

# ACTUATORS 単軸ロボット・アクチュエータ

最新価格・納期・規格情報はWEBをご覧ください。

単軸ロボット  
アクチュエータ  
ACTUATORS



製品名 一軸アクチュエータ LX15・20・26・30・45 標準/カバー・ブラケット無し・潤滑ユニットMX付タイプ  
ページ 449・451・455・459・463



一軸アクチュエータLX用 アタッチメント取付治具 453・457・461・465  
一軸アクチュエータ LX30 折り返しタイプ 467~468



一軸アクチュエータ LX45 折り返しタイプ 469~470  
リニアエンコーダ(リニアスケール) 472



一軸アクチュエータ LX20・26・30・45モータ付 標準/カバータイプ 475~482



一軸アクチュエータLXモータ付用 ケーブル 486



一軸アクチュエータ LS10 489~490  
一軸アクチュエータ LS12 491~492  
一軸アクチュエータ LST10 493~494



一軸ユニット 一転造・精密ボールねじタイプ 標準仕様— 497~498  
一軸ユニット 一転造・精密ボールねじタイプ カバー仕様— 499~500



単軸ロボット RS1・2・3 ストレート 509・513・517  
単軸ロボット RS1・2・3 折り返し 511・515・519



単軸ロボット RSH1・2・3・4・5 521~530  
単軸ロボットコントローラ 533~536  
単軸ロボットオプション 537~538



エアモジュールユニット 一縦型— 539~540



製品比較表や技術情報など選定に必要な情報満載

## アクチュエータ総合情報サイト

詳細は下記URLから

<http://jp.misumi-ec.com/r/1f7fv/>

アクチュエータ総合情報

単軸ロボット・アクチュエータ専用の技術問い合わせ窓口

# TEL:03-5805-7088

<受付時間>月~金 9:00~12:00、13:00~18:00

株式会社ミスミ

FA 機構組立標準品事業部  
〒112-8583  
東京都文京区後楽 2-5-1 飯田橋ファーストビル

直動		※各帯の下の数値はストロークを表しています。 ※各帯の右端の数値は商品又は商品シリーズにおける最大ストロークです。		
荷重 (kg)	繰り返し位置決め精度 (mm)	ストローク (mm)		
高荷重	高精度	17	529.5	
		130	610	
		130	610	
	標準精度	±0.01	130	610
		130	610	
		150	1050	
20kg	超高精度	4	300	
		16.5	317	
	高精度	±0.001	16.5	317
		±0.01	16.5	317
	低荷重	標準精度	50	800
			60	1000
150	3050			

### 一軸アクチュエータLX 使用例

■塗布ユニット  
3軸組合せの塗布ユニット  
・お客様が自由に設計可能  
・高精度な小型ユニットを安価に実現可能

### 一軸アクチュエータLS 使用例

■装置間の搬送部分  
・工程間のワーク搬送を安価に自動化

### 一軸ユニットKU 使用例

■レーザー溶接ヘッドユニット  
・高荷重なワークが取付く用途に最適  
・高剛性を実現したユニット

### 単軸ロボットRS 使用例

■基盤取付装置  
・X・Y・Zの3軸の組合せでY軸をベース面に配置することでユニット全体の省スペース化を実現

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

# 単軸ロボット・アクチュエータ商品一覧

## LX シリーズ

高剛性・高精度・コンパクト  
各種モータに対応し業界常識を覆す3日目発送

P443~P485

標準タイプ



潤滑ユニットMX付タイプ



折り返しタイプ



モータ付タイプ



ミスミ アクチュエータ総合情報

検索

→ 一軸アクチュエータ → LXシリーズ



### ■特長

- ベース材質が鉄で高剛性、防錆効果に優れた低温黒色クロムメッキ
- 精密研削ボールねじ仕様で予圧品のため静音・高精度
- 繰返し位置決め精度は±5μm (精密級±3μm)
- ハイリードタイプと低発塵グリース対応もバリエーション
- 精密級には精度保証書を添付
- 三菱電機・オリエンタルモーター製モータ付タイプをラインナップ
- 長期間メンテナンスフリーを実現する潤滑ユニット付タイプをラインナップ

### ■仕様

Type	リード (mm)	ねじ径	最大有効ストローク (mm)
LX15	2	φ5	151.9
LX20	1/5	φ6	236.5
LX26	2/5/10	φ8	317
LX30	5/10	φ10	529.5
LX45	10/20	φ15	497.9

Delivery 出荷日

3 日目出荷

5 日目出荷

8 日目出荷

## LS シリーズ

中精度の搬送位置決めを低コストで実現  
ベルト駆動タイプにより長ストロークにも対応!!

P487~P494

一軸アクチュエータ LS10



一軸アクチュエータ LS12



一軸アクチュエータ LST10



ミスミ アクチュエータ総合情報

検索

→ 一軸アクチュエータ → LSシリーズ



### ■特長

- 構造の簡易化により圧倒的な低コストを実現
- 基幹部品 (ボールねじ・ベルト・リニアガイド・ベアリング・プーリ) には実績のあるミスミ品を採用
- 出荷前に精度検査を全量実施
- ベルトタイプにより長ストローク (500~1000mm) までカバー

### ■仕様

型式	送り機構	軸径	リード	ストローク (mm)	繰返し位置決め精度	走り平行度	起動トルク
LS10	ボールねじ	10mm	02/04	60~300	±0.02mm	±0.02mm	2cN/m
LS12	ボールねじ	12mm	05/10	60~460	±0.02mm	±0.02mm	7cN/m
LST10	ベルト	-	-	500~1000	±0.05mm	±0.05mm	-

Delivery 出荷日

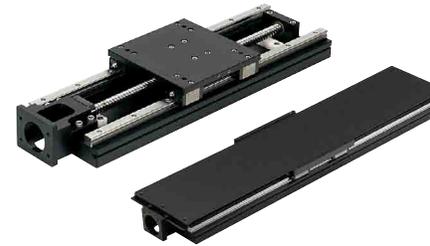
在庫品

## KU シリーズ

高荷重搬送に最適、トータルコストは部品代のみのレベル

P495~P502

一軸ユニット



### ■特長

- お客様の御利用頻度が高い内製機構を標準化
- 専用のアルミ押出ベースとリニアガイドで高荷重対応
- テーブル幅も150・200mmと大きなワークに対応
- 一軸ユニットには転造・精密ボールねじ選択可能

### ■仕様

Type	KUA・KUB KUH・KUT	KUAC・KUBC KUHC・KUTC
用途	重量物搬送	多点位置決め
種類	通常	防塵・防滴
名称	一軸ユニット	一軸ユニットカバー
駆動源	ACサーボ/ステッピングモータ	
駆動部	精密/転造 ボールねじ	転造 ボールねじ

Delivery 出荷日

8 日目出荷

ミスミ アクチュエータ総合情報

検索

→ 一軸アクチュエータ → KUシリーズ

## RS シリーズ

単軸ロボットRSシリーズのラインナップ大幅追加!!  
小型・ローコストタイプ~高剛性・高荷重タイプまで  
豊富な品揃えを実現

P503~P538

スライダタイプ  
(モータストレート)



スライダタイプ  
(モータ折返し)



大型・高荷重  
スライダタイプ



ロッドタイプ



### ■特長

- スライダ・ロッドとモータ等が一体構造のロボット本体、簡単設定コントローラ、ケーブルがセット
- 面倒なロボット言語プログラムは一切不要
- ポイントデータを登録し上位制御装置とのI/O信号にて、簡単に位置決め運転が可能
- ポイントデータを書き込み、読み出し可能なシリアル通信が可能

### ■仕様

項目	スライダタイプ			
	小型・ローコスト ロボット RS1/2/3シリーズ	大型・高荷重対応 ロボット RSH1/2/3/4/5シリーズ	大型・高荷重対応 ロボット 幅省スペース RSF4シリーズ	ベルト駆動高速対応 ロボット RSB1/2シリーズ
可搬質量	水平: ~12kg 垂直: ~4kg	水平: ~80kg 垂直: ~20kg	水平: ~80kg 垂直: ~20kg	水平: ~20kg 垂直: ~kg
ストローク	50~800mm (50mm指定)	150~1050mm (50mm指定)	150~1050mm (50mm指定)	150~3050mm (50mm指定)
最高速度	~1000mm/sec	~1800mm/sec	~1800mm/sec	~1875mm/sec
繰返し位置決め精度	±0.02mm	±0.02mm/±0.01mm	±0.01mm	±0.04mm

項目	ロッドタイプ	
	小型・ローコスト ロボット RSD1/2/3シリーズ	小型・ローコスト ロボット サポートガイド付 RSDG1/2/3シリーズ
可搬質量	水平: ~60kg 垂直: ~30kg	水平: ~60kg 垂直: ~28.5kg
ストローク	50~300mm (50mm指定)	50~300mm (50mm指定)
最高速度	~500mm/sec	~500mm/sec
繰返し位置決め精度	±0.02mm	±0.02mm

Delivery 出荷日

5 日目出荷

8 日目出荷

ミスミ アクチュエータ総合情報

検索

→ 単軸ロボット

# 一軸アクチュエータ LX 概要

■一軸アクチュエータLXの選定には2D/3D CADデータ  
や技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html)

■LX関連情報  
規格一覧 P.445~P.448  
選定・寿命計算例 P.2297~P.2300

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

高精度・コンパクト・コストパフォーマンス

# 一軸アクチュエータ



お客様の自動機設計を強力にサポート

- 高精度** 精度等級は上級を採用(標準は全て上級)  
XYステージで定評のミスミグループ(株)駿河生産プラットフォーム(旧社名 駿河精機(株))製造。  
繰り返し位置決め精度±5μmを保証(上級)。精密級(±3μm)も選択可。
- コンパクト** 群を抜く低ステージ設計  
ブロック一体構造採用により低ステージ化を実現。省スペース設計に最適。
- コストパフォーマンス** 上級仕様で並級同等のリーズナブルな価格  
精度上級にて並級同等の価格設定(¥37,300~)。自動機のコスト削減を実現。

さらに  
↓  
業界の常識を覆す  
最短 **3** 日目発送

2014年度 GOOD FACTORY賞 ものづくりプロセス革新賞受賞  
ミスミの一軸アクチュエータ LXは  
ミスミグループ (株)駿河生産プラットフォーム製

一軸アクチュエータLX生産拠点ミスミグループ(株)駿河生産プラットフォームが  
2014年度 GOOD FACTORY賞®を受賞しました!



(株)駿河生産プラットフォーム 本社清水工場

(株)駿河生産プラットフォーム 概要

- 設立 1964年5月8日
- 従業員数 3,944人(2015年3月末現在 海外関連会社含む)
- 主要事業 自動化部品事業  
精密金型部品製造事業  
光関連機器製造事業

世界の製造業の縁の下の力持ちとして、  
「高品質」「低コスト」「確実短納期」で商品をお届けします。



一般社団法人 日本能率協会が主催する、生産性向上・品質向上をはじめとした幅広い  
工場革新活動に成果を上げた工場・事業所を表彰する制度です。  
(株)駿河生産プラットフォームは多品種を「**確実短納期**」でお届けする独自の  
生産体制実現の成果を認められ、2014年度同賞のものづくりプロセス革新賞を受賞しました。

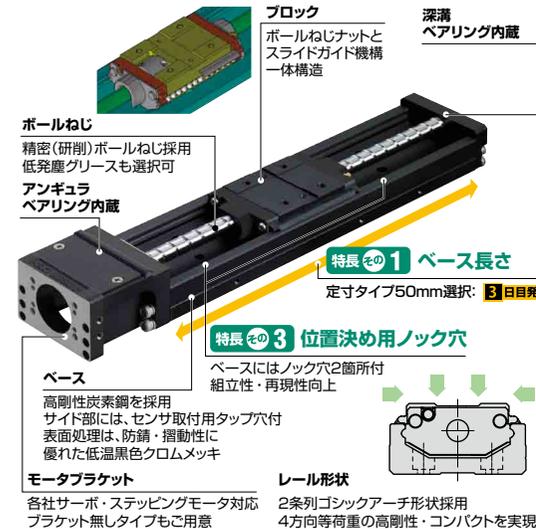


一軸アクチュエータLXは  
万全の品質体制で  
動作試験、精度検査を  
実施しております。

## 構造と特長

- 特長① 設計自由度大のベース長さ
- 特長② 省スペースを実現する低ステージ
- 特長③ ベースに位置決め用ノック穴
- 特長④ ブロックに位置決め用ノック穴(カバータイプ)

標準タイプ

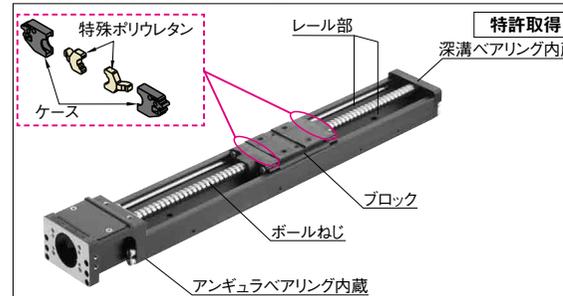


カバータイプ

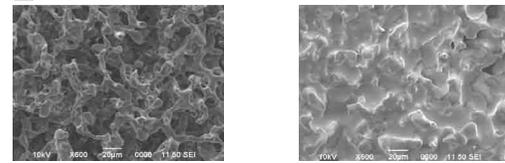


## LINEAR AXIS ACTUATOR LUBRICATION UNITS SERIES 一軸アクチュエータ 潤滑ユニット MX シリーズ

■潤滑ユニットMXシリーズの構造



■特殊ポリウレタン気孔拡大写真

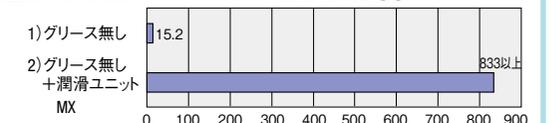


グリースが含浸された特殊ポリウレタンから、適切な量のグリースがボールねじ部、レール部に供給されます。

■特長

- 1 長期間メンテナンスフリー  
潤滑ユニット「MX」は、特殊ポリウレタンにグリースを含浸した自己潤滑ユニットです。適切な量のグリースが、毛細管現象により供給されます。  
・ボールねじ部、レール部には、油膜が常に形成され長期間メンテナンスフリーを実現。
- 2 コストメリット  
潤滑ユニット「MX」搭載商品は、給油間隔が大幅に延長されます。お客様のメンテナンス時間と費用を大幅に削減できます。

■耐久試験結果



グリース無しの場合20時間以下で部品の焼付が確認されたのに対し、潤滑ユニットMX搭載の場合800時間を越えても良好な潤滑状態が確認されました。  
\*試験結果は参考値であり保証値ではありません。

■試験条件

(1) 型式	LX2605-B1-300
(2) 設置姿勢	垂直試験
(3) 負荷条件	15kgf負荷
(4) 試験ストローク	200mm
(5) 移動速度	136mm/s

## 便利な計算ソフト

一軸アクチュエータには欠かせない寿命計算を  
簡単に自動算出できます。  
ミスミホームページにて無料でご利用いただけます。

[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html) 選択画面



# 一軸アクチュエータ LX ストローク/定格荷重/許容モーメント

## ストローク

Type	自己潤滑ユニットMX付	ブロック	レール長さL (mm)															
			75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*	
LX15 P449	—	ロング 1個	26.9	—	51.9	76.9	101.9	126.9	151.9	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	43.9	68.9	93.9	118.9	143.9	—	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20 P451	—	ロング 1個	—	16.5	36.5	—	86.5	—	136.5	186.5	236.5	—	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	—	76.5	—	126.5	176.5	226.5	—	—	—	—	—	—	—	—
LX26 P455	—	ロング 2個	—	—	—	—	—	79.5	129.5	179.5	—	—	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	17	—	67	—	117	167	217	267	317	—	—	—	—	—
LX30 P459	—	ロング 1個	—	—	—	—	—	105	155	205	255	305	—	—	—	—	—	—
	MX	ロング 1個	—	—	—	29	54	—	104	154	204	254	304	354	404	454	504	—
LX45 P463	—	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	90	140	190	240	290	340	390	440	490	—
	MX	ロング 1個	—	—	—	54.5	79.5	—	129.5	179.5	229.5	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5	—

有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。  
\*( )はLX45のレール長さです。

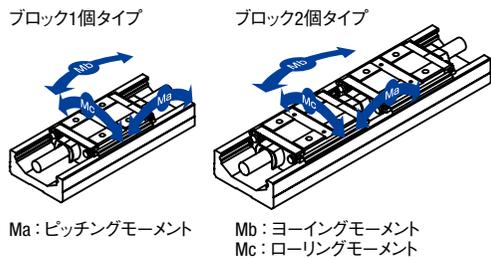
## 定格荷重

Type	ブロック	レール部			ボールねじ部						軸受部(固定側)軸方向	
		基本定格荷重 C (N)	基本静定格荷重 Co (N)	ラジアルすきま (μm)	基本定格荷重 Ca (N)	基本静定格荷重 Coa (N)	ねじ軸径 (mm)	リード (mm)	谷径 (mm)	ボール中心径 (mm)	基本定格荷重 Ca (N)	静的許容荷重 Pos (N)
LX1502	ロング	2072	3701	-3~0	208	265	5	2	4.534	5.15	678	415
LX2001	ロング	3277	6199	-3~0	482	642	6	1	5.3	6.15	730	461
LX2602	ロング	6522	11871	-4~0	822	1026	8	2	4.918	6.3	1637	1205
LX3005	ロング	9732	17218	-4~0	1712	2251	10	5	6.4	8.3	2702	2197
LX4520	ロング	18450	32441	-6~0	1600	2097	15	10	6.46	8.3	4355	4106
LX4520	ショート	11826	17175	-6~0	782	961	15	10	6.46	8.3	4355	4106

レール部の定格荷重は、ブロック1個あたりの定格荷重です。  
実際の寿命計算には、技術計算ソフトをご利用ください。

## 許容モーメント

3方向全てのモーメントを負荷できます。

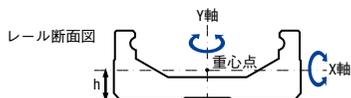


Type	ブロック数	ブロック種類	静的許容モーメント (N・m)		
			Ma	Mb	Mc
LX15	1	ロング	13	13	41
	2	ロング	27	27	93
LX20	1	ロング	70	70	225
	2	ロング	902	902	450
LX26	1	ロング	126	126	387
	2	ロング	1515	1515	774
LX30	1	ショート	63	63	208
	2	ショート	579	579	417
LX45	1	ロング	291	291	972
	2	ロング	3945	3945	1944
LX45	1	ショート	145	145	515
	2	ショート	1444	1444	1029

\*ブロック2個タイプは、2個密着時の値です。  
上記の値は、静的な場合の参考値となります。  
実際の寿命計算には、技術計算ソフトをご利用ください。

## レール部剛性

重心を低く配置した高剛性レールです。



## 材質

構成部品	ベース(レール)		ブロック	モータブラケット	支持側ベアリングホルダ	カバー	ストッパー	精密ボールネジ(研削)
	LX15	LX20/26/30/45						
材質	SUS材	炭素鋼	SCM材	ADC12	A5052	A6063	NBR	SCM415
表面処理	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	黒色焼付塗装	黒色アルマイト	黒色アルマイト	—	—
硬度	—	高周波焼入れHRC58~64	HRC58~62	—	—	—	—	HRC58~62

# 一軸アクチュエータ LX 総質量/慣性モーメント

## 総質量

Type	ブロック	レール長さL (mm)																
		75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*		
LX15	ロング 1個	0.13	—	0.17	0.22	0.29	0.35	0.38	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
LX15C	ロング 1個	0.18	—	0.22	0.28	0.35	0.41	0.45	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
LX20	ロング 1個/2個	—	0.40	0.45	—	0.58	—	0.71/0.79	0.83/0.92	0.96/1.05	—	—	—	—	—	—	—	
LX20C	ロング 1個/2個	—	0.51	0.56	—	0.69	—	0.81/0.97	0.94/1.10	1.07/1.23	—	—	—	—	—	—	—	
LX26	ロング 1個/2個	—	—	0.87	—	0.95	—	1.16	1.37/1.57	1.58/1.78	1.79/1.99	2.00/2.20	—	—	—	—	—	
LX26C	ロング 1個/2個	—	—	1.07	—	1.15	—	1.36	1.57/1.89	1.78/2.10	1.99/2.31	2.20/2.52	—	—	—	—	—	
LX30	ロング 1個/2個	—	—	—	1.30	1.47	—	1.81	2.14	2.48/2.79	2.81/3.12	3.15/3.46	3.49/3.79	3.82/4.13	4.16/4.47	4.49/4.80	—	
	ショート 1個/2個	—	—	—	1.18	1.35/1.53	—	1.68/1.86	2.02/2.20	2.35/2.53	2.69/2.87	3.02/3.21	3.36/3.54	3.70/3.88	4.03/4.21	4.37/4.55	—	
LX30C	ロング 1個/2個	—	—	—	1.75	1.92	—	2.25	2.59	2.92/3.49	3.26/3.83	3.60/4.16	3.93/4.50	4.27/4.83	4.60/5.17	4.94/5.51	—	
	ショート 1個/2個	—	—	—	1.50	1.67/1.98	—	2.00/2.32	2.34/2.66	2.67/2.99	3.01/3.33	3.35/3.66	3.68/4.00	4.02/4.33	4.35/4.67	4.69/5.01	—	
LX45	ロング 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.77/6.69	6.37/7.29	6.97/7.90	7.57/8.50	8.18/9.10	8.78/9.70
	ショート 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.37/5.91	5.98/6.51	6.58/7.11	7.18/7.71	7.78/8.31	8.39/8.92
LX45C	ロング 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	6.59/8.09	7.23/8.73	7.86/9.36	8.49/9.99	9.13/10.63	9.76/11.26
	ショート 1個/2個	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	5.94/6.78	6.57/7.41	7.20/8.04	7.84/8.68	8.47/9.31	9.10/9.94

\*( )はLX45のレール長さです。

## 潤滑ユニットMX付質量増分

Type	質量増 (kg)
LX15(C)	0.002
LX20(C)	0.004
LX26(C)	0.007
LX30(C)	0.011
LX45(C)	0.024

## 慣性モーメント

Type	リッド・カバー有無 (C)	ブロック	レール長さL (mm)															
			75	80	100	125	150	175	200	250	300	350 (340)*	400 (390)*	450 (440)*	500 (490)*	550 (540)*	600 (590)*	
LX15	02/02C	ロング 1個	23/23	—	24/24	25/25	26/26	27/27	28/28	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	01/01C	ロング 1個	—	47/47	49/49	—	53/53	—	58/58	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	01/01C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	58/58	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ロング 1個	—	—	54/59	—	59/63	—	63/68	68/73	73/77	—	—	—	—	—	—	—
	05/05C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	69/78	74/83	78/88	—	—	—	—	—	—	—
LX20	02/02C	ロング 1個	—	—	140/141	—	155/156	—	169/170	184/185	198/199	—	—	—	—	—	—	—
	02/02C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	186/188	200/202	—	—	—	—	—	—	—	
	05/05C	ロング 1個	—	—	—	166/173	—	180/188	194/202	209/216	223/231	238/245	—	—	—	—	—	
	05/05C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	207/222	222/237	236/251	251/266	—	—	—	—	—	
	10/10C	ロング 1個	—	—	—	—	204/234	—	219/249	233/263	248/278	262/292	277/307	—	—	—	—	
LX26	05/05C	ロング 1個	—	—	—	—	436/452	454/471	—	491/507	528/544	565/581	602/618	638/655	675/692	712/729	749/765	786/802
	05/05C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	584/617	621/654	658/691	695/728	732/764	768/801	805/838	—	
	05/05C	ショート 1個	—	—	—	428/436	446/455	—	483/492	520/528	557/565	594/602	630/639	667/676	704/713	741/750	778/787	
	05/05C	ショート 2個	—	—	—	—	—	474/475	—	494/512	531/548	568/585	605/622	642/659	679/696	716/733	753/770	789/807
	10/10C	ロング 1個	—	—	—	—	513/579	—	550/616	587/653	624/690	661/727	698/764	735/800	772/837	808/874	845/911	
LX30	10/10C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	702/833	739/870	776/907	812/944	849/981	886/1018	923/1054	—	
	10/10C	ショート 1個	—	—	—	—	—	—	482/516	—	518/553	555/590	592/626	629/663	666/700	703/737	740/774	777/811
	10/10C	ショート 2個	—	—	—	—	—	—	591/596	—	564/633	601/670	638/707	675/743	712/780	749/817	785/854	822/891
	10/10C	ロング 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	2528/2674	2723/2869	2918/3064	3113/3259	3308/3454	3503/3649	3708/3854	
	10/10C	ロング 2個	—	—	—	—	—	—	—	—	2762/3053	2957/3249	3152/3444	3347/3639	3543/3834	3738/4029	3933/4224	
LX45	10/10C	ショート 1個	—	—	—	—	—	—	—	—	24							

# 一軸アクチュエータ LX 最高移動速度/精度規格

# 一軸アクチュエータ LX 使用上の注意/低発塵グリース仕様

## 最高移動速度

### ■最高速度 (mm/sec)

Type	リード (mm)	レール長さ L (mm)														
		75	80	100	125	150	175	200	250	300	350	400	450	500	550	600
LX15	2	330	—	330	330	330	330	330	—	—	—	—	—	—	—	—
	5	—	190	190	—	190	—	190	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20	2	—	—	694	—	694	—	694	694	633	—	—	—	—	—	—
	5	—	—	290	—	290	—	290	290	290	—	—	—	—	—	—
LX26	2	—	—	—	—	521	—	521	521	521	521	446	—	—	—	—
	5	—	—	—	—	1040	—	1040	1040	1040	1040	890	—	—	—	—
LX30	2	—	—	—	—	410	—	410	410	410	410	410	370	300	250	—
	5	—	—	—	—	830	—	830	830	830	830	830	740	600	500	—
Type	リード (mm)	レール長さ L (mm)														
		340	390	440	490	540	590									
LX45	10	550	550	550	550	550	550									
	20	1110	1110	1110	1110	1110	1110									

\*表中の値は、ボールねじの危険速度とDN値によって算出された参考値です。  
モータの回転数や運転条件等を考慮した保証値ではありませんので、ご注意ください。

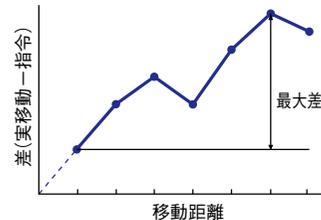
## ■精度規格表

精度規定項目	LX15		LX20		LX26		LX30 (L≤400)		LX30 (L≥450)		LX45	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
位置決め精度 (mm)	0.04	0.02	0.06	0.02	0.06	0.02	0.06	0.02	0.1	0.025	0.1	0.025
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.004	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003
バックラッシュ (mm)	0.01	0.002	0.01	0.003	0.01	0.003	0.02	0.003	0.02	0.003	0.02	0.003
平行度 (mm)	0.02	0.01	0.025	0.01	0.025	0.01	0.025	0.01	0.035	0.015	0.035	0.015
起動トルク (N・cm)	0.8		1.2		2		4		4		10	

## 精度規格

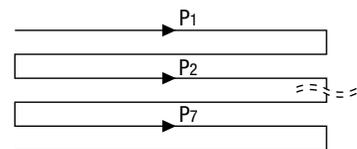
### ●位置決め精度

基準位置(ストローク端)から一定方向に順次位置決め・測定を行います。実際に移動した距離と指令距離との最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



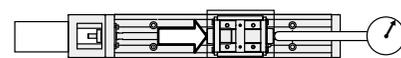
### ●繰返し位置決め精度

一定方向から同一ポイントへ7回繰返し位置決め・測定を行います。この測定読みの最大差の1/2に±の記号をつけた値を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



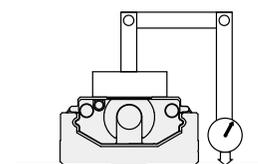
### ●バックラッシュ

基準位置からブロックに負荷をかけた後、開放します。その基準位置と戻り値との差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



### ●走り平行度

レールを基準ベースに取付けた状態でブロックから基準面にダイヤルゲージを設置し、移動・測定を行います。その読みの最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



## ■メンテナンスについて

- 定期点検：  
3~6ヶ月に1度の頻度で点検を実施してください。  
潤滑の状態確認、清掃、グリースの給脂を実施してください。  
取付ボルトに緩みがないか確認をしてください。
- 潤滑について：  
推奨潤滑剤は下記のとおりです。  
LX15・LX20・LX26シリーズ ⇒ 昭和シェル製アルパニヤグリース S No.2  
LX30・LX45シリーズ ⇒ 昭和シェル製カートリッジグリース EP2  
低発塵グリースタイプ ⇒ 日本精工製 LG2  
グリースは通常使用の場合、6ヶ月ごともしくは、走行距離1,000kmを目安に行ってください。  
\*ただし、使用条件や使用環境によって給脂間隔は異なりますのでご注意ください。

## ■使用環境の注意：

露点気温度は50℃以下にてご使用ください。オーバーラン防止にはメカストップを設けることを推奨いたします。  
推奨使用温度：0℃~50℃ (凍結・結露なきこと)

## ●許容回転数

各サイズの許容回転数を下記に示します。

型式	リード	レール長さ	許容回転数 (min <sup>-1</sup> )
LX15	2	75~200	6000
		200~300	6000
LX20	5	80~200	6000
		200~300	6000
LX26	5/10	100~300	6000
		300~400	5350
LX30	10	150~350	6000
		350~590	3300
LX45	20	340~590	3300
		590~1110	3300

型式	リード	レール長さ	許容回転数 (min <sup>-1</sup> )
LX30	5	125~450	4920
		450~500	4440
		500~600	3600
	10	600~1500	3000
		1500~4500	4980
		4500~6000	4440
LX45	20	500~3600	3600
		3600~6000	3000

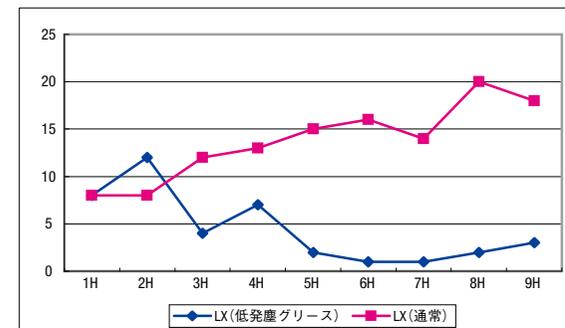
## ■一軸アクチュエータ LX 低発塵グリース対応について

クリーン度の高い環境に対応するために、低発塵グリースを塗布して出荷いたします。グリースはLG2(NSK:日本精工製)で、発塵量が少なく防錆力にも優れております。型式の選定方法につきましては、各製品ページをご参照ください。

## ■低発塵グリース性能表

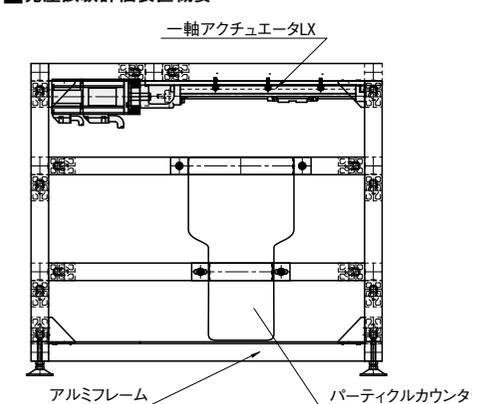
項目	条件	単位	測定方法	LG2(日本精工製)
増ちょう剤	—	—	—	リチウム系
基油	—	—	—	鉱油+合成炭化水素油
基油同粘度	40℃	mm <sup>2</sup> /s	JIS K2220 5.19	30
混和ちよう度	—	—	JIS K2220 5.3	207
滴点	—	℃	JIS K2220 5.4	200
蒸発量	99℃×22hr	wt%	—	1.40%
離油度	100℃×24hr	wt%	JIS K2220 5.14	0.80%
使用温度	大気中	℃	—	-10~80

