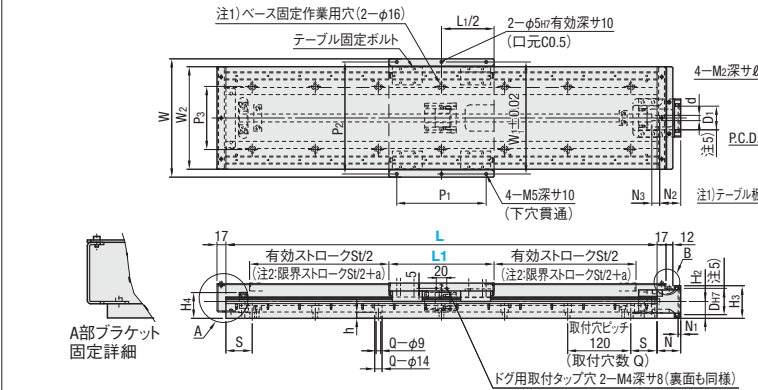


☑ センサ取付にはM3ナットをご使用ください。

Type	No.	a
KUAC KUBC	1204(L)	5
	1205(L)	3.5
	1210(L)	5
	1505(L)	3.5
	2005L	5
	2010L	3.5
KUHC KUTC	1505(L)	5
	2010L	3.5

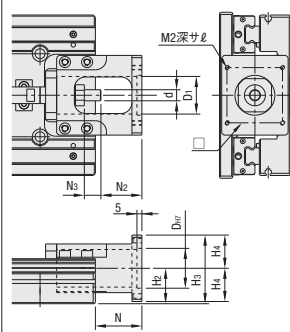
☑ KUAC・KUBCのaは全て5になります。

ベース全長	有効ストローク
L	St
340	130
400	190
460	250
520	310
580	370
640	430
700	490
760	550
820	610

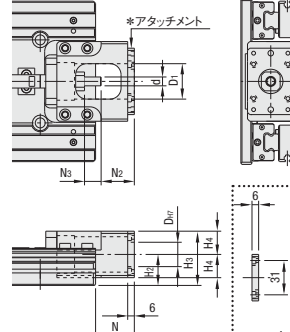


部品	ベース	テーブル	モーターブラケット	ナットブラケット	固定側サポートユニット	支持側ベアリングホルダ	ストッパ
M材質	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	鉄	アルミ合金	樹脂
S表面処理	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	四三酸化鉄皮膜	黒アルマイト	—

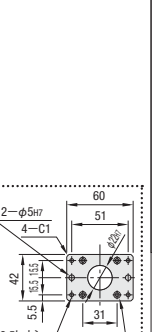
■KUBC/KUTCモータ取付回り・NEMAモータ取付回り (KUAC/KUBC/KUHC/KUTC)



KUBC/KUTC12□□(L)
KUBC/KUTC15□□(L)
KUBC/KUTC20□□(L)



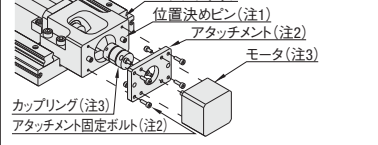
KUAC/KUHC12□□(L)



KUBC/KUTC12□□(L)

■アタッチメント取付図

☑ KUAC/KUTC12□□(L) フランジ角□42のみ



注1) 位置決めピンはモーターブラケットに圧入されています。
 注2) アタッチメントと固定ボルトM3×10 4個が付属されます。
 注3) モーター、カップリングは付属されていません。

☑ カバー取付手順はP502をご参照ください。

型式	No.	□	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
ステップモータタイプ	12□□(L)	31	22	33.5	49	21	35	30	15	8	8	M4	8
	15□□(L)	31	22	33.5	49	21	35	30	15	8	8	M4	8
	2010L	50	36	35.5	70	30	58	40	18	12	12	M4	8
KUBC	2010L	50	36	35.5	70	30	58	40	18	12	12	M4	8
	2020L	50	36	35.5	70	30	58	40	18	12	12	M4	8

☑ KUAC/KUTC12□□(L)のフランジ部(H3寸法)は、ベース下面より2mm下に出ます。

■NEMAモータ取付回り

種類	Type	No.	□	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
NEMA23	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	12□□(L)	—	—	—	28	58	—	42	37	—	8	—	—
		15□□(L)	—	—	—	32	62	—	43	38	15	10	—	—
		2005L	47.1	38.1	35.5	34	64	30	55	37	20	12	M4	8
	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	2010L	—	—	—	40	70	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	—	—	—	34	64	—	—	—	—	—	—	—
NEMA34	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	15□□(L)	—	—	—	32	75	—	56	51	15	10	—	14
		2005L	69.6	73.03	45	34	77	—	—	—	—	—	—	—
		2010L	—	—	—	40	83	—	68	50	20	12	M5	15
	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	2020L	—	—	—	34	77	—	—	—	—	—	—	—
		2020L	—	—	—	40	83	—	—	—	—	—	—	—

※H2-H4<0となる場合は、ベース固定面よりモーターブラケットが突出します。
 ※NEMA34シリーズにMCSLC40を適用する場合は、トルク9.0N・m(≒1270oz-in)以下にて選定してください。

型式	No.	選択		ボールねじ		W	H	H1	H2	テーブル			カップリング適用例		型式
		Lベース全長	L1テーブル長さ	種類	径					リード	W1	t2	W1	P1・P2	
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	340	100	転造	12	170	159	65	21	28	170	159	L1 P1 P2 100 70 150/120	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1205														
	1210														
	1505														
	1510														
	1520														
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	150	150	精密	12	220	209	65	21	28	220	209	L1 P1 P2 150 120 200/170	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1205L														
	1210L														
	1505L														
	1510L														
	1520L														
2005L															
2010L															
2020L															

☑ 400WサーボモータにCPDWをご使用される場合、モータの瞬時最大トルクがカップリングの許容トルクを超える場合があります。ご注意ください。

型式	No.	ベース		ベース取付穴		*モータ取付回り (KUAC・KUHC)															
		W2	H4	t1	h1	P3	h	Q	S	P.C.D.	D	D1	H3	N	N1	N2	N3	d	M2	ℓ	
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	145	42	10	13	9.5	75	L W=170 W=220	Q L S 340 6 6 340 50 50	S L W=170 W=220 400 8 8 400 80 20	46	30	34	49	37	32	8	M4	8	—	—
	1205																				
	1210																				
	1505																				
	1510																				
	1520																				
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	195	42	10	13	9.5	120	L W=170 W=220	Q L S 460 8 8 460 50 50	S L W=170 W=220 520 8 10 520 80 20	46	30	34	49	37	32	8	M4	8	—	—
	1205L																				
	1210L																				
	1505L																				
	1510L																				
	1520L																				
2010L																					
2020L																					

☑ 数量スライド価格 (☑円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~5 6~
値引率	基準準備	10% 20%
出荷日	通常	お見積り

☑ 表示数量超えはWOSにてご確認ください。

型式	No.	¥基準準備 1~2台							
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=820
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	138,300	142,800	151,600	157,300	162,900	169,100	—	—
	1210	140,900	145,400	154,200	159,900	165,500	171,700	179,900	184,500
	1505	143,600	148,200	156,800	161,700	167,400	173,600	181,300	186,200
	1510	144,300	148,900	156,200	162,000	167,700	173,600	181,500	186,300
	1520	149,800	154,400	162,300	168,000	173,900	182,800	187,600	192,500
	1204L	153,600	158,700	167,700	173,600	179,600	186,300	—	—
	1210L	156,200	161,200	170,200	176,200	182,100	188,800	197,400	203,300
	1505L	160,700	165,800	173,800	179,900	186,100	195,900	201,100	207,300
	1510L	161,300	166,500	174,100	180,400	186,500	196,000	201,200	207,300
	1520L	—	—	180,200	186,400	192,600	202,000	207,300	213,600
精密ボールねじ KUHC KUTC	2005L	170,700	174,100	180,700	186,800	193,200	203,500	208,700	214,700
	2010L	—	—	182,600	189,300	195,800	202,100	212,100	217,600
	2020L	—	—	185,500	191,800	198,100	206,600	211,800	217,900
	2020L	—	—	—	—	—	—	—	—

■サーボモータ適用表

型式	メーカー名	型番	出力(W)	フランジ角
KUAC/KUHC 12□□(L)	安川電機	SGM7J-A5	50	□40
		SGM7J-01	100	
	三菱電機	HG-MR053	50	
		HF-MP053	50	
	山洋電気	HG-MR13	100	
		HF-MP13	100	
KUAC/KUHC 15□□(L)	安川電機	R2AA04003F	30	□40
		R2AA04005F	50	
	オムロン	R2AA04010F	100	
		R88M-K05030	50	
	山洋電気	R88M-K10030	100	
		R2AA06020F	200	
KUAC/KUHC 20□□(L)	安川電機	SGM7J-02	200	□60
		SGM7J-04	400	
	三菱電機	HG-MR23	200	
		HF-MP23	200	
	山洋電気	HG-MR43	400	
		HF-MP43	400	

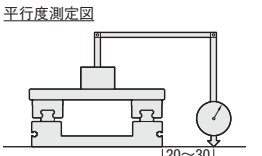
■ステッピングモータ適用表

型式	メーカー名	型番	フランジ角
KUBC/KUTC 12□□(L)	オリエンタル モーター	αステップ AR46/AS46/ASC46	□42
		5相 RK54*(PK543)/RKS54*(RKE543)	
		5相 RK54*(PK544)/RKS54*(RKE544)	
		5相 RK54*(PK545)/RKS54*(RKE545)	
		αステップ AR6*/AS6*	
KUBC/KUTC 15□□(L)	オリエンタル モーター	5相 RK56*(PK564)	□60
		5相 RK56*(PK566)	
		5相 RK56*(PK569)	

☑ モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。
 ☑ モータは、適用表以外のものもご使用できます。各取付寸法をご確認ください。

■精度・静的許容荷重

型式	No.	*繰返し位置決め精度(mm)	静的許容荷重(kg)		*平行度(mm)
			水平	垂直	
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	±0.03(転造)	1679	138	L 平行度 340 0.06 400 0.07
	1205				
	1210				
	1505				
	1510				
	1520				
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	±0.03(転造)	2897	153	L 平行度 460 0.08 520 0.09 580 0.10 640 0.12 700 0.13 760 0.14 820 0.15
	1205L				
	1210L				
	1505L				
	1510L				
	1520L				
2010L	±0.08(転造) ±0.003(精密)	4345	169	L 平行度 760 0.13 820 0.15	
2020L	±0.08(転造) ±0.003(精密)				



☑ 左記の値は、静的な場合の参考値となります。実際の寿命計算には、技術計算ソフト(P501記載アドレス参照)をご利用ください。
 ☑ 垂直取付でご利用される場合、搭載荷重は10kg以下を推奨します。
 ☑ 最高速度・静的許容モーメントはP502、慣性モーメントはWEBページを参照ください。
 ☑ 各用語の説明はP502を参照ください。

Alteration 追加加工 型式 KUHC1204 - 340 - 150 - N2 Delivery 出荷日 10 日 目 出 荷

■NEMAモータ追加加工

種類	Code	適用モータ型番	カップリング適用例	¥/1Code
NEMA23	N2	KUA/KUH(サーボモータ) V0100-211-B-000 V0100-214-B-000 V0200-211-B-000 V020		

一軸ユニット専用 追加工

■センサセット追加工

種類	Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
近接センサ (SUNX製)	対象型式 KUA/KUB/KUH/KUT	A1 B1	近接センサセットを付属します。 A1・A2…近接センサ 3個 (SUNX製: GX-F8A 接近時ON) B1・B2…近接センサ 3個 (SUNX製: GX-F8B 離れてON) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。 構成部品 ドグ 1個 近接センサ 3個 取付金具 3個 センサ取付ビス 3個 センサ取付ナット 3個 ドグ取付ビス 2個 指定方法 A1	11,300
	対象型式 KUAC/KUBC/KUHC/KUTC	A2 B2		
フォトセンサ (SUNX製)	KUA/KUB 12□□/12□□S/12□□L (S)	C1	フォトセンサセットを付属します。 C1~C7…フォトセンサ 3個 (SUNX製: PM-L25 NPN出力) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。 構成部品 ドグ 1個 フォトセンサ 3個 センサブラケット 3個 センサ取付ビス 6個 センサ取付ワッシャー 6個 指定方法 C1	6,900
	KUH/KUT 15□□/15□□L	C2		
	KUA/KUB 2005L/2020L	C3		
	KUH/KUT 2005L	C4		
	KUA/KUB 2010L	C5		
	KUH/KUT 2010L/2020L	C6		
	KUAC/KUBC 12□□/15□□□ KUHC/KUTC 12□□L/15□□□L	C7		
フォトセンサ (OMRON製)	KUA/KUB 12□□/12□□S/12□□L (S)	D1	フォトセンサセットを付属します。 D1~D7…フォトセンサ 3個 (OMRON製: EE-SX951-R1M NPN出力) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。 構成部品 ドグ 1個 フォトセンサ 3個 センサブラケット 3個 センサ取付ビス 6個 指定方法 D1	6,900
	KUH/KUT 15□□/15□□L	D2		
	KUA/KUB 2005L/2020L	D3		
	KUH/KUT 2005L	D4		
	KUA/KUB 2010L	D5		
	KUH/KUT 2010L/2020L	D6		
	KUAC/KUBC 12□□/15□□□ KUHC/KUTC 12□□L/15□□□L	D7		

※フォトセンサPM-L24は製造メーカーの生産終了に伴い、後継機のPM-L25に2017年4月より変更となりました。

Alteration 追加工 型式 **L**-**L1**- (A1・B1…etc.)
KUA1204 - 340 - 150 - A1

Delivery 出荷日 **8** 日日出荷

■一軸ユニット 標準仕様 近接センサ

対象型式	Code	a	b	c
KUA/KUB/KUH/KUT 12□□/12□□S/12□□L (S)	A1 B1	0.5	2	7.05
KUA/KUB/KUH/KUT 15□□/15□□L		1.5	10	6.05
KUA/KUB 2005L/2020L KUH/KUT 2005L		1.5	14	2.05
KUA/KUB 2010L KUH/KUT 2010L/2020L		1.5	25	0.05

KUA/KUBシリーズはP503参照
KUH/KUTシリーズはP503参照

■一軸ユニット 標準仕様 フォトセンサ

対象型式	Code	a	b	c
KUA/KUB/KUH/KUT 12□□/12□□S/12□□L (S)	C1 D1	0.5	40	4.5
KUA/KUB/KUH/KUT 15□□/15□□L	C2 D2	1.5	41	11.5
KUA/KUB 2005L/2020L KUH/KUT 2005L	C3 D3	1.5	45	11.5
KUA/KUB 2010L KUH/KUT 2010L/2020L	C4 D4	1.5	47	20.5

KUA/KUBシリーズはP503参照
KUH/KUTシリーズはP503参照

■一軸ユニット カバー仕様 近接センサ

対象型式	Code	a	b	c
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 12□□/12□□S/12□□L (S)	A2 B2	10.5	3	6.05
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 15□□/15□□L		12.5	10	6.05
KUAC/KUBC 2005L/2020L KUHC/KUTC 2005L		12.5	14	2.05
KUAC/KUBC 2010L KUHC/KUTC 2010L/2020L		12.5	25	0.05

KUAC/KUBCシリーズはP505参照
KUHC/KUTCシリーズはP505参照

■一軸ユニット カバー仕様 フォトセンサ

対象型式	Code	a	b	c
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 12□□/12□□S/12□□L (S)	C5 D5	10.5	40	4.5
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 15□□/15□□L	C6 D6	12.5	40	11.5
KUAC/KUBC 2005L/2020L KUHC/KUTC 2005L	C7 D7	12.5	44	11.5
KUAC/KUBC 2010L KUHC/KUTC 2010L/2020L	C8 D8	12.5	46	20.5

KUAC/KUBCシリーズはP505参照
KUHC/KUTCシリーズはP505参照

ボールねじ カップリング側軸端追加工 (※転造ボールねじ(KUA・KUB)のみ適用)

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
固定側軸端キー溝加工 キー溝詳細寸法 P.706 	KC	キー溝加工を施します。 KC=指定1mm単位 指定方法 KC10	1,600
固定側軸端キー溝加工 	KLC	キー溝加工の位置指定ができません。 K.S=指定1mm単位 指定方法 KLC-K5-S2	1,600
固定側軸端平面取加工 	SC	平面取加工を施します。 SC=指定1mm単位 指定方法 SC7	800
固定側軸端平面取加工 (2ヶ所) 	SWC	平面取加工を2ヶ所 (90°の位置) 施します。 SWC=指定1mm単位 指定方法 SWC7	800

Alteration 追加工 型式 **L**-**L1**- (KC・KLC…etc.)
KUA1204 - 340 - 150 - KC5

Delivery 出荷日 **10** 日日出荷

ex Example 使用例

■レーザー溶接ヘッドユニット (ワーク重量5~10kg)

ベースの安定性が必要なXY機構に

■ばね調整ユニット (ワーク重量5~10kg)

*スプリングコネクションロッド: 自動車のブレーキ装置であるタンデムマスターシリンダ内に組み込まれる部品

外部信号による自由定点制御を容易に

■バリ取り機ユニット (ワーク重量5~10kg)

振動に対する剛性が必要な機構に

■研磨可動ヘッドユニット (ワーク重量20kg超)

ベースからオフセットする機構部分に

■ディスペンサヘッドユニット (ワーク重量20kg超)

スペース制限による専用設計が多い場面で

■溶接ヘッドユニット (ワーク重量20~30kg)

クランプに対する剛性が必要な機構に

7 単軸ロボット
アクチュエータ

単軸ロボットRSシリーズ ー構造/特徴ー



●技術情報の詳細はアクチュエータ選定情報サイトでご確認いただけます。
「ミスマ 単軸ロボット」で検索!
●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。TEL: 03-5805-7088



●最短納期 …… **5日目出荷!**
●位置検出器 …… **高い信頼性の「レゾルバ」使用**

小型・ローコストロボット RS1/2/3 シリーズ 可搬質量:~12kg(水平) ~4kg(垂直)

コントローラ(インクリメンタル仕様)

ステッピングモータ(位置検出器:レゾルバ)

高耐久性ステンレスシート

スライダ

ボールネジ

4条列2点接触サーキュラーク溝ガイド

ガイドレール

カタログ掲載 P515~526

断面図

大型・高荷重対応ロボット RSH1/2/3/4/5 シリーズ 可搬質量:~80kg(水平) ~20kg(垂直)

コントローラ(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)

ACサーボモータ(位置検出器:レゾルバ)ビルドイン構造

スライダ

ボールネジ

4条列2点接触サーキュラーク溝ガイド

ガイドレール

カタログ掲載 P527~536

断面図

大型・高荷重対応ロボット幅省スペースタイプ RSF4 シリーズ 可搬質量:~80kg(水平) ~20kg(垂直)

コントローラ(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)

ACサーボモータ(位置検出器:レゾルバ)ビルドイン構造

スライダ

ボールネジ

4条列2点接触サーキュラーク溝ガイド

ガイドレール

Web掲載検索キーワード「RSF4」

断面図

ベルト駆動タイプ RSB1/2 シリーズ 可搬質量:~20kg(水平)

コントローラ(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)

ACサーボモータ(位置検出器:レゾルバ)ビルドイン構造

スライダ

4条列2点接触サーキュラーク溝ガイド

スライダ駆動用ベルト

ガイドレール

Web掲載検索キーワード「RSB」

断面図

小型・ロッドタイプ RSD・RSDG1/2/3 シリーズ 可搬質量:~60kg(水平) ~30kg(垂直)

コントローラ(インクリメンタル仕様)

ステッピングモータ(位置検出器:レゾルバ)