## ■発塵量比較



測定時間	1H	2H	3H	4H	5H	6H	7H	8H	9H
LX(低発塵グリース)	8	12	4	7	2	1	1	2	3
LX(通常)	8	8	12	13	15	16	14	20	18

## ■発塵試験評価装置概要



<評価条件>  
クリーンクラス100(クリーンルーム内にて)  
室温24℃±2℃ 湿度45%±5%  
(パーティクルカウンタ名)  
ハンドヘルドパーティクルカウンタ KR-12A(リオン株式会社)  
試験アクチュエータ: LX2001-B1-A2040-200  
モータ回転数: 3000rpm

クリーン度クラス100/ISOクラス5  
上記条件を満たす測定結果が得られました。  
\*本数値は参考値であって保証値ではありません。  
お客様の使用環境に大きく左右されます。

# 一軸アクチュエータ LX15 標準/カバータイプ



一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html)

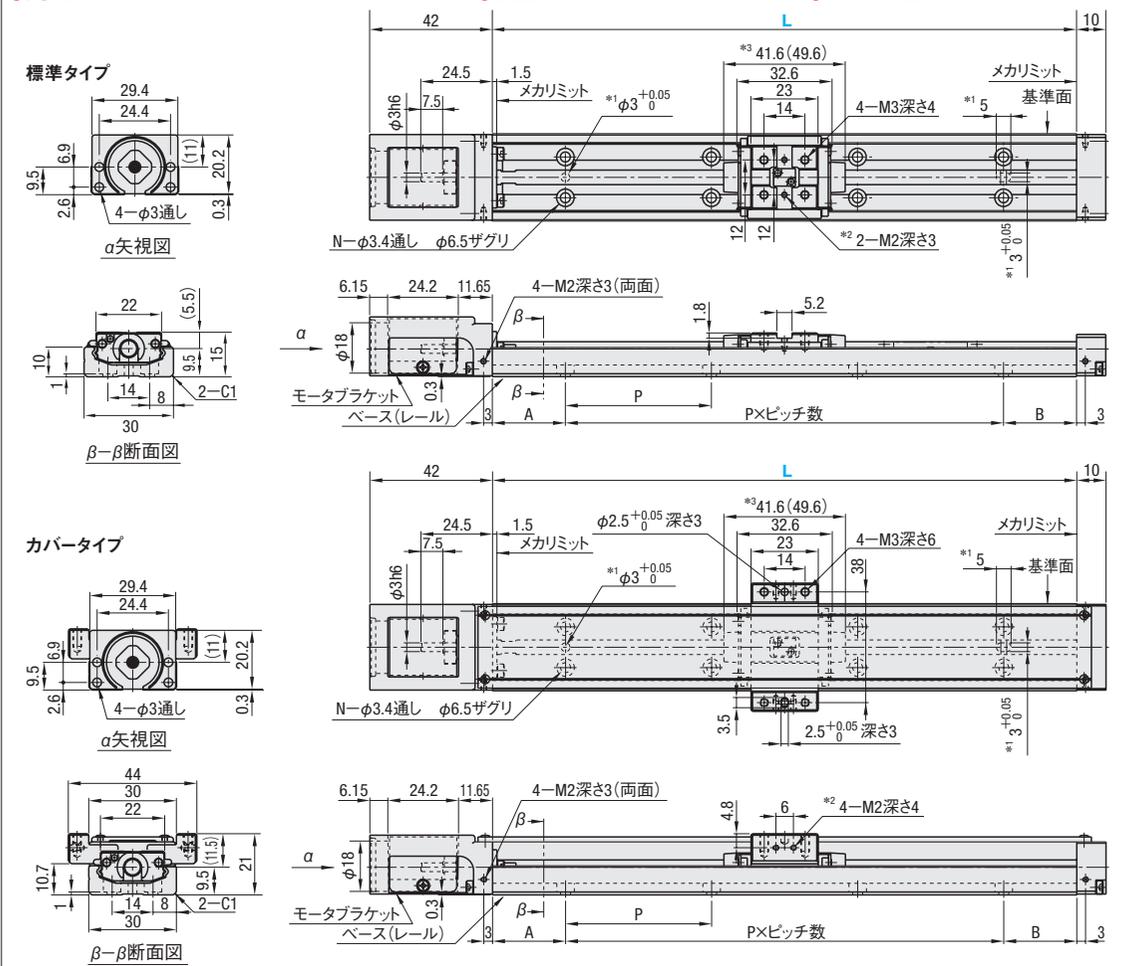
CADデータフォルダ名: 07\_Actuator



仕様	
LX15	
標準/カバー	
ねじ径 (mm)	5
リード (mm)	2
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント MA5052 B 黒色アルマイト	
②アタッチメント取付ねじ2本 MSUSXM7	
材質表はP.445をご参照ください。	

型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード2	LX1502(C)	LX1502(C)P	LX1502(C)G	LX1502(C)PG	LX1502(C)-MX	LX1502(C)P-MX

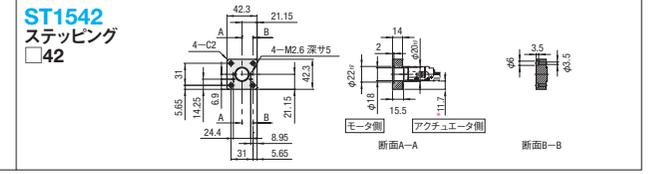
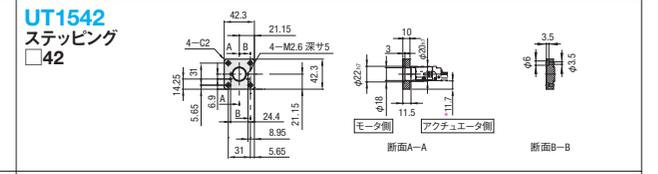
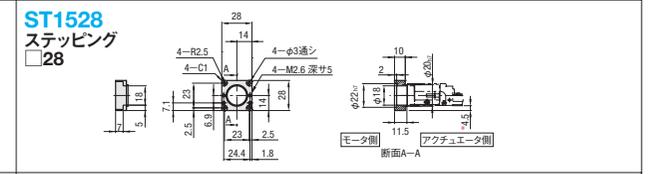
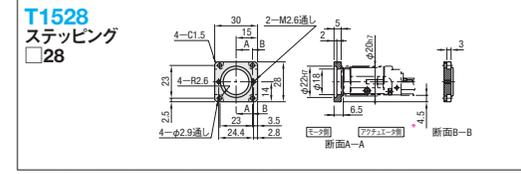
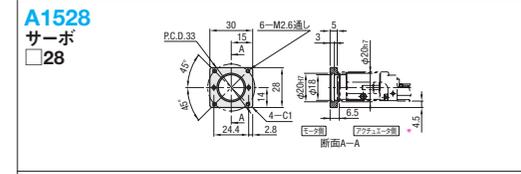
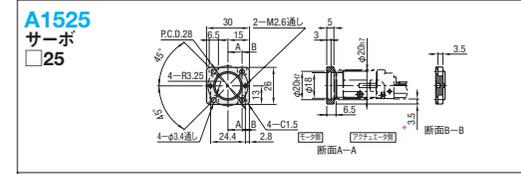
①Cはカバータイプとなります。②低発塵グリース情報P.448 ③潤滑ユニットMX情報P.444



①有効ストロークはメカリミットまで片側2.5mm、計5mm隙間をもたせた値です。  
 ②精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP.447参照。  
 \*1: 位置決め用ロック穴(ベース部加工)  
 \*2: ドグ用取付タップ穴  
 \*3: 潤滑ユニットMX付は( )内数値

型式	Code (はセサ数量) *L≤100は2個まで *L≥125は3個まで	センサ数量	センサレール部		センサ部 (※数量はセサ付1個の場合)			ドグ														
			GX-F8A (接近時on)	GX-F8B (離れたon)	センサ取付ねじ (1個)	ドグ (1個)	ドグ (1個)	センサ個数 (1個 2個 3個)	センサ個数 (1個 2個 3個)	センサ個数 (1個 2個 3個)												
上級 (標準グリース) LX1502(C) (低発塵グリース) LX1502(C)G (潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX1502(C)-MX	*精密級 (標準グリース) LX1502(C)P (低発塵グリース) LX1502(C)PG (潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX1502(C)P-MX	ブロック数 B1	モータアタッチメント (サーボモータ) A1525 A1528 (ステッピングモータ) T1528 UT1542 ST1542 (アタッチメント無し) N	ベース 全長 (L)	*有効ストローク B1 MX付(B1)	総質量 (kg)	標準	カバー	A	P	B	P×ピッチ数	穴数 (N)	75	26.9	—	0.13	0.18	12.5	12.5	1	4
														100	51.9	43.9	0.17	0.22	25	25	2	6
														125	76.9	68.9	0.22	0.28	12.5	12.5	2	6
														150	101.9	93.9	0.29	0.35	25	25	2	6
精密級	B1	A1525 A1528 T1528 UT1542 ST1542	75	26.9	—	0.13	0.18	12.5	12.5	1	4	1	4	175	126.9	118.9	0.35	0.41	12.5	12.5	3	8
														200	151.9	143.9	0.38	0.45	25	25	3	8

\*精密級には精度保証書を添付致します。\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。  
 \*Cはカバータイプです。\*潤滑ユニットMX付は+0.002kg



注: \*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。

精度基準	上級	精密級
位置決め精度 (mm)	0.04	0.02
バックラッシュ (mm)	0.01	0.002
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.004	±0.003
走り平行度 (mm)	0.02	0.01
起動トルク (N・cm)	0.8	0.8

④最高速度はP.447をご参照ください。  
 ⑤慣性モーメントはP.446をご参照ください。

Order 注文例  
 型式 — ブロック数 — モータアタッチメント — ベース全長 (L)  
 LX1502C-MX — B1 — A1525 — 100

Delivery 出荷日  
 標準グリース上級タイプ LX1502(C) 3 日目出荷  
 標準グリース精密級タイプ LX1502(C)P 5 日目出荷  
 低発塵グリース 潤滑ユニットMX付 LX1502(C)G 8 日目出荷  
 標準グリース上級タイプ LX1502(C)-MX 大目出荷 +8 日目出荷  
 数量 3~14

Price 価格

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口	大口	
数量	1~2	3~14	15~	
値引率	基準単価	25%	35%	
出荷日	通常	+8日	お見積り	

⑥表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ⑦標準グリース上級タイプ以外は3日から出荷日のお見積りをさせていただきます。

上級タイプ ¥基準単価						
型式	L=75	L=100	L=125	L=150	L=175	L=200
LX1502-B1-□	44,900	45,800	47,700	50,200	53,800	59,000
LX1502C-B1-□	46,300	47,300	49,100	51,800	55,400	60,700

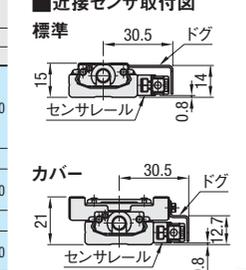
仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+6,200
低発塵グリース	基準単価+4,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+2,300

⑧基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。  
 ⑨数量スライド価格が適用されます。

Alteration 追加加工  
 型式 — ブロック数 — モータアタッチメント — ベース全長 (L) — (Code)  
 LX1502 — B1 — A1525 — 100 — XW1 8 日目出荷

センサセット品 近接センサタイプ(サンクス製) — セット部品仕様 —

LX型式	Code (はセサ数量) *L≤100は2個まで *L≥125は3個まで	センサ数量	センサレール部		センサ部 (※数量はセサ付1個の場合)			ドグ							
			GX-F8A (接近時on)	GX-F8B (離れたon)	センサ取付ねじ (1個)	ドグ (1個)	ドグ (1個)	センサ個数 (1個 2個 3個)	センサ個数 (1個 2個 3個)	センサ個数 (1個 2個 3個)					
LX1502	XA XB	□個	□個	□個	専用	十字穴付 皿ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	5,700	9,300	12,900	5,900	9,400	13,000
LX1502C	FA FB	□個	□個	□個	専用	十字穴付 皿ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	—	—	—	—	—	—
LX1502	XW1 XW2	1個	1個	2個	専用	十字穴付 皿ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	—	—	—	—	—	—
LX1502C	FW1 FW2 FW3	1個	1個	2個	専用	十字穴付 皿ねじ M2-4	CBSST3-10	専用	なべ小ねじ M2-3(1個)	—	—	—	—	—	—



\*センサの単品販売は致しておりません。

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX20 標準/カバータイプ



価格改訂

大口  
対応  
BIG ORDER

一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
http://download.misumi.jp/mol/fa\_soft.html

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

便利なセンサセット品もご用意。P.454

意匠・実用新案取得



仕様	
LX20	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	6
リード(mm)	1・5
精度	上級・精密級
▲付属品	
①モータアタッチメント M A5052 S 黒色アルマイト ②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSXM7 ③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。 ④材質表はP.445をご参照ください。	

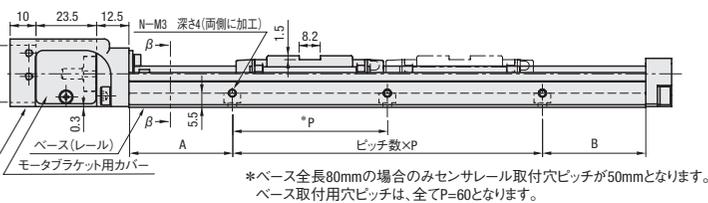
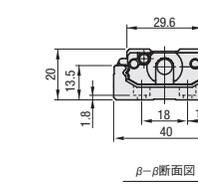
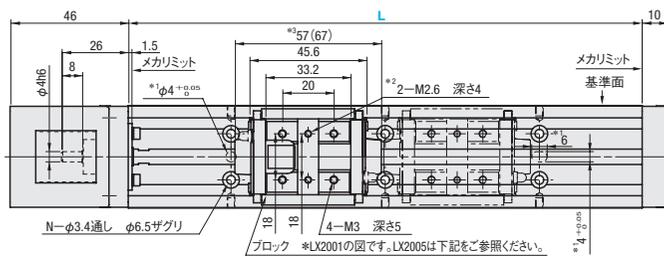
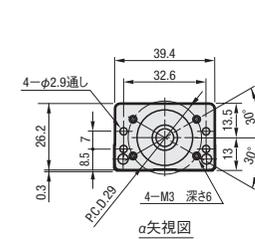
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード1	LX2001(C)	LX2001(C)P	LX2001(C)G	LX2001(C)PG	LX2001(C)-MX	LX2001(C)P-MX
リード5	LX2005(C)	LX2005(C)P	LX2005(C)G	LX2005(C)PG	LX2005(C)-MX	LX2005(C)P-MX

①Cはカバータイプとなります。

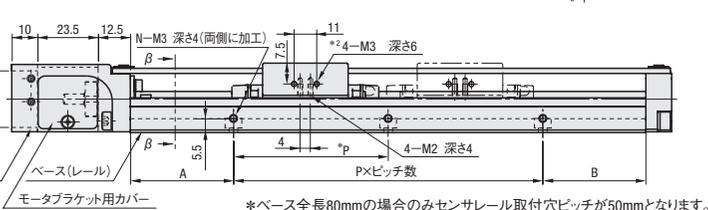
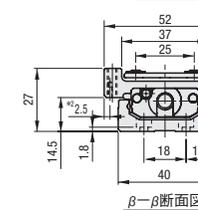
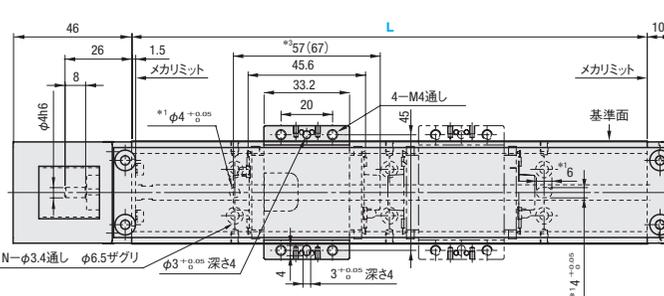
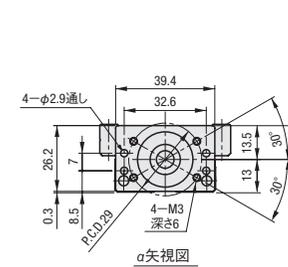
②低発塵グリース情報 P.448

③潤滑ユニットMX情報 P.444

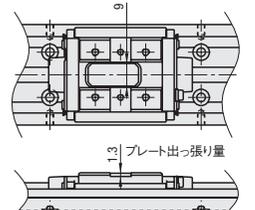
標準タイプ



カバータイプ



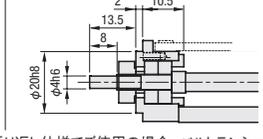
LX2005(標準) ブロック部詳細



- \*1: 位置決め用ロック穴(ベース部加工)
- \*2: ドグ用取付タップ穴
- \*3: 潤滑ユニットMX付は( )内数値

モータブラケット無しタイプ

\*取付寸法詳細はP.453



④LX20のブラケット無しタイプをP.467~P.470のような折り返し仕様でご使用の場合、ベルトテンションにより軸端破損の可能性があります。ご使用をお控えください。

⑤ブロック2個タイプの場合、二点線線のブロックはボールネジと連結していません。

⑥精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP.447参照

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	*有効ストローク			総質量(kg)				取付寸法				
				B1	B2	MX付(B)	標準		カバー		A	P	B	ピッチ数 穴数(N)	
							B1	B2	B1	B2				B	ピッチ
(標準グリース) LX2001(C) LX2005(C)	(1個) B1	(サーボモータ) A2025 A2028 A2038 A2040 E2040	80 (リード5のみ)	16.5	—	—	0.40	—	0.51	—	10	10	1	4	
(低発塵グリース) LX2001(C)G LX2005(C)G	(2個) B2	(低発塵グリース) LX2001(C)PG LX2005(C)PG	100	36.5	—	—	0.45	—	0.56	—	20	20	1	4	
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2001(C)-MX LX2005(C)-MX	(1個) B1	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2001(C)P-MX LX2005(C)P-MX	150	86.5	—	76.5	0.58	—	0.69	—	15	15	2	6	
	(2個) B2	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2001(C)P-MX LX2005(C)P-MX	200	136.5	79.5	126.5	0.71	0.79	0.81	0.97	40	40	3	8	
			250 (リード5のみ)	186.5	129.5	176.5	0.83	0.92	0.94	1.10	35	35	4	10	
			300 (リード5のみ)	236.5	179.5	226.5	0.96	1.05	1.07	1.23	30	30	4	10	

\*精密級には精度保証書を添付致します。

\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

\*有効ストロークは、両端より片側1.5mm余裕を取った寸法で記載しています。

\*Cはカバータイプです。

④最高速度はP.447をご参照ください。

⑤慣性モーメントはP.446をご参照ください。

⑥潤滑ユニットMXは+0.004kg

⑦サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A2025	□25	安川電機	10W/20W/30W/50W
A2028	□28	三菱電機	10W/20W/30W
A2038	□38	Panasonic	30W/50W/100W
E2040	□40	SIEMENS	50W/100W
A2040	□40	安川電機 三菱電機 オムロン キーエンス 山洋電気	50W 30W/50W

⑧モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP.453をご参照ください。

⑨ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T2028	□28	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2042	□42	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2056.4	□56.4	NEMA規格	—

⑩NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

⑪モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP.453をご参照ください。

Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LX2001C	B1	A2025	200
	LX2005-MX	B1	A2028	150

Delivery 出荷日	標準グリース上級タイプ LX2001(C)・2005(C)	標準グリース精密級タイプ LX2001(C)P・2005(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
	3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

⑫数量スライド価格(①1円未満切り捨て)P.127

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~14	15~
値引率	基準単価	25%	35%
出荷日	通常	+8日	お見積り

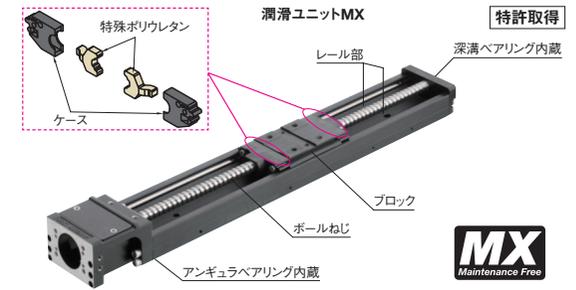
⑬表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
⑭標準グリース上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=80 (リード5のみ)	L=100	L=150	L=200	L=250 (リード5のみ)	L=300 (リード5のみ)			
LX20□□-B1-□	39,100	40,500	41,800	43,200	45,600	46,700	1	6	1
LX20□□-B2-□	—	—	—	55,800	57,400	58,500	2		5
LX20□□-B1-F	45,900	48,400	50,200	52,100	53,500	54,800	1	6	1
LX20□□-B2-F	—	—	—	64,700	65,600	67,200	2		5
LX20□□C-B1-□	43,100	45,900	47,300	48,700	49,900	51,200	1	6	1
LX20□□C-B2-□	—	—	—	62,300	63,600	64,900	2		5
LX20□□C-B1-F	50,600	53,800	55,700	57,600	58,500	60,000	1	6	1
LX20□□C-B2-F	—	—	—	71,200	73,100	74,700	2		5

⑮LX20□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加詳細図 P.454

⑯精度基準

	精度基準	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.06	0.02
バックラッシュ(mm)	0.01	0.01	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.025	0.01
起動トルク(N・cm)	1.2	1.2	1.2



⑰長期のメンテナンスフリーを実現します。詳細は P.444

⑱精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+6,200
低発塵グリース	基準単価+4,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+2,700
⑲基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。	
⑳数量スライド価格が適用されます。	

⑳標準グリース上級タイプ、ブロック1個(B1)

大口 +8 日目出荷 数量 3~14

⑲ストローク対応なし

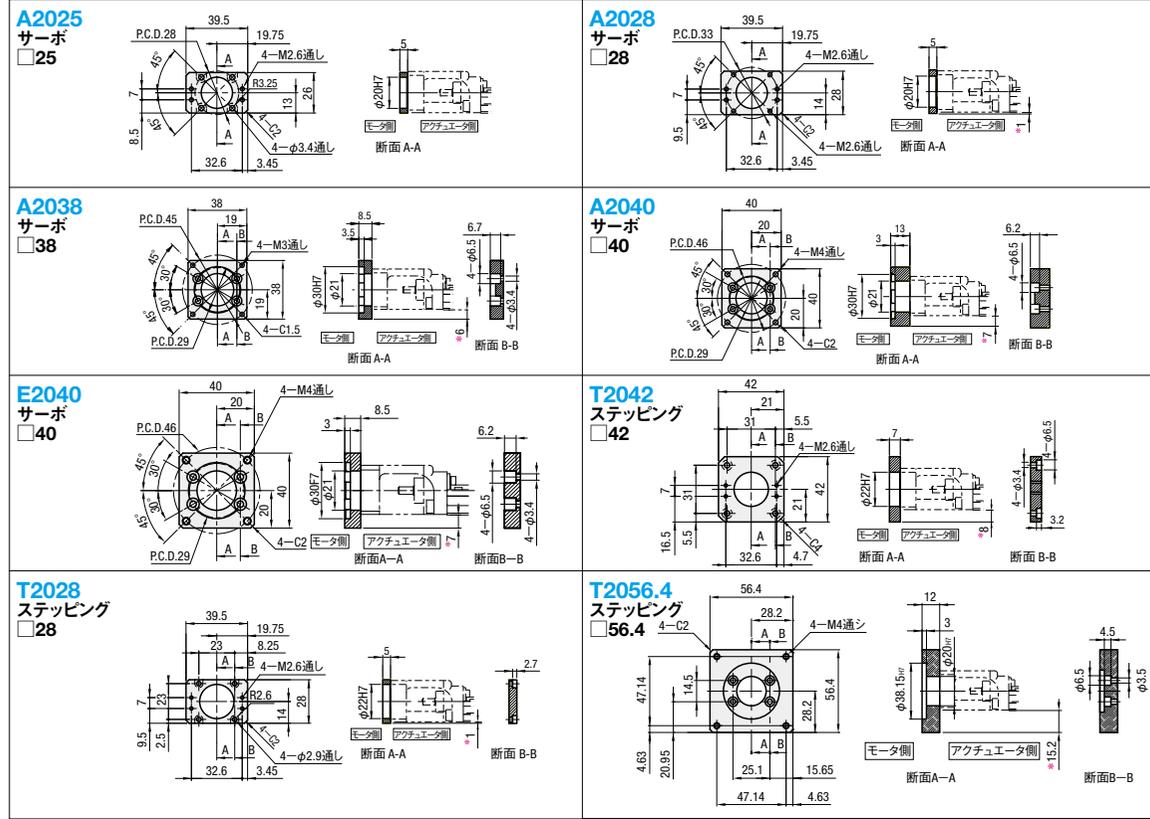
⑳ブロック2個(B2)は、適用外となります。

⑰単軸ロボットアクチュエータ

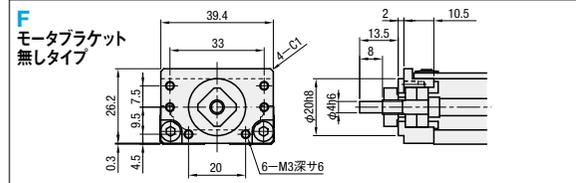
MOTOR ADAPTER PLATES / MOTOR ADAPTER CENTERING TOOLS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX20  
**一軸アクチュエータ LX20 モータアタッチメント / アタッチメント取付治具**

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

■モータアタッチメント寸法図



注: \*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



■サーボモータ適用表

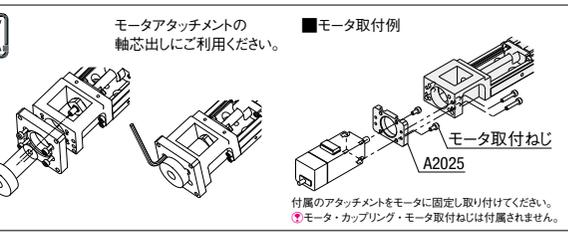
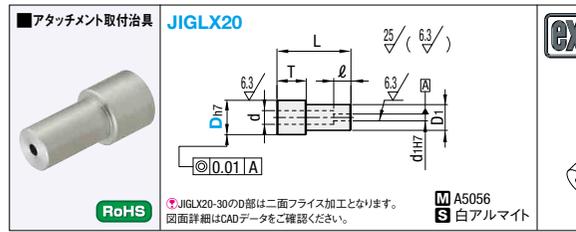
モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング					
A2025	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCPW16 (P.1108)					
			SGMMV-A2E	20W						
			SGMMV-A3E	30W						
			SGMAV-A5	50W						
			HG-AK0136	10W						
			HG-AK0236	20W						
A2028	□28	三菱電機	HG-AK0336	30W	SCPW16 (P.1108)					
			HC-AQ013	10W						
			HC-AQ023	20W						
			HC-AQ033	30W						
			MSMD5A	50W						
			MSME5A	100W						
A2038	□38	Panasonic	MSMD01*	10W	CPDT19 (P.1103)					
			MSME01*	20W						
			SGMJV-A5	50W						
			SGM7A-AS5	50W						
			SGM7A-AS5A	50W						
			HG-MR053	50W						
			HG-KR053	50W						
			HF-KP053	50W						
			A2040	□40		安川電機	Q1AA04003D	30W	SCPW16 (P.1108) CPDT19 (P.1103)	
							Q1AA04005D	30W		
							オムロン	R88M-K05030		50W
								MV-M05		50W
SV-M005	50W									
キーエンス	1FK7011-5	50W								
	1FK7015-5	100W								
E2040	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P.1103)					
			1FK7015-5	100W						

■ステッピングモータ適用表

モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T2028	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCPW16 (P.1108)
			CSK52	5相	
			ASC3 (ASM)	αステップ	
			PK24*	2相	
T2042	□42	オリエンタルモーター	CSK24	2相	SCPW16 (P.1108)
			RKS4	5相	
			RKS54*	αステップ	
			PK54	5相	
			AS46	5相	
			ASC46 AR46	αステップ	
T2056.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	—	CPDW19 (P.1103)

◎ NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

◎ モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。  
 ◎ モータ・カップリングは、適用表以外のものもご使用できます。各取付寸法をご確認ください。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	¥基準単価 1~50
JIGLX20	20	A2025/A2028	8	15	4	43	17	10	1,800
	30	A2038/A2040	8	15	4	47	13	10	1,800

◎ 表示数量超えはWOSにてご確認ください。

SENSOR SETS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX20 (ALTERATIONS)  
**一軸アクチュエータ LX20 センサセット品 (追加工)**

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

■近接センサタイプ (サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	センサ種類・個数		センサレール部		センサ部 (※数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤150)			¥基準単価 (L≥200)						
		GX-F8A (接近時on)	GX-F8B (離れたon)	レール (1個)	取付ねじ (ヒッチ+1個)	センサ 取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個				
LX20□□	XA	1個	1個	SENAT3□H	SCB3-5	CBSST3-10	LBNR3	専用	■小ねじ M2.6-4(1個)	6,000	9,600	13,200	6,500	10,000	13,600				
LX20□□C	XB	1個	1個						■小ねじ M2.6-4(1個)	9,600	—	—	10,000	—	—	13,600			
LX20□□	FA	1個	1個						■小ねじ M2.6-4(1個)	—	13,200	—	—	—	—	—	—	—	—
	FB	1個	1個						■小ねじ M2.6-4(1個)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20□□C	XW1	1個	1個						■小ねじ M2.6-4(1個)	9,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	XW2	2個	1個						■小ねじ M2.6-4(1個)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
LX20□□C	FW1	1個	1個	■小ねじ M2.6-4(1個)	9,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—					
	FW2	2個	1個	■小ねじ M2.6-4(1個)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—					

■フォトセンサタイプ (サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (※数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤150)			¥基準単価 (L≥200)			
			レール (1個)	取付ねじ (ヒッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ (1個)	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個
LX20□□	SP	PM-L24	SENAT3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB2-6 (2個)	M2小形丸平座金 (2個)	専用	5,200	7,900	10,400	5,600	8,300	10,900
LX20□□C	MP														

■フォトセンサタイプ (オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (※数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤150)			¥基準単価 (L≥200)			
			レール (1個)	取付ねじ (ヒッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ (1個)	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	1個	2個	3個	1個	2個	3個
LX20□□	OP	EE-SX951-R1M	SENAT3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	5,000	7,600	10,100	5,500	8,000	10,500
LX20□□C	EP														

\*センサの単品販売は致しておりません。

Delivery 出荷日 **8** 日目出荷

標準グリス上級タイプブロック1個 (B1)

大 出荷日 **+3** 日目出荷 数量 3~14

- ◎ ストック対応なし
- ◎ ブロック2個 (B2) は、適用外となります。

数量区分	標準対応		個別対応	
	小口	大口	小口	大口
数量	1~2	3~14	15~	
出荷日	通常	+3日	お見積り	

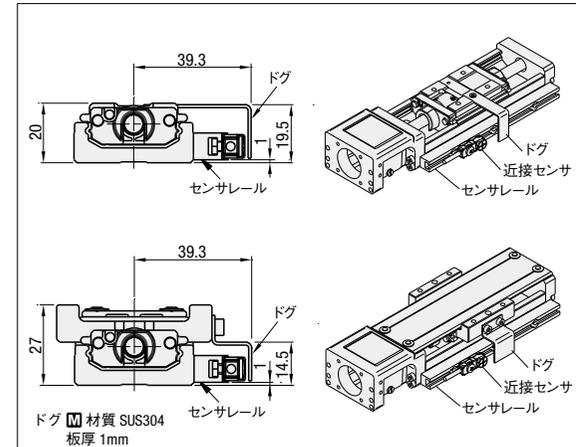
◎ 表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ◎ 標準グリス上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加工

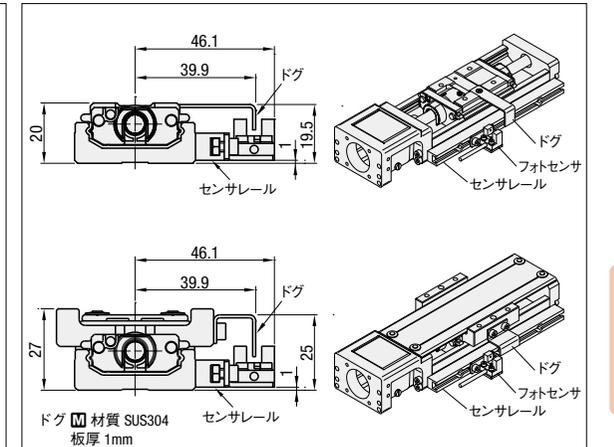
型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長 (L) - (Code)

LX2001 - B1 - A2025 - 200 - XW1  
 LX2005C - B1 - A2028 - 200 - EP3

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製 -



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製 -



■ご注意

- ・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。
- ・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

◎ サンクス製およびオムロン製のフォトセンサ外形寸法は同一寸法です。  
 ◎ ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX26 標準/カバータイプ



価格改訂

大口  
対応  
BIG ORDER

一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
http://download.misumi.jp/mo/fa\_sotf.html

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

類似品比較ポイント | 高精度、高剛性でのご使用の場合、本商品からご検討ください。

便利なセンサセット品もご用意。P.458

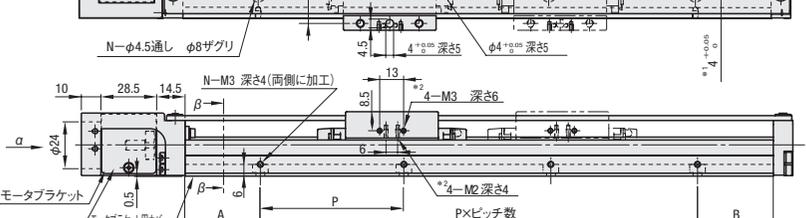
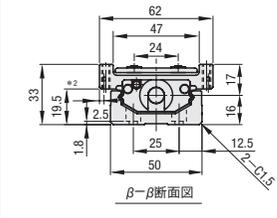
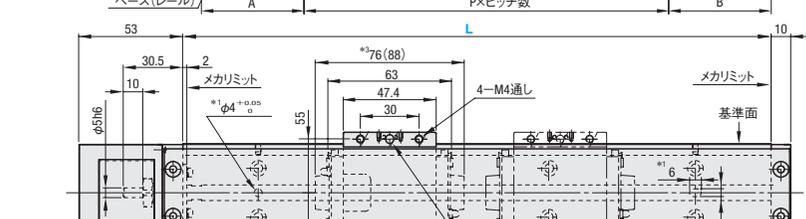
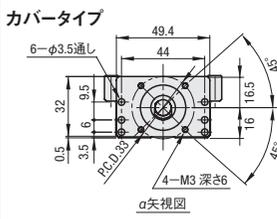
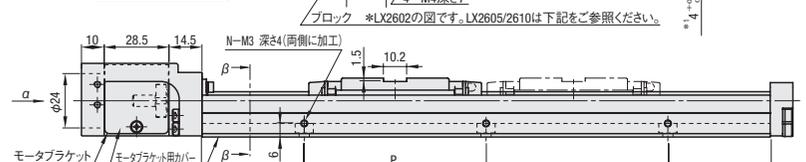
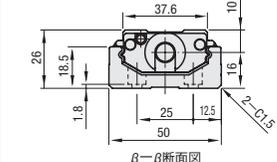
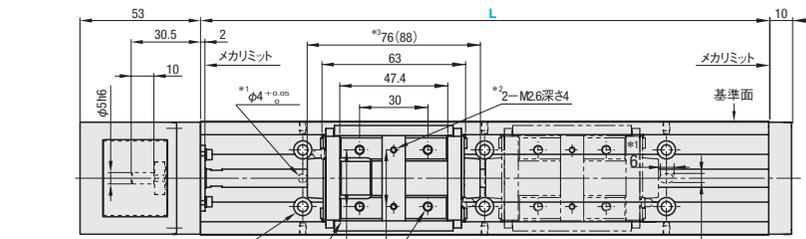
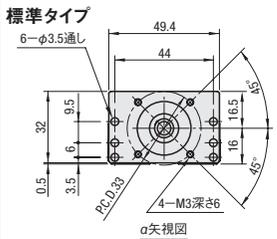
意匠・実用新案取得



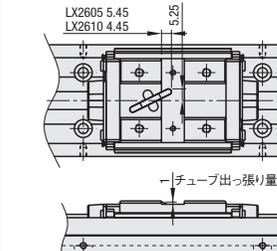
仕様	
LX26	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	8
リード(mm)	2・5・10
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント M A5052 S 黒色アルマイト	
②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSXM7	
③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。	
④材質表はP445をご参照ください。	

型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード2	LX2602(C)	LX2602(C)P	LX2602(C)G	LX2602(C)PG	LX2602(C)-MX	LX2602(C)P-MX
リード5	LX2605(C)	LX2605(C)P	LX2605(C)G	LX2605(C)PG	LX2605(C)-MX	LX2605(C)P-MX
リード10	LX2610(C)	LX2610(C)P	LX2610(C)G	LX2610(C)PG	LX2610(C)-MX	LX2610(C)P-MX

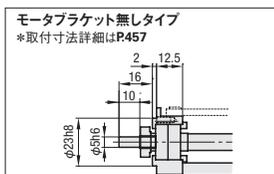
①Cはカバータイプとなります。 ②低発塵グリース情報 P448 ③潤滑ユニットMX付情報 P444



LX2605/2610標準ブロック部詳細



\*1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)  
\*2: ドグ用取付タップ穴  
\*3: 潤滑ユニットMX付は( )内数値



モータブラケット無しタイプ  
\*取付寸法詳細はP457

①有効ストロークはメカリミットまで片側2.5mm、計5mm隙間をもたせた値です。 ②ブロック2個タイプの場合、二点鎖線のブロックはボールネジと連結していません。 ③精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP447参照

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	*有効ストローク				総質量(kg)				取付寸法			
				標準				カバー				取付寸法			
				B1	B2	MX付(B1)	B1	B2	B1	B2	A	P	B	ピッチ数	穴数(N)
(標準グリース) LX2602(C) LX2605(C)P LX2610(C)	(標準グリース) LX2602(C)P LX2605(C)P LX2610(C)P	(サーボモータ) A2625 A2628 A2638 A2640 E2640	100 (リード2のみ)	17	—	—	0.87	1.07	—	10	—	10	1	4	
(低発塵グリース) LX2602(C)G LX2605(C)G LX2610(C)G	(低発塵グリース) LX2602(C)PG LX2605(C)PG LX2610(C)PG	(ステッピングモータ) T2628 T2642 T2656.4	150	67	—	105	0.95	—	1.15	—	35	—	35	—	
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2602(C)-MX LX2605(C)-MX LX2610(C)-MX	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX2602(C)P-MX LX2605(C)P-MX LX2610(C)P-MX	(アタッチメント無し) N (モータブラケット無し) F	200	117	—	155	1.16	—	1.36	—	20	—	20	—	
			250	167	91	155	1.37	1.57	1.57	1.89	45	80	45	—	
			300	217	141	205	1.58	1.78	1.78	2.10	30	—	30	—	
			350	267	191	255	1.79	1.99	1.99	2.31	15	—	15	—	
			400	317	241	305	2.00	2.20	2.20	2.52	40	—	40	—	

\*精密級には精度保証書を添付致します。  
\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。  
\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。  
\*「C」はカバータイプです。  
①最高速度はP447をご参照ください。  
②慣性モーメントはP446をご参照ください。  
③潤滑ユニットMX付は+0.007kg

精度基準

精度基準	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.02
バックラッシュ(mm)	0.01	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.01
起動トルク(N・cm)	2	2

サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A2625	□25	安川電機/三菱電機	10W/20W/30W
A2628	□28	三菱電機	10W/20W/30W
A2638	□38	Panasonic	50W/100W
E2640	□38	SIEMENS	50W/100W
A2640	□40	安川電機 三菱電機 キーエンス オムロン 山洋電気	50W 30W/50W

ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T2628	□28	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2642	□42	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T2656.4	□56.4	NEMA規格	—

①NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。  
②モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP457をご参照ください。

①シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側0.5mm短くなります。  
②モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP457をご参照ください。



Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LX2602C	B1	A2640	300
	LX2605-MX	B1	A2638	200



Delivery 出荷日	標準グリース上級タイプ LX2602(C)・2605(C)・2610(C)	標準グリース精密級タイプ LX2602(C)P・2605(C)P・2610(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
	3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

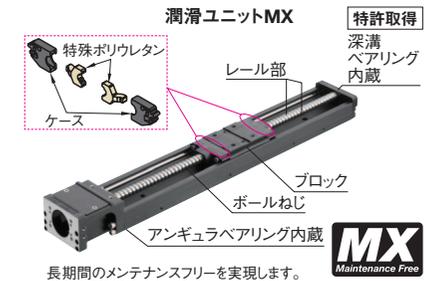
標準グリース上級タイプブロック1個(B1)  
大口出荷日 +8 日目出荷 数量 3~14  
①ストック対応なし  
②ブロック2個(B2)は、適用外となります。



数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~14
値引率	基準単価	25% 35%
出荷日	通常	+8日 お見積り

①表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
②標準グリース上級タイプ(ブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。



長時間のメンテナンスフリーを実現します。詳細はP444

精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+7,500
低発塵グリース	基準単価+5,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+2,900

①基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。  
②数量スライド価格が適用されます。

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=100 (リード2のみ)	L=150	L=200	L=250	L=300	L=350 (リード5・10のみ)			
LX26□□-B1-□	43,600	45,100	47,900	50,900	53,800	56,000	1	2	
LX26□□-B2-□	—	—	—	63,500	66,400	68,200	2	8	
LX26□□-B1-F	51,700	53,500	56,900	60,300	63,800	66,300	1	5	
LX26□□-B2-F	—	—	—	72,900	76,400	78,100	2	10	
LX26□□C-B1-□	48,800	50,500	53,400	56,300	59,200	61,200	1	2	
LX26□□C-B2-□	—	—	—	70,000	72,800	75,400	2	8	
LX26□□C-B1-F	56,500	58,900	62,300	65,800	69,100	70,800	1	5	
LX26□□C-B2-F	—	—	—	79,400	82,800	85,600	2	10	

①リード10はB1(ブロック1個)のみ選択可能です。  
②LX26□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加詳細図 P.458

7 単軸ロボット用アクチュエータ

MOTOR ADAPTER PLATES / MOTOR ADAPTER CENTERING TOOLS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX26  
**一軸アクチュエータ LX26 モータアタッチメント / アタッチメント取付治具**

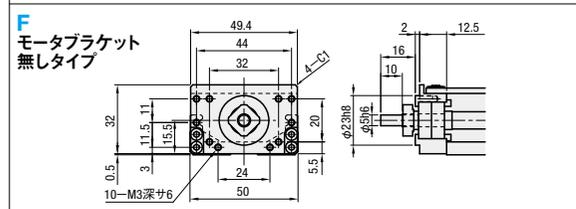
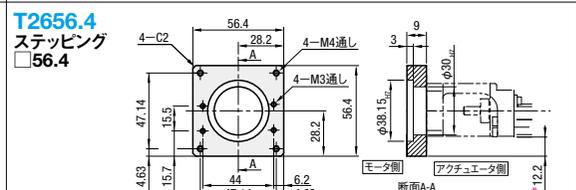
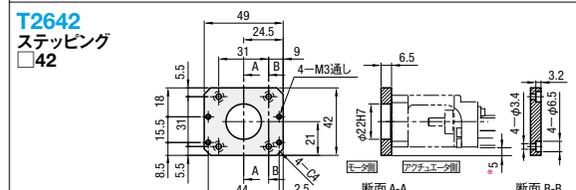
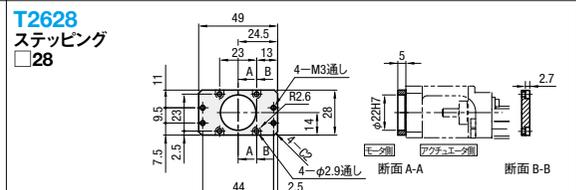
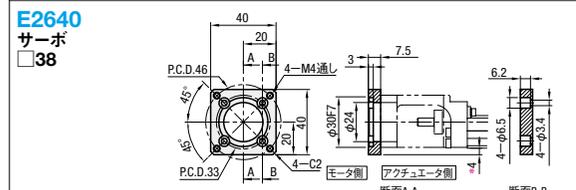
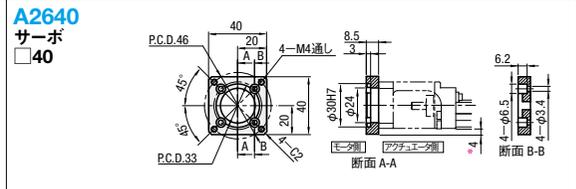
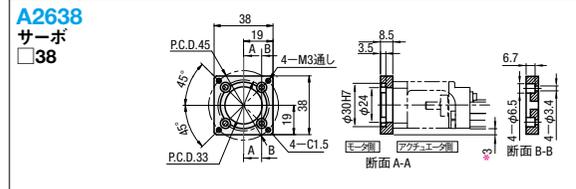
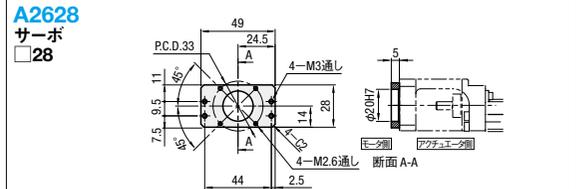
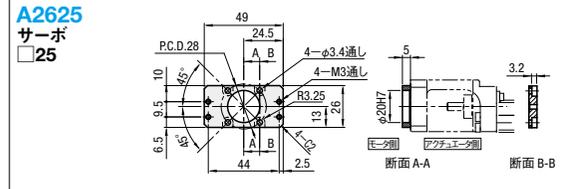
SENSOR SETS FOR LINEAR AXIS ACTUATORS LX26 (ALTERATIONS)  
**一軸アクチュエータ LX26 センサセット品 (追加工)**

● CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

● CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

■モータアタッチメント寸法図

注: \*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



■サーボモータ適用表

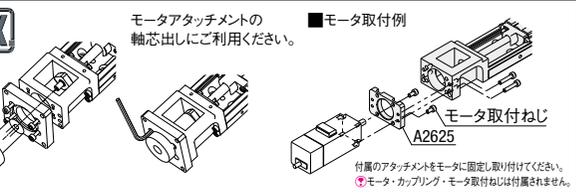
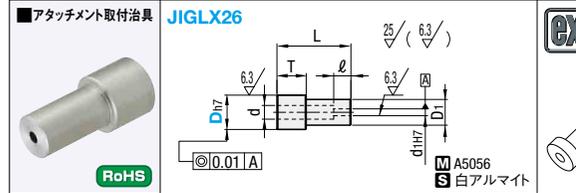
モータ仕様	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A2625	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCXW21 (P1108) SPW21 (P1108) CPDW19 (P1103)
			SGMMV-A2E	20W	
			SGMMV-A3E	30W	
			HG-AK0136	10W	
			HG-AK0236	20W	
			HG-AK0336	30W	
		三菱電機	HC-A0013	10W	
			HC-A0023	20W	
			HC-A0033	30W	
			MSMD5A	50W	
			MSME5A	50W	
			MSMD01*	100W	
A2628	□28	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCXW21 (P1108) SPW21 (P1108) CPDW19 (P1103)
			SGM7A-AS	50W	
			SGM7A-AS	50W	
			SGMAV-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
		三菱電機	HF-MR053	50W	
			HF-MP053	50W	
			HF-KP053	50W	
			Q1AA04003D	30W	
			Q1AA04005D	30W	
			オムロン	R88M-K05030	
A2638	□38	Panasonic	MSMD5A	50W	CPDW19 (P1103)
			MSME5A	50W	
			MSMD01*	100W	
A2640	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	CPDW19 (P1103)
			SGM7A-AS	50W	
			SGM7A-AS	50W	
			SGMAV-A5	50W	
			HG-MR053	50W	
			HG-KR053	50W	
		三菱電機	HF-MR053	50W	
			HF-MP053	50W	
			HF-KP053	50W	
			Q1AA04003D	30W	
			Q1AA04005D	30W	
			オムロン	R88M-K05030	
E2640	□40	SIEMENS	MV-M05	50W	CPDW19 (P1103)
			SV-M005	50W	
			1FK7011-5	100W	

■ステッピングモータ適用表

モータ仕様	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T2628	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1108) SPW21 (P1108) CPDW19 (P1103)
			CSK52	5相	
			ASC3 (ASM)	αステップ	
			PK24*	2相	
T2642	□42	オリエンタルモーター	CSK24	2相	SCXW21 (P1108) SPW21 (P1108) CPDW19 (P1103)
			RK54	5相	
			RK554*	2相	
			PK54	5相	
T2656.4	□56.4	NEMA規格	AS46	αステップ	CPDW19 (P1103)
			ARC46	αステップ	
			AR46	αステップ	
			AS46	αステップ	

\*NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

①シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側0.5mm短くなります。  
 ②モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。  
 ③モータ・カップリングは、適用表以外のものもご使用できます。各取付寸法をご確認ください。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	ℓ	標準価格 1~30
JIGLX26	20	A2628	8	15	5	47.5	17	12	1,800
	30	A2638/A2640/T2656.4	8	15	5	49.5	13	11	

Order 注文例: 型式 - D  
 Delivery 出荷日: 在庫品

■近接センサタイプ (サンクス製) - セット部品仕様

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	センサ種類・個数 GX-F8A (接近時) GX-F8B (離れた時)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)		
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ 取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX26□□	XA	□個	SENAT3□H	SCB3-5	CBSST3-10	LBNR3	専用	■小ねじ M2.6-4 (1個)	6,200	9,700	13,300	7,000	10,600	14,200
LX26□□C	XB	□個						■小ねじ M2.6-4 (1個)						
LX26□□	FA	□個						SCB3-6 (2個)						
LX26□□	FB	□個						■小ねじ M2.6-4 (1個)						
LX26□□	XW1	1個						■小ねじ M2.6-4 (1個)	9,700	-	-	10,600	-	
LX26□□	XW2	2個							-	13,300	-	-	14,200	
LX26□□	XW3	2個							9,700	-	-	10,600	-	
LX26□□C	FW1	1個						SCB3-6 (2個)	-	13,300	-	-	14,200	
LX26□□C	FW2	2個							-	13,300	-	-	14,200	

■フォトセンサタイプ (サンクス製) - セット部品仕様

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付ねじ	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX26□□	SP	PM-L24	SENAT3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB2-6 (2個)	M2小形丸平座金 (2個) M2スプリングワッシャ (2個)	専用	■小ねじ M2.6-4 (1個)	5,300	7,900	10,500	5,900	8,800	11,400
LX26□□C	MP									■小ねじ M2.6-4 (1個)						

■フォトセンサタイプ (オムロン製) - セット部品仕様

LX型式	Code (□はセンサ個数) *L≤100は2個まで L≥150は3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤200)			¥基準単価 (L≥250)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付ねじ	センサ 取付ワッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX26□□	OP	EE-SX951-R1M	SENAT3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3小形丸平座金 (2個)	専用	■小ねじ M2.6-4 (1個)	5,100	7,600	10,200	5,800	8,500	11,000
LX26□□C	EP									■小ねじ M2.6-4 (1個)						

\*センサの単品販売は致していません。

Delivery 出荷日: 8 日目出荷

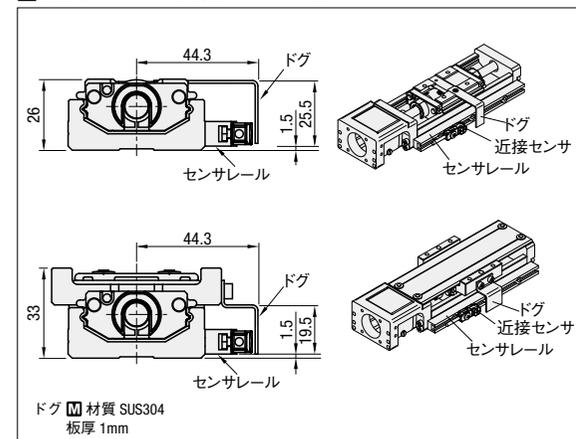
標準グリース上級タイプブロック1個 (B1)  
 大 出荷日 +3 日目出荷 数量 3~14  
 ◎ストック対応なし  
 ◎ブロック2個 (B2) は、適用外となります。

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~14	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り

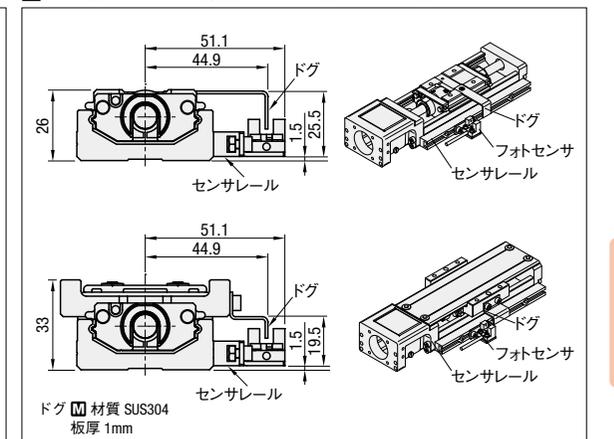
◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ◎標準グリース上級タイプ (ブロック1個) 以外は3台から納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加工: 型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長 (L) - (Code)  
 LX2602 - B1 - A2628 - 300 - XW1  
 LX2605C - B1 - A2638 - 200 - MP2

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製



■ご注意  
 ・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。  
 ・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認ください。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

◎サンクス製およびオムロン製のフォトセンサ外形寸法は同一寸法です。  
 ◎ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。

7 単軸ロボット  
 アクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX30 標準/カバータイプ



価格改訂

大口  
対応  
BIG ORDER

一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
http://download.misumi.jp/mol/fa\_soft.html

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

類似品比較ポイント | 高精度、高剛性でのご使用の場合、本商品からご検討ください。

便利なセンサセット品もご用意。P.462

意匠・実用新案取得

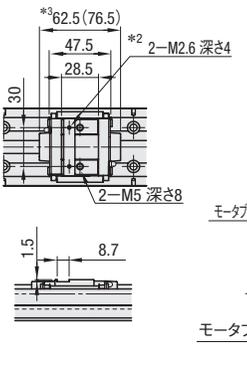


仕様	
LX30	
標準/カバー	
ねじ径(mm)	10
リード(mm)	5・10
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント M A5052 S 黒色アルマイト ②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSXM7 ③モータブラケット無しタイプに付属品はありません。	
④材質表はP445をご参照ください。	

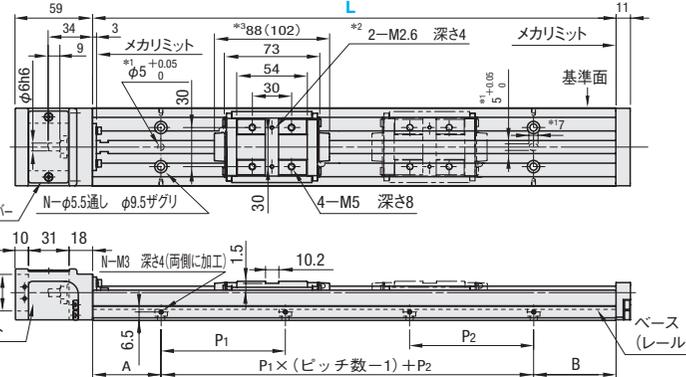
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード5	LX3005(C)	LX3005(C)P	LX3005(C)G	LX3005(C)PG	LX3005(C)-MX	LX3005(C)P-MX
リード10	LX3010(C)	LX3010(C)P	LX3010(C)G	LX3010(C)PG	LX3010(C)-MX	LX3010(C)P-MX

①[C]はカバータイプとなります。②低発塵グリース情報P448 ③潤滑ユニットMX情報P444

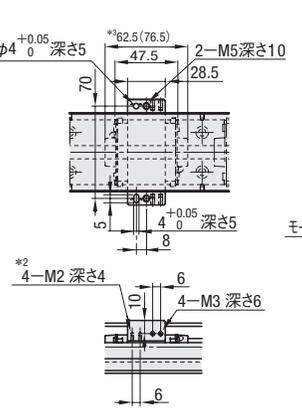
標準ショートブロックタイプ



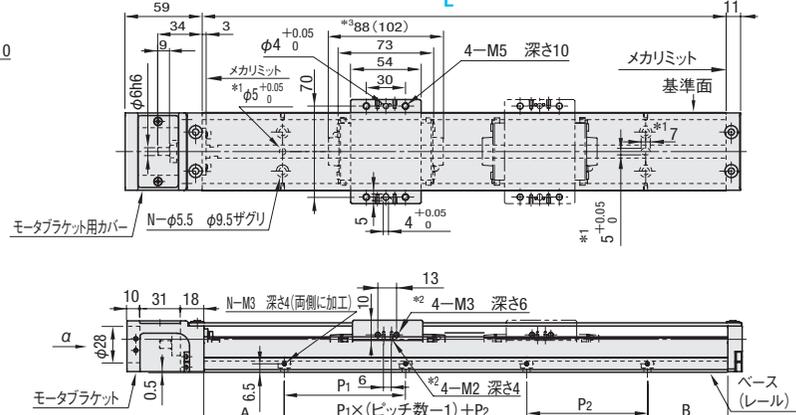
標準ロングブロックタイプ



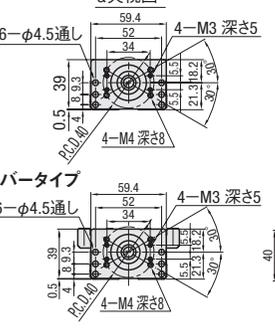
カバーショートブロックタイプ



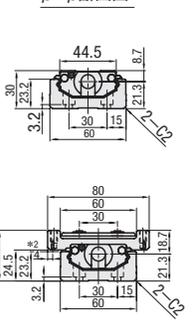
カバーロングブロックタイプ



標準タイプ

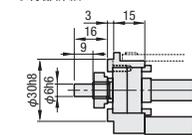


β-β断面図



- \*1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
- \*2: ドグ取付タップ穴
- \*3: 潤滑ユニットMX付は( )内数値

モータブラケット無しタイプ  
\*取付部詳細はP461



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	取付穴寸法									
				A	P1	P2	B	ピッチ数	穴数(N)				
(標準グリース) LX3005(C) LX3010(C)	ロングブロックタイプ (1個)B1 (2個)B2 ④B2のとき L≥300	(サーボモータ) A3038 A3040 E3040	125	12.5	-	100	12.5	50	100	25	1	4	
			150	25			25						
			200				50						
			250				100						
(低発塵グリース) LX3005(C)G LX3010(C)G	(低発塵グリース) LX3005(C)PG LX3010(C)PG	(ステッピングモータ) T3042 T3056.4 T3060	300				50				2	6	
			350				100				3	8	
			400				50					4	10
			450				100					5	12
(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX3005(C)-MX LX3010(C)-MX	(潤滑ユニットMX付・標準グリース) LX3005(C)P-MX LX3010(C)P-MX	*(アタッチメント無し) N (モータブラケット無し) F	500				50						
			550				100						
			600				50						
			600				100						

\*精密級には精度保証書を添付致します。 \* [C]はカバータイプです。  
\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A3038	38	Panasonic	50W/100W
E3040	40	SIEMENS	
		安川電機	
		三菱電機	
		キーエンス	
		オムロン	
		山洋電気	30W/50W/100W

④シーメンスモータ使用時は、カップリングへの軸挿入量が片側1.15mm短くなります。  
④モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP461をご参照ください。

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T3042	42	オリエンタルモーター	2相/5相/aステップ
T3060	60		2相
T3056.4	56.4	NEMA規格	

④NEMA規格(National Electrical Manufacturers Association)とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。  
④モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP461をご参照ください。

■有効ストローク・総質量

ベース全長(L)	*有効ストローク						総質量(kg)						
	MX無し			MX付			標準			カバー			
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	B2	S1	S2	B1	S1	S2
125	29	-	54.5	-	-	1.30	-	1.18	-	1.75	-	1.50	-
150	54	-	79.5	17	-	65.5	1.47	-	1.35	1.53	1.92	-	1.67
200	104	-	129.5	67	90	115.5	1.81	-	1.68	1.86	2.25	-	2
250	154	-	179.5	117	140	165.5	2.14	-	2.02	2.2	2.59	-	2.34
300	204	116	229.5	167	190	215.5	2.48	2.79	2.35	2.53	2.92	3.49	2.67
350	254	166	279.5	217	240	265.5	2.81	3.12	2.69	2.87	3.26	3.83	3.01
400	304	216	329.5	267	290	315.5	3.15	3.46	3.02	3.21	3.6	4.16	3.35
450	354	266	379.5	317	340	365.5	3.49	3.79	3.36	3.54	3.93	4.5	3.68
500	404	316	429.5	367	390	415.5	3.82	4.13	3.7	3.88	4.27	4.83	4.02
550	454	366	479.5	417	440	465.5	4.16	4.47	4.03	4.21	4.6	5.17	4.35
600	504	416	529.5	467	490	515.5	4.49	4.8	4.37	4.55	4.94	5.51	4.69

\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。 ④潤滑ユニットMX付は+0.011kg

■精度基準

精度基準	L≤400		L≥450	
	上級	精密級	上級	精密級
位置決め精度(mm)	0.06	0.02	0.1	0.025
バックラッシュ(mm)	0.02	0.003	0.02	0.003
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.003	±0.005	±0.003
走り平行度(mm)	0.025	0.01	0.035	0.015
起動トルク(N・cm)	4			

④最高速度はP447をご参照ください。  
④慣性モーメントはP446をご参照ください。

Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LX3010C	B1	A3040	600
	LX3010-MX	B1	A3040	600

Delivery 出荷日	標準グリース上級タイプ LX3005(C)・3010(C)	標準グリース精密級タイプ LX3005(C)P・3010(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
3	日目出荷	5	日目出荷
8	日目出荷		日目出荷

標準グリース上級タイプ、ロングブロック1個(B1)  
大口出荷日 +8 日目出荷 数量 3~14  
④ストック対応なし  
④ロングブロック2個(B2)とショートブロック(S1/S2)は、適用外となります。

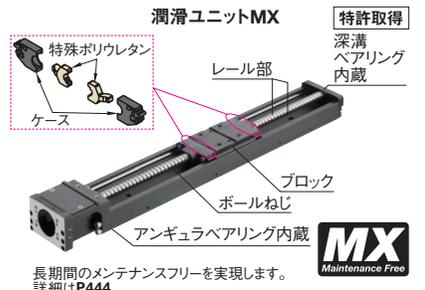
■数量スライド価格 (④1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口	大口	
数量	1~2	3~14	15以上	
値引率	基準単価	25%	35%	
出荷日	通常	+8日	お見積り	