潤滑装置

積層形接触スクレーパ 異物の本体内部への侵入を防ぎます

積層形接触スクレーパ

Web掲載検索キーワード「RSD」「RSDG」

小型・大型クリーン仕様 RS1C/2C/3C・RSH1C/2C/3C シリーズ 可搬質量 RSシリーズ:~12kg(水平)~4kg(垂直) RSHシリーズ:~80kg(水平)~16kg(垂直)

RS1C/2C/3Cシリーズ
クリーン度:CLASS10相当
コントローラ(インクリメンタル仕様)

RSH1C/2C/3Cシリーズ
クリーン度:CLASS10相当
コントローラ(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)

ステンレスシート

吸引用エア継手 吸引量:~80Nℓ/min

吸引用エア継手 吸引量:~90Nℓ/min

Web掲載検索キーワード「単軸ロボットクリーン」

7 単軸ロボット
アクチュエータ

ステッピングモータ仕様

タイプ	モータ取付位置	イメージ	タイプ	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	最高速度 (mm/sec)	最長ストローク (mm)		
					水平	垂直					
スライドタイプ	ストレート		RS1	±0.02	6	4	150	600	400		
			RS2		10	2	90	1000	800		
			RS3		12	4	120	1000	800		
	折返し	RS1-R/L	6		4	150	600	400			
		RS2-R/L	10		2	90	1000	800			
		RS3-R/L	12		4	120	1000	800			
ロッドタイプ	ストレート & 折返し		RSD1	±0.02	20	8	100	500	200		
			RSD2		45	25	600	500	300		
			RSD3		60	30	900	300	300		
			RSDG1		20	7.5	100	500	200		
			RSDG2		45	24	600	500	300		
			RSDG3		60	28.5	900	300	300		
	クリーン仕様	ストレート			RS1C	±0.02	6	4	150	600	400
					RS2C		10	2	90	1000	800
					RS3C		12	4	120	1000	800

サーボモータ仕様

タイプ	モータ取付位置	イメージ	タイプ	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		定格推力 (N)	最高速度 (mm/sec)	最長ストローク (mm)			
					水平	垂直						
ボールねじ	ストレート		RSH1	±0.02	40	8	283	1200	800			
			RSH2		50	16	339	1800	1050			
			RSH3		80	-	339	1200	1050			
			RSH4		60	20	399	1800	1050			
			RSH5		80	20	399	1800	1050			
	ストレーツ/幅省スペース		RSF4		±0.01	80	20	399	1800	1050		
			RSB1		±0.04	10	-	-	1875	2550		
			RSB2		±0.04	20	-	-	1875	3050		
			クリーン仕様 (ボールねじ)		ストレート	RSH1C	±0.02	40	8	283	1200	800
						RSH2C		50	16	339	1800	1050
RSH3C	80	-		339		1200		1050				

タイプ	リード (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	最高速度 (mm/sec) *表中の数値が最高速度												
		水平			ストローク (mm)												
		水平	垂直		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
RS102	02	6	4	150	100												
RS106	06	4	2	90	300												
RS112	12	2	1	45	400~600												
RS206	06	10	2	90	300												
RS212	12	6	1	45	400~600												
RS220	20	4	-	27	350~1000												
RS306	06	12	4	120	300												
RS312	12	8	2	60	400~600												
RS320	20	6	-	36	350~1000												
RS102-R/L	02	6	4	150	100												
RS106-R/L	06	4	2	90	300												
RS112-R/L	12	2	1	45	400~600												
RS206-R/L	06	10	2	90	300												
RS212-R/L	12	6	1	45	400~600												
RS220-R/L	20	4	-	27	350~1000												
RS306-R/L	06	12	4	120	300												
RS312-R/L	12	8	2	60	400~600												
RS320-R/L	20	6	-	36	350~1000												
RSD106	06	20	8	100	250												
RSD112	12	10	4	75	500												
RSD202	02	45	25	600	80												
RSD206	06	40	12	300	250												
RSD212	12	25	5	150	500												
RSD302	02	60	30	900	50												
RSD306	06	55	20	550	150												
RSD312	12	50	10	250	300												
RSDG106	06	20	7.5	100	250												
RSDG112	12	10	3.5	75	500												
RSDG202	02	45	24	600	80												
RSDG206	06	40	11	300	250												
RSDG212	12	25	4	150	500												
RSDG302	02	60	28.5	900	50												
RSDG306	06	55	18.5	550	150												
RSDG312	12	50	8.5	250	300												
RS1C02	02	6	4	150	100												
RS1C06	06	4	2	90	300												
RS1C12	12	2	1	45	400~600												
RS2C06	06	10	2	90	300												
RS2C12	12	6	1	45	400~600												
RS2C20	20	4	-	27	350~1000												
RS3C06	06	12	4	120	300												
RS3C12	12	8	2	60	400~600												
RS3C20	20	6	-	36	350~1000												

CEマーキング注意事項

ミスミロボットシリーズはお客様の装置に組み込んで使用する部品であり、この範囲でEC指令に対して「半完成品」として組み込み宣言をしているためCEマークを貼付してありません。したがって、お客様自身でロボットを組み込んだ装置（最終製品）として、EC指令の適合を必ず確認してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

保証

- 保証内容 F/A用メカニカル標準部品カタログ巻末記載の「保証規定」に準拠する
- 保証期間 出荷後1年間以内または稼働時間2400時間以内

お問合せ窓口

■専用の技術問い合わせ窓口

TEL : 03-5805-7088

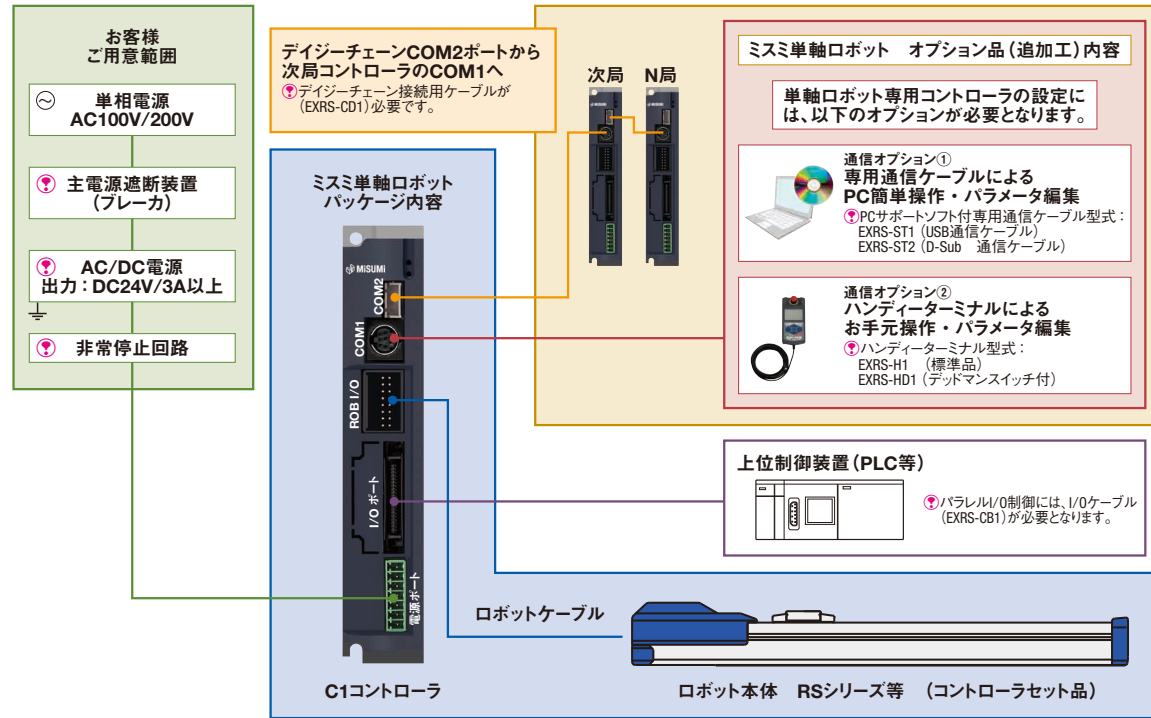
(受付時間)

月~金 9:00~12:00、

13:00~18:00

タイプ	リード (mm)	最大可搬質量 (kg)		定格推力 (N)	最高速度 (mm/sec) *表中の数値が最高速度																		
		水平			ストローク (mm)																		
		水平	垂直		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950
RSH106	06	40	8	283	360																		
RSH112	12	20	4	141	720																		
RSH120	20	12	-	84	780~1200																		
RSH205	05	50	16	339	300																		
RSH210	10	40	8	169	600																		
RSH220	20	20	4	84	1020~1200																		
RSH230	30	7	-	56	774~1800																		
RSH305	05	80	-	339	300																		
RSH310	10	60	-	169	600																		
RSH320	20	30	-	84	1020~1200																		
RSH405	05	60	20	399	300																		
RSH410	10	40	10	169	610																		
RSH420	20	20	4	84	800~1200																		
RSH430	30	15	-	56	800~1800																		
RSH505	05	80	20	399	300																		
RSH510	10	55	10	169	600																		
RSH520	20	30	4	84	1000~1200																		
RSH530	30	15	-	56	900~1800																		
RSF405	05	80	20	399	300																		
RSF410	10	55	10	169	600																		
RSF420	20	30	4	84	1100~1200																		
RSF430	30	15	-	56	800~1800																		
RSB1	-	10	-	-	~1750																		
RSB2	-	20	-	-	~1750																		
RSH1C06	06	40	8	283	360																		
RSH1C12	12	20	4	141	720																		
RSH1C20	20	12	-	84	780~1200																		
RSH2C05	05	50	16	339	300																		
RSH2C10	10	40	8	169	600																		
RSH2C20	20	20	4	84	1020~1200																		
RSH2C30	30	7	-	56	774~1800																		
RSH3C05	05	80	-	339	300																		
RSH3C10	10	60	-	169	600																		
RSH3C20	20	30	-	84	1020~1200																		

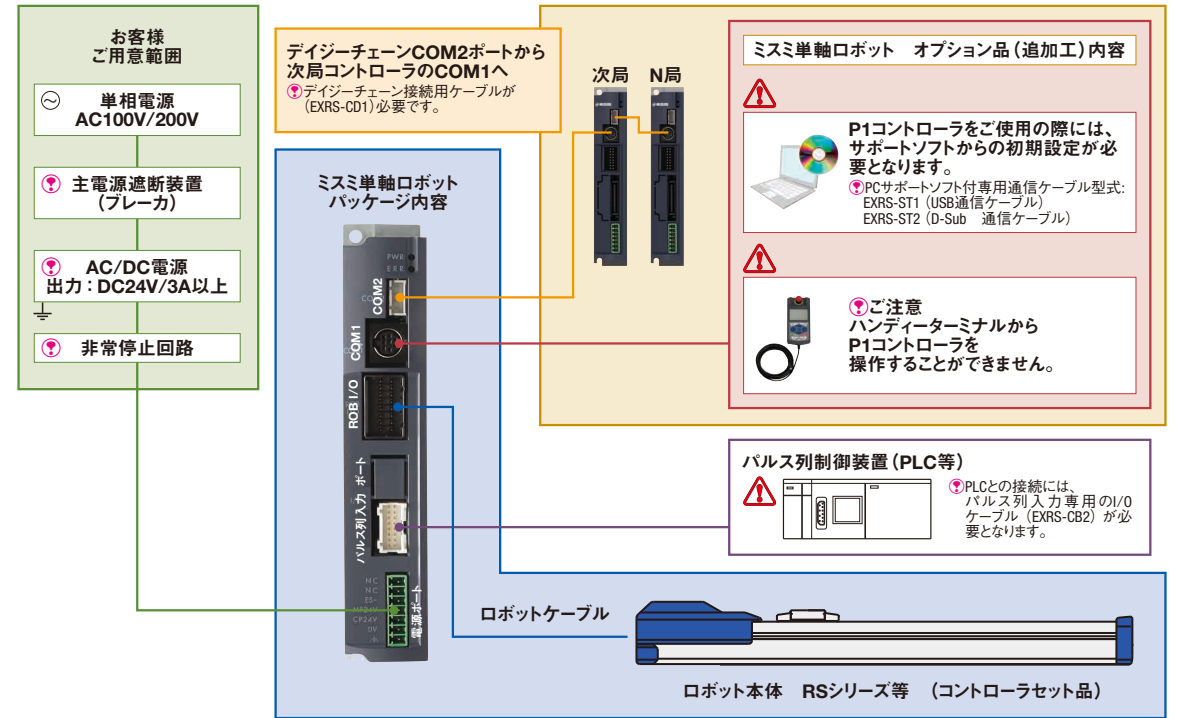
EXRS-C1 コントローラ システム構成例



ご注意

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎ブレーカ、AC/DC電源等はお客様にてご用意ください。

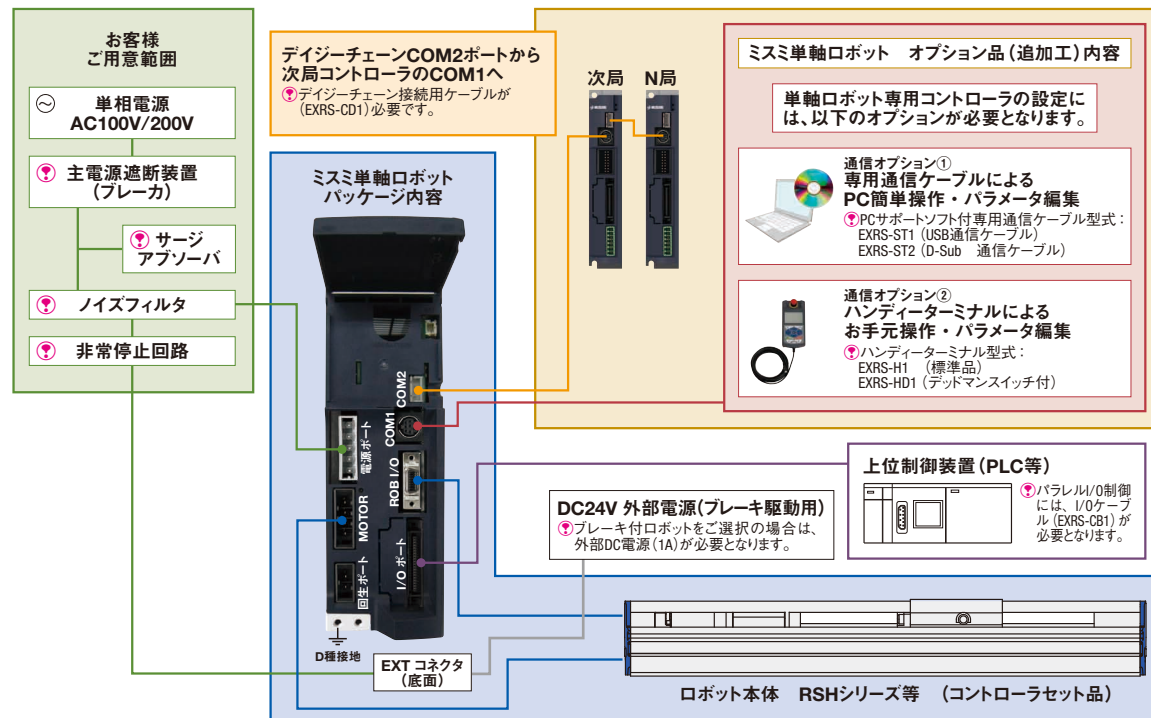
EXRS-P1 コントローラ システム構成例



ご注意

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎ブレーカ、AC/DC電源等はお客様にてご用意ください。

EXRS-C2 コントローラ システム構成例

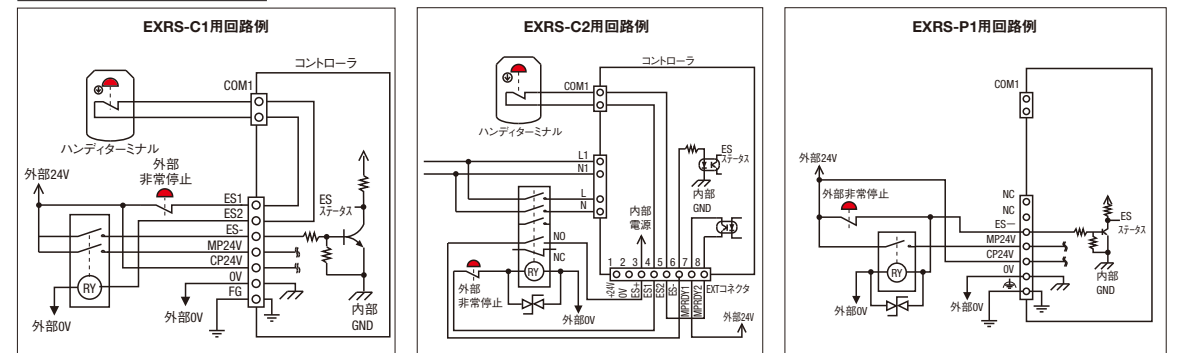


ご注意

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎サージアブソーバはノイズフィルタの一次側に必ず設置してください。
- ◎EXRS-C2コントローラには、ノイズフィルタの設置が必要となります。

非常停止回路構築例

◎ハンディーターミナル・デッドマンスイッチ仕様の場合は、取扱説明書をご参照ください。





■構成品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN_PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ		
	CC-Linkコネクタ DeviceNetコネクタ		

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	-	-	アルマイト

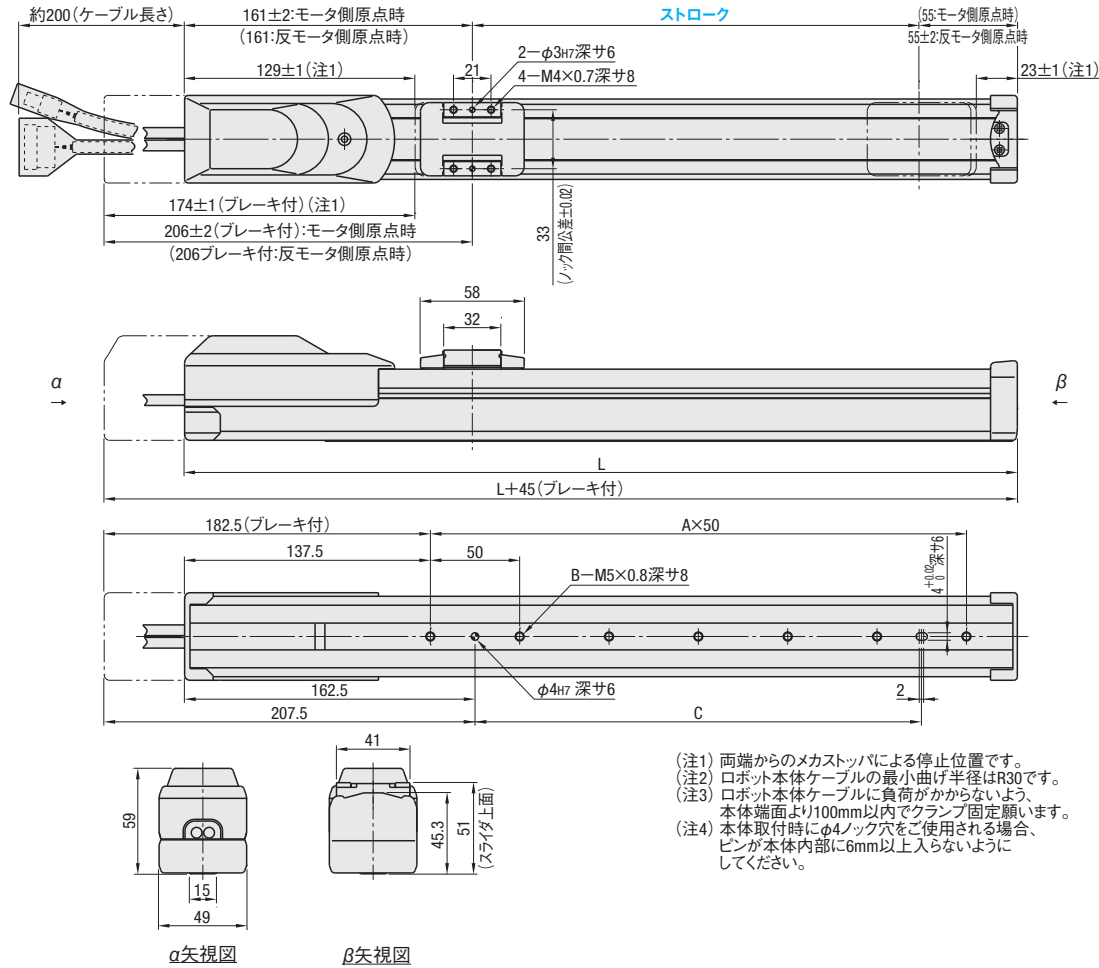
■一般仕様

ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ8 (C10転造)	ステッピング	レールバ (インクメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P537~542 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS1	02	±0.02	6	4	150	50~400 (50ピッチ)	100	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	06		4	2	90		300			
	12		2	1	45		600			