④表示数量を超えはWOSにてご確認ください。  
④標準グリース上級タイプ(ロングブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。

型式	上級タイプ ¥基準単価											ブロック数	ねじ径	リード
	L=125 (リード5のみ)	L=150	L=200	L=250	L=300	L=350	L=400	L=450	L=500	L=550	L=600			
LX30 -B1/S1-	47,700	49,900	61,800	67,800	73,700	79,600	85,600	91,800	97,800	104,000	110,200	1	10	5
LX30 -B2/S2-	-	60,600	72,500	78,500	84,400	90,400	96,300	102,500	108,500	114,700	120,800	2	10	5
LX30 -B1/S1-F	56,000	58,900	71,100	77,700	84,000	90,400	96,800	103,400	109,900	116,500	123,000	1	10	5
LX30 -B2/S2-F	-	69,600	81,900	88,400	94,700	101,100	107,500	114,100	120,600	127,200	133,700	2	10	5
LX30 -C-B1/S1-	52,200	54,600	66,500	72,500	78,400	84,400	90,300	96,400	102,500	108,600	114,700	1	10	5
LX30 -C-B2/S2-	-	66,200	78,200	84,200	90,000	96,000	101,900	108,000	114,100	120,300	126,400	2	10	5
LX30 -C-B1/S1-F	61,400	63,500	75,900	82,400	88,700	95,100	101,400	108,000	114,500	121,100	127,600	1	10	10
LX30 -C-B2/S2-F	-	75,100	87,500	93,900	99,400	105,800	112,100	118,700	125,200	131,800	138,300	2	10	10

④LX30□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加加工詳細図 P.462



長時間のメンテナンスフリーを実現します。詳細はP444

■精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の単価

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+9,000
低発塵グリース	基準単価+6,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+3,500

④基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。  
④数量スライド価格が適用されます。

7 単軸ロボット



# 一軸アクチュエータ LX45 標準/カバータイプ



価格改訂

大口  
対応  
BIG ORDER

■一軸アクチュエータ LXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
http://download.misumi.jp/mol/fa\_soft.html

◎CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

便利なセンサセット品もご用意。P.466

意匠・実用新案取得



仕様	
LX45	
標準 / カバー	
ねじ径 (mm)	15
リード (mm)	10・20
精度	上級・精密級
付属品	
①モータアタッチメント	②黒色アルマイト
③A5082	④SUSXM7
⑤アタッチメント取付ねじ4本	
⑥モータブラケット無しタイプに付属品はありません。	
⑦材質表はP.445をご参照ください。	

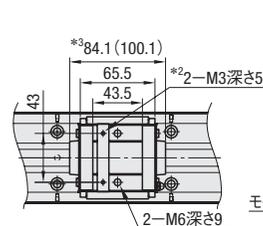
型式	標準グリース		低発塵グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級	精密級	上級	精密級	上級	精密級
リード10	LX4510(C)	LX4510(C)P	LX4510(C)G	LX4510(C)PG	LX4510(C)-MX	LX4510(C)P-MX
リード20	LX4520(C)	LX4520(C)P	LX4520(C)G	LX4520(C)PG	LX4520(C)-MX	LX4520(C)P-MX

◎[C]はカバータイプとなります。

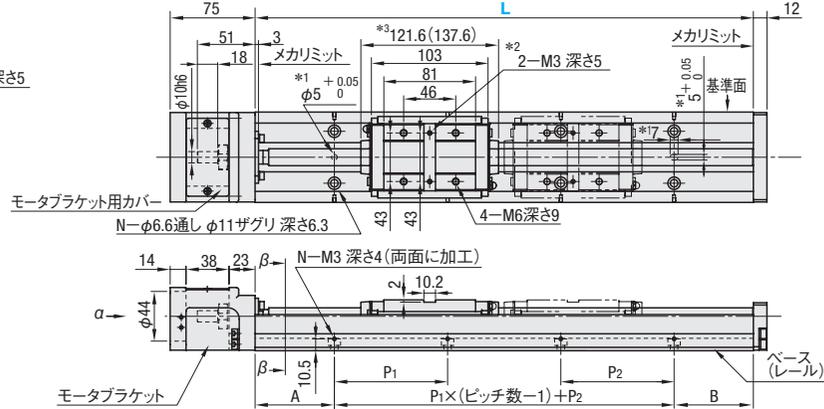
◎低発塵グリース情報 P.448

◎潤滑ユニットMX情報 P.444

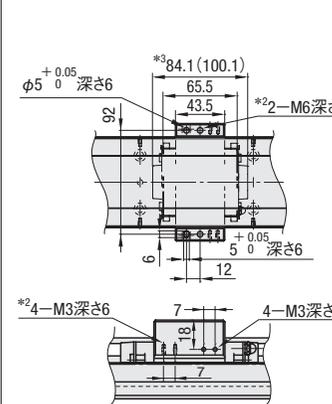
標準ショートブロックタイプ



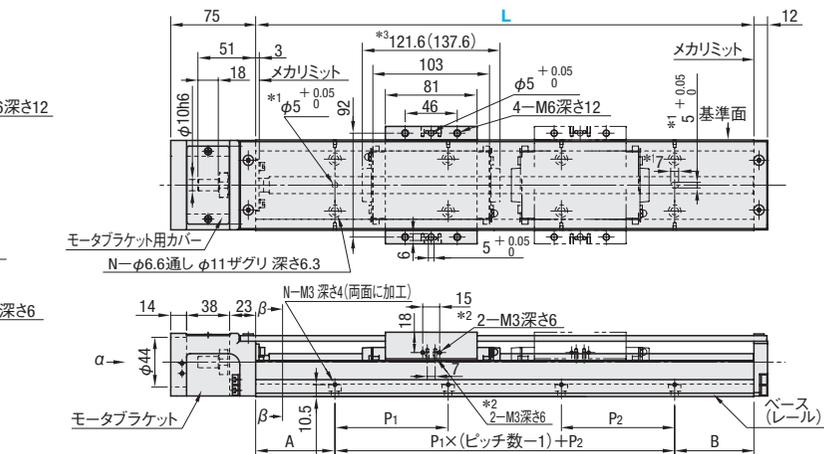
標準ロングブロックタイプ



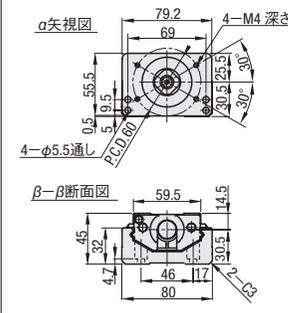
カバーショートブロックタイプ



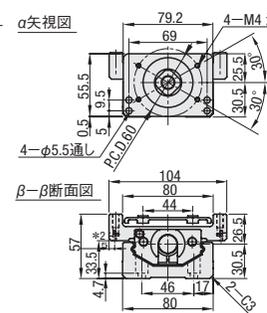
カバーロングブロックタイプ



標準

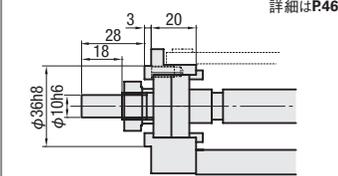


カバー



- ◎有効ストロークはメカリミットまで片側2.5mm、計5mm隙間をもたせた値です。
- ◎ブロック2個タイプの場合、二点鎖線のブロックはボールねじと連結していません。
- ◎ブロック2個タイプの有効ストロークは密着時の値です。
- ◎精度規格値は、レール固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)
- ◎各値はP.447参照

モータブラケット無しタイプ



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)	取付寸法							
				A	P1	P2	B	ピッチ数	穴数 (N)		
上級	*精密級										
(標準グリース) LX4510(C) LX4520(C)	(標準グリース) LX4510(C)P LX4520(C)P	(サーボモータ) A4538 A4540 MA4560 A4560 E4540 E4555	340 390 440	70	100	100	70	2	6		
(低発塵グリース) LX4510(C)G LX4520(C)G	(低発塵グリース) LX4510(C)PG LX4520(C)PG	(ステッピングモータ) T4560 T4556.4 T4585	490			50				3	8
(潤滑ユニットMX・標準グリース) LX4510(C)-MX LX4520(C)-MX	(潤滑ユニットMX・標準グリース) LX4510(C)P-MX LX4520(C)P-MX	* (アタッチメント無し) N (モータブラケット無し) F	540 590			100				4	10
						50				5	12

\*精密級には精度保証書を添付致します。 \*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。 \* [C]はカバータイプです。

精度基準	精度基準	
	上級	精密級
位置決め精度 (mm)	0.1	0.025
バックラッシュ (mm)	0.02	0.003
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.005	±0.003
走り平行度 (mm)	0.035	0.015
起動トルク (N・cm)	10	

◎最高速度はP.447をご参照ください。  
◎慣性モーメントはP.446をご参照ください。

ベース全長 (L)	*有効ストローク						*総質量 (kg)							
	MX無			MX付			標準			カバー				
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	B2	S1	S2	B1	S1	S2	
340	210.4	88.8	247.9	163.8	194.4	231.9	5.77	6.69	5.37	5.91	6.59	8.09	5.94	6.78
390	260.4	138.8	297.9	213.8	244.4	281.9	6.37	7.29	5.98	6.51	7.23	8.73	6.57	7.41
440	310.4	188.8	347.9	263.8	294.4	331.9	6.97	7.9	6.58	7.11	7.86	9.36	7.2	8.04
490	360.4	238.8	397.9	313.8	344.4	381.9	7.57	8.5	7.18	7.71	8.49	9.99	7.84	8.68
540	410.4	288.8	447.9	363.8	394.4	431.9	8.18	9.1	7.78	8.31	9.13	10.63	8.47	9.31
590	460.4	338.8	497.9	413.8	444.4	481.9	8.78	9.7	8.39	8.92	9.76	11.26	9.1	9.94

\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。  
\*潤滑ユニットMX付の総質量は+0.024kg

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
A4538	□38	Panasonic 三菱電機 オムロン	50W/100W
A4540	□40	キーエンス 山洋電気 安川電機	30W/50W/100W 50W/100W/150W
MA4560	□60	Panasonic オムロン	100W/200W/400W 100W
A4560	□60	安川電機 三菱電機 山洋電気 キーエンス	200W/400W

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	ワット数
E4540	□40	SIEMENS	50W/100W
E4555	□55		380W
型式	フランジサイズ	メーカー名	種類
T4560	□60	オリエンタルモーター	5相/αステップ
T4556.4	□56.4	NEMA規格	-
T4585	□85		

◎NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。  
◎モータアタッチメント詳細図・対応モータ型式詳細についてはP.471をご参照ください。

◎モータアタッチメント詳細図についてはP.465をご参照ください。  
◎対応モータ型式詳細についてはP.471をご参照ください。

Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)
	LX4510C	B1	A4540	540
	LX4520-MX	B1	A4560	390

Delivery 出荷日	標準グリース上級タイプ LX4510(C)・4520(C)	標準グリース精密級タイプ LX4510(C)P・4520(C)P	低発塵グリース モータブラケット無し・潤滑ユニットMX付
	3 日目出荷	5 日目出荷	8 日目出荷

標準グリース上級タイプ、ロングブロック1個 (B1)

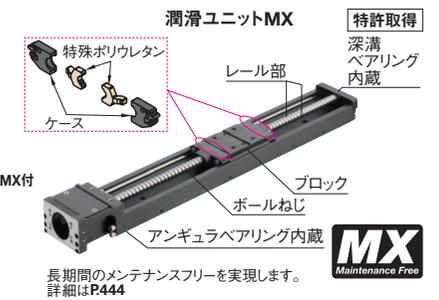
大口 出荷日	数量
+8 日目出荷	3~14

◎ストローク対応なし  
◎ロングブロック2個 (B2) とショートブロック (S1/S2) は、適用外となります。

■数量スライド価格 (◎1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応			個別対応
	小口	大口	大口	
数量	1~2	3~14	15以上	
値引率	標準単価	25%	35%	
出荷日	通常	+8日	お見積り	

◎表示数量を超えた場合はWOSにてご確認下さい。  
◎標準グリース上級タイプ (ロングブロック1個) 以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。  
◎数量スライド価格が適用されます。



長期間のメンテナンスフリーを実現します。詳細はP.444

■精密級・低発塵グリース・潤滑ユニットMX付の仕様

仕様	¥商品単価
精密級	基準単価+10,000
低発塵グリース	基準単価+7,000
潤滑ユニットMX付	基準単価+4,300

◎基準単価に表記商品単価を加えた金額が商品価格となります。  
◎数量スライド価格が適用されます。

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=340	L=390	L=440	L=490	L=540	L=590			
LX45□□-B1/S1-□	96,200	106,000	115,800	125,600	135,500	145,300	1	15	10
LX45□□-B2/S2-□	105,700	115,500	125,200	135,100	145,000	154,700	2		20
LX45□□-B1/S1-F	105,700	115,900	126,100	136,200	146,500	156,700	1	15	10
LX45□□-B2/S2-F	115,100	125,300	135,500	145,700	156,000	166,200	2		20
LX45□□C-B1/S1-□	100,300	110,100	119,900	129,700	139,600	149,500	1	15	10
LX45□□C-B2/S2-□	110,600	120,400	130,200	139,900	149,800	159,700	2		20
LX45□□C-B1/S1-F	109,800	120,000	130,200	140,300	150,600	160,800	1	15	10
LX45□□C-B2/S2-F	120,100	130,300	140,300	150,600	160,800	171,100	2		20

◎LX45□□(C)シリーズは、追加加工でセンサセットをご指定できます。追加加工詳細図 P.466

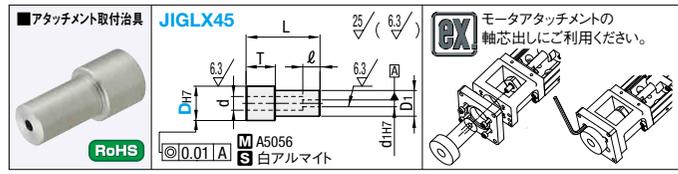
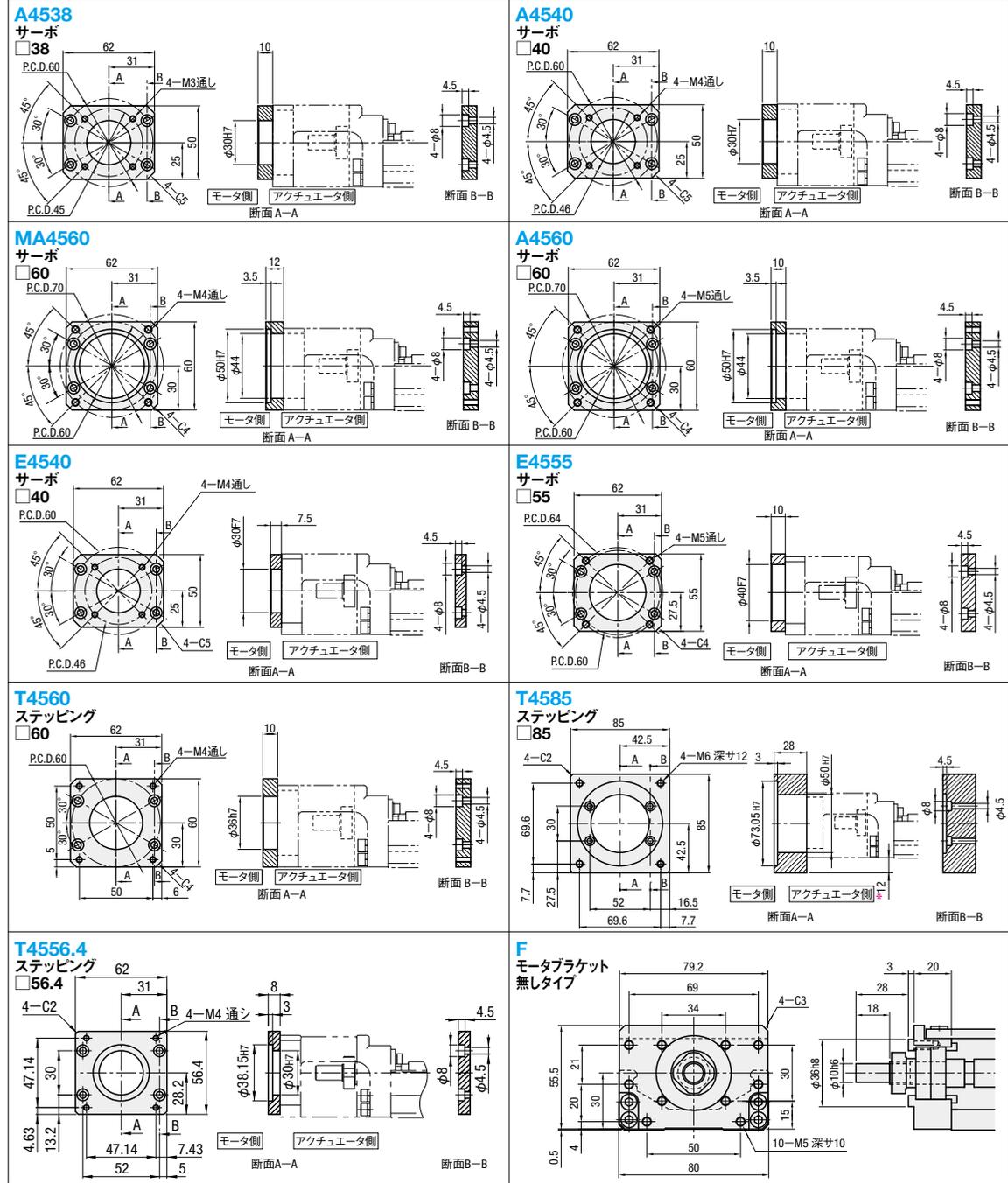
7 単軸ロボットアクチュエータ

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

■モータアタッチメント寸法図

注: \*印部分はアタッチメントがレール部より突出するのでご注意ください。



型式	D	対応アタッチメント	d	D1	d1	L	T	標準重量(1-5)
JIGLX45	30	A4538/A4540/T4556.4	15	25	10	62	22	1,800
JIGLX45	36	T4560				62	22	
JIGLX45	50	A4560/MA4560/T4585				61.5	13.5	

◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。

Order 注文例: 型式 JIGLX45 - D 30 Delivery 出荷日 在庫品

■近接センサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	センサ種類・個数 GX-F12A (接近時on) GX-F12B (離れ時on)	センサレール部		センサ部 (*数量はセンサ付属1個の場合)		ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)		
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ 取付ねじ (1個)	取付ナット (1個)	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数		
LX45□-B	XA□	□個	SENC3□H	SCB3-5	CBSST3-8	LBNR3	専用	血小ねじ M3-5(1個)	5,500	8,800	12,200	5,800	9,100	12,500
LX45□-S	XB□	□個						SCB3-6 (2個)						
LX45□C-B	FA□	□個						血小ねじ M3-5(1個)	8,800	-	-	9,100	-	-
LX45□C-S	FAS□	□個						SCB3-6 (2個)						
LX45□-B	XW1	1個						血小ねじ M3-5(1個)						
LX45□-S	XW2	2個							8,800	-	-	9,100	-	-
LX45□C-B	FW1	1個												
LX45□C-S	FW2	2個												
	FW3	2個							8,800	-	-	9,100	-	-
	FWS1	1個												
	FWS2	2個							8,800	-	-	9,100	-	-
	FWS3	2個												

■フォトセンサタイプ(サンクス製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	フォトセンサ (NPN出力)	センサレール部		センサ部(*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付フッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数			
LX45□-B	SP□	PM-L24	SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB2-6 (2個)	M2小形丸平座金 (2個) M2スプリングフッシャ (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4(1個)	4,900	7,500	10,200	5,200	7,800	10,500
LX45□-S	MP□								専用	SCB3-6 (2個)						
LX45□C-B	MPS□								専用	SCB3-6 (2個)						

■フォトセンサタイプ(オムロン製) - セット部品仕様 -

LX型式	Code (□はセンサ個数) *センサは3個まで	フォトセンサ	センサレール部		センサ部(*数量はセンサ付属1個の場合)			ドグ		¥基準単価 (L≤440)			¥基準単価 (L≥490)			
			レール (1個)	取付ねじ (ピッチ+1個)	センサ ブラケット	センサ 取付ねじ ナット	センサ 取付フッシャ	ドグ (1個)	ドグ 取付ねじ	センサ個数			センサ個数			
LX45□-B	OP□	EE-SX951-R1M	SENC3□H	SCB3-5	専用	SCB3-5 (2個) LBNR3 (2個)	SCB3-6 (2個)	M3 小形丸平座金 (2個)	専用	血小ねじ M2.6-4(1個)	4,700	7,300	9,800	5,000	7,600	10,100
LX45□-S	EP□								専用	SCB3-6 (2個)						
LX45□C-S	EPS□								専用	SCB3-6 (2個)						

\*センサの単品販売は致していません。

**Delivery 出荷日** 8 日 目 出 荷

**Alteration 追加工** 型式 - ブロック数 - モータアタッチメント - ベース全長(L) - (Code)

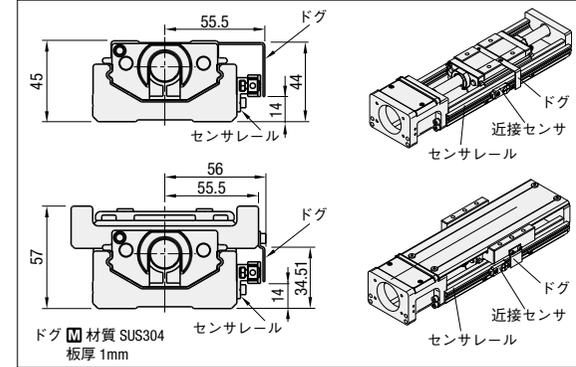
LX4510 - B1 - A4540 - 590 - XW1  
 LX4520C - B1 - A4560 - 340 - EP2

標準グリ用上級タイプ、ロングブロック1個(B1)  
 数量 出荷日 +3 日 目 出 荷 数量 3~14  
 ◎ストック対応なし  
 ◎ロングブロック2個(B2)とショートブロック(S1/S2)は適用外となります。

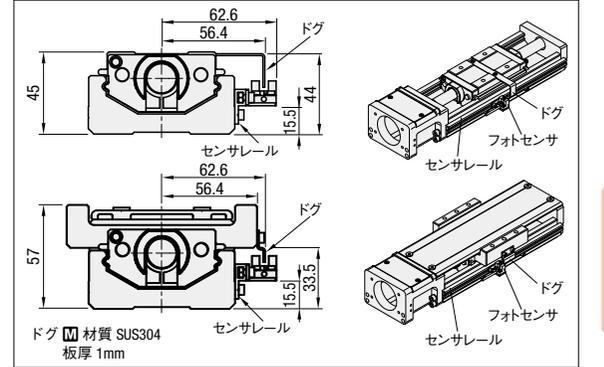
数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	大口
数量	1~2	3~14	15~
出荷日	通常	+3日	お見積り

◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ◎標準グリ用上級タイプ(ロングブロック1個)以外は3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。

■近接センサタイプ取付図 - サンクス製 -



■フォトセンサタイプ取付図 - サンクス製/オムロン製 -



■ご注意  
 ・センサセット品は、LXアクチュエータ本体と同梱した状態で発送します。部品の組付けは、お客様にてお願いします。  
 ・同梱された部品は、開梱後速やかにご確認をお願いします。細かい部品が数点ございますので、紛失される恐れがあります。商品のお取り扱いには、十分ご注意ください。

◎サンクス製およびオムロン製のフォトセンサ外形寸法は同一寸法です。  
 ◎ご使用されるセンサの仕様は、各社のホームページ等でご確認ください。  
 ◎L=390・490・590のとき、センサレール取付け方向は上図の方向のみです。

7 単軸ロボット  
 アクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX30 折り返しタイプ



一軸アクチュエータLXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html)

■LX関連情報  
 規格一覧 P.445~P.448  
 選定・寿命計算例 P.2297~P.2300

◎CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

便利なセンサセット品もご用意。P.462



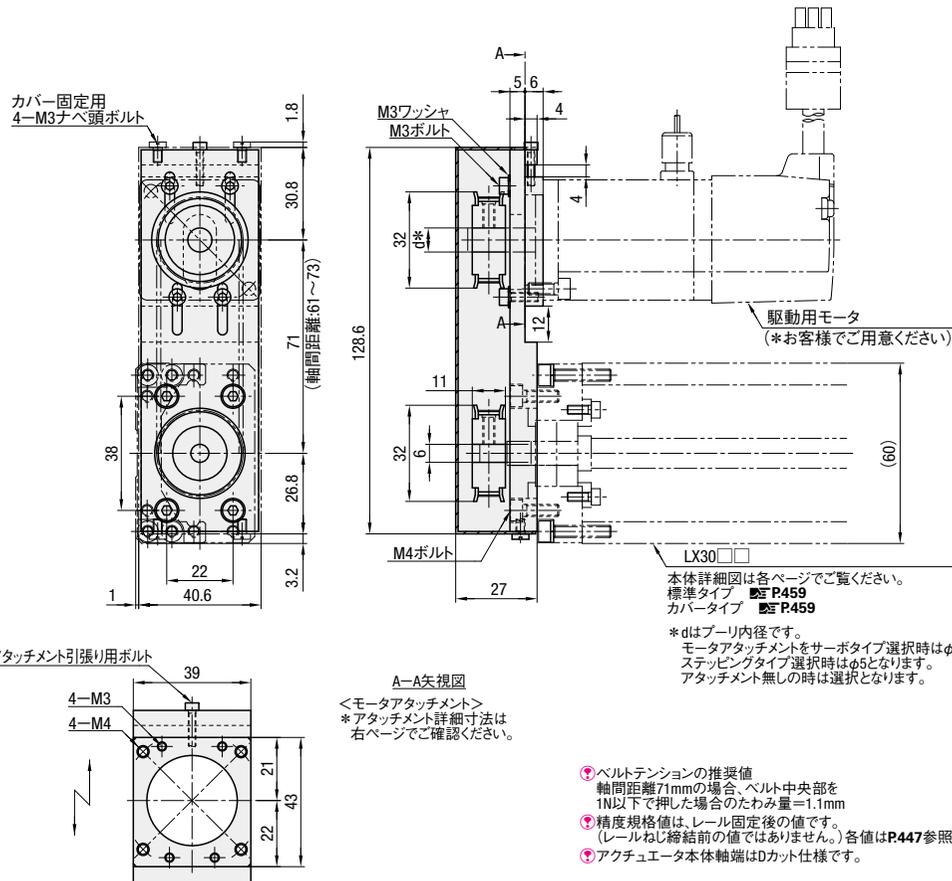
仕様	
LX30	
標準・カバー	
ねじ径 (mm)	10
リード (mm)	5・10
精度	上級
付属品	
①モータアタッチメント M鉄 S低温黒色クロムメッキ ②アタッチメント取付ねじ4本 M SUSX7 ③ハイトルクタイミングプーリー 型式: HTPA44S2M060 ④ハイトルクタイミングベルト 型式: HTBN230S2M-60	



型式	標準グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級標準	上級カバー付	上級標準	上級カバー付
リード5	LXR3005	LXR3005C	LXR3005-MX	LXR3005C-MX
リード10	LXR3010	LXR3010C	LXR3010-MX	LXR3010C-MX

構成部品	ベース(レール)	ブロック	モータプラケット	支持側ベアリングホルダ	カバー	ストッパー	精密ボールネジ(研削)
材質	炭素鋼	SCM材	A5052	A5052	A6063	NBR	SCM415
表面処理	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	黒色焼付塗装	黒色アルマイト	黒色アルマイト	-	-
硬度	高周波焼入れ HRC58~64	HRC58~62	-	-	-	-	HRC58~62



### 付属ハイトルクタイミングプーリー型式

プーリー取り付け側	型式
アクチュエータ本体側	HTPA44S2M060-A-P6
アタッチメントRA3038用	HTPA44S2M060-A-N8
アタッチメントRA3040用	HTPA44S2M060-A-P5
アタッチメントRT3042用	HTPA44S2M060-A-P5
アタッチメント無しN5	HTPA44S2M060-A-P5
アタッチメント無しN8	HTPA44S2M060-A-N8

④末尾Pは丸穴+タップタイプ  
 ⑤末尾Nはキー溝穴+タップタイプ

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)	取付寸法				詳細P459・P460参照	
				A	P1	P2	B	ピッチ数	穴数(N)
(上級標準) LXR3005 LXR3010  (潤滑ユニットMX標準) LXR3005-MX LXR3010-MX	ロングブロックタイプ (1個)B1 (2個)B2 ④B2のとき L≥300	(サーボ) RA3038 RA3040 (ステッピング) RT3042  *(アタッチメント無し) N5(プーリー内径φ8) N8(プーリー内径φ8)	125	12.5	-	100	12.5	1	4
			150	25	-	100	25	2	6
			200	-	-	100	-	3	8
			250	-	-	100	-	4	10
			300	-	-	100	-	5	12
			350	-	-	100	-	-	-
			400	50	100	50	-	-	-
			450	-	-	100	-	-	-
			500	-	-	100	-	-	-
			550	-	-	100	-	-	-

\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

### 有効ストローク・質量

ベース全長(L)	*有効ストローク								総質量(kg)				
	MX無				MX付		LXR30□□		LXR30□□C				
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	S1	S2	B1	B2	S1	S2
125	29	-	54.5	-	-	-	1.55	-	1.43	-	2.01	-	1.75
150	54	-	79.5	17	-	65.5	1.72	-	1.60	1.78	2.17	-	1.92
200	104	-	129.5	67	90	115.5	2.06	-	1.93	2.11	2.50	-	2.25
250	154	-	179.5	117	140	165.5	2.39	-	2.27	2.45	2.84	-	2.59
300	204	116	229.5	167	190	215.5	2.73	3.04	2.60	2.78	3.17	3.74	2.92
350	254	166	279.5	217	240	265.5	3.06	3.37	2.94	3.12	3.51	4.08	3.26
400	304	216	329.5	267	290	315.5	3.40	3.71	3.27	3.46	3.85	4.41	3.60
450	354	266	379.5	317	340	365.5	3.74	4.04	3.61	3.79	4.18	4.75	3.93
500	404	316	429.5	367	390	415.5	4.07	4.38	3.95	4.13	4.52	5.08	4.27
550	454	366	479.5	417	440	465.5	4.41	4.72	4.28	4.46	4.85	5.42	4.60
600	504	416	529.5	467	490	515.5	4.74	5.05	4.62	4.80	5.19	5.76	4.94

\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。

④潤滑ユニットMX付は+0.011kg

### 精度基準

精度基準	L≤400		L≥450	
	上級			
位置決め精度 (mm)	0.06	0.1	-	-
バックラッシュ (mm)	0.02	0.02	-	-
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.005	±0.005	-	-
走り平行度 (mm)	0.025	0.035	-	-
起動トルク (N・cm)	4			

### 静的許容荷重・許容モーメント

ブロック種類	ブロック数	静的許容荷重(N)	静的許容モーメント(N・m)		
			Ma	Mb	Mc
ロングブロック	B1	17218	126	126	387
ロングブロック	B2	34436	1515	1515	774
ショートブロック	S1	9271	63	63	208
ショートブロック	S2	18542	579	579	417

①静的な場合の参考値です。寿命計算には技術計算ソフトをご利用ください。  
 ②静的許容モーメントに関してはP.445をご参照ください。

### 最高速度

最高速度 (mm/s)	L125~L450	L500	L550	L600
LXR3005	410	370	300	250
LXR3010	830	740	600	500

③最高速度はボールねじの危険速度とDN値で算出された参考値です。モータの条件を考慮した保証値ではありません。

### サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	通孔モータ軸径	
RA3038	φ38	Panasonic	MSMD5A	50W	φ8	
			MSME5A	100W		
			MSMD01*	100W		
			MSME01*	100W		
RA3040	φ40	安川電機	SGMJV-A5	50W	φ8	
			SGM7A-01A	100W		
			HG-MR053	50W		
			HG-MR13	100W		
			山洋電気	01AA04005D		50W
			01AA04010D	100W		
			オムロン	R88M-K10030		50W
			MV-M05	50W		
			SV-M005	50W		
			MV-M10	100W		

### ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	通孔モータ軸径
RT3042	φ42	オリエンタルモーター	PK24* PK54*	2相 5相	φ5

Order 注文例	型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長(L)
	LXR3010C	B1	RA3040	600
	LXR3005-MX	B1	RA3040	600

Alteration 追加加工	Alteration	Code	Spec.	¥/1Code
	ベルト・プーリー無	NBP	セットから除外	-2,500

④センサセット P.462

### Price 価格

数量区分	標準対応	個別対応
数量	小口 1~2	大口 3~14
価格	標準価格 25%	35%
出荷日	通常	お見積り

⑤数量スライド価格 (①円未満切り捨て) P.127  
 ⑥表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ⑦ロングブロックタイプ(1個)以外は、3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。  
 ⑧追加加工価格は数量スライド価格適用外です。  
 ◎潤滑ユニットMX付の場合は下記価格表に加え、一律+¥3,500になります。

型式	上級タイプ ¥基準単価											ブロック数	ねじ径	リード
	L=125 (リードのみ)	L=150	L=200	L=250	L=300	L=350	L=400	L=450	L=500	L=550	L=600			
LXR30□□-B1/S1-□	64,500	66,600	77,900	83,600	89,200	94,900	100,600	106,500	112,200	118,100	124,000	1	10	5
LXR30□□-B2/S2-□	-	76,800	88,100	93,800	99,400	105,100	110,800	116,700	122,400	128,300	134,100	2		
LXR30□□-C-B1/S1-□	68,800	71,000	82,400	88,100	93,700	99,400	105,000	110,900	116,700	122,500	128,300	1	10	10
LXR30□□-C-B2/S2-□	-	82,100	93,500	99,200	104,800	110,500	116,100	121,900	127,700	133,600	139,400	2		

# 一軸アクチュエータ LX45 折り返しタイプ



■一軸アクチュエータLXの選定には2D/3D CADデータや技術計算ソフトをご利用ください。(無料)  
[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html)

■LX関連情報  
 規格一覧 P.445~P.448  
 選定・寿命計算例 P.2297~P.2300

◎CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

便利なセンサセット品もご用意。P.466



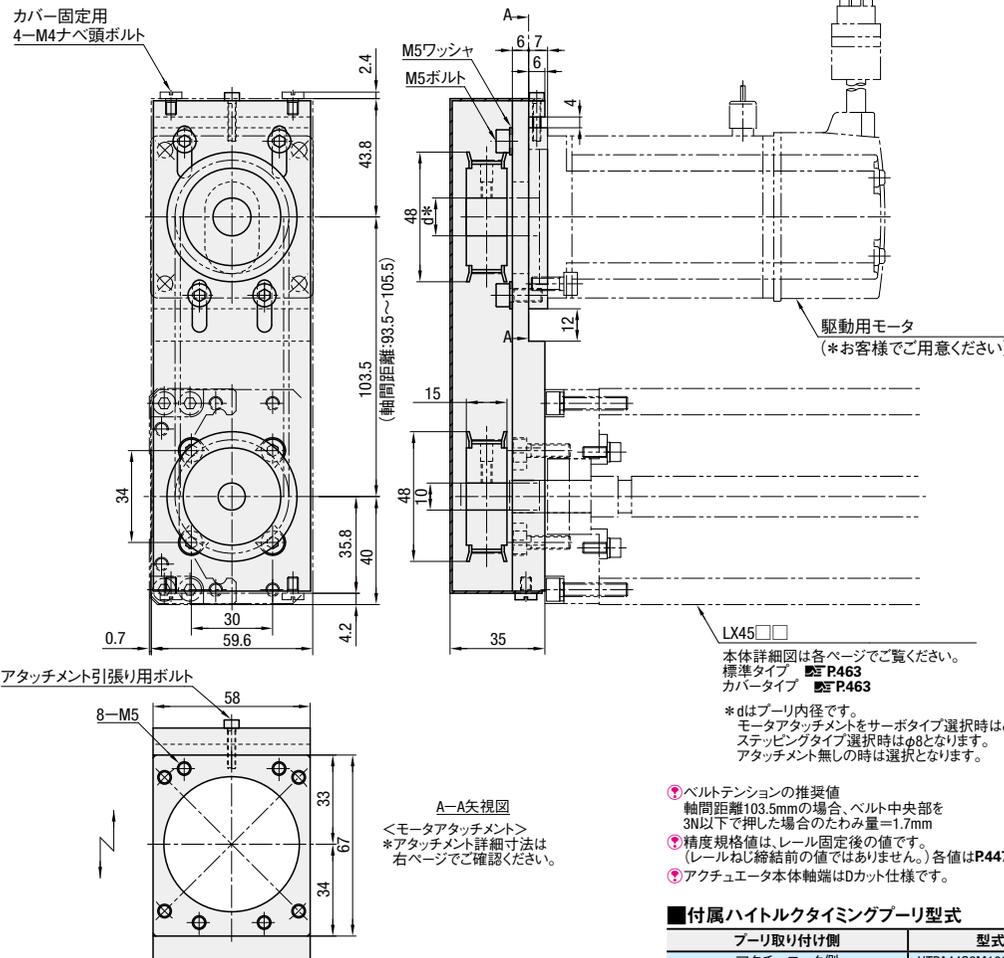
仕様	
LX45	
標準・カバー	
ねじ径 (mm)	15
リード (mm)	10・20
精度	上級
A付属品	
①モータアタッチメント	
■鉄	■低温黒色クロムメッキ
②アタッチメント取付ねじ4本 ■ SUSXM7	
③ハイトルクタイミングプーリー	
型式:	HTPA44S3M100
④ハイトルクタイミングベルト	
型式:	HTBN339S3M-100



型式	標準グリース		潤滑ユニットMX付(標準グリース)	
	上級標準	上級カバー付	上級標準	上級カバー付
リード10	LXR4510	LXR4510C	LXR4510-MX	LXR4510C-MX
リード20	LXR4520	LXR4520C	LXR4520-MX	LXR4520C-MX

構成部品	ベース(レール)	ブロック	モータブラケット	支持側ベアリングホルダ	カバー	ストッパー	精密ボールネジ(研削)
■材質	炭素鋼	SCM材	A5052	A5052	A6063	NBR	SCM415
■表面処理	低温黒色クロムメッキ	低温黒色クロムメッキ	黒色焼付塗装	黒色アルマイト	黒色アルマイト	-	-
■硬度	高周波焼入れ HRC58~64	HRC58~62	-	-	-	-	HRC58~62



型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)	取付穴寸法 詳細P.463・P.464参照					
				A	P1	P2	B	ピッチ数	穴数 (N)
(上級標準) LXR4510 LXR4520	ロングブロックタイプ (1個) B1 (2個) B2	(サーボ) RA4560  (ステッピング) RT4560	340	70	100	100	70	2	6
			390			50		3	8
440	100	4	10						
490	50	5	12						
540	100								
(潤滑ユニットMX標準) LXR4510-MX LXR4520-MX	(潤滑ユニットMXカバー付) LXR4510C-MX LXR4520C-MX	* (アタッチメント無し) N8 (プーリー内径φ8) N14 (プーリー内径φ14)	590						

\*アタッチメント無しは、モータアタッチメントと取付ねじが付属されません。

### ■有効ストローク・質量

ベース全長 (L)	*有効ストローク								総質量 (kg)					
	MX無				MX付				LXR45□□		LXR45□□C			
	B1	B2	S1	S2	B1	S1	B1	B2	S1	S2	B1	B2	S1	S2
340	210.4	88.8	247.9	163.8	194.4	231.9	6.42	7.34	6.02	6.56	7.24	8.74	6.59	7.43
390	260.4	138.8	297.9	213.8	244.4	281.9	7.02	7.94	6.63	7.16	7.88	9.38	7.22	8.06
440	310.4	188.8	347.9	263.8	294.4	331.9	7.62	8.55	7.23	7.76	8.51	10.01	7.85	8.69
490	360.4	238.8	397.9	313.8	344.4	381.9	8.22	9.15	7.83	8.36	9.14	10.64	8.49	9.33
540	410.4	288.8	447.9	363.8	394.4	431.9	8.83	9.75	8.43	8.96	9.78	11.28	9.12	9.96
590	460.4	338.8	497.9	413.8	444.4	481.9	9.43	10.35	9.04	9.57	10.41	11.91	9.75	10.59

\*有効ストロークは、両端より片側2.5mm余裕を取った寸法で記載しています。

◎潤滑ユニットMX付は+0.024kg

### ■精度基準

精度基準	上級
位置決め精度 (mm)	0.1
バックラッシュ (mm)	0.02
繰返し位置決め精度 (mm)	±0.005
走り平行度 (mm)	0.035
起動トルク (N・cm)	10

### ■静的許容荷重・許容モーメント

ブロック種類	ブロック数	静的許容荷重 (N)	静的許容モーメント (N・m)		
			Ma	Mb	Mc
ロングブロック	B1	32441	291	291	972
	B2	64882	3945	3945	1944
ショートブロック	S1	17175	145	145	515
	S2	34350	1444	1444	1029

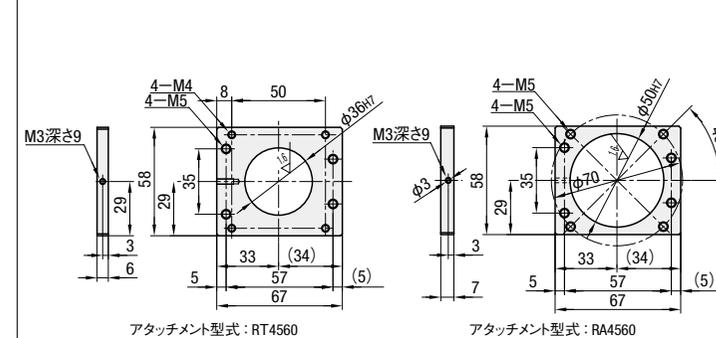
◎静的な場合の参考値です。寿命計算には技術計算ソフトをご利用ください。  
 ◎静的許容モーメントに関してはP.445をご参照ください。

### ■最高速度

型式	最高速度 (mm/s)
LXR4510□	550
LXR4520□	1110

◎最高速度はボールねじの危険速度とDN値で算出された参考値です。モータの条件を考慮した保証値ではありません。

### モータアタッチメント寸法図



### ■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	適用モータ軸径
RA4560	□60	安川電機	SGMJV-02	200W	φ14
			SGMJV-04	400W	
			HG-MR23	200W	
			HG-KR23	200W	
		三菱電機	HG-MR43	400W	
			HG-KR43	400W	
			Q1AA06020D	200W	
			Q1AA06040D	400W	
		山洋電気	R88M-K20030	200W	
			R88M-K40030	400W	
			MV-M20	200W	
			SV-M020	200W	
キーエンス	MV-M40	400W			
	SV-M040	400W			
	オムロン				

### ■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	適用モータ軸径
RT4560	□60	オリエンタルモーター	PK56* AS6*/ASC66	5相 αステップ	φ8



Order 注文例

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)
LXR4510	B1	RA4560	540
LXR4510C-MX	B1	RA4560	540

型式	ブロック数	モータアタッチメント	ベース全長 (L)	(NBP)
LXR4510	B1	RA4560	540	NBP



Alteration 追加加工

Alteration	Code	Spec.	¥/1Code
ベルト・プーリー無	NBP	セットから除外	-3,500

◎センサセット P.466



Delivery 出荷日 8 日日出荷



■数量スライド価格 (◎1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応	個別対応
小口	1~2	3~14
大口	15~	15~

◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
 ◎ロングブロックタイプ (1個) 以外は、3台から出荷日のお見積りをさせていただきます。  
 ◎追加加工価格は数量スライド価格適用外です。  
 ◎潤滑ユニットMX付の場合は下記価格表に加え、一律+¥4,300になります。

型式	上級タイプ ¥基準単価						ブロック数	ねじ径	リード
	L=340	L=390	L=440	L=490	L=540	L=590			
LXR45□□-B1/S1-□	117,700	127,000	136,300	145,700	155,100	164,400	1	15	10
LXR45□□-B2/S2-□	126,700	136,000	145,300	154,700	164,100	173,400	2		
LXR45□□-C-B1/S1-□	121,600	130,900	140,200	149,600	159,000	168,400	1	20	
LXR45□□-C-B2/S2-□	131,400	140,700	150,000	159,300	168,700	178,100	2		

# 一軸アクチュエータ LX モータアタッチメント / モータ適用一覧表

# リニアエンコーダ (リニアスケール)

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

■サーボモータ適用表

LXタイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワ外数	推奨カップリング
LX15	A1525	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	MCGLC13 (P1112)
				SGMMV-A2E	20W	
LX15	A1528	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	XBW-15C2 (鍋屋ハイテック製)
				HG-AK0236	20W	
LX20	A2025	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCPW16 (P1108)
				SGMMV-A2E	20W	
LX20	A2028	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	SCPW16 (P1108)
				HG-AK0236	20W	
LX20	A2038	□38	Panasonic	M5MD5A	50W	CPDT19 (P1103)
				M5ME5A	100W	
LX20	A2040	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW16 (P1108)
				SGM7A-A5A	50W	
LX20	E2040	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW19 (P1103)
				1FK7015-5	100W	
LX26	A2625	□25	安川電機	SGMMV-A1E	10W	SCXW21 (P1108)
				SGMMV-A2E	20W	
LX26	A2628	□28	三菱電機	HG-AK0136	10W	SCPW21 (P1108)
				HG-AK0236	20W	
LX26	A2638	□38	Panasonic	M5MD5A	50W	CPDW19 (P1103)
				M5ME5A	100W	
LX26	A2640	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW21 (P1108)
				SGM7A-A5A	50W	
LX30	A3038	□38	Panasonic	M5MD5A	50W	CPDW19 (P1103)
				M5ME5A	100W	
LX30	A3040	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW21 (P1108)
				SGM7A-A5A	50W	
LX30	E3040	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	CPDW25 (P1103)
				1FK7015-5	100W	

■サーボモータ適用表

LXタイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワ外数	推奨カップリング
LX45	A4538	□38	Panasonic	M5MD5A	50W	SCXW28 (P1108)
				M5ME5A	100W	
LX45	A4540	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	SCPW28 (P1108)
				SGM7A-A5A	50W	
LX45	MA4560	□60	Panasonic	M5MD5A	400W	CPDW25 (P1103)
				M5ME5A	400W	
LX45	E4540	□40	SIEMENS	1FK7011-5	50W	SCXW34 (P1108)
				1FK7015-5	100W	
LX45	E4555	□55	SIEMENS	1FK7022-5	380W	SCPW34 (P1108)
				SGMJV-02	200W	
LX45	A4560	□60	安川電機	SGMJV-04	400W	CPDW32 (P1103)
				HG-MR23	200W	
LX45	T1528	□28	オリエンタルモーター	CSK52	5相	MCGLC13 (P1112)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX20	T2028	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCPW16 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX20	T2042	□42	オリエンタルモーター	PK24*/CSK24	2相	SCPW16 (P1108)
				RK54	5相	
LX26	T2628	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX26	T2642	□42	オリエンタルモーター	PK24*/CSK24	2相	SCPW21 (P1108)
				RK54	5相	
LX30	T3042	□42	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX45	T4560	□60	オリエンタルモーター	RK56*/ASC66/AR66	5相	SCPW28 (P1108)
				ASC66/AR66	aステップ	

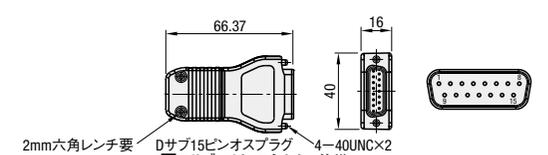
■ステッピングモータ適用表

LXタイプ	モータアタッチメント型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
LX15	T1528	□28	オリエンタルモーター	CSK52	5相	MCGLC13 (P1112)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX20	T2028	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCPW16 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX26	T2628	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	
LX30	T3042	□42	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P1108)
				ASC3 (ASM)	aステップ	

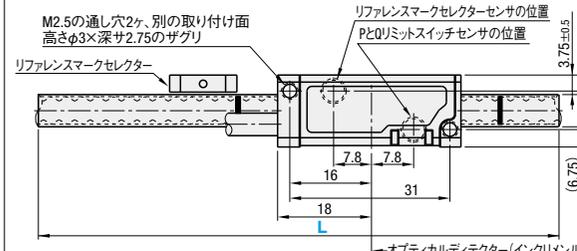
特長: 固定/取り付け方法は、ミスミホームページ (<http://jp.misumi-ec.com/ec/ItemDetail/10302275910.html>) でご確認ください。



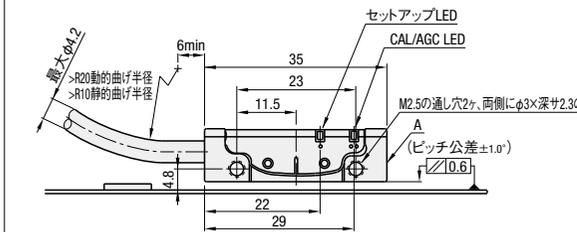
SRGH24XN (リードヘッド・スケール・リファレンスマーク・エンドクランプ・接着剤セット品)  
SRGH24ZN  
SRGH24YN



66.37  
16  
40  
Dサブ15ピンオスプラグ 4-40UNC×2  
2mm六角レンチ要



M2.5の通し穴2ヶ、別の取り付け面高さφ3×深さ2.75のザグリ  
リファレンスマークセレクター  
リファレンスマークセレクターセンサの位置  
PとQリミットスイッチセンサの位置  
3.75±0.5  
(コア公差±0.4)  
0.25  
7.8  
7.8  
16  
18  
31  
6.75  
3  
7.5  
L  
→オプティカルディテクター(インクリメンタルおよびリファレンスマーク)



最大φ4.2  
R20動的曲半径  
R10静的曲半径  
6min  
35  
23  
11.5  
セットアップLED  
CAL/AGC LED  
M2.5の通し穴2ヶ、両側にφ3×深さ2.3のザグリ  
A (ピッチ公差±1.0)  
0.1  
12.3±0.15  
10  
22  
29  
13.5  
10  
別の取り付け面  
0.25  
(ローラ公差±0°)  
拡大図  
スケールの読み取り面  
取得高さ±0.15  
スケール厚0.2  
リールヘッドからスケールまでのクリアランス

機能	出力タイプ	シグナル	ピンNo.
電力	-	5V電力	7
		5V感知	8
		0V電力	2
インクリメンタル信号	RS422A デジタル	A+	14
		A-	6
		B-	5
リファレンスマーク	RS422A デジタル	Z+	12
		Z-	4
		P	11
リミット	オープンコレクター	Q	10
セットアップ	-	X	1
シールド	-	内部	未接続
		外部	ケース

\*アラーム信号はトライステートとして出力します。

部品名	項目	仕様
リードヘッド	分解能	SRGH24XN=1μm、SRGH24ZN=0.5μm、SRGH24YN=0.1μm
	最高速度 (m/s)	SRGH24XN=3.37 (m/s)、SRGH24ZN=1.68 (m/s)、SRGH24YN=0.338 (m/s)
	カウンタークロック周波数の最低推奨値 (MHz)	4MHz以上
	電源	DC5V±10% (<200mA)
	リップル	周波数最高500kHzで200mVpp
	温度	保管時-20~70°C 動作時0°C~70°C
	湿度	動作時、最高相対湿度80% (結露なし)。保管時、最高相対湿度95% (結露なし)
	防水性能	T1000/リードヘッド IP40、Tiインターフェース IP20
	加速	動作時500m/s <sup>2</sup> BS EN 60068-2-7:1993
	衝撃 (非動作)	1000m/s <sup>2</sup> , 6ms, 1/2sine BS EN 60068-2-7:1993
	振動 (動作)	55Hz~2000Hzで最大100m/s <sup>2</sup> BS EN 60068-2-6:1996
	質量	リードヘッド10g インターフェース100g ケーブル26g/m
	電磁波妨害適合性	BS EN 61326
	ケーブル	ダブルシールド式、外径最大4.2mm、屈曲寿命: 曲半径20mmで20×10 <sup>6</sup> サイクル以上
	ケーブル仕様	ケーブル長1.5m Dサブ15ピンオスプラグ付
電気統合	リードヘッドは、当該EMC標準にあわせて設計されていますが、EMCに準拠するには、正しい取り付けと遮断・アースに関する手順について必ず注意してください。	
スケール	タイプ	保護ラッカーコーティング剤を塗布し、両面テープを使用した反射性金メッキスチールテープ
	相手機材材質	熱膨張率が0~22μm/m°Cまでの金属、セラミック、複合材(スチール、アルミニウム、セラミック等)
	線膨張率	スケールの両端をエポキシ接着剤で固定した状態で、機材の材質の熱膨張率と等しくなります。(完全硬化には24時間かかります。)
リファレンスマーク	両端固定方式	エポキシ接着剤を使用したエポキシ接着剤固定のエンドクランプ方式。温度範囲-20~50°Cでスケール両端の移動は1μm未満。
	操作仕様	温度: -10~120°C 湿度: 相対湿度80% (結露なし)
リファレンスマーク	タイプ	スケール上50mm間隔に刻まれた黒線からリファレンスアクチュエータを使い箇所選択。
	繰り返し再現性	出力はインクリメンタル信号と同期。 位置: 繰り返し再現性(単一方向のみ)は、取り付け温度±20°Cで維持されます。 磁場: 一定±0.02Tまたは変動±7.5T/s

型式	スケール全長L 指定100mm単位	¥基準単価1~4コ						
		L200~300	L400~600	L700~900	L1000~1200	L1300~1500	L1600~1800	L1900~2000
SRGH24XN	200~2000	88,400	101,700	115,100	128,500	141,900	155,200	168,600
SRGH24ZN	200~2000	92,400	105,800	119,200	132,600	146,000	159,400	172,800
SRGH24YN	200~2000	110,000	123,400	136,900	150,300	163,700	177,100	190,500

Order 注文書

型番 SRGH24XN - 800

Alteration 追加加工

型番 SRGH24XN - 800 - NR (NR・NE・NB)

Delivery 出荷日

5 日目出荷

数量区分

標準対応 1~4

個別対応 5~

出荷日

通常 お見積り

Alterations

リファレンスマーク無し NR セットから除外 -2,000

エンドクランプ無し NE セットから除外 -2,000

接着剤無し NB セットから除外 -1,000

Code Spec. ¥/1Code

◎表示数量以上のWOSにてご確認ください。

7 単軸ロボットアクチュエータ

# 一軸アクチュエータLX モータ付タイプ 概要

# スペック一覧

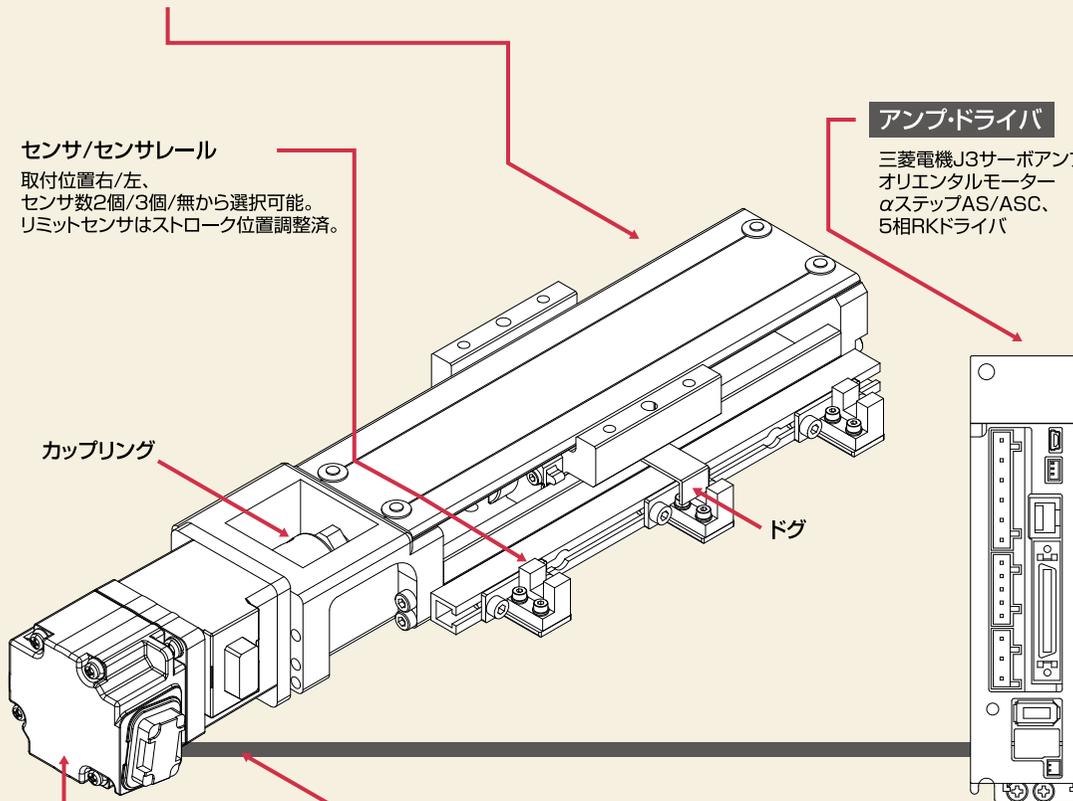
高精度一軸アクチュエータLXにモータ等周辺部品をアセンブリ

- 高精度** 精度等級は精密級を採用。繰返し位置決め精度±3μm。
- 設計・組立工数削減** モータ等周辺部品を組み込み精度検査後出荷(検査成績書付)。
- モータバリエーション** 三菱電機(ACサーボ)・オリエンタルモーター(ステッピング)を選択可能。アンプ・ドライバもセット。上位制御装置はお客様にて自由に組合せ。



**更に、8日目発送の短納期を実現!**  
設備設計の工数削減を強力にサポート

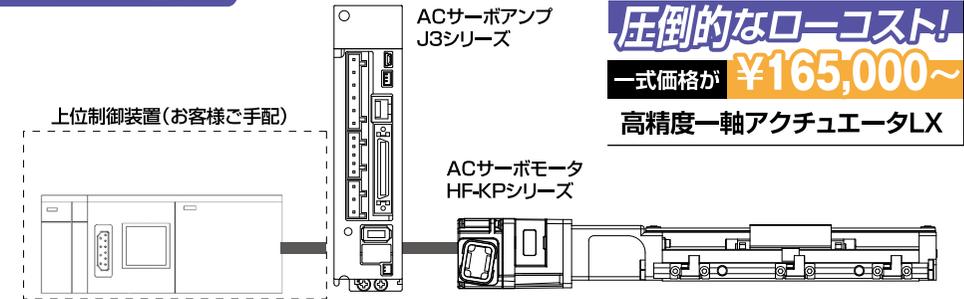
一軸アクチュエータLX精密級 標準タイプ/カバータイプの2タイプ



**モータ**  
ACサーボモータ : 三菱電機 50W/100W/400W  
ステッピングモータ : オリエンタルモーター αステップAS/ASCシリーズ 5相RKシリーズ

三菱電機ACサーボモータ仕様

■システム構成図



**圧倒的なローコスト!**  
一式価格が **¥165,000~**  
高精度一軸アクチュエータLX

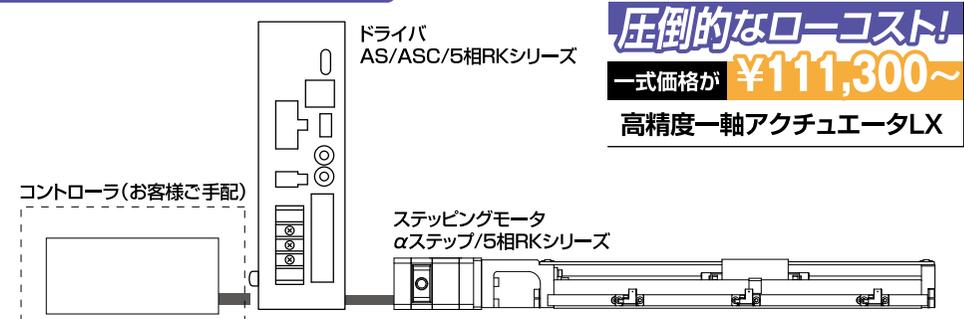
■スペック

アクチュエータ	モータ	モータ出力	アンプ	繰返し位置決め精度(mm)	可搬質量(kg)		最高速度(mm/sec)		ストローク(mm)	掲載ページ	
					水平	垂直	水平	垂直			
LXM2001	HF-KP053(B)	50W	MR-J3-10A	±0.003	15	2	50	50	30~130 (50ピッチ)	P.475・476	
LXM2005					20		250	250			
LXM2602					5	100	100				
LXM2605						18	250	250			
LXM3005	HF-KP13(B)	100W	MR-J3-10A		32	8	235	250	40~490 (50ピッチ)	P.479・480	
LXM3010					24		450	400			
LXM4510					16	40	375	200~450 (50ピッチ)			P.481・482
LXM4520						24	450	450			

\*可搬質量、最高速度は、検証による参考値であり駆動条件により異なります。  
\*水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。  
\*加減速距離:各25mm、LXM3010・LXM4520は加減速距離:各50mm

オリエンタルモータステッピングモータ仕様

■システム構成図



**圧倒的なローコスト!**  
一式価格が **¥111,300~**  
高精度一軸アクチュエータLX

■スペック

アクチュエータ	モータドライバセット	モータ出力	繰返し位置決め精度(mm)	可搬質量(kg)		最高速度(mm/sec)		ストローク(mm)	掲載ページ			
				水平	垂直	水平	垂直					
LXM2001	ASC36AK	αステップ	±0.003	15	2	30	-	30~130 (50ピッチ)	P.475・476			
	AS46AA/MA					45	50					
	RK545AA/AMA					40	35					
ASC36AK	125	-										
AS46AA/MA	200	225										
RK545AA/AMA	120	115										
LXM2005	ASC36AK	αステップ		20	5	45	-	60~210 (50ピッチ)	P.477・478			
	AS46AA/MA					90	90					
	RK545AA/AMA					55	45					
LXM2602	ASC36AK	αステップ		18		8	100			-	40~490 (50ピッチ)	P.479・480
	AS46AA/MA						175			175		
	RK545AA/AMA						105			80		
LXM2605	ASC36AK	αステップ	32	16	160		150	200~450 (50ピッチ)	P.481・482			
	AS46AA/MA				175		160					
	RK545AA/AMA				90		70					
LXM3005	AS66AAE/MAE	αステップ	24		8	150	140			200~450 (50ピッチ)	P.479・480	
	RK545AA/AMA					250	200					
	RK566AAE/MAE					275	275					
LXM3010	AS66AAE/MAE	αステップ	40	16		135	10	200~450 (50ピッチ)	P.481・482			
	RK545AA/AMA					210	45					
	RK566AAE/MAE					200	175					
LXM4510	AS66AAE/MAE	αステップ	24		16	165	25			200~450 (50ピッチ)	P.481・482	
	RK566AAE/MAE					300	200					
	RK566AAE/MAE					255	10					