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	L (mm)	266	316	366	416	466	516	566	616
	A	2	3	4	5	6	7	8	9
	B	3	4	5	6	7	8	9	10
	C (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
	質量 (kg)	1.5	1.6	1.7	1.8	2.0	2.1	2.2	2.3

Type	型式		選択			
	リード (mm)	ブレーキ有無 (◎1)	コントローラ種類 (◎2)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS1	02	無:無記入 有:B	ポイント制御:C1 ハルス列制御:P1 (DC24V ±10%)	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~400 (指定50mm単位)
	06					
	12					

(◎1) 垂直使用時はブレーキ有無をご選定ください。(◎2) ハルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS102B - C1 - N - 3 - 400

RS102B - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類:P1)

Delivery 出荷日

5 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台							
	ストローク (mm)							
RS1□□	50	100	150	200	250	300	350	400
RS1□□B	30,800	32,500	33,400	34,300	35,200	36,000	37,000	37,900
	45,000	46,000	46,900	47,800	48,700	49,500	50,500	51,400

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価
C1	N	13,500	5,500
	P	24,400	5,500
	C	26,200	7,300
	D	28,900	14,500
P1	-	13,500	-

■ケーブル価格

ケーブル長さ (m)	¥基準単価	
	標準	個別
1	5,500	6~
3	5,500	10%
5	7,300	お見積り
10	14,500	

■数量スライド価格 (◎1円未満切り捨て) P.133

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常		お見積り

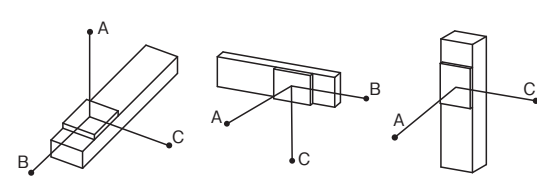
◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。
 ◎値引率は本体価格にのみ適用されます。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS102-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格
 ¥37,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥56,900

注意
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を構築してあります。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P514参照

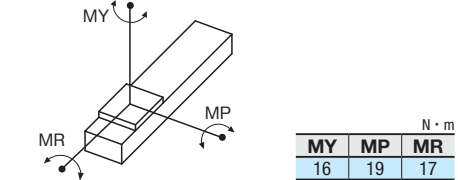
■許容オーバーハング量

- ・水平使用時
- ・壁面取付使用時
- ・垂直使用時



■静的許容モーメント

- ・モーメント図



■最高速度 (mm/sec) ◎各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	02	100							
	06	300							
	12	400~600							

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+ ¥51,400 + ¥13,500 + ¥5,500 + ¥4,500 = ¥74,900
 (グリス変更価格)+(原点位置変更価格)=合計購入価格 ¥4,500 + ¥0 = ¥4,500

Alteration 追加加工

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS102B - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	グリス変更	オプション									
		原点位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デジタルチェーン接続用ケーブル	取扱説明書	本体樹脂色変更	
Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC	
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製LG2)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。最大16台まで接続可能。仕様P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P543	取扱説明書を付属します。ロボット本体用MJ5: ¥3,000 コントローラ用KJ3: ¥3,000 KJ4: ¥2,000	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900/2,800	3,200	2,000~3,600	500	

◎オプション品を単品にてご購入の場合は、P543をご参照ください。◎追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。
 ◎ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。
 ◎ハルス列制御によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。◎I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。



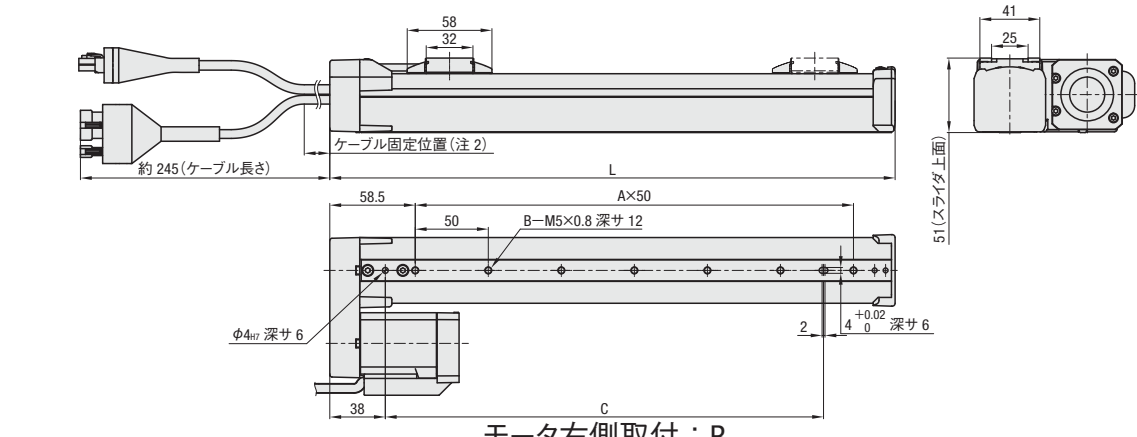
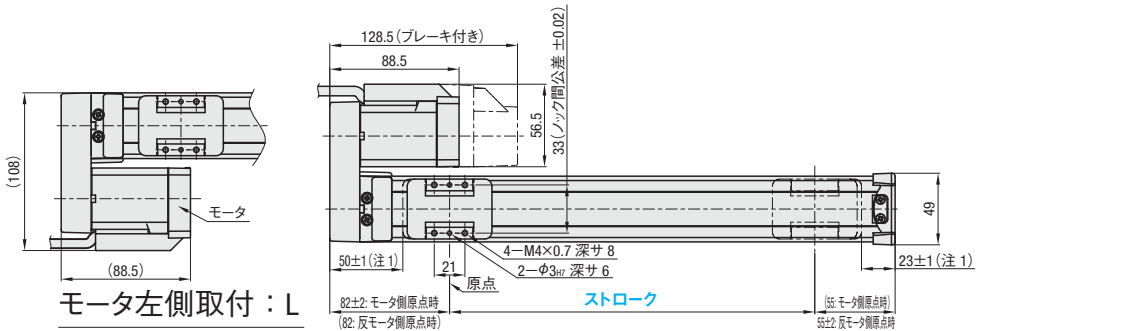
■構成部品

■構成部品	ロボット本体/コントローラ/ケーブル
■付属品	コントローラ 入出力仕様 NPN、PNP、CC-Link、DeviceNet 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/データコネクタ CC-Linkコネクタ、DeviceNetコネクタ
■ロボット材質/表面処理	構成部品 ガイドレール スライダ サイドカバー M材質 鉄 アルミ アルミ S表面処理 - - アルマイト
■一般仕様	ボールねじ モータ 位置検出器 使用周囲温度・湿度 φ8 ステッピング レジスタ (インクリメンタル) 0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ④ P537~542

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ 入力電源	最大位置 決め点数
			水平	垂直						
RS1	02	±0.02	6	4	150	50~400 (50ピッチ)	100	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	06		4	2	90		300			
	12		2	1	45		600			



(注1) 両端からのメカストップによる停止位置です。
 (注2) ケーブルに負荷が掛からないよう、本体端面より80mm以内で結束バンドにて固定してください。
 (注3) ケーブルの最小曲げ半径はR30です。
 (注4) ブレーキなしの質量です。ブレーキ付きはブレーキなしの質量より0.2kg重くなります。
 ベルトカバーは左右非対称です。モータ取付け方向の変更を行った場合、カバーは取り付きません。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	L (mm)	187	237	287	337	387	437	487	537
	A	2	3	4	5	6	7	8	9
	B	3	4	5	6	7	8	9	10
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450
	質量 (kg)	1.2	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.1

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	モータ取付方向	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS1	02	無: 無記入 有: B	右取付: R 左取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~400 (指定50mm単位)
	06						
	12						

(①) 垂直使用時はブレーキ有無をご確認ください。 (②) パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS102B - L - C1 - N - 3 - 400
 RS102B - L - P1 - - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

8 日 目 出 荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台							
	ストローク (mm)							
RS1□□	41,800	43,500	44,400	45,300	46,200	47,000	48,000	48,900
RS1□□B	56,000	57,000	57,900	58,800	59,700	60,500	61,500	62,400

■ケーブル価格

種類	入出力種類	¥基準単価	ケーブル長さ (m)	
			種類	¥基準単価
C1	N	13,500	1	5,500
	P	24,400	3	5,500
	C	26,200	5	7,300
	D	28,900	10	14,500
P1	-	13,500	-	-

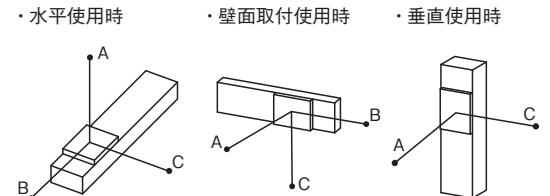
■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P133

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常		お見積り

①表示数量を超えはWOSにてご確認ください。
 ②値引率は本体価格にのみ適用されます。

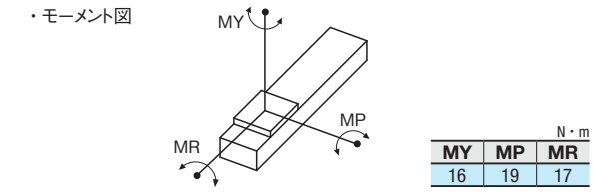
価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS102-L-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格
 ¥48,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥67,900

■許容オーバーハング量



リード	質量	mm			リード	質量	mm			リード	質量	mm		
		A	B	C			A	B	C			A	B	C
02	6kg	863	40	60	02	6kg	39	26	789	02	4kg	53	53	
	4kg	869	61	92		4kg	72	48	829		2kg	118	118	
	4kg	567	56	84		4kg	63	43	507		2kg	107	107	
06	3kg	556	76	112	06	3kg	92	62	516	06	1kg	223	223	
	2kg	687	116	169		2kg	149	102	656		1kg	204	204	
	2kg	667	107	152		2kg	133	93	611		0.5kg	407	408	
12	1kg	807	218	292	12	1kg	274	204	776	12	0.5kg	407	408	

■静的許容モーメント



■最高速度 (mm/sec)

①各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	02	100							
	06	300							
	12	400~600							

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体) + (コントローラ) + (ケーブル) +
 ¥62,400 + ¥13,500 + ¥5,500 +
 (グリス変更) + (原点位置変更) = 合計購入価格
 ¥4,500 + ¥0 = ¥85,900

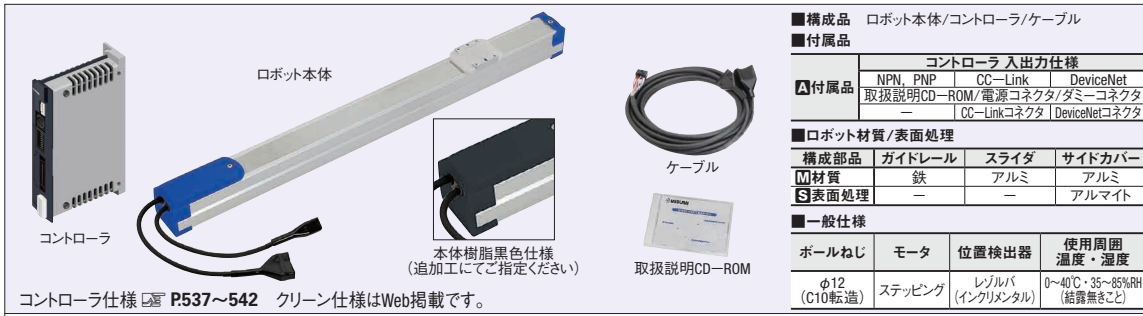
Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS102B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	グリス変更	原点位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デザインチェーン接続用ケーブル	取扱説明書	本体樹脂色変更
Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様を付属します。仕様P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P543	複数台のコントローラに接続するためのケーブルを最大16台まで付属可能。仕様P543	取扱説明書を付属します。ロボット本体用MJ5: ¥3,000、コントローラ用KJ3: ¥3,600、KJ4: ¥2,000	ロボット樹脂色を黒色に変更します。
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900/2,800	3,200	2,000~3,600	500

①オプション品を単品にてご購入の場合 P543 ②追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ③ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④パルス列制御によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。
 ⑤I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

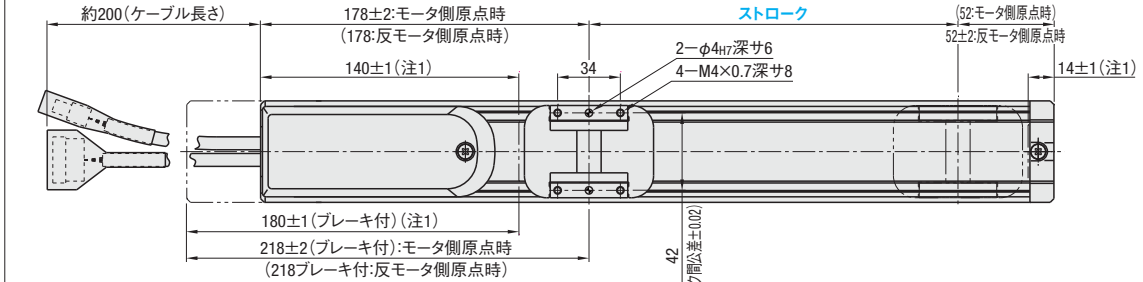


■構成部品	ロボット本体/コントローラ/ケーブル		
■付属品	コントローラ 入出力仕様		
△付属品	NPN_PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/タミコネクタ		
■ロボット材質/表面処理	構成部品	ガイドレール	スライダ
	材質	鉄	アルミ
■一般仕様	ボールねじ	モータ	位置検出器
	φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)
			使用周囲温度・湿度
			0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P537~542 クリーン仕様はWeb掲載です。

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS2	06	±0.02	10	2	90	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		6	1	45		600~380			
	20		4	—	27		1000~633			

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



- (注1) 両端からのメカストップによる停止位置です。
 (注2) ロボット本体ケーブルの最小曲げ半径はR30です。
 (注3) ロボット本体ケーブルに負荷がかからないよう、本体端面より100mm以内でクランプ固定願います。
 (注4) 本体取付時にφ4ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に6mm以上入らないようにしてください。

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500						
RS2	L (mm)	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030
	A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0

●ブレーキ付の質量は0.2kg重くなります。

Type	型式		選択			
	リード (mm)	ブレーキ有無 (注1)	コントローラ種類 (注2)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS2	06	無:無記入 有:B	ポイント制御:C1 パルス列制御:P1 (DC24V±10%)	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12					
	20					

(注1) 垂直使用時はブレーキ有無をご確認ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。(注2) パルス列コントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例
 RS206B - C1 - N - 3 - 400
 RS206B - P1 (コントローラ種類:P1)

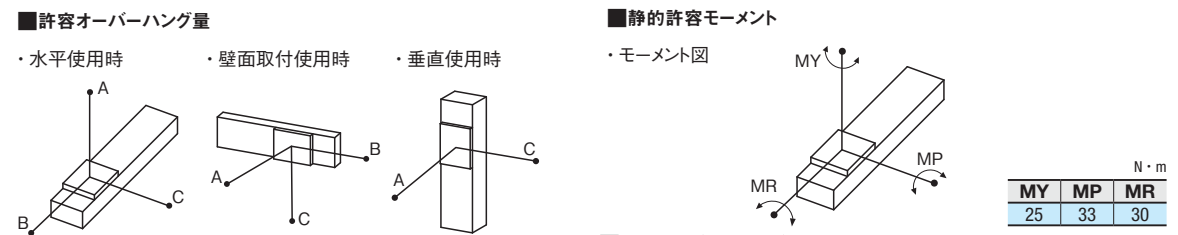
Delivery 出荷日
 5 日目出荷

型式	¥基準単価 1~2台															
	ストローク (mm)															
RS2	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
	RS2	30,800	32,500	33,400	34,300	35,200	36,000	37,000	37,900	38,800	39,700	41,500	43,300	45,000	46,900	48,700
RS2	45,000	46,000	46,900	47,800	48,700	49,500	50,500	51,400	52,300	53,200	55,000	56,800	58,500	60,400	62,200	64,000

種類	入出力種類	¥基準単価	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価
C1	N	1	5,500
	P	3	5,500
	C	5	7,300
	D	10	14,500
P1	-	-	13,500

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS206-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格
 ¥37,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥56,900

数量スライド価格 (注1円未満切り捨て) P133
 数量区分 標準対応 個別対応
 小口 大口
 数量 1~2 3~5 6~
 値引率 基準単価 5% 10%
 出荷日 通常 お見積り
 ●表示数量超えはWOSIにてご確認ください。
 ●値引率は本体価格にのみ適用されます。



Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS2	06	300	280	250	220	190
	12	400~600	560	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

●ストロークが650mmを超えると、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

Alteration 追加加工
 RS206B - C1 - N - 3 - 400 - G-E

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+
 ¥51,400 + ¥13,500 + ¥5,500 +
 (グリス変更価格)+(原点位置変更価格)=合計購入価格
 ¥4,500 + ¥0 = ¥74,900

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	4,500
原点位置変更	E	原点位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	34,300
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P543	56,800
サポートソフト標準仕様	S	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	17,700
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付仕様	R	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	14,000
I/Oケーブル	T/TP	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P543	1,900/2,800
デジチェーン接続用ケーブル	C	複数のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P543	3,200
取扱説明書	MJ5/KJ3/KJ4	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コントローラ用 KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	2,000~3,600
本体樹脂色変更	BC	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	500

●オプション品を単品にてご購入の場合は、P543をご参照ください。●追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いたただくお安くお求めいただけます。
 ●ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。●パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。
 ●I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。



■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

コントローラ 入出力仕様	
△付属品	NPN、PNP、CC-Link、DeviceNet 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ —、CC-Linkコネクタ、DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
④材質	鉄	アルミ	アルミ
⑤表面処理	—	—	アルマイト