\*可搬質量、最高速度は、検証による参考値であり駆動条件により異なります。  
\*水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。  
\*加減速距離:各25mm、LXM3010・LXM4520は加減速距離:各50mm

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX20モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ付専用 技術問合せ窓口  
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)  
 TEL: 0120-343-559  
 FAX: 0120-343-588  
 受付時間: 月~金(祝日等除く)  
 9:00~12:00 13:00~17:00

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

④モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドッグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様      オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様      **RoHS**      ■構成部品

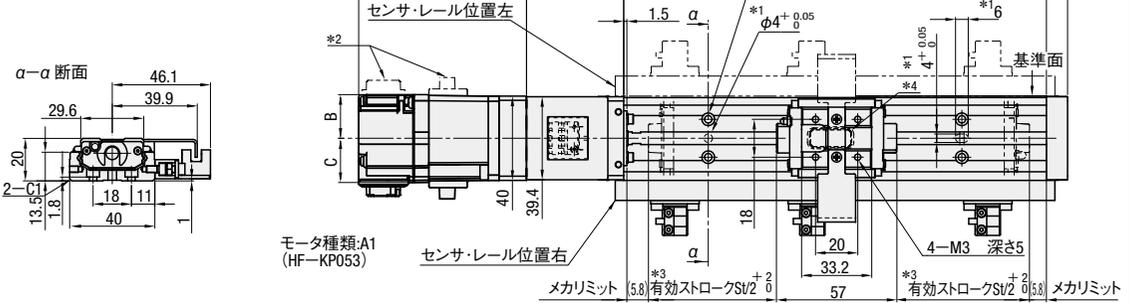
アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル  
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

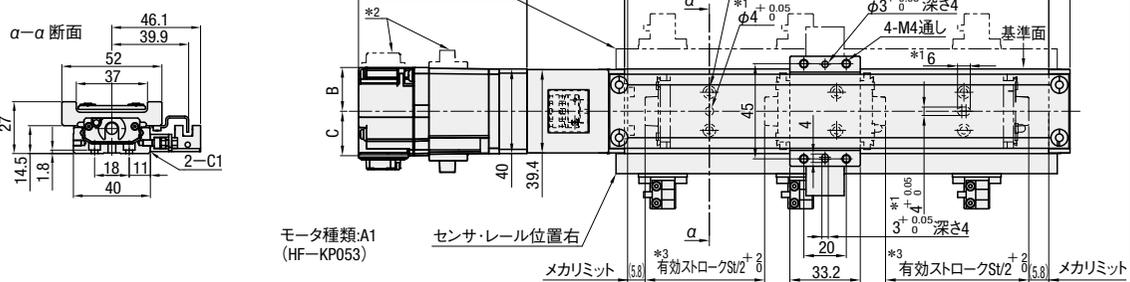
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64      HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様 ■P483~485  
 ケーブル仕様 ■P486

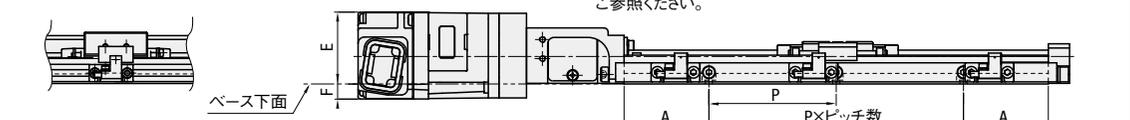
## LXM2001 LXM2005



## LXM2001C LXM2005C



## カバータイプ



⑤穴詳細寸法はP451・452  
 ご使用の際はドッグとの干渉にご注意ください。

## ■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)	平行度 (mm)	バックラッシュ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM2001	1	φ6 (研削)	±0.003	0.02	0.01	0.003	27	27	93
LXM2005	5								
LXM2001C	1								
LXM2005C	5								

⑥精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP447参照 ⑦静的許容モーメントに関しては、P445をご参照ください。

## ■制御一覧表

メーカー名	選択	モータ	モータ種類			アンプ/ドライバ種類			モータ・ドライバメーカーセット型番	
			メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源		メーカー型番
三菱電機	A1	ACサーボ	HF-KP053	50W	無	0.35	有: AM10	AC200V	MR-J3-10A (汎用Aタイプ)	
	A1B		HF-KP053B	有	0.65	無: N(注2)				
オリエンタルモーター	T1	ステッピング	ASM36AK	αステップ	無	0.22	D1	DC24V	ASD10B-K	ASC36AK
	T2		ASM46AA		有	0.5	D2		ASD13A-A	AS46AA
	T2B		ASM46MA		有	0.6	D2		ASD13A-A	AS46MA
	T4		PK545AW	無	0.4	D4	AC100V	RKD507-A	RK545AA	
	T4B		PK545AWM	有	0.52	D6		RKD507M-A	RK545AMA	

## ■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)	最高速度 (mm/sec)	
				水平	垂直
LXM2001 LXM2001C	三菱電機	A1 (B)	15	2	50
		T1		—	30
	オリエンタルモーター	T2 (B)	2	45	
		T4 (B)	—	35	
LXM2005 LXM2005C	三菱電機	A1 (B)	10	2	250
		T1		—	125
	オリエンタルモーター	T2 (B)	2	200	
		T4 (B)	—	115	

⑧検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。  
 ⑨水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。  
 ⑩加減速距離: 各25mm。

## ■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)		
		100	150	200
LXM2001 LXM2005 LXM2001C LXM2005C	有効ストロークSt	30	80	130
	A	20	15	40
	P	60	60	60
	ピッチ数	1	2	2
標準タイプ	本体質量 (kg)	0.67	0.81	0.94
	カバータイプ	0.69	0.63	0.95

⑪本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドッグの合計質量です。  
 ⑫モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM2001 LXM2005 LXM2001C LXM2005C	制御一覧表 より選択	制御一覧表 より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	100~200 (50ピッチ)

Order 注文例      型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L

LXM2001 - A1 - AM10 - 3 - 3 - R - 200

Delivery 出荷日      8 日目出荷

数量区分	標準対応		個別対応	
	小口	大口	小口	大口
数量	1~2	3~	1~2	3~
出荷日	通常	お見積り	通常	お見積り

⑬表示数量を超える場合はWOSにてご確認ください。

Price 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がLXM2001-A1-AM10-3-3-R-200の場合  
 ¥158,400(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥169,300

## ■アクチュエータ本体+制御価格(ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台		
			L=100	L=150	L=200
LXM2001 LXM2005	A1	AM10	154,100	156,300	158,400
	A1B		174,500	176,700	178,800
	A1	N	100,100	102,400	104,600
	A1B		121,500	123,900	126,100
	T1	D1	111,800	114,000	116,000
	T2	D2	133,100	135,300	137,400
	T2B	D2	152,600	154,800	156,900
	T4	D4	106,200	108,400	110,400
	T4B	D6	124,300	126,500	128,600
	LXM2001C LXM2005C	A1	AM10	159,300	161,500
A1B		179,700		181,900	184,000
A1		N	105,300	107,600	109,800
A1B			126,700	129,100	131,300
T1		D1	117,000	119,200	121,200
T2		D2	138,300	140,500	142,600
T2B		D2	157,800	160,000	162,100
T4		D4	111,400	113,600	115,600
T4B		D6	129,500	131,700	133,800

## ■ケーブル価格

モータ種類	¥基準単価	
	有(3m)	無
A1	8,100	0
A1B	11,300	
T1	10,000	
T2(B)	10,000	
T4	2,300	
T4B	3,100	

⑭ケーブル価格は、ケーブル構成表に記載された各モータに対応するケーブルの合計価格になります。

## ■センサ価格

センサ数	¥基準単価
2個	1,900
3個	2,800
無	0

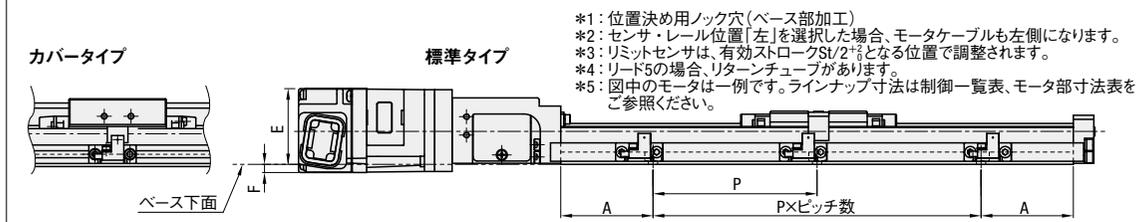
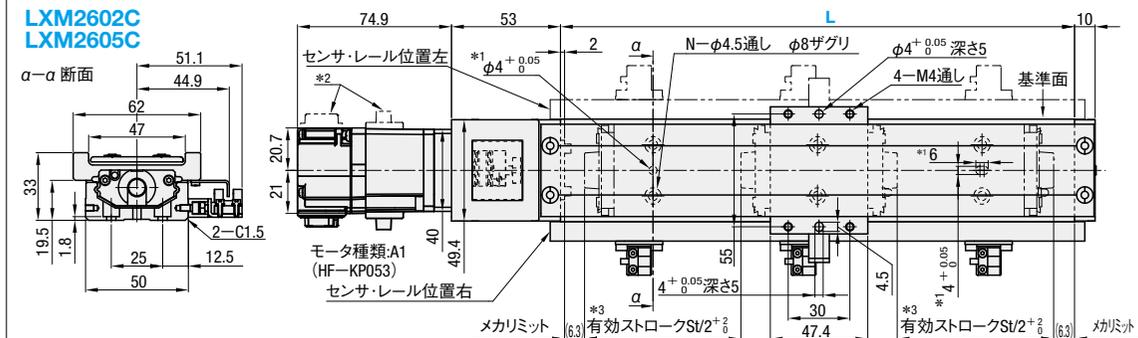
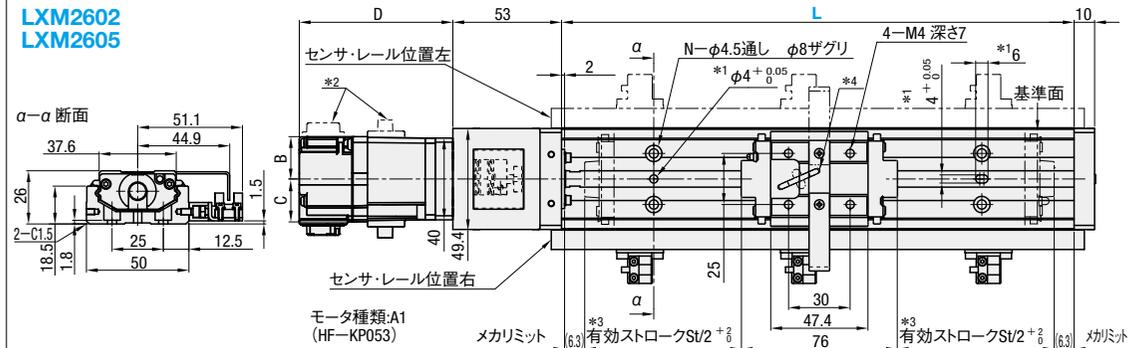
⑦単軸ロボットアクチュエータ

# 一軸アクチュエータ LX26モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ付専用 技術問合せ窓口  
駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)  
TEL: 0120-343-559  
FAX: 0120-343-588  
受付時間: 月~金(祝日等除く)  
9:00~12:00 13:00~17:00

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

●モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドッグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)



●穴詳細寸法はP455・456 ●ご使用の際はドッグとの干渉にご注意ください。 注:F寸法がマイナスの場合ベース下面よりモータは下に出ます。

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)	平行度 (mm)	バックラッシュ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM2602	2	φ8 (研削)	±0.003	0.02	0.01	0.003	70	70	225
LXM2605	5								
LXM2602C	2								
LXM2605C	5								

●精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP447参照 ●静的許容モーメントに関しては、P445をご参照ください。

メーカー名	モータ種類				アンプ/ドライバ種類				モータ・ドライバメーカーセット型番	
	選択	モータ	メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源		メーカー型番
三菱電機	A1	ACサーボ	HF-KP053	50W	無	0.35	有: AM10	AC200V	MR-J3-10A (汎用Aタイプ)	-
	A1B		HF-KP053B	有	0.65	無: N(注2)				
オリエンタルモーター	T1	ステッピング	ASM36AK	αステップ	無	0.22	D1	DC24V	ASD10B-K	ASC36AK
	T2		ASM46AA		有	0.5	D2		ASD13A-A	AS46AA
	T2B		ASM46MA		有	0.6	D2		ASD13A-A	AS46MA
	T4		PK545AW	無	0.4	D4		RKD507-A	RK545AA	
	T4B		PK545AWM	有	0.52	D6		RKD507M-A	RK545AMA	
				5相						

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM2602 LXM2602C	三菱電機	A1(B)	20	5	100	100
		T1		—	45	—
		T2(B)		5	90	90
		T4(B)		5	55	45
LXM2605 LXM2605C	三菱電機	A1(B)	18	5	250	250
		T1		—	100	—
		T2(B)		5	175	175
		T4(B)		5	105	80

●検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。  
●水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。  
●加減速距離: 各25mm。

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)			
		150	200	250	300
LXM2602 LXM2605 LXM2602C LXM2605C	有効ストロークSt	60	110	160	210
	A	35	20	45	30
	P	80	80	80	80
	ピッチ数	1	2	2	3
	穴数 N	4	6	6	8
標準タイプ	本体質量 (kg)	1.08	1.30	1.51	1.73
カバータイプ	本体質量 (kg)	1.27	1.49	1.71	1.93

●本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドッグの合計質量です。  
●モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM2602 LXM2605 LXM2602C LXM2605C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	150~300 (50ピッチ)

Order 注文例

型式: LXM2602 - モータ種類: A1 - アンプ/ドライバ種類: AM10 - ケーブル: 3 - センサ数: 3 - センサ・レール位置: R - ベース全長 L: 300

数量区分	標準対応		個別対応	
	数量	出荷日	数量	出荷日
1~2	通常	1~2	小口	水口
3~	通常	3~	通常	お見積り

●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

Price 価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。  
●例>注文型式がLXM2602-A1-AM10-3-3-R-200の場合  
¥164,300(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥175,200

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台				
			L=150	L=200	L=250	L=300	
LXM2602 LXM2605	A1	AM10	162,100	164,300	166,200	168,200	
	A1B		182,600	184,800	186,700	188,700	
	A1	N	108,000	110,300	112,300	114,500	
	A1B		129,400	131,800	133,800	136,000	
	T1		D1	119,700	121,800	123,700	125,800
	T2		D2	141,000	143,200	145,100	147,100
	T2B		D2	160,600	162,800	164,700	166,700
	T4		D4	114,000	116,100	118,000	120,100
T4B	D6	132,200	134,400	136,200	138,300		
LXM2602C LXM2605C	A1	AM10	167,300	169,500	171,400	173,400	
	A1B		187,800	190,000	191,900	193,900	
	A1	N	113,200	115,500	117,500	119,700	
	A1B		134,600	137,000	139,000	141,200	
	T1		D1	124,900	127,000	128,900	131,000
	T2		D2	146,200	148,400	150,300	152,300
	T2B		D2	165,800	168,000	169,900	171,900
	T4		D4	119,200	121,300	123,200	125,300
	T4B		D6	137,400	139,600	141,400	143,500

メーカー名	モータ種類	幅B (mm)	幅C (mm)	長さD (mm)	高さE (mm)	下面高さF (mm)
オリエンタルモーター	T1	14	14	70	28	2
	T2	21	21	71.4	37	-5
	T2B			101.4		
	T4			53.5		
	T4B			83.5		

\*E、F寸法( )内はセンサレール位置(左)の場合  
各モータ、各アンプ・ドライバに接続可能なコネクタ処理・端処理済みです。

メーカー名	モータ種類	モータ電源ケーブル	ブレーキ用ケーブル	エンコーダケーブル
三菱電機	A1	1本	—	1本
	A1B	SVPM-J3HF1-B-3-02S	1本 SVPM-J3HF1B-B-3-02S	SVEM-J3HF1-B-3
オリエンタルモーター	T1	1本	—	—
	T2	STPO-AS1-B-3	お客様ご手配	—
	T2B	—	—	—
	T4	1本 STPO-RK1-A-3	—	—
	T4B	1本 STPO-RK2-A-3	—	—

(注1) 垂直使用時はブレーキ付をご使用ください。  
(注2) アンプ「無」を選択した場合、アンプは付属致しません。  
(注3-1) ケーブル「有」を選択した場合、ケーブル構成表に記載のあるケーブルが付属されます。仕様P486  
(注3-2) 3m以外のケーブルをご使用の場合、「無」を選択しP486掲載品から別途ご手配ください。  
(注4-1) センサ「無」を選択した場合、センサ用レールは付帯されますが、ドッグは付帯されません。  
(注4-2) センサケーブルの端末は、お客様にてコネクタ処理等が必要です。センサの詳細は、P2137のFPML24をご参照ください。

7 単軸ロボット

# 一軸アクチュエータ LX30モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ専用 技術問合せ窓口  
駿河精機株式会社OST事業部(ミスグループ)  
TEL: 0120-343-559  
FAX: 0120-343-588  
受付時間: 月~金(祝日等除く)  
9:00~12:00 13:00~17:00

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

●モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドッグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様      オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様      **RoHS** 構成部品

ケーブル      アンプ      ケーブル      ドライバ

アクチュエータ本体(モータ付)

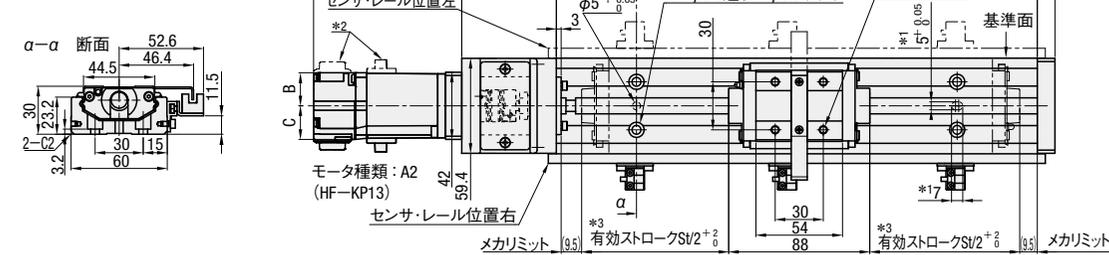
構成部品  
アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル  
付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

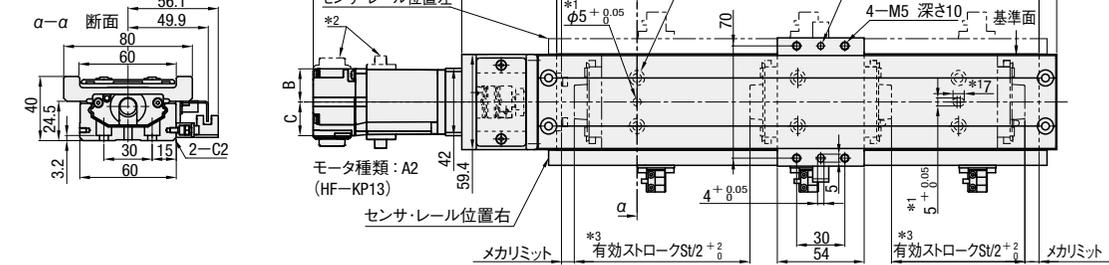
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64      HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様: P483~485  
ケーブル仕様: P486

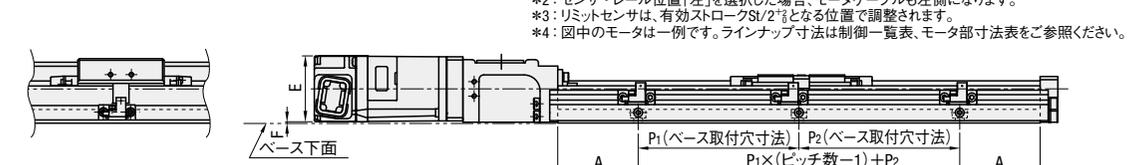
## LXM3005 LXM3010



## LXM3005C LXM3010C



## カバータイプ



●穴詳細寸法はP459・460  
ご使用の際はドッグとの干渉にご注意ください。

注: F寸法がマイナスの場合ベース下面よりモータは下に出来ます。

## ■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)		平行度 (mm)		バックラッシュ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
				L=400以下	L=450以上	L=400以下	L=450以上		Ma	Mb	Mc
LXM3005	5	φ10 (研削)	±0.003	0.02	0.025	0.01	0.015	0.003	126	126	387
LXM3010	10										
LXM3005C	5										
LXM3010C	10										

●精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP447参照 ●静的許容モーメントに関しては、P445をご参照ください。

## ■制御一覧表

メーカー名	モータ種類				アンプ/ドライバ種類				モータ・ドライバ
	選択	モータ	メーカー型番	出力/種類	選択	電源	メーカー型番	メーカーセット型番	
三菱電機	A2	ACサーボ	HF-KP13	100W	有: AM10 無: N(注2)	AC200V	MR-J3-10A (汎用タイプ)	-	
	A2B		HF-KP13B						
オリエンタルモーター	T2	ステッピング	ASM46AA	αステップ	無	単相 AC100V	ASD13A-A	AS46AA	
	T3		ASM66AAE				ASD24A-A	AS66AAE	
	T4		PK545AA	RKD507-A			RK545AA		
	T5		PK566AE	RKD514L-A			RK566AAE		
	T2B		ASM46MA	ASD13A-A			AS46MA		
	T3B		ASM66MAE	ASD24A-A			AS66MAE		
	T4B		PK545AAW	RKD507M-A			RK545AMA		
	T5B		PK566AEM	RKD514LM-A			RK566AAE		

## ■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM3005 LXM3005C	三菱電機	A2 (B)	32	8	235	250
		T2 (B)			160	150
	オリエンタルモーター	T3 (B)			175	160
	T4 (B)	90			70	
	T5 (B)	150			140	
LXM3010 LXM3010C	三菱電機	A2 (B)	24	8	450	400
		T2 (B)			250	200
	オリエンタルモーター	T3 (B)			275	275
	T4 (B)	135			10	
	T5 (B)	210			45	

●検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び最高速度は異なります。  
●水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。  
●加減速距離: 各25mm、LXM3010は加減速距離: 各50mm。

## ■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)									
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
LXM3005 LXM3010 LXM3005C LXM3010C	有効ストローク	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490
	A	25	50	50	50	50	50	50	50	50	50
	P1	-	-	100	100	100	100	100	100	100	100
	P2	100	100	50	100	50	100	50	100	50	100
	ピッチ数	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
	穴数 N	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12
	標準タイプ 本体質量 (kg)	1.64	1.99	2.32	2.67	3.01	3.36	3.70	4.04	4.39	4.73
	カバータイプ 本体質量 (kg)	2.09	2.43	2.78	3.12	3.47	3.82	4.16	4.50	4.84	5.19

●本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドッグの合計質量です。  
●モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM3005 LXM3010 LXM3005C LXM3010C	制御一覧表より選択	制御一覧表より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	150~600 (50ピッチ)

Order 注文例      型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L

LXM3005 - A2 - AM10 - 3 - 3 - R - 600

Price 価格      価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。  
<例>注文型式がLXM3005-T2-D2-3-R-400の場合  
¥165,000(アクチュエータ本体+制御価格)+¥10,000(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)  
→購入価格=¥177,800

## ■アクチュエータ本体+制御価格 (ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台										
			L=150	L=200	L=250	L=300	L=350	L=400	L=450	L=500	L=550	L=600	
LXM3005 LXM3010	A2	AM10	172,400	176,900	178,800	180,700	184,200	187,700	189,900	192,000	194,200	196,500	
	A2B		193,000	197,500	199,400	201,300	204,800	208,300	210,500	212,600	214,900	217,100	
	A2		N	118,000	122,800	124,900	126,900	130,600	134,400	136,800	139,000	141,400	143,800
	A2B			139,500	144,300	146,400	148,400	152,100	155,900	158,300	160,500	162,900	165,300
	T2		D2	149,700	154,200	156,100	158,000	161,500	165,000	167,200	169,300	171,500	173,800
	T3		D3	163,300	167,800	169,800	171,600	175,200	178,700	180,900	183,000	185,200	187,400
	T4		D4	122,400	126,900	128,900	130,700	134,200	137,800	140,000	142,100	144,300	146,500
	T5		D5	136,100	140,600	142,500	144,400	147,900	151,400	153,600	155,700	157,900	160,200
	T2B		D2	169,400	173,800	175,800	177,700	181,200	184,700	186,900	189,000	191,200	193,500
	T3B		D3	181,900	186,400	188,400	190,200	193,700	197,300	199,500	201,600	203,800	206,000
T4B	D4	140,800	145,200	147,200	149,100	152,600	156,100	158,300	160,400	162,600	164,900		
T5B	D7	156,700	161,200	163,200	165,000	168,500	172,000	174,300	176,400	178,600	180,800		
LXM3005C LXM3010C	A2	AM10	177,600	182,100	184,000	185,900	189,400	192,900	195,100	197,200	199,400	201,700	
	A2B		198,200	202,700	204,600	206,500	210,000	213,500	215,700	217,800	220,100	222,300	
	A2		N	123,200	128,000	130,100	132,100	135,800	139,600	142,000	144,200	146,600	149,000
	A2B			144,700	149,500	151,600	153,600	157,300	161,100	163,500	165,700	168,100	170,500
	T2		D2	154,900	159,400	161,300	163,200	166,700	170,200	172,400	174,500	176,700	179,000
	T3		D3	168,500	173,000	175,000	176,800	180,400	183,900	186,100	188,200	190,400	192,600
	T4		D4	127,600	132,100	134,100	135,900	139,400	143,000	145,200	147,300	149,500	151,700
	T5		D5	141,300	145,800	147,700	149,600	153,100	156,600	158,800	160,900	163,100	165,400
	T2B		D2	174,600	179,000	181,000	182,900	186,400	189,900	192,100	194,200	196,400	198,700
	T3B		D3	187,100	191,600	193,600	195,400	198,900	202,500	204,700	206,800	209,000	211,200
T4B	D6	146,000	150,400	152,400	154,300	157,800	161,300	163,500	165,600	167,800	170,100		
T5B	D7	161,900	166,400	168,400	170,200	173,700	177,200	179,500	181,600	183,800	186,000		

## ■ケーブル価格

モータ種類	¥基準単価	
	有(3m)	無
A2	8,100	0
A2B	11,300	
T2 (B)	10,000	
T3	10,000	
T3B	10,000	
T4	2,300	
T4B	3,100	
T5	2,300	
T5B	3,100	

●ケーブル価格は、ケーブル構成表に記載された各モータに対応するケーブルの合計価格になります。

## ■センサ価格

センサ数	¥基準単価
2個	1,900
3個	2,800
無	0

Delivery 出荷日      8 日日出荷

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	大口
出荷日	通常	お見積り

●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

7 単軸ロボット

# 一軸アクチュエータ LX45モータ付 標準/カバータイプ

■一軸アクチュエータモータ専用 技術問合せ窓口  
 駿河精機株式会社OST事業部(ミスミグループ)  
 TEL: 0120-343-559  
 FAX: 0120-343-588  
 受付時間: 月~金(祝日等除く)  
 9:00~12:00 13:00~17:00

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

●モータ・アンプ/ドライバ・カップリング・ケーブル・センサ・センサレール・ドグを組み込み、精度検査して出荷します。(検査成績書付)

三菱電機製ACサーボモータ仕様      オリエンタルモーター製ステッピングモータ仕様      **RoHS**      ■構成部品

ケーブル      アンプ      ドライバ

アクチュエータ本体 (モータ付)

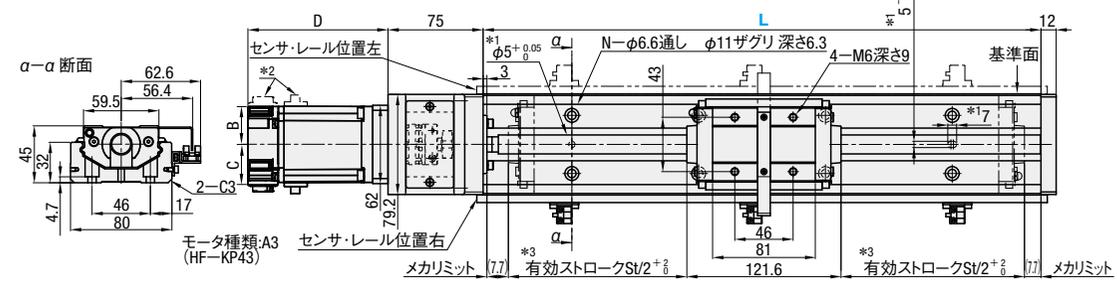
■構成部品  
 アクチュエータ本体/アンプ・ドライバ/ケーブル  
 付属品: アンプ・ドライバ取扱説明書

■アクチュエータ本体

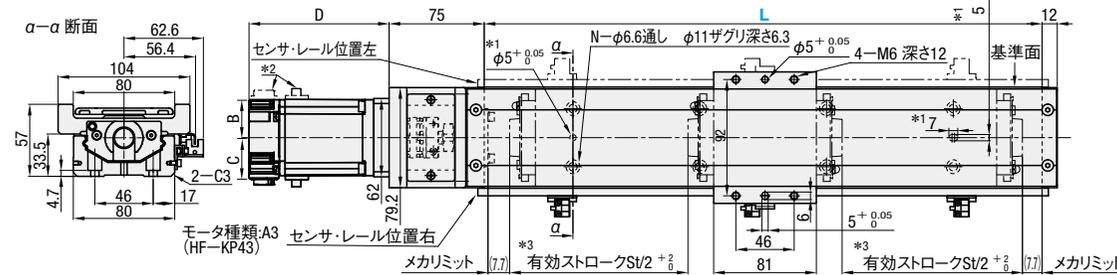
ベース	ブロック
材質	炭素鋼 SCM材
表面処理	低温黒色クロムメッキ
硬度	高周波焼入れ HRC58~64      HRC58~62

アンプ・ドライバ仕様 ■P483~485  
 ケーブル仕様 ■P486

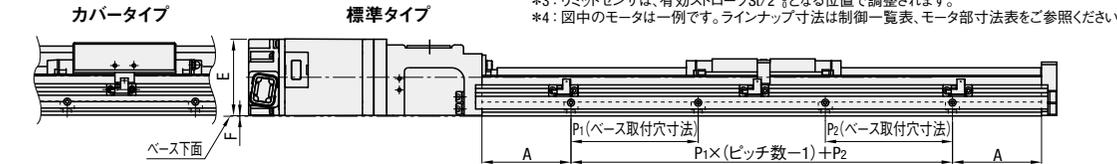
## LXM4510 LXM4520



## LXM4510C LXM4520C



- \*1: 位置決め用ノック穴(ベース部加工)
- \*2: センサ・レール位置「左」を選択した場合、モータケーブルも左側になります。
- \*3: リミットセンサは、有効ストローク  $SV2 \pm \frac{1}{2}$  となる位置で調整されます。
- \*4: 図中のモータは一例です。ラインナップ寸法は制御一覧表、モータ部寸法表をご参照ください。



●穴詳細寸法はP453・454  
 ご使用の際はドグとの干渉にご注意ください。

### ■基本仕様表

型式	リード (mm)	ボールねじ径 (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	位置決め精度 (mm)	平行度 (mm)	バックラッシ (mm)	静的許容モーメント (N・m)		
							Ma	Mb	Mc
LXM4510	10	φ15 (研削)	±0.003	0.025	0.015	0.003	291	291	972
LXM4520	20								
LXM4510C	10								
LXM4520C	20								