■一般仕様

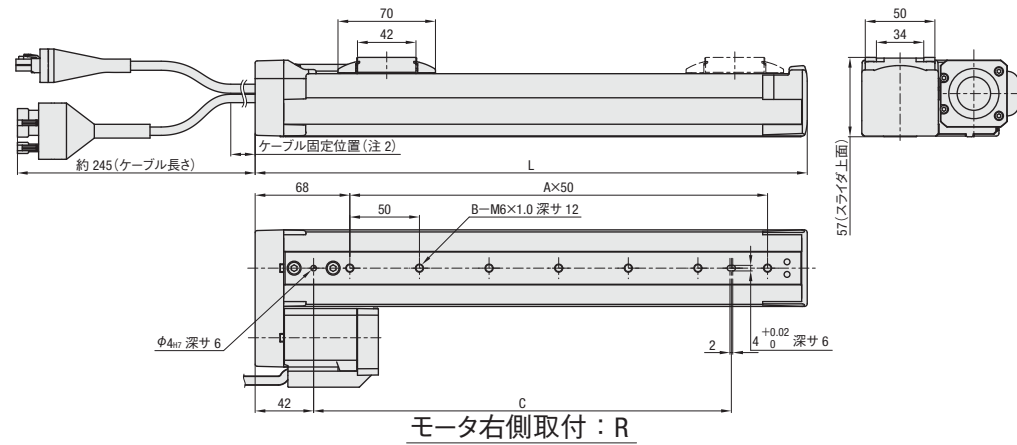
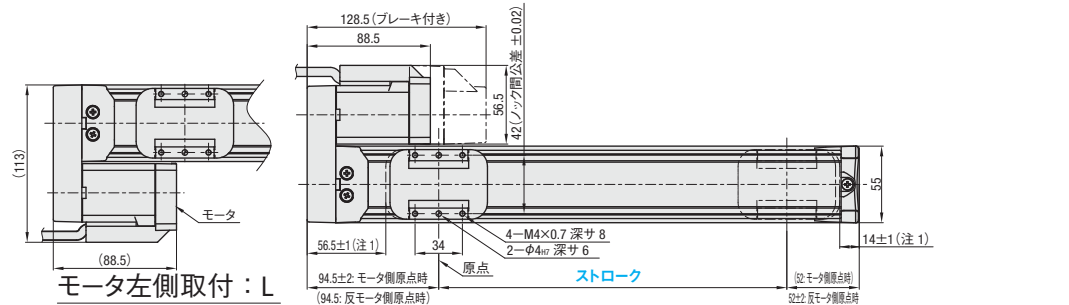
ボルトねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ⑥ P537~542

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg) 水平	最大可搬質量 (kg) 垂直	最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RS2	06	±0.02	10	2	90	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		6	1	45	600~380				
	20		4	—	27	1000~633				

(注)ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



- 注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。
 注2. ケーブルに負荷が掛からないよう、本体端面より80mm以内で結束バンドにて固定してください。
 注3. ケーブルの最小曲げ半径はR30です。
 注4. ブレーキなしの質量です。ブレーキ付きはブレーキなしの質量より0.2kg重くなります。
 注5. ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は右記の表に示す最高速度を目安としてプログラム上で速度を下げる調整をしてください。
 注6. ベルトカバーは左右非対称です。モータ取付方向の変更を行った場合、カバーは取り付きません。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
RS2	L (mm)	196.5	246.5	296.5	346.5	396.5	446.5	496.5	546.5	596.5	646.5	696.5	746.5	796.5	846.5	896.5	946.5	
	A	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	
	B	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	1.6	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.1	4.3	4.5	

⑦ ブレーキ付の質量は0.2kg 重くなります。

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	モータ取付方向	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS2	06	無: 無記入 有: B	右取付: R 左取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12						
	20						

(①) 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。(②) パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS206B - L - C1 - N - 3 - 400
 RS206B - L - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

8 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台															
	ストローク (mm)															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2	41,800	43,500	44,400	45,300	46,200	47,000	48,000	48,900	49,800	50,700	52,500	54,300	56,000	57,900	59,700	61,500
RS2	56,000	57,000	57,900	58,800	59,700	60,500	61,500	62,400	63,300	64,200	66,000	67,800	69,500	71,400	73,200	75,000

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価	
		標準単価	個別対応
C1	N	13,500	5,500
	P	24,400	5,500
	C	26,200	7,300
	D	28,900	14,500
P1	-	13,500	-

■ケーブル価格

種類	入出力種類	標準単価	ケーブル長さ (m)	¥基準単価
C1	N	13,500	1	5,500
	P	24,400	3	5,500
	C	26,200	5	7,300
	D	28,900	10	14,500

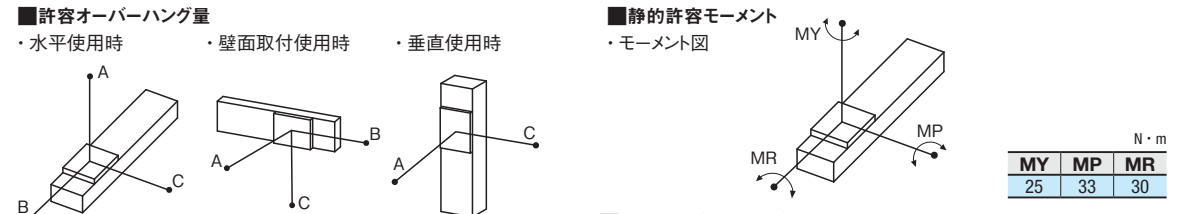
■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P133

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常	通常	お見積り

①表示数量超えはWOSにてご確認ください。
 ②値引率は本体価格にのみ適用されます。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS206-R-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格
 ¥48,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥67,900

③ 注意
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P514参照



■最高速度 (mm/sec) ④各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版マニュアルにてご確認ください

Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS2	06	300	280	250	220	190
	12	400~600	560	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

④ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) + (オプション価格) + (原位置変更価格) = 合計購入価格
 ¥62,400 + ¥13,500 + ¥5,500 + ¥4,500 + ¥0 = ¥85,900

Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS206B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工L62)	4,500
原位置変更	E	原位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P543	34,300
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P543	56,800
サポートソフトUSB通信ケーブル付仕様	S	サポートソフトUSB通信ケーブル付仕様を付属します。仕様 P543	17,700
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付仕様	R	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付仕様を付属します。仕様 P543	14,000
I/Oケーブル	T/TP	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P543	1,900/2,800
デジチェーン接続用ケーブル	C	複数のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P543	3,200
取扱説明書	MJ5/KJ3/KJ4	取扱説明書を付属します。ロボット本体用MJ5: ¥3,000 コントローラ用KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	2,000~3,600
本体樹脂色変更	BC	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	500

- ⑤オプション品を単品でご購入の場合 P543。⑥追加にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ⑦ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑧パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。
 ⑨I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。



■構成品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

△付属品	コントローラ 入出力仕様		
	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ		
	CC-Linkコネクタ / DeviceNetコネクタ		

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	-	-	アルマイト

■一般仕様

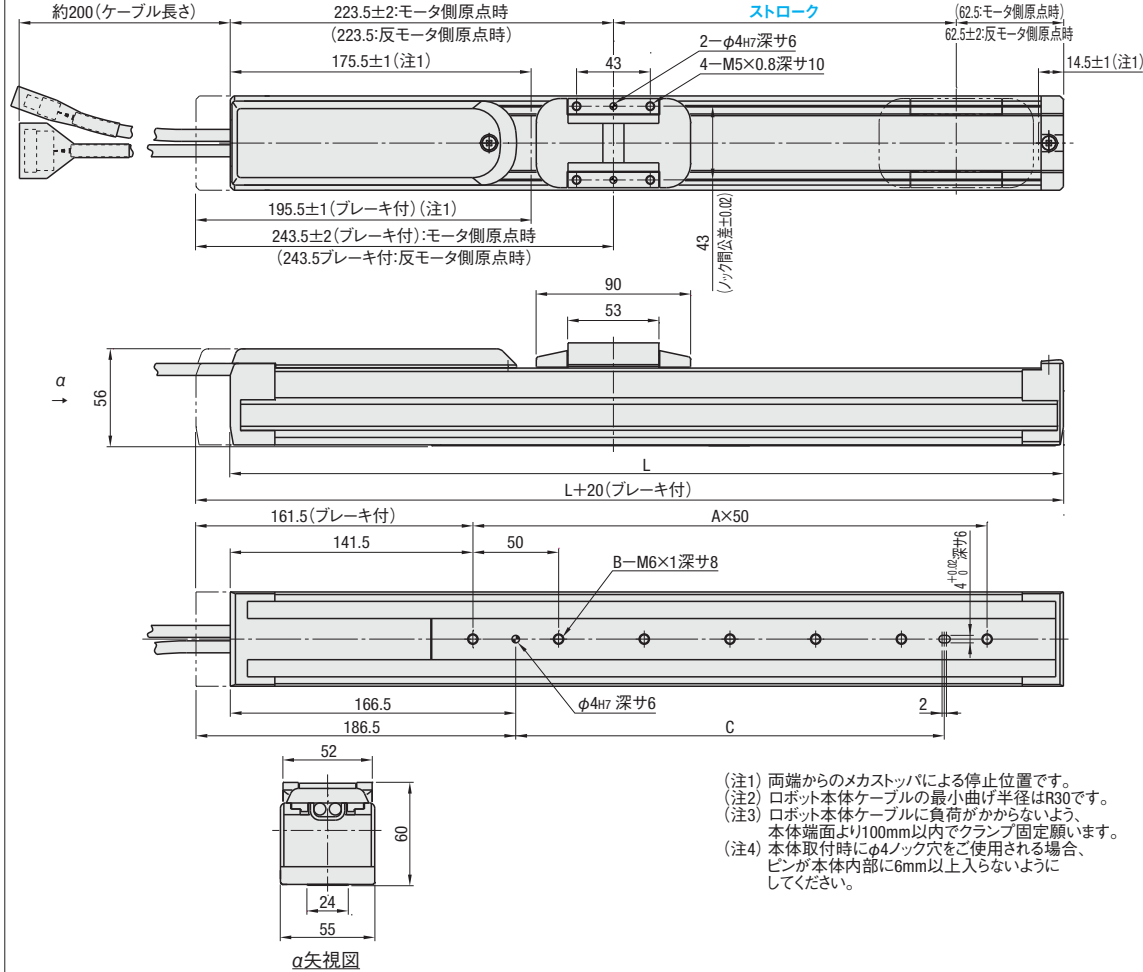
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ④P537~542 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS3	06	±0.02	12	4	120	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		8	2	60		600~380			
	20		6	-	36		1000~633			

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3	L (mm)	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086
	A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.5	4.7	4.9	5.1	5.3

④ プレーキ付の質量は 0.2kg 重くなります。

型式	選択						
	Type	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS3		06	無:無記入 有:B	ポイント制御: C1 パルス制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
		12					
		20					

① 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。② パルス制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 RS306B - C1 - N - 3 - 400

入出力種類 N

ケーブル長さ 3

ストローク 400

Delivery 出荷日 5 日目出荷

Price 価格

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台															
	ストローク (mm)															
RS3	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3	36,000	37,000	37,900	38,800	39,700	40,500	41,500	42,400	43,300	44,200	45,000	46,000	47,800	49,500	51,400	53,200
RS3	49,500	50,500	51,400	52,300	53,200	54,000	55,000	55,900	56,800	57,700	58,500	59,500	61,300	63,000	64,900	66,700

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価
C1	N	13,500
	P	24,400
	C	26,200
	D	28,900
P1	-	13,500

■ケーブル価格

種類	ケーブル長さ (m)	¥基準単価
C1	1	5,500
	3	5,500
	5	7,300
	10	14,500

■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P133

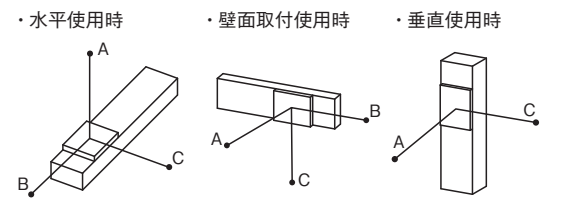
数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常	お見積り	お見積り

① 表示数量超えはWOSにてご確認ください。
 ② 値引率は本体価格にのみ適用されます。

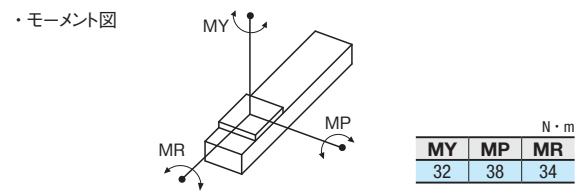
価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS306-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格
 ¥42,400 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥61,400

▲注意
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P514参照

■許容オーバーハング量



■静的許容モーメント



リード	質量	mm		
		A	B	C
06	12kg	465	39	64
	10kg	442	47	78
	8kg	480	61	100
12	8kg	573	83	136
	6kg	403	56	88
	4kg	399	76	118
20	4kg	500	118	179
	6kg	352	71	104
	4kg	366	109	148
06	12kg	28	17	338
	10kg	43	26	355
	8kg	64	39	413
12	8kg	101	62	519
	6kg	55	34	305
	4kg	85	55	334
20	4kg	146	96	449
	6kg	71	49	262
	4kg	118	88	309
06	4kg	113	113	
	2kg	244	245	
	1kg	458	459	

■最高速度 (mm/sec) ①各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルシミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)			
		50~600	650	700	750 800
RS3	06	300 (250)	280 (250)	250	220 190
	12	400~600 (500)	560 (500)	500	440 380
	20	350~1000	933	833	733 633

① () 数値は垂直使用時の場合です。
 ② ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

<価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) +
 ¥55,900 + ¥13,500 + ¥5,500 +
 (グリスマイ変更価格) + (原点位置変更価格) = 合計購入価格
 ¥4,500 + ¥0 = ¥79,400

Alterations	Alteration 追加加工									
	型式	コントローラ	入出力種類	ケーブル長さ	ストローク	(G・E...etc.)				
	RS306B	C1	N	3	400	G-E				
Alterations	グリスマイ変更	原点位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デジチェーン接続用ケーブル	取扱説明書	本体樹脂色変更
Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC
Spec.	グリスマイを低発塵グリスマイに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モーメント側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P543	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コンローラ用 KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	ロボット樹脂色を黒色に変更します。
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900/2,800	3,200	2,000~3,600	500

① オプション品を単品にてご購入の場合は、P543をご参照ください。② 追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ③ ボイット入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。
 ⑤ I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

単軸ロボット RS3 -モーター折返しタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。
 ①P513~514 単軸ロボット構成図をご確認ください。
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE
対応

◎CADデータフォルダ名: 07_Actuator



■構成部品

■構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
■材質	鉄	アルミ	アルミ
■表面処理	-	-	アルマイト

■付属品

■付属品	コントローラ 入出力仕様
△付属品	NPN, PNP CC-Link DeviceNet 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ - CC-Linkコネクタ DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

■一般仕様

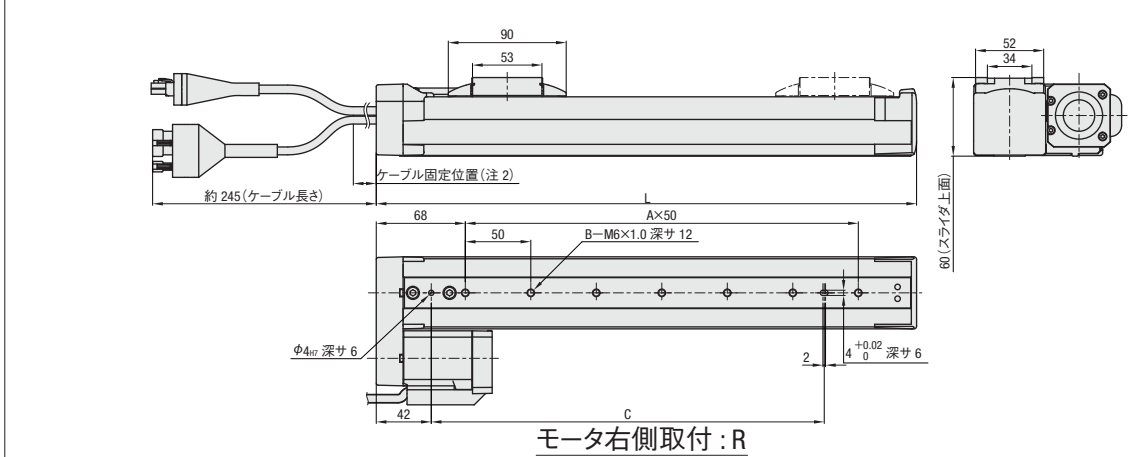
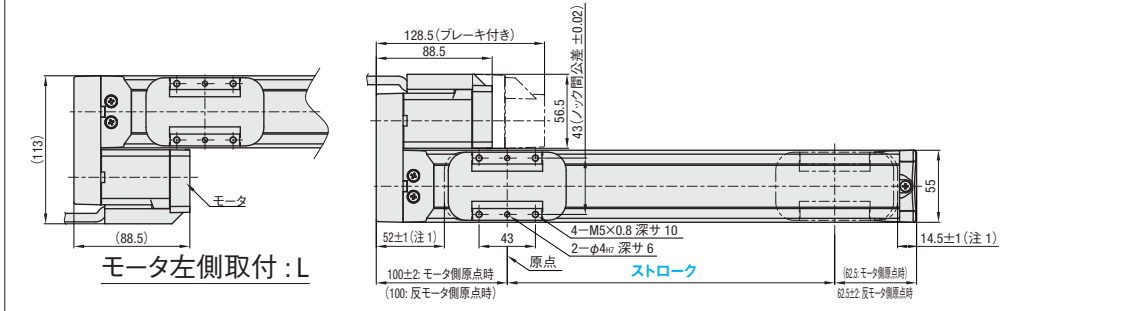
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ① P537~542

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS3	06	±0.02	12	4	120	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		8	2	60	600~380				
	20		6	-	36	1000~633				

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。
 注2. ケーブルに負荷が掛からないよう、本体端面より80mm以内で結束バンドにて固定してください。
 注3. ケーブルの最小曲げ半径はR30です。
 注4. ブレーキなしの質量です。ブレーキ付きはブレーキなしの質量より0.2kg重くなります。
 注5. ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は右記の表に示す最高速度を目安としてプログラム上で速度を下げる調整をしてください。
 注6. ベルトカバーは左右非対称です。モータ取付け方向の変更を行った場合、カバーは取り付きません。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3	L (mm)	212.5	262.5	312.5	362.5	412.5	462.5	512.5	562.5	612.5	662.5	712.5	762.5	812.5	862.5	912.5	962.5
	A	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
	B	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6

①ブレーキ付の質量は0.2kg重くなります。

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	モータ取付方向	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS3	06	無: 無記入 有: B	右取付: R 左取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12						
	20						

①垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。②パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS306B - L - C1 - N - 3 - 400

RS306B - L - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

8 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台															
	ストローク (mm)															
RS3□□	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3□□B	47,000	48,000	48,900	49,800	50,700	51,500	52,500	53,400	54,300	55,200	56,000	57,000	58,800	60,500	62,400	64,200
RS3□□B	60,500	61,500	62,400	63,300	64,200	65,000	66,000	66,900	67,800	68,700	69,500	70,500	72,300	74,000	75,900	77,700

■ケーブル価格

種類	入出力種類	¥基準単価	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価
C1	N	1	5,500
	P	3	5,500
	C	5	7,300
	D	10	14,500
P1	-	13,500	-

■数量スライド価格 (①円未満切り捨て) P:133

数量区分	標準対応		個別対応	
	小口	大口	小口	大口
数量	1~2	3~5	6~	6~
値引率	基準単価	5%	10%	10%
出荷日	通常	通常	お見積り	お見積り

①表示数量超えはWOSにてご確認ください。
 ②値引率は本体価格にのみ適用されます。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRS306-L-C1-N-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格
 ¥53,400 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥72,400

■許容オーバーハング量

- 水平使用時
- 壁面取付使用時
- 垂直使用時

■静的許容モーメント

- モーメント図

		N・m		
		MY	MP	MR
		32	38	34

■最高速度 (mm/sec) ①各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレーターにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS3	06	300 (250)	280 (250)	250	220	190
	12	400~600 (500)	560 (500)	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

①() 数値は垂直使用時の場合です。
 ②ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS306B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	グリス変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデボンスイッチ付仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デザインチェーン接続用ケーブル	取扱説明書	本体樹脂色変更	
Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製Lg2)	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P543	取扱説明書を付属します。ロボ本体用MJ5: ¥3,000 コントローラ用KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900/2,800	3,200	2,000~3,600	500

①オプション品を単品にてご購入の場合P543 ②追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ③ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④パルス列制御によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。
 ⑤I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

⑦単軸ロボット

単軸ロボット RSH2 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。
 ① P513~514 単軸ロボット構成図をご確認ください。
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。TEL: 03-5805-7088

CE
対応

② CEマーキング注意事項参照 P512

③ CADデータフォルダ名: 07_Actuator



■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル/バッテリー/ノイズフィルタ

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/EXTコネクタ/タミコネクタ		
	—	CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ベースフレーム	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	アルミ	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	アルマイト	—	アルマイト	アルマイト

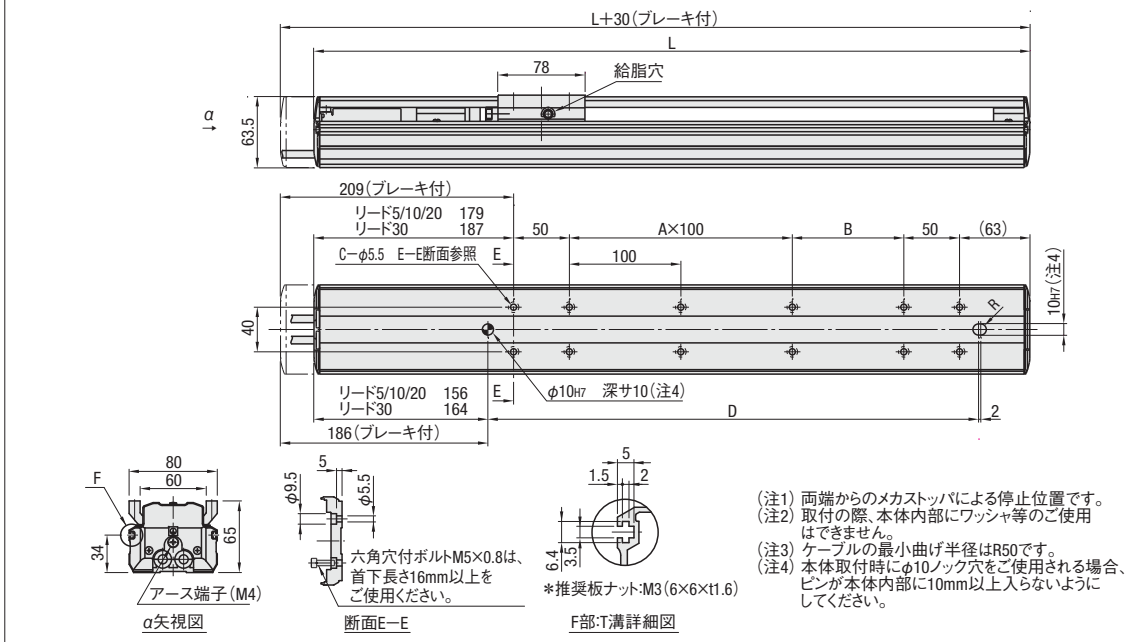
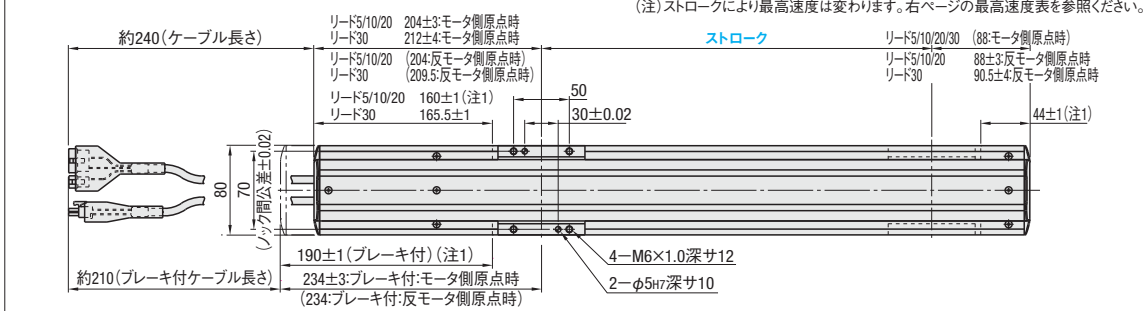
■一般仕様

ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ15 (C7転造)	ACサーボ 100W	レゾルバ	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P537~542 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		定格推力 (N)	最高速度 (注)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSH2	05	±0.01	水平	垂直	339	300~120	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		40	16		600~240				
	20		20	8		1200~480				
	30		7	4		1800~720				



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																			
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
RSH2	L(リード5/10/20)	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342	
	L(リード30)	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	
	A	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9
	B(mm)	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150
	C	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
	D(mm)	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1140
	質量 (kg)	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5	

■型式選択

Type	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ノイズフィルタ有無 (③)	ケーブル	ストローク (mm)		
RSH2	05	無: 無記入 有: B	仕様 電源 AC100~115V AC200~230V	7 C21A C22A	7 C21B C22B	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	無: F0 有: F1 仕様 P544	標準 耐屈曲 3.5m: R3 5m: R5 10m: R10	150~1050 (指定50mm単位)
	10								
	20								
	30								

① 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。(リード30のブレーキ有はご選定できません)
 ② コントローラはそれぞれの仕様パラメータを設定して出荷します。
 ③ 本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

Order 注文例: 型式 RSH205B - C22A - N - F1 - 3 - 400

Delivery 出荷日: 5 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台									
	ストローク (mm)									
RSH2	150/200	250/300	350/400	450/500	550/600	650/700	750/800	850/900	950/1000	1050
RSH2	126,000	130,500	135,000	139,500	144,000	148,500	153,000	157,500	162,000	166,500
RSH2	153,000	157,500	162,000	166,500	171,000	175,500	180,000	184,500	189,000	193,500

■コントローラ価格

種類	¥基準単価	
	C21A/C22A	C21B/C22B
入出力	52,300	49,500
N	63,200	60,400
P	65,000	62,200
C	67,700	64,900

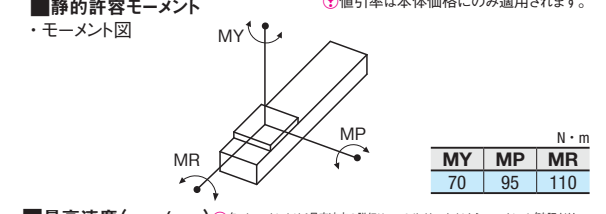
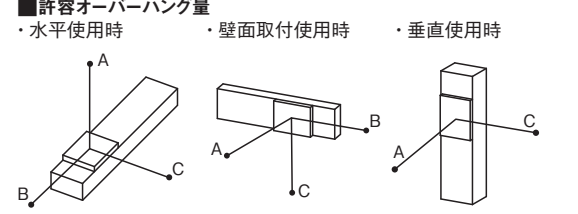
■ケーブル価格

ケーブル (標準)	¥基準単価	
	ケーブル (耐屈曲)	ケーブル (標準)
3	8,200	11,000
5	10,900	14,500
10	18,200	23,600

■ノイズフィルタ価格

ノイズフィルタ有無	¥基準単価	
	標準	耐屈曲
無: F0	0	0
有: F1	3,300	3,300

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRSH205-C22A-N-F1-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格
 ¥135,000 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥198,800



■最高速度 (mm/sec) ④各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)									
		150~650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
RSH2	05	300	255	225	195	180	165	150	135	120	
	10	600	510	450	390	360	330	300	270	240	
	20	1020~1200	1020	900	780	720	660	600	540	480	
	30	774~1800	1530	1350	1170	1080	990	900	810	720	

④ ストロークが700mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

⑤ オバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けてください。
 <価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ノイズフィルタ価格)+
 ¥162,000 + ¥52,300 + ¥3,300 = ¥217,600
 (ケーブル価格)+(グリス変更価格)+(原点位置変更価格)=合計購入価格
 ¥8,200 + ¥4,500 + ¥0 = ¥12,700

Alteration 追加加工

Alterations	G	E	H	D	S	R	T	C	MJ5/KJ3
グリス変更	無料								
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製LG2)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様を付属します。仕様 P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P543	取扱説明書 MJ5: 本体 KJ3: コントローラ (C21/C22)
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200	3,000/3,600

⑥ オプション品を単品にてご購入の場合は、P543をご参照ください。⑦ 追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。
 ⑧ ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑨ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。



■構成部品 単軸ロボット本体/コントローラ/ケーブル/（バッテリー）/（ノイズフィルタ）

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/EXTコネクタ/ダミーコネクタ		
		CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ベースフレーム	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
□材質	アルミ	鉄	アルミ	アルミ
■表面処理	アルマイト	-	アルマイト	アルマイト

■一般仕様

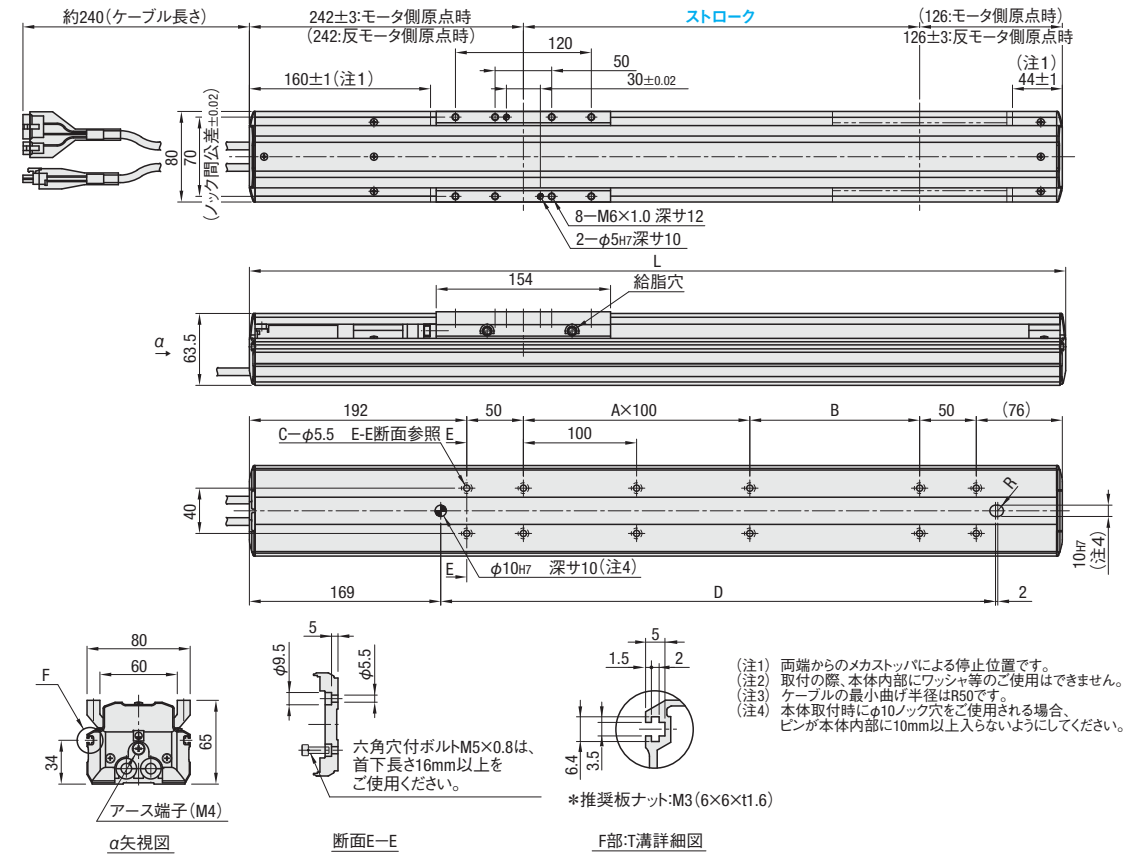
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ15 (C7製造)	ACサーボ 100W	レゾルバ	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ①P537~542 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg) 水平	定格推力 (N)	最高速度 (注) (mm/sec)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ 入力電源	最大位置決め点数
RSH3	05	±0.01	80	339	300~105	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	AC100~115V	255点
	10		60	169	600~210			AC200~230V	
	20		30	84	1200~420			±10%	

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH3	L (mm)	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418
	A (mm)	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9
	B (mm)	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150
	C (mm)	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
	D (mm)	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190
	質量 (kg)	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.7	10.0	10.3

型式	リード (mm)	選択				
		コントローラ種類 (①)	入出力種類	ノイズフィルタ有無 (②)	ケーブル	ストローク (mm)
RSH3	05	仕様 アプリケーション仕様 (データ保存用バッテリー付) インクリメンタル仕様	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	無: F0 有: F1 仕様①P544	標準	150~1050 (指定50mm単位)
	3.5m: R3					
	10m: R10					

①コントローラはそれぞれの仕様にパラメータを設定して出荷します。
 ②本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

Order 注文例 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル - ストローク
 RSH305 - C22A - N - F1 - 3 - 400

Delivery 出荷日 5 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台									
	ストローク (mm)									
RSH3	150/200	250/300	350/400	450/500	550/600	650/700	750/800	850/900	950/1000	1050
	144,000	148,500	153,000	157,500	162,000	166,500	171,000	175,500	180,000	184,500

■コントローラ価格

種類	¥基準単価	
	C21A/C22A アプリケーション仕様 (データ保存用バッテリー付)	C21B/C22B インクリメンタル 仕様
N	52,300	49,500
P	63,200	60,400
C	65,000	62,200
D	67,700	64,900

■ケーブル価格

ケーブル (標準)	¥基準単価	
	ケーブル (耐屈曲)	¥基準単価
3	R3	8,200
5	R5	10,900
10	R10	18,200

■ノイズフィルタ価格

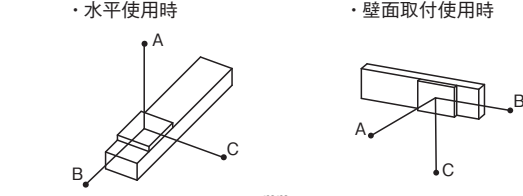
ノイズフィルタ有無	¥基準単価	
	無: F0	0
有: F1	3,300	

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります。
 <例>注文型式がRSH305-C22A-N-F1-3-400の場合:
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格
 ¥153,000 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥216,800

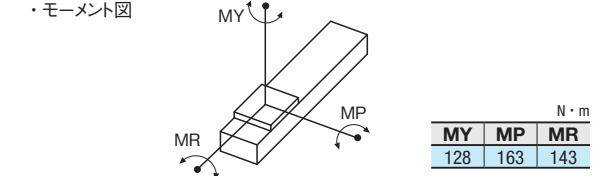
■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P133

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価 5%	10%	10%
出荷日	通常	通常	お見積り

■許容オーバーハング量



■静的許容モーメント



■最高速度 (mm/sec) ②各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレータにてご確認ください。

リード	質量	ストローク (mm)		
		A	B	C
05	80kg	601	20	17
	60kg	714	34	29
	40kg	851	63	54
	20kg	1094	148	127
	60kg	382	30	25
	40kg	479	57	47
10	20kg	629	137	111
	30kg	279	70	50
	20kg	334	116	81
	10kg	573	256	176
	80kg	0	0	0
	60kg	0	0	0
20	40kg	96	112	1005
	60kg	0	0	0
	40kg	15	19	270
	20kg	80	99	545
	30kg	20	29	160
	20kg	53	75	255
10kg	147	215	515	

①オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けてください。
 <価格例>左記型式の価格です。
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ノイズフィルタ価格)+
 ¥153,000 + ¥52,300 + ¥3,300 +
 (ケーブル価格)+(ケーブル変更価格)+(原点位置変更価格)=合計購入価格
 ¥8,200 + ¥4,500 + ¥0 = ¥221,300

Alterations	G	E	H	D	S	R	T	C	MJ5/KJ3
グリス変更	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様①P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様①P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様①P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様①P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様①P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様①P543	取扱説明書を付属します。MJ5: 本体 KJ3: コントローラ (C21/C22)
Code	G	E	H	D	S	R	T	C	MJ5/KJ3
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様①P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様①P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様①P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様①P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様①P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様①P543	取扱説明書を付属します。MJ5: 本体 KJ3: コントローラ用 KJ3: ¥3,600
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200	3,000/3,600

③オプション品を単品にてご購入の場合は、P543をご参照ください。④追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ⑤ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。
 ⑥パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

単軸ロボット RSH4 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。
 ●P513~514 単軸ロボット構成図をご確認ください。
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE
対応

●CEマーキング注意事項参照 P512

●CADデータフォルダ名 : 07_Actuator



●構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル/(バッテリー)/(ノイズフィルタ)
 ●付属品

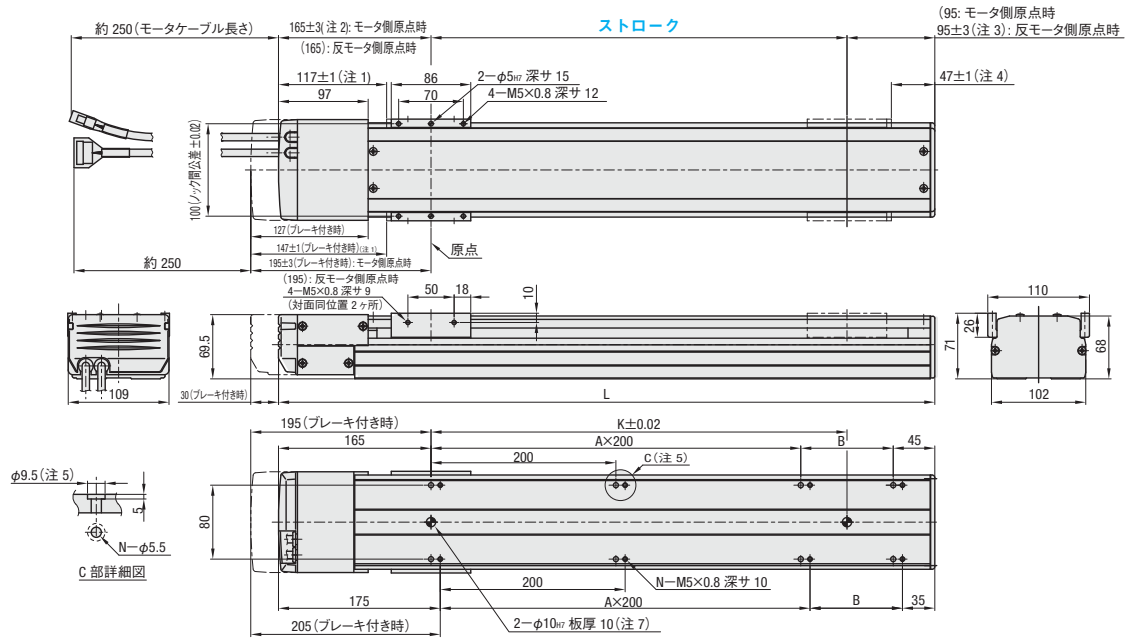
コントローラ 入力仕様			
△付属品	NPN, PNP 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/EXTコネクタ/ダミーコネクタ	CC-Link CC-Linkコネクタ	DeviceNet DeviceNetコネクタ
●ロボット材質/表面処理			
構成部品	ベースフレーム	ガイドレール	スライダ
△材質	アルミ	鉄	アルミ
△表面処理	アルマイト	-	アルマイト
●一般仕様			
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ15 (C7転造)	ACサーボ 100W	レゾルバ	0~40°C・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P537~542

●基本仕様

Type	リード(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	最大可搬質量(kg)		定格推力(N)	最高速度(注)(mm/sec)	ストローク(mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSH4	05	±0.01	水平	垂直	60	~300	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		40	10	169	~600				
	20		20	4	84	~1200				
	30		15	-	56	~1800				