●精度規格値は、レールの固定後の値です。(レールねじ締結前の値ではありません。)各値はP447参照 ●静的許容モーメントに関しては、P445をご参照ください。

### ■制御一覧表

メーカー名	モータ種類					アンプ/ドライバ種類					モータ・ドライバメーカーセット型番
	選択	モータ	メーカー型番	出力/種類	ブレーキ(注1)	質量 (kg)	選択	電源	メーカー型番	モータ・ドライバ	
三菱電機	A3	ACサーボ	HF-KP43	400W	無	1.5	有: AM40 無: N(注2)	AC200V	MR-J3-40A (汎用Aタイプ)	-	
	A3B		ASM66AAE		aステップ	有			0.85		ASD24A-A
オリエンタルモーター	T3	ステッピング	PK566AE	5相	無	0.8	D3	単相 AC100V	RKD514L-A	RK566AAE	
	T3B		ASM66MAE		aステップ	有			1.1	ASD24A-A	AS66MAE
	T5		PK566AEM		5相	有			1.1	RKD514LM-A	RK566AAE
	T5B										

### ■可搬質量・最高速度 相関表

型式	メーカー名	モータ種類	可搬質量 (kg)		最高速度 (mm/sec)	
			水平	垂直	水平	垂直
LXM4510 LXM4510C	三菱電機	A3(B)	40	16	400	375
		T3(B)			200	175
		T5(B)			165	25
LXM4520 LXM4520C	三菱電機	A3(B)	24	16	450	450
		T3(B)			300	200
		T5(B)			255	10

- 検証による参考値であり、駆動条件により可搬質量及び、最高速度は異なります。
- 水平はブレーキ無モータ、垂直はブレーキ付モータの値となります。
- 加減速距離: 各25mm、LX4520は加減速距離: 各50mm。

### ■寸法・アクチュエータ本体質量表

型式	仕様項目	ベース全長 L (mm)					
		340	390	440	490	540	590
LXM4510 LXM4520 LXM4510C LXM4520C	有効ストロークSt	200	250	300	350	400	450
	A	70	70	70	70	70	70
	P1	100	100	100	100	100	100
	P2	50	50	50	50	50	50
	ピッチ数	2	3	3	4	4	5
標準タイプ	本体質量 (kg)	6.06	6.68	7.29	7.91	8.54	9.17
	カバータイプ	7.00	7.67	8.33	9.00	9.68	10.36

●本体質量はアクチュエータ・カップリング・センサレール・センサ3個・ドグの合計質量です。  
 ●モータ質量は制御一覧表をご参照ください。

型式	選択					
	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	ケーブル (注3)	センサ数 (注4)	センサ・レール位置	ベース全長 L (mm)
LXM4510 LXM4520 LXM4510C LXM4520C	制御一覧表 より選択	制御一覧表 より選択	有(3m): 3 無: N	2個: 2 3個: 3 無: N	右: R 左: L	340~590 (50ピッチ)

Order 注文例      型式 - モータ種類 - アンプ/ドライバ種類 - ケーブル - センサ数 - センサ・レール位置 - ベース全長 L

LXM4510 - A3 - AM40 - 3 - 3 - R - 590

数量区分	標準対応		個別対応	
	数量	出荷日	数量	出荷日
1~2	通常	3~	通常	お見積り

●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

Price 価格      価格は、アクチュエータ本体+制御価格・ケーブル価格・センサ価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がLXM4510-A3-AM40-3-3-R-590の場合  
 ¥261,700(アクチュエータ本体+制御価格)+¥8,100(ケーブル価格)+¥2,800(センサ価格)→購入価格=¥272,600

### ■アクチュエータ本体+制御価格(ベース全長Lmm別)

型式	モータ種類	アンプ/ドライバ種類	¥基準単価 1~2台						
			L=340	L=390	L=440	L=490	L=540	L=590	
LXM4510 LXM4520	A3	AM40	230,000	237,900	245,800	252,900	258,300	261,700	
	A3B		255,800	263,700	271,600	278,700	284,200	287,500	
	A3	N	169,200	177,600	186,000	193,500	199,300	202,900	
	A3B		196,100	204,400	212,800	220,400	226,200	229,800	
	T3		196,300	204,200	212,100	219,200	224,700	228,000	
	T5		168,800	176,700	184,600	191,700	197,200	200,500	
	T3B		215,100	223,000	230,900	238,000	243,400	246,800	
	T5B		189,600	197,500	205,400	212,500	217,900	221,300	
	A3		AM40	235,200	243,100	251,000	258,100	263,500	266,900
	A3B			261,000	268,900	276,800	283,900	289,400	292,700
LXM4510C LXM4520C	A3	N	174,400	182,800	191,200	198,700	204,500	208,100	
	A3B		201,300	209,600	218,000	225,600	231,400	235,000	
	T3	201,500	209,400	217,300	224,400	229,900	233,200		
	T5	174,000	181,900	189,800	196,900	202,400	205,700		
	T3B	220,300	228,200	236,100	243,200	248,600	252,000		
T5B	194,800	202,700	210,600	217,700	223,100	226,500			

### ■ケーブル価格

モータ種類	¥基準単価	
	有(3m)	無
A3	8,100	0
A3B	11,300	
T3	10,000	
T3B	10,000	
T5	2,300	
T5B	3,100	

●ケーブル価格は、ケーブル構成表に記載された各モータに対応するケーブルの合計価格になります。

### ■センサ価格

センサ数	¥基準単価
2個	1,900
3個	2,800
無	0

7 単軸ロボット  
 アクチュエータ

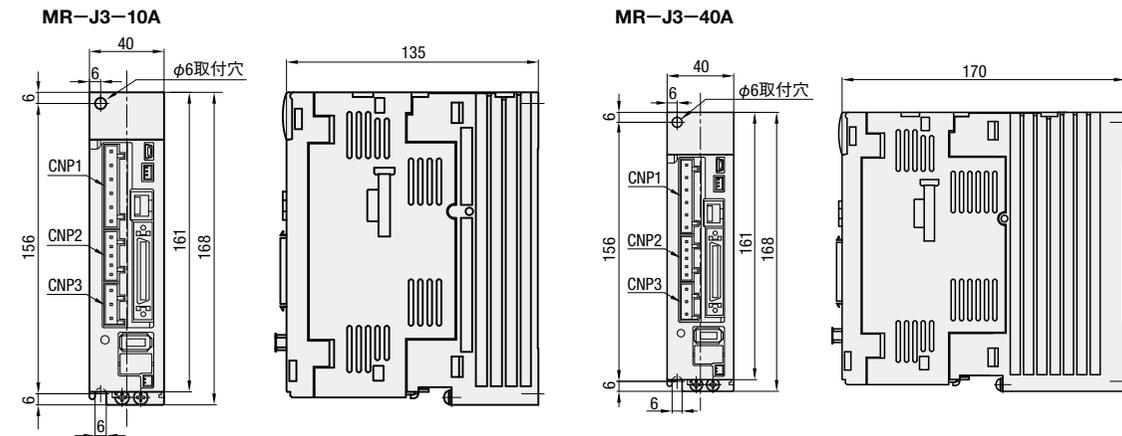
# アンプドライバ仕様 三菱電機製 アンプ仕様

## 三菱電機製ACサーボ MELSERVO-J3シリーズ

### ■アンプ基本仕様

サーボアンプ型式		MR-J3-10A/MR-J3-40A
主回路電源	電圧・周波数	三相・単相AC200~230V/50,60Hz
	許容電圧変動	三相AC200~230Vの場合：三相AC170~253V 単相AC200~230Vの場合：単相AC170~253V
	許容周波数変動	±5%以内
制御回路電源	電圧・周波数	単相AC200~230V/50,60Hz
	許容電圧変動	単相AC170~253V
	許容周波数変動	±5%以内
インターフェース用電源		DC24V±10%(必要電流量：300mA)
再生抵抗 許容再生電力	アンプ内蔵抵抗器	10A：無 40A：10W
制御方式		正弦波PWM制御・電流制御方式
ダイナミックブレーキ		内蔵
保護機能		過電流遮断、回生過電圧遮断、過負荷遮断(電子サーマル)、サーボモータ過熱保護、検出器異常保護、回生異常保護、不足電圧・瞬時停電保護、過速度保護、誤差過大保護
位置制御モード	最大入力パルス周波数	1Mpps(差動レシーバ時)、200kpps(オープンコレクタ時)
	位置決め帰還パルス	エンコーダ、サーボモータ1回転あたりの分解能：262144p/rev
	指令パルス倍率	電子ギアA/B倍 A=1~1048576、B=1~1048576 1/10<A/B<2000
	位置決め完了幅設定	0~±10000pulse(指令パルス単位)
速度制御モード	誤差過大	±3回転
	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク)
	速度制御範囲	アナログ速度指令 1：2000、内部速度指令 1：5000
	アナログ速度指令入力	DC 0~±10V/定格回転速度
トルク制御モード	速度変動率	±0.01%以下(負荷変動0~100%) 0%(電源変動±10%) ±0.2%以下(周囲温度25°C±10°C)アナログ速度指令時のみ
	トルク制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/最大トルク)
	アナログトルク指令入力	DC 0~±8V/最大トルク(入力インピーダンス10~12kΩ)
	速度制限	パラメータ設定または外部アナログ入力による設定(DC 0~+10V/定格回転速度)
環境	構造	自冷、開放(IP00)
	周囲温度	0~55°C(凍結のないこと)、保存：-20~65°C(凍結のないこと)
	周囲湿度	90%RH以下(結露のないこと)、保存：90%RH以下(結露のないこと)
	雰囲気	屋内(直射日光が当たらないこと)、腐食性ガス・引火性ガス・オイルミスト・塵埃のないこと
	標高	海拔1000m以下
	振動	5.9m/s <sup>2</sup> 以下
質量	10A：0.8kg 40A：1.0kg	

### ■外形寸法図



①セットアップソフトは販売中止になりました。

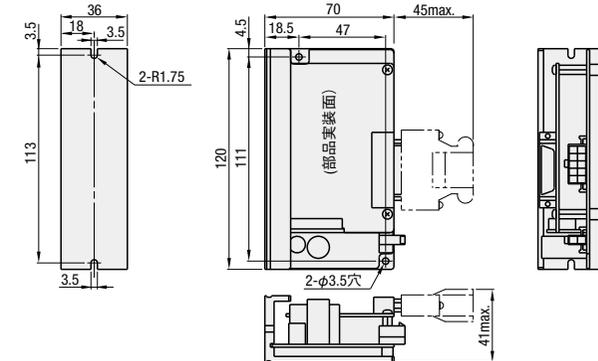
# オリエンタルモーター製 αステップドライバ仕様

## オリエンタルモーター製 αステップ ASC36AK

### ■ドライバ基本仕様

入力電源	DC24V±10%	
速度・位置制御指令	パルス列入力	
最大入力パルス周波数	250kHz (Duty50%時)	
保護機能	次の保護機能が作動したときにアラーム信号を出力しモーターを自然停止させます。 過負荷保護、過電圧保護、速度差異常保護、速度過剰、EEPROMデータエラー、センサエラー、システムエラー	
入力信号	フォトカプラ入力入力抵抗：220Ω 入力電流7~20mA [CWパルス・CCWパルス(負論理パルス入力)、パルス・回転方向切替(負論理パルス入力)、カレントオフ、アラームクリア、分解能切替]	
出力信号	フォトカプラ・オープンコレクタ出力 外部使用条件：DC30V、15mA以下(位置決め完了、アラーム、タイミング) トランジスタ・オープンコレクタ出力 外部使用条件：DC30V、15mA以下(フィードバックパルスA・B相)	
絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・放熱板-電源入力端子間	
絶縁耐圧	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 ・放熱板-電源入力端子間 0.5kV 50Hzまたは60Hz	
使用環境(動作時)	周囲温度	0~+40°C(凍結のないこと)
	周囲湿度	85%RH以下(結露のないこと)
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。

### ■外形寸法図

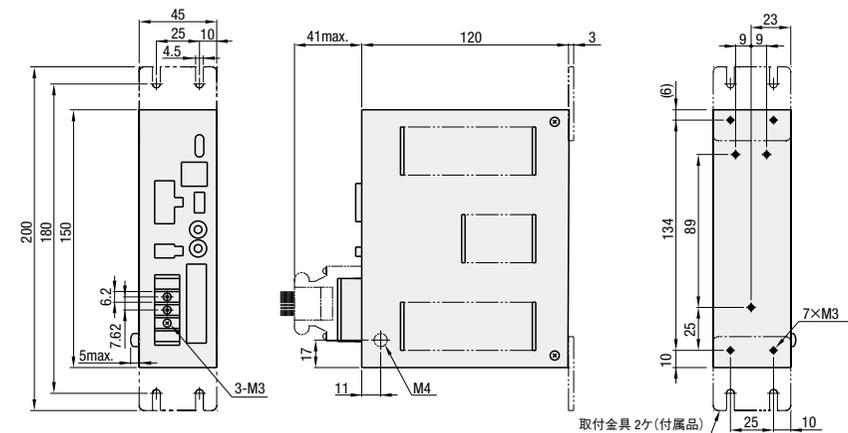


## オリエンタルモーター製 αステップ AS46AA (MA) / AS66AAE (MAE)

### ■ドライバ基本仕様

入力電源	単相AC100~115V -15~+10% 50/60Hz	
速度・位置制御指令	パルス列入力	
最大入力パルス周波数	250kHz (Duty50%時)	
保護機能	次の保護機能が作動したときにアラーム信号を出力しモーターを自然停止させます。 過熱保護、過負荷保護、過電圧保護、速度差異常保護、過電流保護、速度過剰、EEPROMデータエラー、センサエラー、システムエラー	
入力信号	フォトカプラ入力入力抵抗：220Ω 入力電流7~20mA [CWパルス・CCWパルス(負論理パルス入力)、パルス・回転方向切替(負論理パルス入力)、カレントオフ、アラームクリア、分解能切替]	
出力信号	フォトカプラ・オープンコレクタ出力 外部使用条件：DC30V、15mA以下(位置決め完了、アラーム) トランジスタ・オープンコレクタ出力 外部使用条件：DC30V、15mA以下(タイミング、フィードバックパルスA・B相) ラインドライバ出力 26C31相当(タイミング、フィードバックパルスA・B相)	
絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・ケース-電源入力端子間・信号入出力端子-電源入力端子間	
絶縁耐圧	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。 ・ケース-電源入力端子間 1.5kV 50Hzまたは60Hz・信号入出力端子-電源入力端子間 2.3kV 50Hzまたは60Hz	
使用環境(動作時)	周囲温度	0~+50°C(凍結のないこと)
	周囲湿度	85%RH以下(結露のないこと)
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。

### ■外形寸法図



⑦ 単軸ロボット  
アクチュエータ

# ドライバ仕様 オリエンタルモーター製 5相ステッピングドライバ仕様

# ケーブル

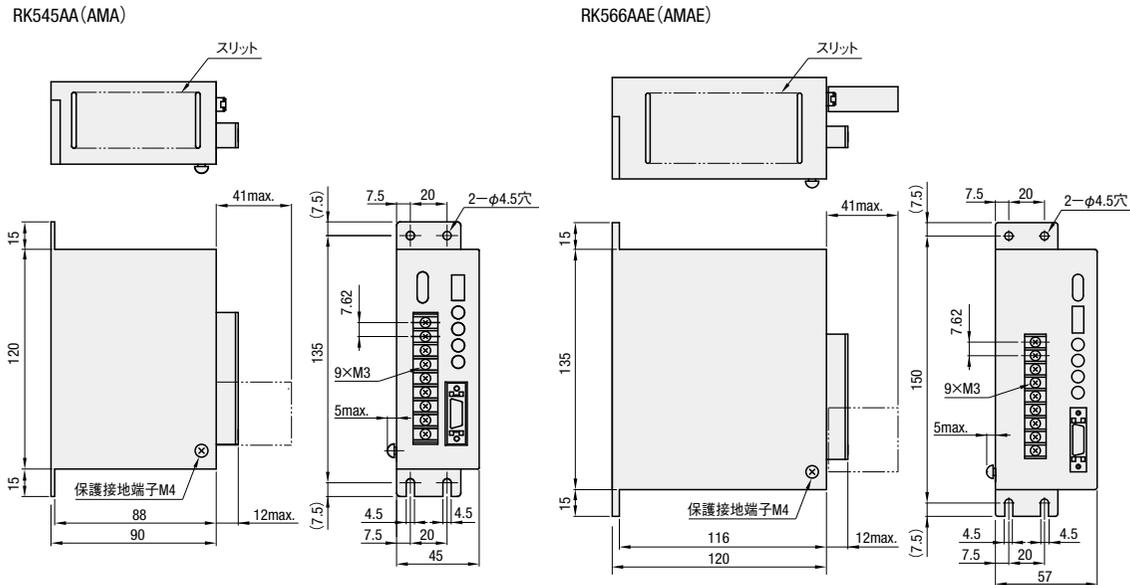
## オリエンタルモーター製 5相ステッピング RK545AA (AMA) / RK566AAE (AMAE)

### ■ドライバ基本仕様

入力信号	入力形式	フォトカプラ入力 入力抵抗: 220Ω 入力電流10~20mA フォトカプラ「ON」: +4.5~5V、フォトカプラ「OFF」: 0~+1V(端子間電圧)
	CWパルス信号 (パルス信号)	CW方向動作指令パルス信号 (1パルス入力方式のときは、動作指令パルス信号) 負論理パルス入力 パルス幅2.5μs以上、立上がり・立下り時間2μs以下、パルスデューティ50%以下 パルス入力を「ON」→「OFF」にするとモータが1ステップ回転します。 最大パルス周波数200kHz (パルスデューティ50%)
	CCWパルス信号 (回転方向信号)	CCW方向動作指令パルス信号 (1パルス入力方式のときは、回転方向信号) フォトカプラ「ON」: CW、「OFF」: CCW 負論理パルス入力 パルス幅2.5μs以上、立上がり・立下り時間2μs以下、パルスデューティ50%以下 パルス入力を「ON」→「OFF」にするとモータが1ステップ回転します。 最大パルス周波数200kHz (パルスデューティ50%)
	電磁ブレーキ解除信号*	フォトカプラ「ON」のとき、電磁ブレーキを開放し、モータの運転を行うことができます。 フォトカプラ「OFF」のとき、電磁ブレーキが動作し、モータシャフトを保持します。
出力信号	ステップ各切替信号	フォトカプラ「OFF」のとき、DATA1、フォトカプラ「ON」のとき、DATA2を選択します。
	励磁タイミング信号	励磁シーケンスがステップ「0」のとき、信号を出力します。(フォトカプラ「ON」) 例) 0.72°/step (分割数1) : 10パルスに1回出力 0.072°/step (分割数10) : 100パルスに1回出力
	オーバーヒート信号	ドライバ放熱板の温度が約80℃に上昇したときに出力をOFFにします。(フォトカプラ「OFF」)
機能	自動カレントダウン、自動カレントオフ、ステップ角切替、パルス入力方式切替、電磁ブレーキ機能切替*、スムードドライブ機能、省電力モード*	
表示 (LED)	電源入力、励磁タイミング信号出力、オーバーヒート信号出力	
冷却方式	自然空冷方式	
絶縁抵抗	以下の通りにDC500Vメガーにて測定した値が100MΩ以上あります。 ・電源入力端子-保護接地端子・モータ出力端子-保護接地端子・電磁ブレーキ電源出力端子* -保護接地端子 ・信号入力端子-電源入力端子・信号入力端子-モータ出力端子・信号入力端子-電磁ブレーキ電源出力端子*	
絶縁耐圧	以下の通りに1分間印加しても異常を認めません。(AC1.5kV/1.8kV 50Hzまたは60Hz) ・電源入力端子-保護接地端子・モータ出力端子-保護接地端子・電磁ブレーキ電源出力端子* -保護接地端子 (1.5kV) ・信号入力端子-電源入力端子・信号入力端子-モータ出力端子・信号入力端子-電磁ブレーキ電源出力端子* (1.8kV)	
使用環境 (動作時)	周囲温度	0~+50℃ (凍結のないこと)
	周囲湿度	85%RH以下 (結露のないこと)
	雰囲気	腐食性ガス・塵埃のないこと。水、油などが直接かからないこと。

\*電磁ブレーキ付のみ。

### ■外形寸法図



一軸アクチュエータ用シリーズに推奨するケーブルです。アクチュエータに標準で3mのケーブルが付属されますが、それ以外の長さをご使用になる場合にご確認ください。  
 配線接続部品カタログには、本ページ掲載以外にもシールド付・カスタム加工等様々なバリエーションをご用意しております。詳細は、配線接続部品カタログをご参照ください。記載の価格は、VONA配線部品カタログ2015年度版の価格です。変更の可能性がございますので、最新の配線接続部品カタログ、或いはミスエ-catalogにてご確認ください。(但し、STPO-RK1/2は本カタログのみの掲載です)

### 三菱電機 J3シリーズ用ケーブル

#### ■電源ケーブル/ブレーキケーブル

電源用: **SVPM-J3HF1**  
アンブ側

ブレーキ用: **SVPM-J3HF1B**  
アンブ側

モータ側

指定長

200mm

RoHS

電源用: **SVPM-J3HF1**

ブレーキ用: **SVPM-J3HF1B**

モータ側

指定長

200mm

ケーブル種類	型式	ケーブルタイプ	指定長 (m)	シース剥き長さ (アンブ側)	¥基準単価 基本単価 単価/m	対応 アクチュエータ	対応 モータ種類	対応 アンブ種類
電源用	SVPM-J3HF1	B (可動用)	0.2~30 (0.1m単位)	02S (200mm)	1,610	360	A1: HF-KP053 (50W) A2: HF-KP13 (100W) A3: HF-KP43 (400W)	AM10: MR-J3-10A AM40: MR-J3-40A
ブレーキ用	SVPM-J3HF1B				2,220	190	A1B: HF-KP053B (50W) A2B: HF-KP13B (100W) A3B: HF-KP43B (400W)	AM10: MR-J3-10A AM40: MR-J3-40A

#### ■エンコーダケーブル

標準タイプ: **SVEM-J3HF1** (長さ10mまで)

長距離タイプ アンブ側中継用: **SVEM-J3HF1L-D20/D50** (長さ50mまで)

長距離タイプ モータ側中継用: **SVEM-J3HF1M** (長さ0.3m)

指定長

0.3m

RoHS

ケーブル引出し方向は負荷側です。10~50mの場合は、長距離タイプのアンブ側/モータ側中継ケーブルの両方をご使用ください。

ケーブル種類	型式	ケーブルタイプ	指定長 (m) 0.1m単位	¥基準単価 基本単価 単価/m	対応アクチュエータ/モータ種類/アンブ種類
標準タイプ	SVEM-J3HF1	B (可動用)	0.2~10	2,550 540	LXM20/26 A1(B): HF-KP053(B) (50W) LXM30 A2(B): HF-KP13(B) (100W) LXM45 A3(B): HF-KP43(B) (400W)
長距離タイプ アンブ側中継用	SVEM-J3HF1L-D20	D (シールド付・可動用)	10~20	3,870 1,090	
長距離タイプ モータ側中継用	SVEM-J3HF1M	B (可動用)	20~50	3,890 1,250	

### オリエンタルモーター用ケーブル

#### ■αステップケーブル

STPO-AS1/AS1B

ドライバ側

モータ側

指定長

RoHS

\*STPO-AS1Bタイプはリード線引き出しあり

型式	ケーブルタイプ	指定長 (m)	¥基準単価 基本単価 単価/m	対応アクチュエータ/モータ種類/モータ・ドライバセット型番
STPO-AS1	B (可動用)	0.2~20 (0.1m単位)	2,779 2,775	LXM20/26 T1/T2/T2B ASC36AK/AS46AA/AS46MA
STPO-AS1B				LXM30/45 T3 AS66AAE
				LX30/45 T3B AS66MAE

#### ■5相用ケーブル (一軸アクチュエータ専用ケーブル)

STPO-RK1

指定長

RoHS

#### ■ブレーキ付5相用ケーブル (一軸アクチュエータ専用ケーブル)

STPO-RK2

指定長

RoHS

#### STPO-RK1

線色	Pin	マーク	線色
緑色	1	白	緑色
白	2	赤	赤
赤	3	黄	黄
黄	4	緑	緑
緑	5	黒	黒
黒		茶	茶
		白	白

#### STPO-RK2

線色	Pin	マーク	線色
緑色	1	BLUE	青
青	2	RED	赤
赤	3	ORANGE	黄
黄	4	GREEN	緑
緑	5	BLACK	黒
黒	8	+M.BRAKE	茶
茶	9	-M.BRAKE	白
白			

型式	ケーブルタイプ	指定長 (m)	¥基準単価 基本単価 単価/m	対応アクチュエータ/モータ種類/モータ・ドライバセット型番
STPO-RK1	A (固定用)	0.2~20 (0.1m単位)	1,360 320	LXM30 T4/T5 RK545AA/RK56AAE LXM45 T5 RK56AAE

型式	ケーブルタイプ	指定長 (m)	¥基準単価 基本単価 単価/m	対応アクチュエータ/モータ種類/モータ・ドライバセット型番
STPO-RK2	A (固定用)	0.2~20 (0.1m単位)	1,570 530	LXM30 T4B/T5B RK545AMA/RK56AAE LXM45 T5B RK56MAE

Order 注文例: **SVPM-J3HF1** - **B** - **5** - **02S**

Price 価格

Delivery 出荷日: **2** 日日出荷 **3** 日日出荷

●三菱電機 J3シリーズ用 ●オリエンタルモーター用

「ストーク」に関しては配線接続部品カタログにてご確認ください。  
 RA用ケーブル標準部品カタログとは料金体系が異なります。  
 \*STPO-AS1/AS1Bは、2日日出荷

#### ■数量スライド価格 (1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応	個別対応
小口	1~9	10~49
大口	50~99	100~299
	300~	

価格計算方法: 価格表に記載の「基本単価」と「単価(m)×指定長(m)」を足した金額が商品単価となります。

出荷日: 通常 (お見積り)

公差: 指定長 (m) ~0.9, 1~4, 4.1~50  
公差 +20mm, +50mm, +指定長の3%

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

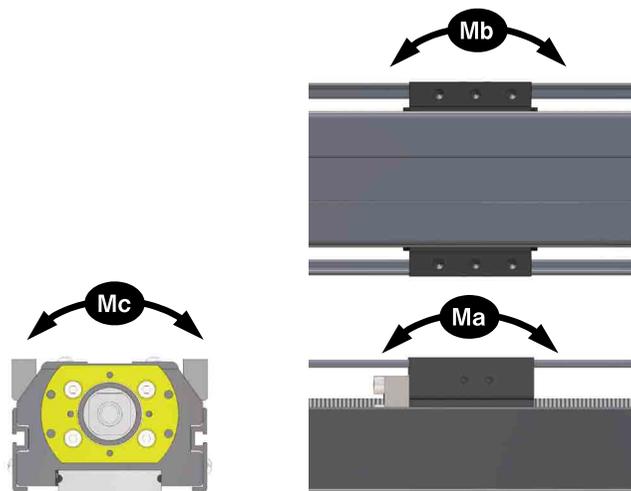


## 定格荷重

Type	レール部			ボールねじ部						軸受部(固定側)軸方向		ベルト
	基本動定格荷重C (N)	基本静定格荷重Co (N)	ラジアルすきま (μm)	基本動定格荷重Ca (N)	基本静定格荷重Coa (N)	ねじ軸径 (mm)	リード (mm)	谷径 (mm)	ボール中心径 (mm)	基本動定格荷重Ca (N)	静的許容荷重 Poa (N)	許容張力 (N)
LS1002	3500	5300	0~15	1200	2100	10	2	9.21	10.41	471.4	195.7	—
LS1004	3500	5300	0~15	1600	3400	10	4	8.68	10.68	471.4	195.7	—
LS1205	5800	8500	0~15	1800	4100	12	5	9.8	12.3	650	281.4	—
LS1210	5800	8500	0~15	2000	3500	12	10	9.8	12.3	650	281.4	—
LST10	4900	9700	-4~4	—	—	—	—	—	—	—	—	200

## 静的許容モーメント

Type	静的許容モーメント (N・m)		
	Ma	Mb	Mc
LS10□□	20.6	22.3	52.1
LS12□□	40.2	43.6	148
LST10	48.4	48.4	75.7



## 材質

### ■材質 LS10□□/LS12□□

構成部品	ベース(本体)	レール(ガイド)	テーブル	ブロック	モータブラケット	カバー	ストッパー	ボールねじ(転造)
材質	A6063	炭素鋼	A6061	A6061	A6061	A6063	POM/ステンレス	S55C
表面処理	黒色アルマイト	—	黒色アルマイト	黒色アルマイト	金色アルマイト	黒色アルマイト	—	—
硬度	—	HRC58以上	—	—	—	—	—	HRC58~62

### ■材質 LST10

構成部品	ベース(本体)	レール(ガイド)	テーブル	ブロック	モータブラケット	カバー	ストッパー	ベルト	プーリ
材質	A6063	炭素鋼	A6063	A6061	A6061	A6063	POM	ポリウレタン/スチールコード	A2017
表面処理	黒色アルマイト	—	黒色アルマイト	黒色アルマイト	金色アルマイト	黒色アルマイト	—	—	白色アルマイト
硬度	—	HRC58~62	—	—	—	—	—	—	—

## 総質量

Type	ストローク (mm)												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS10□□	1.20	1.33	1.47	1.73	2.00	—	—	—	—	—	—	—	—
LS12□□	2.30	2.49	2.68	3.06	3.44	3.82	4.20	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	3.3	3.7	4.1	4.5	4.9	5.3

## 慣性モーメント

(10<sup>-4</sup>kg・cm<sup>2</sup>)

Type	ストローク (mm)												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS1002	188	218	249	310	371	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1004	197	228	259	320	381	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1205	400	464	527	654	781	908	1035	—	—	—	—	—	—
LS1210	461	525	588	715	842	969	1096	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	4135	4139	4143	4146	4150	4154

## 最高移動速度

(mm/sec)

Type	ストローク												
	60	100	140	220	300	380	460	500	600	700	800	900	1000
LS1002	233	233	233	233	233	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1004	467	467	467	467	467	—	—	—	—	—	—	—	—
LS1205	486	486	486	486	486	479	351	—	—	—	—	—	—
LS1210	972	972	972	972	972	958	702	—	—	—	—	—	—
LST10	—	—	—	—	—	—	—	400	400	350	350	300	300

## 許容回転数

Type	ストローク (mm)	許容回転数 (min <sup>-1</sup> )
LS10□□	60~300	7000
	60~300	5800
LS12□□	380	5700
	460	4200
LST10	500・600	400
	700・800	350
	900・1000	300

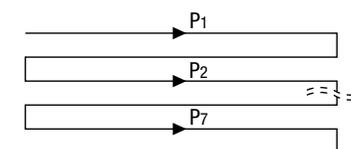
## 精度規格表

Type	繰返し位置決め精度 (mm)	走り平行度 (mm)	起動トルク (N/cm)
LS10□□	±0.02	±0.02	2
LS12□□	±0.02	±0.02	7
LST10	±0.05	±0.05	—

## 精度規格

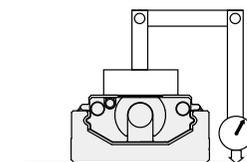
### ●繰返し位置決め精度

一定方向から同一ポイントへ7回繰返し位置決め・測定を行います。この測定読みの最大差の1/2に±の記号をつけた値を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



### ●走り平行度

レールを基準ベースに取付けた状態でブロックから基準面にダイヤルゲージを設置し、移動・測定を行います。その読みの最大差を、測定値とします。規格値は「精度規格表」をご覧ください。



## ■メンテナンスについて

### ●定期点検:

3~6ヶ月に1度の頻度で点検を実施してください。潤滑の状態確認、清掃、グリースの給脂を実施してください。取付ボルトに緩みがないか確認をしてください。

## ■使用環境の注意

雰囲気温度は50℃以下にてご使用ください。推奨使用温度: 0℃~50℃ (凍結・結露なきこと)

新商品

MISUMI C-VALUE

LINEAR AXIS ACTUATORS LS10 -BALL SCREW TYPE-

一軸アクチュエータ LS10 -ボールねじタイプ-

LS

価格改訂

最大類似部品比 25% OFF

値下げ価格

類似部品ページ P455~P458

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P455~P458

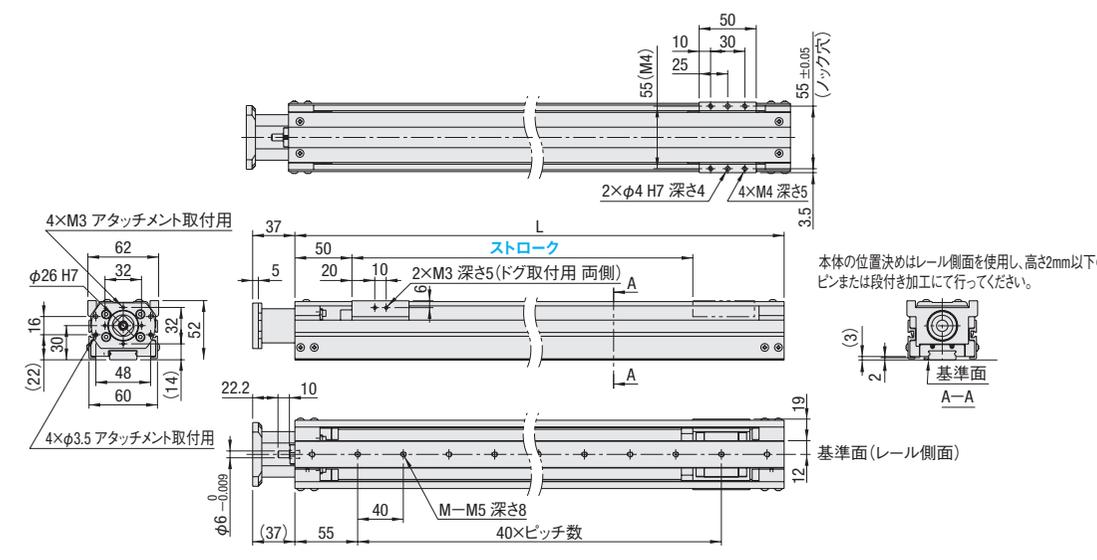
商品特徴: 中精度帯の搬送位置決めを低コストで実現する一軸アクチュエータです。



Table with 5 columns: 付属品, 材質, 表面処理, 個数, 備考. Lists attachment parts like 'アタッチメント' and '六角穴付きボルト'.