(注)可搬質量により、最高速度が変わります。右ページの最高速度表をご参照ください。



注1. 両端からのメカストップ位置です。
 注2. ハイリード(リード30)の場合、167.5±4になります。
 注3. ハイリード(リード30)の場合、95±4になります。
 注4. ハイリード(リード30)の場合、44.5±1になります。
 注5. 本体取付の際、φ9.5ザグリ穴にワッシャ等のご使用はできません。
 注6. モータケーブルの最小曲げ半径はR50です。
 注7. 本体取付時にφ10ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に10mm以上入らないようにしてください。

●寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク(mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH4	L(mm)	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310
	B(mm)	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
	A	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
	K(mm)	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
	質量(kg)	5.5	5.7	5.8	6.2	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5	8.8	9.2	9.6	10.0	10.4	10.8	11.1	11.5	11.9

●ブレーキ付の質量は0.6kg重くなります。

Type	型式		選択						
	リード(mm)	ブレーキ有無(注1)	コントローラ種類(注2)		入出力種類	ノイズフィルタ有無(注3)	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)	再生装置(注4)
RSH4	05	無:無記入 有:B	NPN:P CC-Link:C DeviceNet:D	N P C D	無:F0 有:F1 仕様P544	標準 3.5m:R3 5m:R5 10m:R10	150~1050 (指定50mm単位)	RGT ●垂直使用時 ストロークが 700mm以上 の場合は必ず 選択してください。	
	10								
	20								
	30								

(注1)垂直使用時はブレーキ有無をご選定ください。(リード30のブレーキ有無はご選定できません) (注2)コントローラはそれぞれの仕様パラメータを設定して出荷します。(注3)本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。(注4)再生装置の詳細はWebにてご確認ください。【EXRS-RGT】で検索してください。

Order 注文例 RSH420B - C22A - N - F1 - 3 - 200 Delivery 出荷日 8 日目出荷

●再生装置付きはストロークの次に-RGTと指定して下さい。

●ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~2台									
	ストローク(mm)									
	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050
RSH4□□	143,200	148,500	154,000	159,400	164,800	170,200	175,500	181,000	186,400	191,800
RSH4□□B	170,200	175,500	181,000	186,400	191,800	197,200	202,500	208,000	213,400	218,800

●ケーブル価格

ケーブル種類(標準)	¥基準単価	
	ケーブル(標準)	ケーブル(耐屈曲)
3	8,200	R3 11,000
5	10,900	R5 14,500
10	18,200	R10 23,600

●ノイズフィルタ価格

ノイズフィルタ有無	¥基準単価
無:F0	0
有:F1	3,300

●コントローラ価格

種類	¥基準単価	
	C21A/C22A アブソリュート仕様 (データ保持用バッテリー付)	C21B/C22B インクリメンタル 仕様
N	52,300	49,500
P	63,200	60,400
C	65,000	62,200
D	67,700	64,900

●再生装置価格

再生装置	¥基準単価
RGT	22,500

●数量スライド価格 (注1)1円未満切り捨て P133

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口		
数量	1~2	3~5	6~	
値引率	基準単価	5%	10%	
出荷日	通常		お見積り	

●許容オーバーハング量

- 水平使用時
- 壁面取付使用時
- 垂直使用時

●静的許容モーメント

- モーメント図

●注意

本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるように、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例P514参照

●最高速度 (mm/sec) ●各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレータにてご確認ください。

Type	リード(mm)	ストローク(mm)							
		150~700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH4	05	300	240	195	150	135			
	10	600	480	390	300	270			
	20	800~1200	960	780	600	540			
	30	800~1800	1440	1170	900	810			

●ストロークが750mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

Alteration 追加加工

型式: RSH420B - C22A - N - F1 - 3 - 200 - G - E

●オプション品を単品にてご購入の場合 P543 ●追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。
 ●ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。 ●パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	4,500
ハンディターミナル標準仕様	E	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P543	無料
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	H	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P543	34,300
サポートソフトUSB通信ケーブル付	D	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P543	56,800
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	S	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P543	17,700
I/Oケーブル	R	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P543	14,000
デジチェーン接続用ケーブル	T	長さ: 300mm	1,900
取扱説明書 MJ5:本体 KJ3:コントローラ (C21/C22)	C	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 KJ3: ¥3,600	3,200
	MJ5/KJ3		3,000/3,600

7 単軸ロボット

単軸ロボット RSH5 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。
 ①P513~514 単軸ロボット構成図をご確認ください。
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。TEL: 03-5805-7088

CE
対応

②CEマーキング注意事項参照 P512

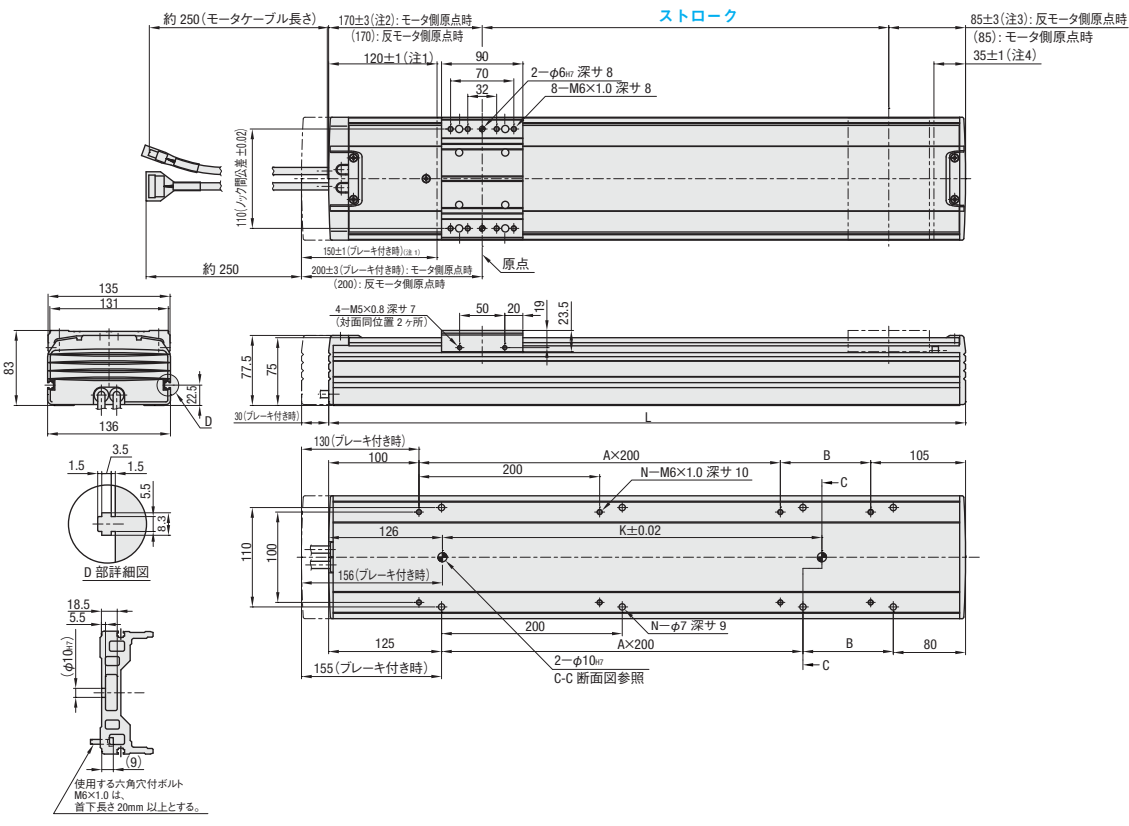
③CADデータフォルダ名: 07_Actuator



コントローラ仕様 P537~542

■基本仕様										
Type	リード(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	最大可搬質量(kg)		定格推力(N)	最高速度(注)(mm/sec)	ストローク(mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSH5	05	±0.01	水平	垂直	339	~300	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		80	20	169	~600				
	20		30	4	84	~1200				
	30		15	—	56	~1800				

(注) 可搬質量により、最高速度が変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



注1. 両端からのメカストップ位置です。
 注2. ハイリード(リード30)の場合、172.5±4になります。
 注3. ハイリード(リード30)の場合、85±4になります。
 注4. ハイリード(リード30)の場合、32.5±1になります。
 注5. モーターケーブルの最小曲半径はR50です。

■寸法・質量		ストローク(mm)																		
Type	寸法・質量	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH5	L(mm)	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305
	B(mm)	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
	A	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
	K(mm)	240	240	240	240	420	420	420	420	600	600	600	600	780	780	780	780	960	960	960
	質量(kg)	6.2	6.9	7.5	8.2	8.8	9.5	10.1	10.8	11.4	12.1	12.6	13.4	13.9	14.6	15.2	15.9	16.5	17.2	17.8

④ブレーキ付の質量は0.7kg重くなります。

型式		選択									
Type	リード(mm)	ブレーキ有無(①)	コントローラ種類(②)		入出力種類	ノイズフィルタ有無(③)	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)	再生装置(④)		
RSH5	05	無: 無記入 有: B	仕様 電源 AC100~115V AC200~230V	アプリアー仕様 (データ検出用バッテリー付)	インクリメンタル 仕様 C21A C22A C21B C22B	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	無: F0 有: F1 仕様 P544	標準	耐屈曲	150~1050 (指定50mm単位)	RGT ⑤垂直使用時ストロークが700mm以上の場合は必ず選択してください。
	3.5m: R3							3.5m: R3			
	5m: R5							5m: R5			
	10m: R10							10m: R10			

①垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。(リード30のブレーキ有はご選定できません) ②コントローラはそれぞれの仕様にパラメータを設定して出荷します。③本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。④再生装置の詳細はWebにてご確認ください。「EXRS-RGT」で検索してください。

Order 注文例: 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル長さ - ストローク
 RSH520B - C22A - N - F1 - 3 - 200
 Delivery 出荷日: 8 日目出荷

型式	¥基準単価 1~2台									
	ストローク(mm)									
	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050
RSH5	157,500	164,800	172,000	179,200	186,400	193,500	200,800	208,000	215,200	222,400
RSH5	184,500	191,800	199,000	206,200	213,400	220,500	227,800	235,000	242,200	249,400

■コントローラ価格		■ケーブル価格		■ノイズフィルタ価格		
種類	¥基準単価	ケーブル(標準)	¥基準単価	ケーブル(耐屈曲)	¥基準単価	
出力	C21A/C22A アプリアー仕様 (データ検出用バッテリー付)	C21B/C22B インクリメンタル仕様	3	8,200	R3	11,000
N	52,300	49,500	5	10,900	R5	14,500
P	63,200	60,400	10	18,200	R10	23,600
C	65,000	62,200	■再生装置価格			
D	67,700	64,900	回生装置 ¥基準単価			
			RGT 22,500			

⑥回生装置付きは+¥22,500です。価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります。<例>注文型式がRSH520-C-22A-N-F1-3-200の場合: (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格 ¥164,800 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥228,600

■許容オーバーハング量
 ・水平使用時
 ・壁面取付使用時
 ・垂直使用時

■静的許容モーメント
 ・モーメント図

注意: 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を構築し、回路例 P514参照

	MY	MP	MR
232	233	233	204

■最高速度(mm/sec)		ストローク(mm)									
Type	リード(mm)	150~700	750	800	850	900	950	1000	1050		
RSH5	05	300	240	195	150	135					
	10	600	480	390	300	270					
	20	1000~1200	960	780	600	540					
	30	900~1800	1440	1170	900	810					

⑦各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレータにてご確認ください。

⑧オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けて下さい。
 Alteration 追加加工: 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)
 RSH520B - C22A - N - F1 - 3 - 200 - G-E

Alterations	原位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	接続用ケーブル	取扱説明書	
Code	G	E	H	D	S	R	T	C	
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L2)	原位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P543	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P543	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P543	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P543	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P543	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P543	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コントローラ用 KJ3: ¥3,600
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200	3,000/3,600

⑨オプション品を単品にてご購入の場合 P543 ⑩追加加工にてご購入いただく方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。⑪ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑫パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

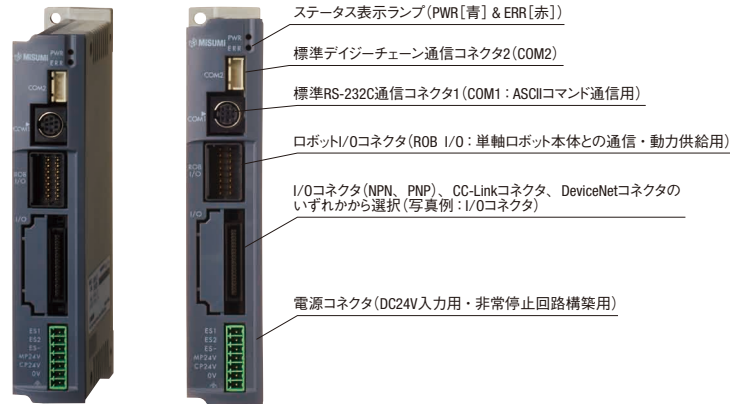
⑦ 単軸ロボット アクチュエータ

EXRS-C1

ステッピング・モータ搭載RS/RSD/RSDGシリーズ専用ポジション・コントローラ

標準搭載 デジチェーン機能

コントローラ種類とは関係なく、
最大16台までデジチェーン
機能付きコントローラとライン型
接続が可能です。



ポジション・コントローラ EXRS-C1

EXRS-P1

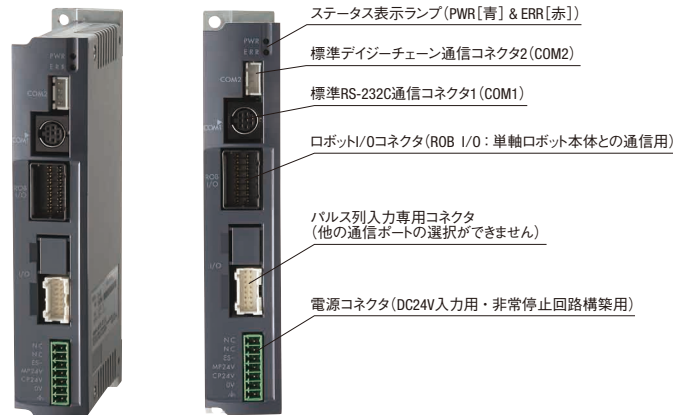
ステッピング・モータ搭載RS/RSD/RSDGシリーズ専用パルス列入力コントローラ

パルス列入力タイプ

ミスミ単軸ロボットを
パルス列信号入力にて
操作が可能です。

標準搭載 デジチェーン機能

コントローラ種類とは関係なく、
最大16台までデジチェーン
機能付きコントローラとライン型
接続が可能です。



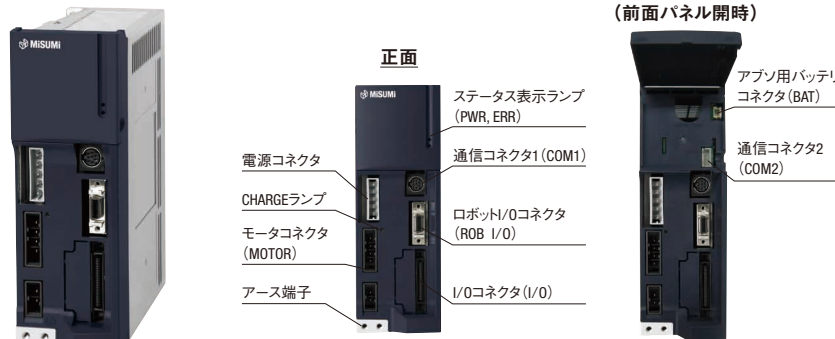
パルス列入力用コントローラ EXRS-P1

EXRS-C2

ACサーボモータ搭載RSH/RSF/RSBシリーズ専用ポジション・コントローラ

標準搭載 デジチェーン機能

コントローラ種類とは関係なく、
最大16台までデジチェーン
機能付きコントローラとライン型
接続が可能です。



EXRS-C2 ポジション・コントローラ

EXRS-C1/EXRS-P1共通基本情報

制御軸数	1軸(ポイント点数: 255点)
制御可能ロボット	ステッピングモータ搭載RSシリーズ、RSDシリーズ、RSDGシリーズ、および、RSクリーンタイプ【ウェブ掲載品】のロボット本体制御用
最大消費電力	70VA~110VA
入力電源	DC24V±10%(要外部電源) 推奨外部電源: ミスミ型式 ESP20-100-24
外形寸法/本体質量	W30(幅)mm×H162(高)mm×D82(奥)mm/約200g
制御方式	閉ループ ベクトル制御方式
位置検出方式	レゾルバ型回転・角度センサ(分解能20480パルス/回転)
原点復帰方式	突き当て方式
外部通信方式	RS-232C通信ポートをCOM1に標準搭載、デジチェーン通信ポートをCOM2に標準搭載
使用温度/湿度	0~40℃/35~85%RH(結露なきこと)
保存温度/湿度	-10~65℃/10~85%RH(結露なきこと)
雰囲気	直射日光のあたらない屋内。腐食・可燃性ガス、オイルミスト、塵埃なきこと。
耐振動	XYZ各方向 10~57Hz 片振幅 0.075mm 57~150Hz 9.8m/s ²
ポイント・トレース編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ) : ミスミ型式 EXRS-ST1、又は、EXRS-ST2 ハンディターミナル : ミスミ型式 EXRS-H1、又は、EXRS-HD1

EXRS-P1仕様

RS-P1パルス列指令入力	ラインドライバ: 500kpps以下
	オープンコレクタ: 100kpps以下(DC5~24V±10%)
編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ): ミスミ型式 EXRS-ST1、又は、EXRS-ST2
	◎ハンディターミナルでEXRS-P1をご使用になることができません。

EXRS-C2 基本情報

制御軸数	1軸(ポイント点数: 255点)
制御可能ロボット	ACサーボモータ搭載RSHシリーズ、RSFシリーズ、RSBシリーズ、および、RSHクリーンタイプ【ウェブ掲載品】のロボット本体制御用
内部電源容量	400VA
入力電源	単相AC100~115V±10%(50/60Hz): 対象型式 EXRS-C21A/B 単相AC200~220V±10%(50/60Hz): 対象型式 EXRS-C22A/B (ブレーキ付単軸ロボット選択の場合は、別途外部DC24V電源が必要になります。)
外形寸法/本体質量	W58(幅)mm×H162(高)mm×D131(奥)mm/約900g
制御方式	閉ループ ベクトル制御方式
位置検出方式	レゾルバ型回転・角度センサ(分解能16384パルス/回転)
原点復帰方式	突き当て方式
外部通信方式	RS-232C通信ポートをCOM1に標準搭載、デジチェーン通信ポートをCOM2に標準搭載。 I/Oパラレル通信、CC-Link、又はDeviceNetのいずれかから専用ポートを選択可能。
使用温度/湿度	0~40℃/35~85%RH(結露なきこと)
保存温度/湿度	-10~65℃/10~85%RH(結露なきこと)
雰囲気	直射日光のあたらない屋内。腐食・可燃性ガス、オイルミスト、塵埃なきこと。
耐振動	XYZ各方向 10~57Hz 片振幅 0.075mm 57~150Hz 9.8m/s ²
ポイント・トレース編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ) : ミスミ型式 EXRS-ST1 または、EXRS-ST2 ハンディターミナル : ミスミ型式 EXRS-H1 または、EXRS-HD1

ロボット機種対応表

EXRS-C1 EXRS-P1	RS1	RS2	RS3	RSD1	RSD2	RSD3	RSDG1	RSDG2	RSDG3
EXRS-C21A/B EXRS-C22A/B	RSH1	RSH2	RSH3	RSH4	RSH5	RSF4	RSB1	RSB2	

(各ステップモータ搭載のRSシリーズに対応します)
(100V対応/200V対応コントローラのどちらでも、ACサーボモータ搭載のRSシリーズに対応します)

■注意

各コントローラは、初期設定を変更することで各種単軸ロボットに対応させることができます。その際、サポートソフトが必要になります。CC-Link等のフィールドネットワーク設定に必要な局番変更等のパラメータ変更は、サポートソフトならびにハンディターミナルのみ可能。ステッピングモータ対応コントローラ(EXRS-C1ならびにEXRS-P1)でACサーボモータ搭載ロボットを制御することができません。ACサーボモータ対応コントローラ(EXRS-C2各種)にてステッピングモータ搭載ロボットを制御することができません。

■ステッピングモータ用



■コントローラ単体価格

型式	入出力種類	¥基準単価		¥スライド単価
		1台	2, 3台	4, 5台
EXRS-C1	NPN: N	14,500	14,100	13,900
	PNP: P	25,400	25,000	24,800
	CC-Link: C	27,100	26,800	26,500
	DeviceNet: D	29,900	29,500	29,300

Ⓢ 表示数量超えは納期お見積り



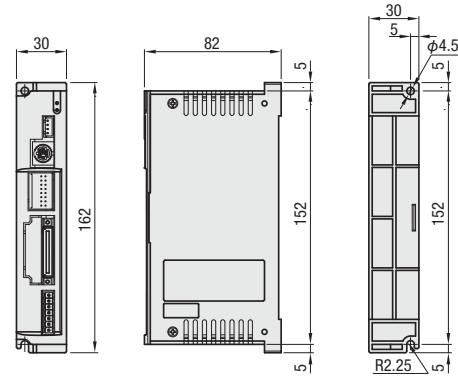
Order 注文例
型式: EXRS-C1 - 入出力種類: N



Delivery 出荷日
5 日目出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3
RS 1C/2C/3C
RSD 1/2/3
RSDG 1/2/3



⚠ 注意点

- 外部電源DC24V (3A以上) はお客様にて必ずご用意ください。ブレーキ仕様は4A以上必要になります。
- I/Oケーブルは付属しません。オプション品としてお選びください。
- 業務使用上、非常停止回路を外部に構築する必要があります。
- 単軸ロボット一式を購入される際には、コントローラも含まれますので個別に選定される必要がありません。
- コントローラ単体でのご購入の際には、対象となる単軸ロボットの型式が必要となります。
- コントローラの対象ロボットを変更される場合や、CC-Link構成変更による局番変更の場合は、サポートソフトが必要になります。
- サービス電源は内蔵していません。

■サーボモータ用



■コントローラ単体価格

型式	入出力種類	¥基準単価		¥スライド単価
		1台	2, 3台	4, 5台
EXRS-C21A/C22A	NPN: N	53,300	52,900	52,600
	PNP: P	64,100	63,800	63,500
	CC-Link: C	65,900	65,500	65,300
	DeviceNet: D	68,600	68,300	68,000
EXRS-C21B/C22B	NPN: N	50,500	50,100	49,900
	PNP: P	61,400	61,000	60,800
	CC-Link: C	63,100	62,800	62,500
	DeviceNet: D	65,900	65,500	65,300

Ⓢ 表示数量超えは納期お見積り



Order 注文例
型式: EXRS-C21A - 入出力種類: N



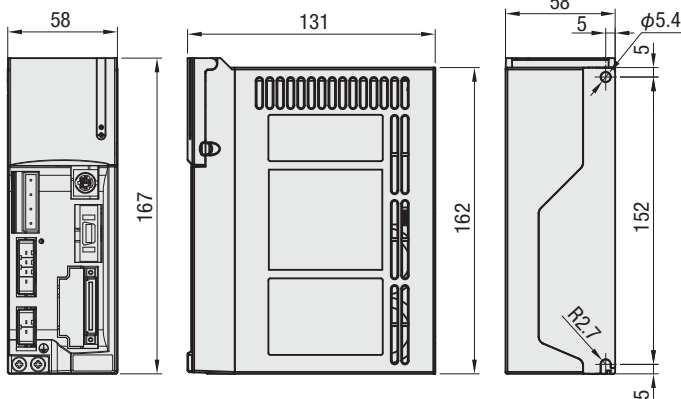
Delivery 出荷日
5 日目出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3/4/5
RS 1C/2C/3C
RSF4
RSB 1/2

⚠ 注意点

- 外部電源DC24V (3A以上) はお客様でご用意をお願いします。ブレーキ用電源やI/O通信の電源として必要となります。
- I/Oケーブルは付属しません。オプション品としてお選びください。
- 業務使用上、非常停止回路を外部に構築する必要があります。
- 単軸ロボット一式を購入される際には、コントローラも含まれますので個別に選定される必要がありません。
- コントローラ単体でのご購入の際には、対象となる単軸ロボットの型式が必要となります。
- コントローラの対象ロボットを変更される場合や、CC-Link構成変更による局番変更の場合は、サポートソフトが必要になります。
- サービス電源は内蔵していません。



■EXRS-C21/C22コントローラ専用EXTコネクタ信号表

ピン番号	信号名称	内容
1	+V24	メカブレーキ用電源入力 (DC電源はお客様ご用意)
2	0V	
3	ES+	非常停止入力用内部電源
4	ES1	非常停止接点1
5	ES2	非常停止接点2
6	ES-	非常停止レディ
7	MPRDY1	主電源入力準備完了出力接点 (DC24V電源はお客様ご用意)
8	MPRDY2	

■入出力種類

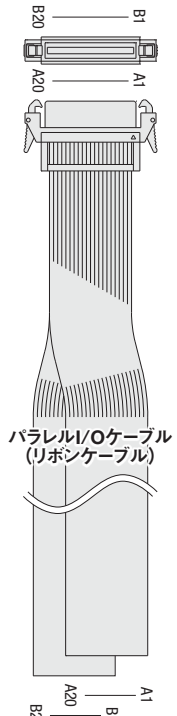
上位制御(PLC)等の仕様に合わせた下記4種類の中からいずれかを選択 (EXRS-C1・EXRS-C2共通仕様)

種類	説明
NPN (パラレル I/O)	入力16点、出力16点による一般的なI/Oポート。PLCからコントローラのデータを読み書きすることはできません。
PNP (パラレル I/O)	入力16点、出力16点による一般的なI/Oポート。PLCからコントローラのデータを読み書きすることはできません。
CC-Link	CC-Link協会によるフィールドネットワーク通信規格の名称。
DeviceNet	非営利団体ODVAによるフィールドネットワーク通信規格の名称。

■パラレルI/O制御 信号機能説明

種類	ピン番号	信号名称	意味	内容
入力	A1-A2	+COM	I/O電源入力 プラスコモン (24V)	・外部電源入力 (+) 端子 ・DC24±10%
	A3-A4	NC	未接続	使用しません。
	A5-A12	PI NO-7	ポイント番号選択 (2進数)	・目標位置を設定されたポイント番号の指定 ・現在位置入力用のポイント番号の指定 (手動モード)
	A13	JOG+	ジョグ操作 (+)	・方向のインテグレーション/ジョグ移動 (手動モード)
	A14	JOG-	ジョグ操作 (-)	・方向のインテグレーション/ジョグ移動 (手動モード)
	A15	MANUAL	手動モード	手動モード切替
	A16	ORG	原点復帰	原点復帰開始
	A17	/LOCK	インターロック	外部入力許可、移動中のOFFは減速停止します。
	A18	START	運転開始	指定ポイント番号への位置決め運転開始
	A19	RESET	リセット	・アラームリセット ・ポイント番号出力リセット ・相対位置決め運転の残移動量クリア
A20	SERVO	サーボ ON	モータ ON/OFF	
出力	B1-B8	POUT0-7	ポイント番号出力 (2進数)	・位置決め運転で指定されたポイント番号を出力 ・アラーム発生時のアラーム番号を出力 (有効/無効選択可)
	B9	OUT0	制御出力0	[パラメータ設定] により以下から任意に割付
	B10	OUT1	制御出力1	ゾーン出力・個別ゾーン・手動モード出力・原点復帰完了状態・押し付け状態・警告出力状態・位置近傍出力・移動中
	B11	OUT2	制御出力2	
	B12	OUT3	制御出力3	
	B13	BUSY	運転実行中	運転中にONします。
	B14	END	運転完了	運転結果を出力、正常完了でONします。
	B15	/ALM	アラーム	常時ON、アラーム発生時OFFします。
	B16	SRV-S	サーボ状態	モータへの電源供給時にONします。
	B17-B18	NC	未接続	使用しません。
B19-B20	-COM	I/O電源入力 マイナスコモン (0V)	・外部電源入力 (-) 端子 ・外部0V端子へ入れます。	

■コントローラ側ソケット



■上位制御機側切り落としケーブル

■通信仕様

■CC-Linkネットワークボード仕様

項目	CC-Linkネットワーク仕様
通信規格	CC-Link V1.10
局種	リモートデバイス局
占有局数	1局
局番設定	1~64
通信速度設定	156kbps 625kbps 2.5Mbps 5Mbps 10Mbps
総延長距離	1200m 900m 400m 160m 100m
モータ用LED	RUN, ERR, SD, RD

■DeviceNetネットワークボード仕様

項目	DeviceNetネットワーク仕様
適合DeviceNet仕様	Volume 1 Release2.0/Volume 2 Release2.0
デバイスタイプ	Generic Device
MAC ID設定	0~63
通信速度設定	125kbps 250kbps 500kbps
総延長距離	500m 250m 100m
モータ用LED	Module, Network

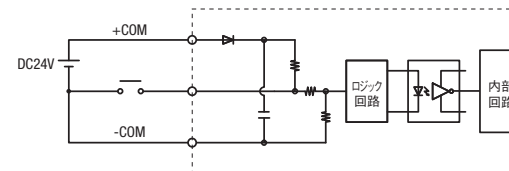
■標準COM1ポート通信仕様 (RS-232C)

項目	仕様
伝送速度	38400bps
データビット長	8ビット
ストップビット長	1ビット
パリティ	奇数
フロー制御	なし
通信方式	全二重通信

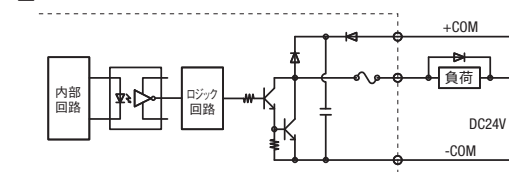
■入出力回路

■NPN仕様

■入力部

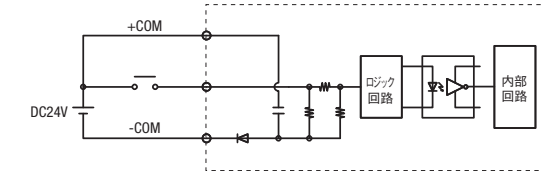


■出力部

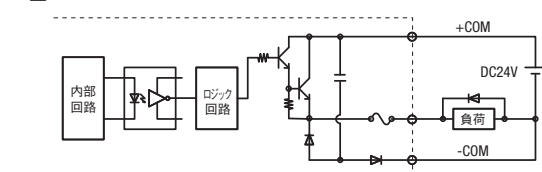


■PNP仕様

■入力部



■出力部



■ステッピングモータ用



■コントローラ単体価格

型式	¥基準単価		¥スライド単価	
	1台	2,3台	4,5台	
EXRS-P1	14,500	14,100	13,900	

☑表示数量越えは納期お見積り



型式
EXRS-P1



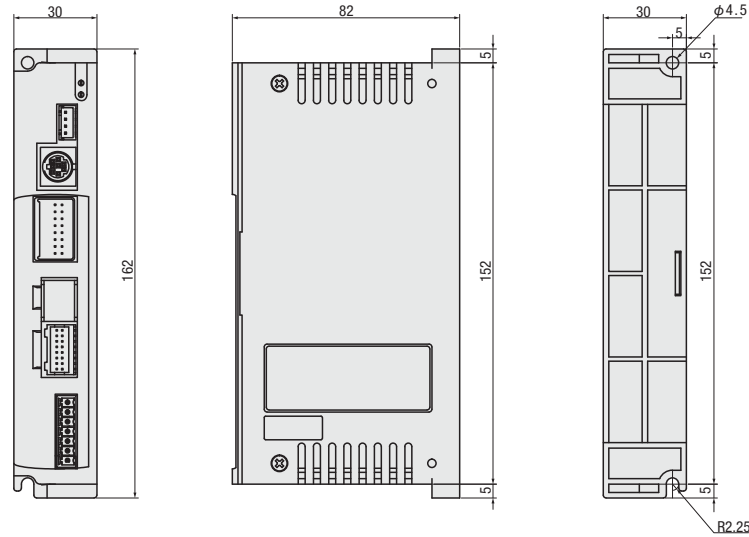
5 日日出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3
RS 1C/2C/3C
RSD 1/2/3
RSDG 1/2/3

⚠注意

- 外部電源DC24Vは、お客様にてご用意をお願いします。
- 業務上の使用には、非常停止回路を構築する必要があります。
- ハンディターミナル (EXRS-H1/EXRS-HD1) では、このコントローラは操作できません。



■入出力信号表

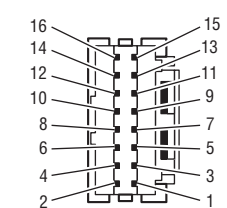
種類	信号名称	オープンコレクタ	ラインドライバ	内容	
入力	OPC	オープンコレクタ用電源入力 (接続禁止)		オープンコレクタ電源入力専用 (DC5~24V±10%)	
	PULS1	(接続禁止)	指令パルス入力(+)	パルス列指令の入力端子で、パラメータにより3通りの指令形態を選択可能。	
	DIR1	(接続禁止)	指令方向入力(+)	・A相/B相入力	
	PULS2		指令パルス入力(-)	・パルス/符号入力	
	DIR2		指令方向入力(-)	・CW/CCW入力	
	ORG	原点復帰			ON信号にて原点復帰開始。OFF信号にて停止。
	RESET	リセット			アラームリセット
	SREVO	サーボON			ON信号にてモータ電源供給。OFF信号にて電源供給停止。
	ORG-S	原点復帰完了状態			原点復帰完了にてON信号を出力
	IN-POS	位置決め完了			偏差カウンタの溜まりパルスが指定値の範囲内となる時、ON信号を出力
出力	/ALM	アラーム		正常時ON信号出力。アラーム発生時OFF信号出力	
	SRV-S	サーボ状態		モータ電源供給中にON信号を出力	

- オープンコレクタで使用する場合は、PULS1およびDIR1に信号線を接続しないでください。誤動作およびドライバの破損原因になります。
- ラインドライバで使用する場合には、OPCに信号線を接続しないでください。誤動作およびドライバの破損原因になります。

■I/O信号表

ピン番号	信号名称	意味内容
1	+COM	I/O電源入力(DC24V±10%)
2	OPC	オープンコレクタ用電源入力
3	PULS1	指令パルス入力1
4	PULS2	指令パルス入力2
5	DIR1	指令方向入力1
6	DIR2	指令方向入力2
7	ORG	原点復帰
8	NC	使用禁止
9	RESET	リセット
10	SERVO	サーボON
11	ORG-S	原点復帰完了状態
12	IN-POS	位置決め完了
13	/ALM	アラーム
14	SRV-S	サーボ状態
15	-COM	I/O 電源入力(0V)
16	FG	アース

■I/Oコネクタ ピン配置



■その他の基本仕様

- 保護機能
- 位置検出エラー、温度異常、過負荷、過電圧、低電圧、位置偏差過大、過電流、モータ電流異常、モータ線断線、指令速度超過、パルス周波数超過

■パルス列入カドライバの5つの特徴

1. 高信頼ベクトル制御方式を踏襲

以前より好評頂いております、ミスミRS単軸ロボット専用ポジョナ・コントローラと同様の閉ループ・ベクトル制御方式を採用しています。これにより、パルス列入力制御においても優れた制御性能を保持し、弊社ポジョナ・コントローラと同様に高速域でのトルク低下を抑制。

2. レゾルバ型回転角度センサによるフィードバック

ステッピングモータの脱調現象解消に欠かせない高精度回転角度センサ情報も、弊社ポジョナ・コントローラと同様のフィードバック方式。一回転あたり20480パルスの高分解能レゾルバにより高精度位置決めを実現しています。

3. パルス列入力方式は、オープンコレクタとラインドライバ方式の両方に対応可能

上位制御装置の仕様に合わせ、単純な配線変更とコントローラ内部のパラメータ設定にてパルス列指令入力方式を切り替えることができます。オープンコレクタ方式においては、DC5V~24Vの広範囲な入力電圧に対応。

4. RS-Managerによるパラメータ編集・本体操作が可能

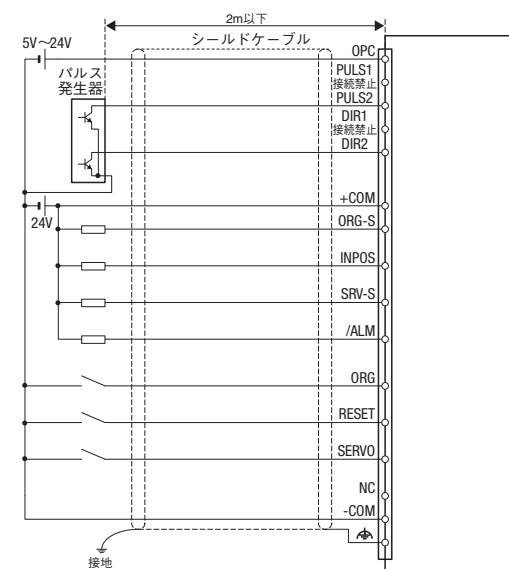
単軸ロボット操作に必要な各種パラメータの設定、リアルタイムトレース機能、設定条件のバックアップファイル出力など、カンタン制御に欠かせないサポートソフト「RS-Manager」による編集・操作をポジョナ・コントローラと変わりなく行うことができます。

☑EXRS-P1ではハンディターミナル「EXRS-H1」および「EXRS-HD1」をご使用になれません。

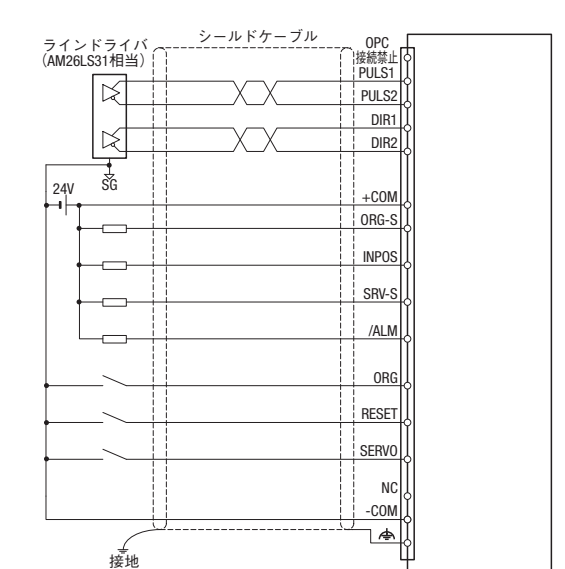
5. 従来のRSロボットシリーズをパルス列入力にて操作可能

現在お使いのステッピングモータ搭載の単軸ロボットも、パルス列制御コントローラにて操作することができ、新規で単軸ロボットをご購入していただく必要がありません。上位制御がパルス列出力の場合でも、コントローラを変更するだけで既存の単軸ロボットを再利用できます。

■入出力信号接続図[オープンコレクタ]



■入出力信号接続図[ラインドライバ]



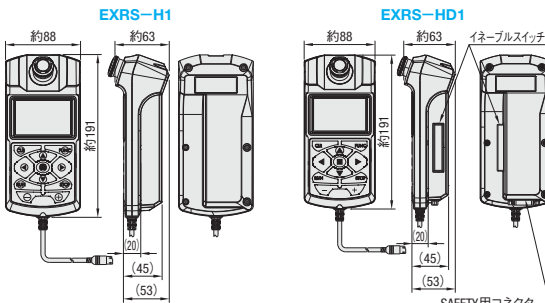
オプション

ハンディターミナル

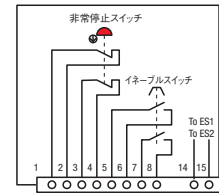


型式	EXRS-H1	EXRS-HD1
非常停止ボタン	ノーマルクロス接点(ロック機能付き)	有 3ポジション イネーブル スイッチ
デッドマンスイッチ	無	有
使用温度	0°C~40°C	
使用湿度	35%~85%RH(結露無きこと)	
本体質量	約450g	
ケーブル長	3.5m	
対応コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1台	2, 3台
EXRS-H1	35,300	34,900	34,600
EXRS-HD1	57,800	57,400	57,100



SAFETY用コネクタ
非常停止・イネーブル
スイッチで外部安全
回路を構築する
ために使用します。



*ロボットの可動エリア内にハンディターミナルを使用する場合は、EXRS-HD1を使用し、外部に安全回路を構築してください。

デジチェーン用ケーブル

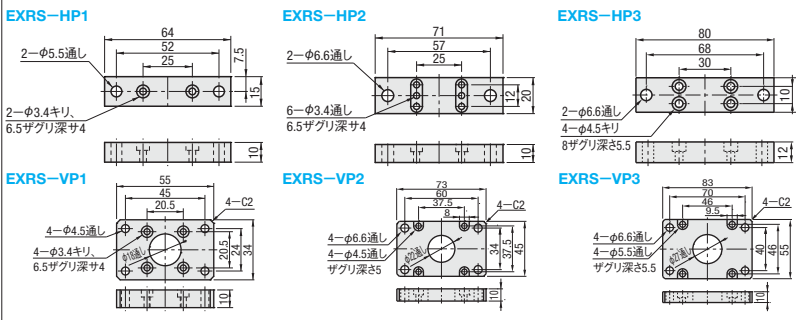


型式	EXRS-CD1	
ケーブル長	300mm	
対応コントローラ	EXRS-C1/P1/C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1本	2, 3本
EXRS-CD1	4,200	3,800	3,500

*複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。
最大16台まで接続可能。

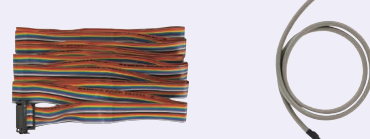
ロッドタイプ専用フット・フランジ



型式	対象型式	仕様	構成部品(1セット)
EXRS-HP1	RSD1 RSDG1	フット	取付プレート 2枚
EXRS-VP1	RSD1	フランジ	取付プレート 1枚
EXRS-HP2	RSD2 RSDG2	フット	取付プレート 2枚 四角ナット 12個
EXRS-VP2	RSD2	フランジ	取付プレート 1枚
EXRS-HP3	RSD3 RSDG3	フット	取付プレート 2枚 四角ナット 8個
EXRS-VP3	RSD3	フランジ	取付プレート 1枚

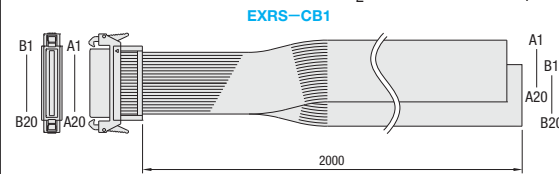
型式	¥基準単価		
	1セット	2セット	3セット
EXRS-HP1	2,900	2,600	2,400
EXRS-VP1	2,900	2,600	2,400
EXRS-HP2	3,500	3,200	3,000
EXRS-VP2	2,900	2,600	2,400
EXRS-HP3	3,500	3,200	3,000
EXRS-VP3	3,500	3,200	3,000

I/Oケーブル



型式	EXRS-CB1	EXRS-CB2
ケーブル長	2m	1m
対応コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	EXRS-P1

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1本	2, 3本
EXRS-CB1	3,500	3,100	2,800
EXRS-CB2	3,800	3,400	3,100



*I/O信号表について、EXRS-CB1はP.540、EXRS-CB2はP.542をご参照ください。

サポートソフト(USB通信ケーブル付/D-Sub通信ケーブル付) 通信仕様: RS232C (EXRS-ST1/ST2)



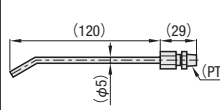
USB通信ケーブル D-Sub通信ケーブル

*USBドライバがサポートソフトに含まれます。(EXRS-ST1)

型式	通信ケーブル長	対応コントローラ	¥基準単価	¥スライド単価	
				1コ	2, 3コ
EXRS-ST1	5m	EXRS-C1/P1/C21/C22	18,700	18,300	18,100
EXRS-ST2			15,800	15,400	15,200

*ケーブルはコントローラ/パソコン間の通信用です。

給脂用ノズル



型式	EXRS-NZ1	
用途	ボールネジグリスを補充用	
使用機種	RSD1/RSDG1 (モータ上側取付: U)	

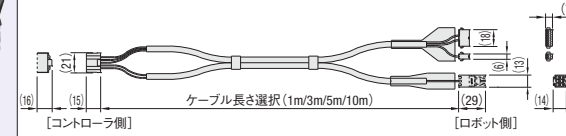
型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1本	2, 3本
EXRS-NZ1	8,300	7,900	7,600

*推奨品。
一般的な市販のグリスガンに取り付けて使用できます。

動力・信号一体型ケーブル(耐屈曲) (コントローラEXRS-C1/P1)



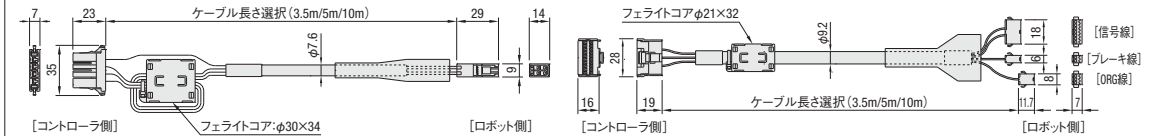
型式	ケーブル長さ (m)	¥基準単価		
		1本	2, 3本	4, 5本
EXRS-CT1	1	6,500	6,100	5,900
	3	6,500	6,100	5,900
	5	8,300	7,900	7,600
	10	15,500	15,100	14,800



動力ケーブル/信号ケーブル (コントローラEXRS-C21/C22)



型式	種類	ケーブル長さ	¥基準単価		
			1本	2, 3本	4, 5本
EXRS-CM1	動力	3.5m: 3	4,600	4,300	4,000
		5m: 5	5,500	5,100	4,900
		10m: 10	8,300	7,900	7,600
EXRS-CR1 (標準)	信号	3.5m: 3	5,500	5,100	4,900
		5m: 5	7,400	7,000	6,800
		10m: 10	11,900	11,500	11,300
EXRS-CR2 (耐屈曲)	信号	3.5m: 3	8,300	7,900	7,600
		5m: 5	11,000	10,600	10,400
		10m: 10	17,300	16,900	16,600



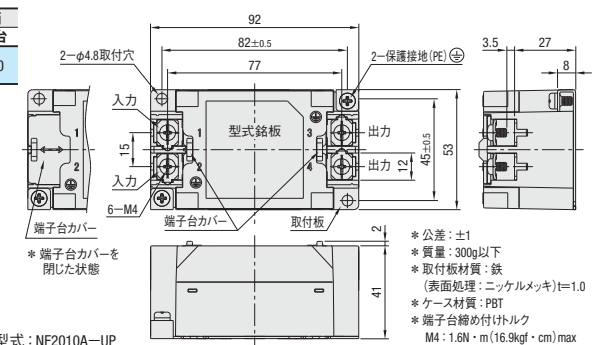
ノイズフィルタ

型式	定格電圧	定格電流	¥基準単価	¥スライド単価	
				1台	2, 3台
EXRS-NF1	AC250V/ DC250V	10A	4,300	3,900	3,600

本製品はプッシュダウン方式端子台を採用しているため以下の状態で出荷されます。
*端子台カバーは収納されています。
*端子台ねじは上側に保持されています。



*本掲載製品はコーセル様製です。
*その他推奨品: 双信電機様製 型式: NF2010A-UP



通信ケーブル



型式	EXRS-USB1	EXRS-DSUB1
通信種類	USB通信	D-Sub通信
対応コントローラ	EXRS-C1/P1 EXRS-C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1コ	2, 3コ
EXRS-USB1	15,200	14,900	14,600
EXRS-DSUB1	8,500	8,200	7,900

*USBドライバはサポートソフトに含まれています。
*本ケーブルはコントローラ/パソコン間の通信用です。

サポートソフト (RS-Manager)



型式	EXRS-RSM	
対応コントローラ	EXRS-C1/P1 EXRS-C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1コ	2, 3コ
EXRS-RSM	9,000	8,700	8,400

電源コネクタ



型式	EXRS-PC1	EXRS-PC21	EXRS-PC22
電圧	DC24V	AC100V	AC200V
対応コントローラ	EXRS-C1/P1	EXRS-C21A/C21B	EXRS-C22A/C22B

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1コ	2, 3コ
EXRS-PC1	1,900	1,600	1,300
EXRS-PC21	2,100	1,800	1,500
EXRS-PC22	2,100	1,800	1,500

EXTコネクタ



型式	EXRS-EXT1	
対応コントローラ	EXRS-C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1コ	2, 3コ
EXRS-EXT1	2,100	1,800	1,500

ダミーコネクタ



型式	EXRS-DMP1	
対応コントローラ	EXRS-C1 EXRS-C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
		1コ	2, 3コ
EXRS-DMP1	1,900	1,600	1,300

エアモジュールユニット(縦型)

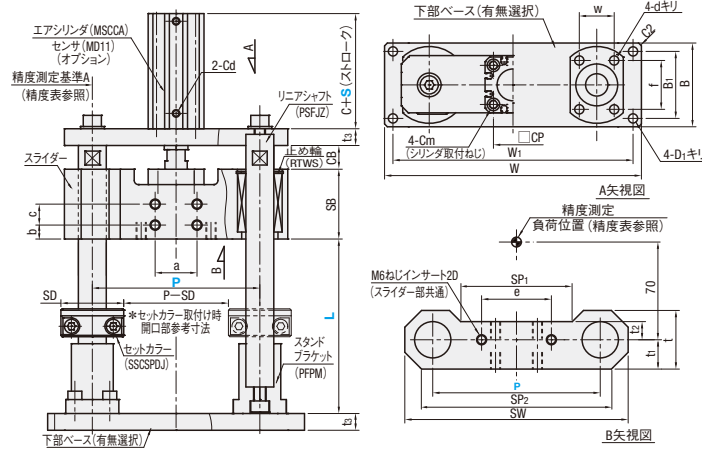
■基本設計不要のエアモジュールユニット。加圧・切断・押し当て作業など、縦使い専用。



仕様一覧

型式		仕様	
Type	No.	シリンダ	ベース
MAT25	NN(S)	N(無)	N(無)
MAT32	NB(S)	N(無)	B(有)
MAT40	CN(S)	C(有)	N(無)
MAT50	NN(S)	C(有)	N(無)
MAT63	CB(S)	C(有)	B(有)

MAT25
MAT32
MAT40
MAT50
MAT63



構成部品

部品	ベース	スライダ	締結部品関係
材質	A6063	A6063	SUS
表面処理	白アルマイト	白アルマイト	-

- 1) シリンダ無を選択して他社製シリンダの取り付けも可能です。
- 2) 適合シリンダ径は、φ25、φ32、φ40、φ50、φ63となります。
- 3) Sタイプは、MAT25のみとなります。(MAT25(S))
- 4) Sタイプの軸径はφ16となります。(下記使用部品表参照)

モジュール使用部品

型式	No.	使用部品名称						
		シリンダ	リニアシャフト	フローティングジョイント	リニアプッシュ	止め輪	セットカラー	スタンドブラケット
MAT25	NNS・NBS	-	PSFJZ16 (軸径16)	FJUCS10	LMU16	RTWS28	SSCSPDJ16	PPFM16
	CNS・CBS	MSCCA25						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA25						
MAT32	NN・NB	-	PSFJZ20 (軸径20)	FJUCS14	LMU20	RTWS32	SSCSPDJ20	PPFM20
	CN・CB	MSCCA32						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA40						
MAT40	NN・NB	-	PSFJZ25 (軸径25)	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA40						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA50						
MAT50	NN・NB	-	MSCCA50	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA50						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA63						
MAT63	NN・NB	-	MSCCA63	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA63						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA63						

※上記使用部品の詳細は、各カタログ掲載ページでご確認ください。

型式	No.	選択		スライダ寸法								スタンド取付寸法			ベース寸法 (有選択時)			SD
		S	P	CB	C	CP	Cm	Cd	SB	d	f	w	ts	D1				
MAT25	NN(S)	120	150	17	28	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35	35	
	NB(S)	120	150	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35	35	
	CN(S)	120	150	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35	35	
	CB(S)	120	150	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35	35	
MAT32	NN	120-300	150-300	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	NB	120-300	150-300	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	CN	120-300	150-300	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	CB	120-300	150-300	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
MAT40	NN	120-250	150-250	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	NB	120-250	150-250	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	CN	120-250	150-250	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
	CB	120-250	150-250	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	12	9	45	35	
MAT50	NN	160-250	200	32	40.5	8	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	NB	160-250	200	32	40.5	8	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	CN	160-250	200	32	40.5	8	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	CB	160-250	200	32	40.5	8	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
MAT63	NN	160-250	200	32	46	10	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	NB	160-250	200	32	46	10	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	CN	160-250	200	32	46	10	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	
	CB	160-250	200	32	46	10	72	9	45	35	9	45	35	15	11	45	35	

Order 注文例: 型式 MAT25NN - S 30 - P 120 - L 180

Alteration 追加加工: 型式 MAT25NN - S 30 - P 120 - L 180 - NSC・AS

Delivery 出荷日: 8 日目出荷

Alteration	Code	Spec.	¥/1Code
セットカラー無	NSC	セットカラーを除外します。	MAT25(S) -1,000 MAT25 -1,300 MAT32, 40, 50, 63 -1,400
オートスイッチ付	AS	オートスイッチを付属します 型式MD11L3 2個 シリンダ付のみ適用	+4,100



型式	No.	質量 (kg)											
		シリンダストロークS=30						シリンダストロークS=50					
		L=120~200		L=210~250		L=260~300		L=160~200		L=210~250		L=260~300	
MAT25	NNS	2.2	2.3	2.3	2.3	2.2	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3
	NBS	2.5	2.7	2.7	2.7	2.5	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7
	CNS	2.5	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6
	CBS	2.9	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0
MAT32	NN	2.7	3.1	3.8	3.0	3.4	4.0	3.6	4.3	2.7	3.1	3.8	3.0
	NB	3.1	3.8	4.5	3.4	4.0	4.8	4.2	5.0	3.1	3.8	4.5	3.4
	CN	3.1	3.5	4.1	3.3	3.7	4.3	3.9	4.6	3.1	3.5	4.2	3.4
	CB	3.5	4.1	4.9	3.7	4.3	5.1	4.6	5.4	3.5	4.2	4.9	3.8
MAT40	NN	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3	5.8	6.7	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3
	NB	5.8	6.8	6.8	6.2	7.1	6.5	7.5	5.8	6.8	6.8	6.2	7.1
	CN	5.5	6.4	6.4	5.9	6.7	6.3	7.1	5.6	6.5	6.5	6.0	6.8
	CB	6.2	7.2	7.2	6.6	7.6	7.0	8.0	6.3	7.3	7.3	6.7	7.7
MAT50	NN	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3	5.8	6.7	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3
	NB	5.8	6.8	6.8	6.1	7.1	6.5	7.5	5.8	6.8	6.8	6.1	7.1
	CN	5.5	6.4	6.4	5.9	6.8	6.3	7.2	5.6	6.5	6.5	6.0	6.9
	CB	6.3	7.3	7.3	6.6	7.6	7.0	8.0	6.4	7.4	7.4	6.7	7.7
MAT63	NN	6.6	7.9	7.9	6.6	7.0	7.4	8.7	6.6	7.9	7.9	6.6	7.9
	NB	7.9	8.6	8.6	7.3	7.7	7.7	8.7	7.5	8.8	8.8	7.3	8.7
	CN	7.3	8.6	8.6	7.7	8.0	8.0	9.3	7.5	8.8	8.8	7.3	8.7
	CB	8.6	9.9	9.9	8.1	8.5	8.5	9.8	8.8	10.1	10.1	8.8	10.1

※表示数量超えは納期のお見積り

型式	No.	質量 (kg)											
		シリンダストロークS=30						シリンダストロークS=50					
		L=120~200		L=210~250		L=260~300		L=160~200		L=210~250		L=260~300	
MAT25	NNS	2.2	2.3	2.3	2.3	2.2	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3	2.3
	NBS	2.5	2.7	2.7	2.7	2.5	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7	2.7
	CNS	2.5	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6	2.6
	CBS	2.9	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0	3.0
MAT32	NN	2.7	3.1	3.8	3.0	3.4	4.0	3.6	4.3	2.7	3.1	3.8	3.0
	NB	3.1	3.8	4.5	3.4	4.0	4.8	4.2	5.0	3.1	3.8	4.5	3.4
	CN	3.1	3.5	4.1	3.3	3.7	4.3	3.9	4.6	3.1	3.5	4.2	3.4
	CB	3.5	4.1	4.9	3.7	4.3	5.1	4.6	5.4	3.5	4.2	4.9	3.8
MAT40	NN	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3	5.8	6.7	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3
	NB	5.8	6.8	6.8	6.2	7.1	6.5	7.5	5.8	6.8	6.8	6.2	7.1
	CN	5.5	6.4	6.4	5.9	6.7	6.3	7.1	5.6	6.5	6.5	6.0	6.8
	CB	6.2	7.2	7.2	6.6	7.6	7.0	8.0	6.3	7.3	7.3	6.7	7.7
MAT50	NN	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3	5.8	6.7	5.0	5.9	5.9	5.4	6.3
	NB	5.8	6.8	6.8	6.1	7.1	6.5	7.5	5.8	6.8	6.8	6.1	7.1
	CN	5.5	6.4	6.4	5.9	6.8	6.3	7.2	5.6	6.5	6.5	6.0	6.9
	CB	6.3	7.3	7.3	6.6	7.6	7.0	8.0	6.4	7.4	7.4	6.7	7.7
MAT63	NN	6.6	7.9	7.9	6.6	7.0	7.4	8.7	6.6	7.9	7.9	6.6	7.9
	NB	7.9	8.6	8.6	7.3	7.7	7.7	8.7	7.5	8.8	8.8	7.3	8.7
	CN	7.3	8.6	8.6	7.7	8.0	8.0	9.3	7.5	8.8	8.8	7.3	8.7
	CB	8.6	9.9	9.9	8.1	8.5	8.5	9.8	8.8	10.1	10.1	8.8	10.1

速度・許容荷重・推力・許容モーメント

型式	No.	P	スライダ質量 (g)	最高速度 (mm/s)	許容荷重 (kN)	シリンダ推力参考値 (kN)								静的許容モーメント (N・m)		
						0.4MPa時		0.5MPa時		0.6MPa時		0.7MPa時		Ma	Mb	Mc
						引き側	押し側	引き側	押し側	引き側	押し側	引き側	押し側			
MAT25(S)	120	0.9	0.08	0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	3.6	3.6	5.9		
	150	0.9	0.08	0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	4.8	4.8	6.9		
	200	1.3	0.08	0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	4.8	4.8	8.6		
	300	1.8	0.08	0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	4.8	4.8	11.4		
MAT32	150	1.8	0.13	0.24	0.32	0.30	0.40	0.36	0.48	0.42	0.56	7.7	7.7	9.8		
	200	2.6	0.13	0.24	0.32	0.30	0.40	0.36	0.48	0.42	0.56	7.7	7.7			