アタッチメント無しタイプには付属品がありません。納品時にはアタッチメントは取付けられておりません。

RoHS



本体の位置決めはレール側面を使用し、高さ2mm以下のピンまたは段付き加工にて行ってください。

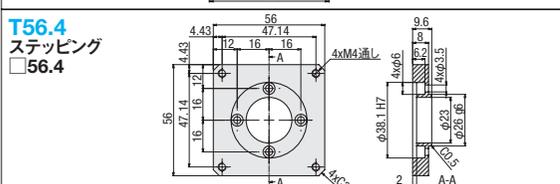
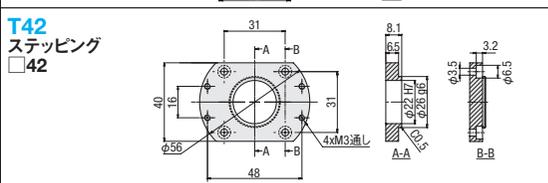
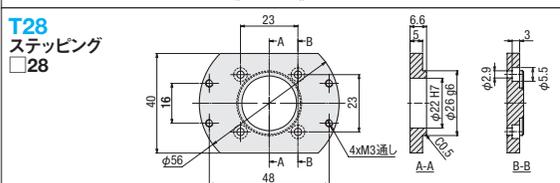
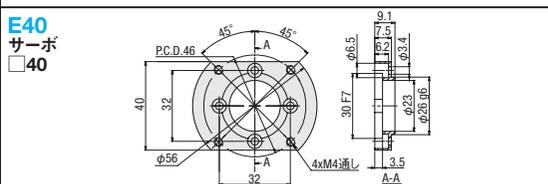
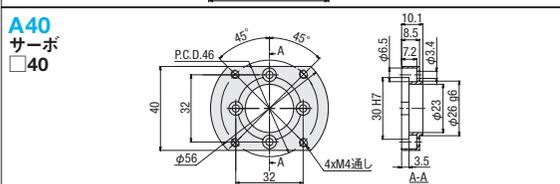
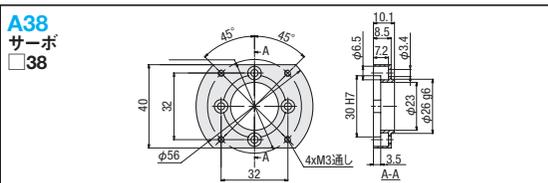
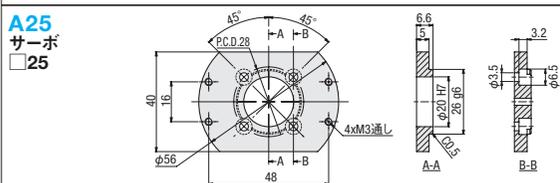


Table with columns: 型式, リード, ストローク (mm), モータアタッチメント, L, 穴数 (M), ピッチ数, ベース取付. Lists specifications for LS10 models.

Table with columns: 精度基準, 規格値. Lists accuracy standards like '繰り返し位置決め精度 (mm)' and '走り平行度 (mm)'.

Table with columns: 型式, フランジサイズ, メーカー名, モータ型番, 種類, 推奨カップリング. Lists motor options for stepping motors.

Table with columns: 型式, フランジサイズ, メーカー名, モータ型番, ワット数, 推奨カップリング. Lists motor options for servo motors.

NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例: 型式 LS1002 - ストローク 300 - モータアタッチメント A25

Delivery 出荷日: 在庫品

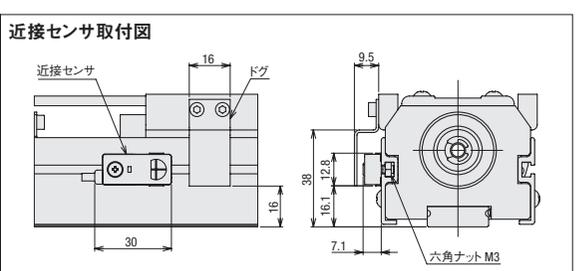
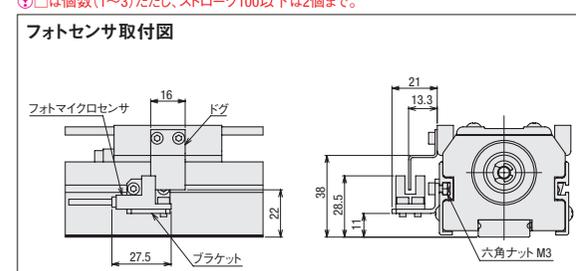
Price 価格: 数量スライド価格 (1円未満切り捨て). Includes a table for quantity discounts.

Table with columns: 型式, L=60, L=100, L=140, L=220, L=300, モータアタッチメント. Lists price points for different stroke lengths.

Alteration 追加加工: 型式 LS1002 - ストローク 300 - モータアタッチメント A25 - (Code) MP3

Table with columns: Code, センサ種類, センサ, センサの種類・個数, ドグ取付け, センサ取付け, センサブラケット取付け, ¥基準単価, 備考. Lists sensor options.

Table with columns: Code, センサ種類, センサ, センサの種類・個数, ドグ取付け, センサ取付け, センサ取付けナット, ¥基準単価, 備考. Lists sensor options with nut details.



7 単軸ロボット アクチュエータ

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P.459~P.462

商品特徴: 中精度帯の搬送位置決めを低コストで実現する一軸アクチュエータです。

A付属品	M材質	S表面処理	個数	備考
アタッチメント	アルミ合金	黒色アルマイト	1	-
六角穴付きボルト M3×8	鉄	ニッケルめっき	4	アタッチメント固定用

①アタッチメント無しタイプには付属品がありません。  
②納品時にはアタッチメントは取付けられておりません。

RoHS

本体の位置決めはレール側面を使用し、高さ2mm以下のピンまたは段付き加工にて行ってください。

標準面 (レール側面)

**A38 サーボ**  
□38

**A40 サーボ**  
□40

**E40 サーボ**  
□40

**T42 ステッピング**  
□42

**T56.4 ステッピング**  
□56.4

**T60 ステッピング**  
□60

型式	リード	ストローク (mm)	モータアタッチメント	L	穴数 (M)	ピッチ数	ベース取付
LS12	05 10	60	(サーボモータ)	230	8	3	ベース下面より (タップ穴)
		100	A38 A40 E40	270	10	4	
		140	(ステッピングモータ)	310	12	5	
		220	T42 T56.4 T60	390	16	7	
		300	(アタッチメント無し)	470	20	9	
		380	N	550	24	11	
		460		630	28	13	

■ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T42	□42	オリエンタルモータ	PK24	2相	SCXW21 (P.1108) SCPW21 (P.1108) CPDW19 (P.1103)
			RKS54/PK54	5相	
			AS46/ASC46/AR46	αステップ	
T60	□60	オリエンタルモータ	RKS56/PK56	5相	SCXW21 (P.1108) SCPW21 (P.1108) CPDW19 (P.1103)
			AS6/ASC66/AR66	αステップ	
T56.4	□56.4	NEMA規格	NEMA23	-	CPDW19 (P.1103)

①NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米国電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例: 型式 LS1205 - ストローク 300 - モータアタッチメント A38

Delivery 出荷日: 在庫品

Price 価格: 数量スライド価格 (①1円未満切り捨て)

数量区分	標準対応	個別対応
数量	1~2	3~
値引率	基準単価	15%
出荷日	通常	お見積り

②表示数量超えはWOSにてご確認ください。  
③同型式3台以上の場合、納期のお見積りをさせていただきます。

■サーボモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	ワット数	推奨カップリング
A38	□38	Panasonic	MSMD5A/MSME5A	50W	SCXW21 (P.1108) SCPW21 (P.1108) CPDW19 (P.1103)
			MSMD01/MSME01	100W	
A40	□40	安川電機	SGMJV-A5	50W	
			SGMAH-A5	100W	
			SGMAH-01	100W	
A40	□40	三菱電機	HG-MR053	50W	
			HG-MR13	100W	
A40	□40	山洋電気	Q1AA04003D	30W	
			Q1AA04005D	50W	
A40	□40	オムロン	Q1AA04010D	100W	
			R88M-K05030	50W	
A40	□40	キーエンス	R88M-K10030	100W	
			MV-M05	50W	
E40	□40	SIEMENS	SV-M005	50W	
			MV-M10	100W	
E40	□40	SIEMENS	SV-M010	100W	
			1FK7011-5	50W	
E40	□40	SIEMENS	1FK7015-5	100W	
			CPDW25 (P.1103)		

①モータ型番・仕様等は、変更する可能性があります。各メーカー案内にてご確認ください。  
②モータ・カップリングは、適用表以外のものもご使用できます。各取付寸法をご確認ください。

¥基準単価

型式	L=60	L=100	L=140	L=220	L=300	L=380	L=460	モータアタッチメント
LS1205	33,800	41,200	44,900	48,600	52,300	57,000	58,700	アタッチメント無し
LS1210	36,200	43,600	47,300	51,000	54,700	59,400	61,100	サーボステッピング
	33,800	41,200	44,900	48,600	52,300	59,100	61,300	アタッチメント無し
	36,200	43,600	47,300	51,000	54,700	61,500	63,700	サーボステッピング

Alteration 追加: 型式 LS1205 - ストローク 300 - モータアタッチメント A38 - (Code) MP3

■フォトセンサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数	ドグ取付け	センサ取付け	センサブラケット取付け	¥基準単価	備考
MP□	フォトマイクロセンサ	FPMY44	□個	専用	六角穴付ボルト M3×5 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	1個 3,600 2個 5,500 3個 7,400	ケーブル 1m

①□は個数 (1~3) ただし、ストローク100以下は2個まで。

■近接センサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数	ドグ取付け	センサ取付け	¥基準単価	備考	
PR□	近接センサ 2線式	EX4-T12	□個	専用	六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	3,100 4,500 5,900	ケーブル 1m
PRO□	近接センサ 3線式 N.O.	EMX4-T12	□個		六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	2,900 4,100 5,300	
PRC□	近接センサ 3線式 N.C.	EMX4-T12C	□個		六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	2,900 4,100 5,300	
PRW1	近接センサ 3線式 組合せ	-	1個 1個		六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	2,900 4,100 5,300	
PRW2	近接センサ 3線式 組合せ	-	1個 2個		六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	2,900 4,100 5,300	
PRW3	近接センサ 3線式 組合せ	-	2個 1個		六角穴付ボルト M3×5 2個	六角ナット 1個	2,900 4,100 5,300	

①□は個数 (1~3) ただし、ストローク100以下は2個まで。

フォトセンサ取付図

近接センサ取付図

新商品

MISUMI C-VALUE

LINEAR AXIS ACTUATORS LST10-BELT TYPE-

一軸アクチュエータ LST10 -ベルトタイプ-



価格改訂

最大類似部品比 45% OFF

値下げ価格

類似部品ページ P.459~P.462

CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

類似品比較ポイント | C-VALUE部品は繰り返し位置決め精度、静的許容モーメントが類似品とは異なります。P.459~P.462

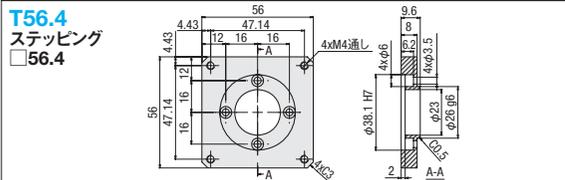
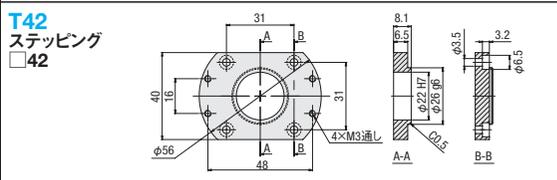
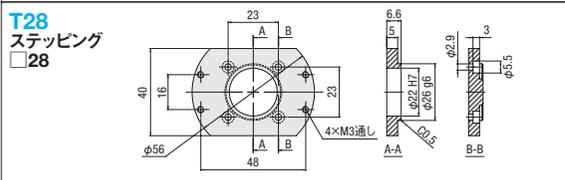
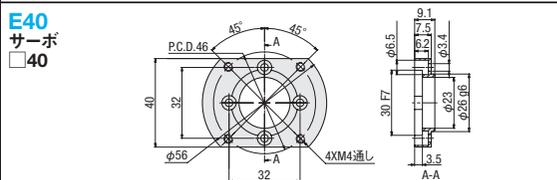
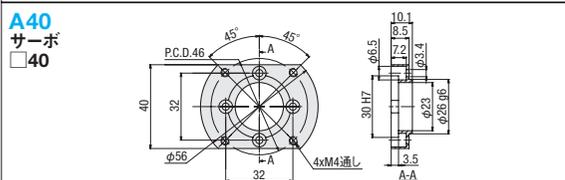
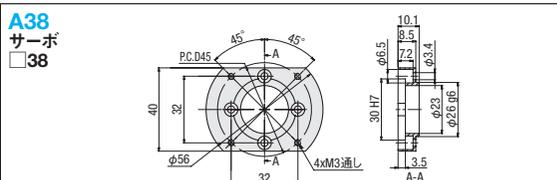
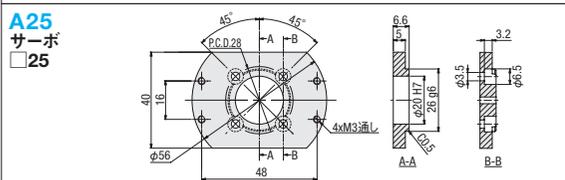
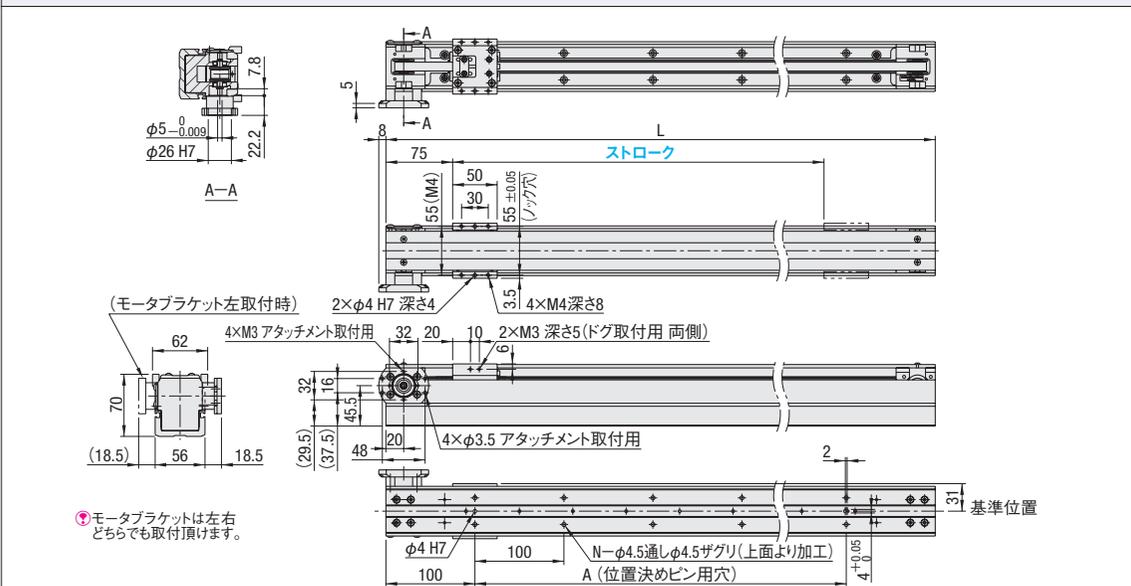
商品特徴:長ストローク・高スピードでの搬送位置決めを低コストで実現するベルト駆動の一軸アクチュエータです。



付属品	材質	表面処理	個数	備考
モータブラケット	アルミ合金	金色アルマイト	1	—
スペーサ	アルミ合金	黒色アルマイト	2	—
六角穴付きボルト M4×20	鉄	ニッケルめっき	4	モータブラケット 固定用
アタッチメント	アルミ合金	黒色アルマイト	1	—
六角穴付きボルト M3×8	鉄	ニッケルめっき	4	アタッチメント 固定用

アタッチメント無しタイプには付属品がありません。  
 納品時にはモータブラケット及びアタッチメントは取付けられておりません。  
 モータブラケットは左右どちらでも取付け頂けます。

RoHS



型式	ストローク (mm)	モータアタッチメント	L	A	穴数 (M)	フリのピッチ円径 (mm)	ベース取付
LST10	500	(サーボモータ)	700	500	10	19.1	ベース上面より (ザグリ穴)
	600	A25 A38 A40 E40	800	600	12		
	700	(ステッピングモータ)	900	700	14		
	800	T28 T42 T56.4 (アタッチメント無し)	1000	800	16		
	900	N	1100	900	18		
	1000		1200	1000	20		

ステッピングモータ適用表

型式	フランジサイズ	メーカー名	モータ型番	種類	推奨カップリング
T28	□28	オリエンタルモーター	CSK22	2相	SCXW21 (P.1108) SCPW21 (P.1108) CPDW19 (P.1103)
			CSK52	5相	
			ASC3	αステップ	
T42	□42	オリエンタルモーター	PK24	2相	
			CSK24	5相	
			RK54	αステップ	
T56.4	□56.4	NEMA規格	RKS54/PK54	—	
			AS46,ASC46,AR46	—	

NEMA規格 (National Electrical Manufacturers Association) とは、米電気工業会によって標準化された規格です。

Order 注文例: 型式 LST10 - ストローク 500 - モータアタッチメント A25

Delivery 出荷日: 在庫品

Price 価格

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~	
値引率	基準単価	15%	
出荷日	通常	お見積り	

表示数量超えはWOSIにてご確認ください。同型式3台以上の場合、納期のお見積りをさせていただきます。

Alteration 追加加工: 型式 LST10 - ストローク 500 - モータアタッチメント A25 - (Code) MP3

フォトセンサタイプセット部品仕様

Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け	センサ取付け	センサブラケット取付け			備考	
			遮光時オン/オフ選択可	ドグ			ドグ取付けねじ	センサ取付けねじ	ブラケット		ブラケット取付けねじ
MP□	フォトマイクロセンサ	FPMY44	□個	専用	六角穴付ボルト M3×5 2個	六角穴付ボルト M3×6 2個	専用	六角穴付ボルト M3×6 2個	六角ナット 2個	3,600 5,500 7,400	ケーブル 1m

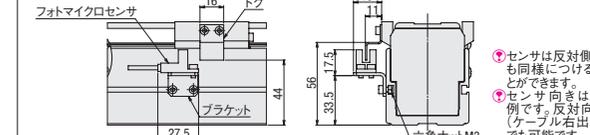
□は個数(1~3)ただし、ストローク100以下は2個まで。

近接センサタイプセット部品仕様

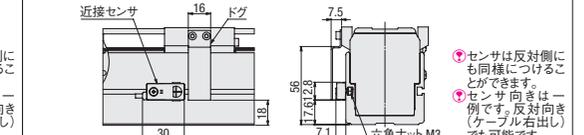
Code	センサ種類	センサ	センサの種類・個数		ドグ取付け	センサ取付け	センサ取付け			備考
			接近時ON	離れたON			ドグ	ドグ取付けねじ	センサ取付けねじ	
PR□	近接センサ 2線式	EX4-T12	□個	—	専用	六角穴付ボルト M3×5 2個	なべ小ねじ M3×10	六角ナット 1個	3,100 4,500 5,900	ケーブル 1m
PRO□	近接センサ 3線式 N.O.	EMX4-T12	□個	—					2,900 4,100 5,300	
PRC□	近接センサ 3線式 N.C.	EMX4-T12C	—	□個					—	
PRW1	近接センサ 3線式 組合せ	—	1個	1個	—	—	—	—	5,300	—
PRW2			1個	2個	—	—	—	—	—	
PRW3			2個	1個	—	—	—	—	—	

□は個数(1~3)ただし、ストローク100以下は2個まで。

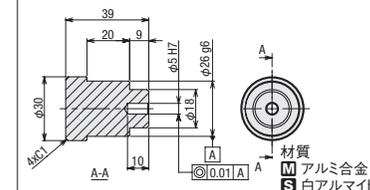
フォトセンサ取付図



近接センサ取付図



LST10専用モータブラケット取付治具 JIGLST10

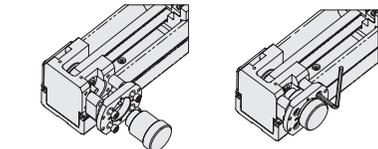


Order 注文例: 型式 JIGLST10

Delivery 出荷日: 在庫品

Price 価格: 型式 JIGLST10 ¥基準単価 1,800

Example 使用例: モータブラケット組付け時の芯出しにご利用ください。



※ベルトタイプ最初の1台購入時には必要です。

7 単軸ロボット アクチュエータ

お客様のご利用頻度が高い内製機構を標準化。  
 転造ボールねじタイプ・精密ボールねじタイプ・カバータイプをラインナップ。

## 特長

### その① 高精度

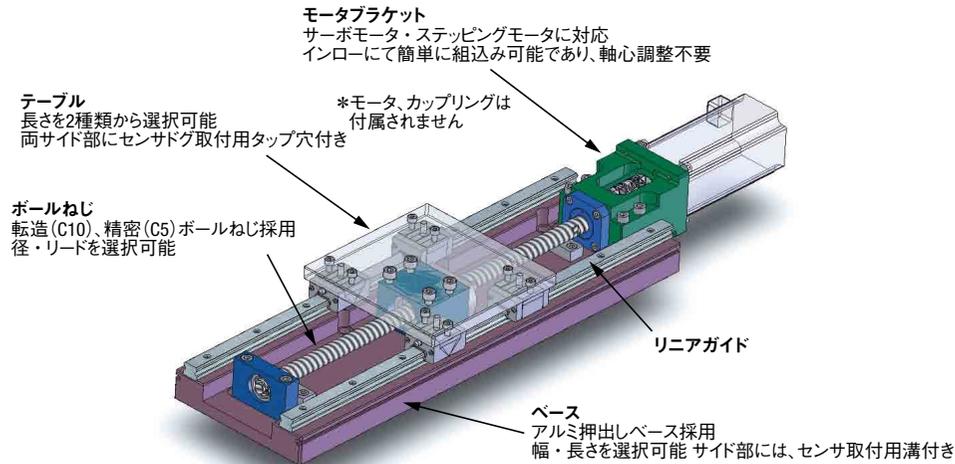
リニアガイドとボールねじを組み合わせたユニット。  
 転造ボールねじタイプ・精密ボールねじタイプ・カバータイプをラインナップ。

### その② 低コスト

高荷重搬送に適した一軸ユニットを、部品代のみと同等のコスト。

### その③ 高耐荷重

中重荷重用リニアガイド採用



## 一軸ユニット一覧

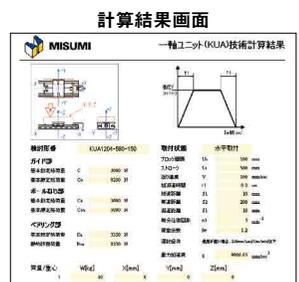
形状	Type	商品名	特長	掲載ページ
	KUA KUB KUH KUT	転造/精密ボールねじタイプ	一軸ユニットシリーズのベーシックタイプ 転造ボールねじ(C10)・精密ボールねじ(C5)を採用 高荷重搬送に最適	P497
	KUAC KUBC KUHC KUTC	カバータイプ 転造/精密ボールねじタイプ	カバーを標準装備 異物落下防止、安全性に対応 メンテナンスも容易に行えます	P499

## 便利な技術計算ソフト

一軸ユニットには欠かせない寿命計算を、簡単に自動計算できます。  
 ミスミホームページにて無料でご利用いただけます。

ミスミ 一軸ユニット技術計算

[http://fawos.misumi.jp/FA\\_WEB/unit/top/fa\\_soft2.html](http://fawos.misumi.jp/FA_WEB/unit/top/fa_soft2.html)



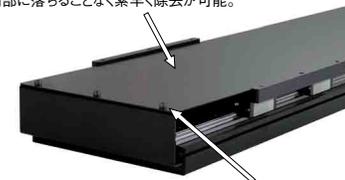
## 環境対策

お客様の作業環境に応じて一軸ユニットを安全にお使いいただけるように、カバー仕様を発売。  
 見積り不要・納期管理不要で手間いらず。管理費用の大幅な削減が可能です。

### カバー仕様 (P499)

- ・安価：部品落下、液ダレからの構成部品の保護に力を発揮。安価なコストで機械を守ります。
- ・簡単：手配も取付けも手間要らず。機械の清掃もメンテナンスも簡単になります。
- ・低減：機械のトラブルが低減。少ないコストで効果を発揮し、お客様のムダを省きます。

○カバーが異物の混入を防ぎます。  
 異物は、内部に落ちることなく素早く除去が可能。

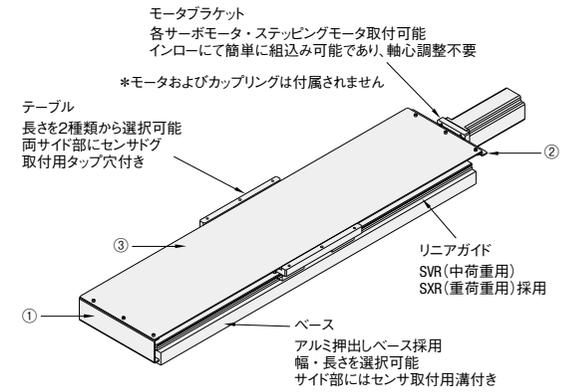


使用用途：カバーシリーズは、小型部品等の落下による構成部品の  
 損傷防止や、接着剤や油脂などの液ダレを嫌う箇所に最適です。

### カバー取付手順

- 1) お客様が使用される装置・テーブルに、KUAC・KUBCを固定します。
- 2) 付属ブラケット①・②を本体に取り付けます。
- 3) 最後に、2)で取付けた付属ブラケット①②に  
 付属カバー③を固定します。

注) ブラケット①②、カバー③固定用ボルトは付属しています。  
 ブラケット・カバーは、お客様にて取付けをお願いします。



## 技術資料

### 最高速度

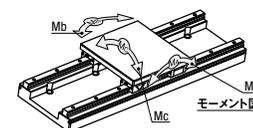
Type	No.	*最高速度 (mm/s)								
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760	L=820
転造 ボールねじ KUA(C) KUB(C) KUH(C)	1204(S,L,LS)	265	265	265	265	265	265	265	—	—
	1210(S,L,LS)	651	651	651	651	651	651	651	633	—
	1505(L)	264	264	264	264	264	264	264	264	264
	1510(L)	527	527	527	527	527	527	527	527	527
	1520(L)	1055	1055	1055	1055	1055	1055	1055	1055	1055
	2005L	200	200	200	200	200	200	200	200	200
	2010L	—	397	397	397	397	397	397	397	397
	2020L	—	—	801	801	801	801	801	801	801

①用語の説明は下記を参照ください。

### 静的許容モーメント

Type	No.	テーブル長さ L1			静的許容モーメント (N・m)			テーブル長さ L1			静的許容モーメント (N・m)		
		L1	Ma	Mb	Mc	L1	Ma	Mb	Mc	L1	Ma	Mb	Mc
KUA(C) KUB(C) KUH(C) KUT(C)	1204(S)	—	—	—	783.8	—	—	—	783.8	—	—	—	783.8
	1205(S)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1210(S)	100	401.5	401.5	858.1	150	783.8	783.8	858.1	—	—	—	—
	1505	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1510	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1520	150	1092.3	1092.3	2103.7	200	1733.3	1733.3	2103.7	—	—	—	—
	1204L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1205L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1210L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1505L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1510L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
1520L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
2005L	—	1677.8	1677.8	3008.9	—	2411.3	2411.3	3008.9	—	—	—	—	
2010L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
2020L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	

①上記の値は、静的な場合の参考値となります。  
 実際の寿命計算には、P.495 技術計算ソフトをご利用ください。



### 質量 KUA/KUB/KUH/KUT

Type	No.	質量 (kg)								
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760	L=820
精密 ボールねじ KUH(C) KUT(C)	1205(S)	5.3	5.9	6.4	7.0	7.5	8.1	8.6	9.2	—
	1210(S)	6.5	7.2	7.8	8.5	9.2	9.9	10.6	11.3	11.9
	1505(L)	6.6	7.2	7.7	8.3	8.8	9.4	9.9	10.5	—
	1510(L)	8.0	8.8	9.6	10.4	11.2	12.0	12.8	13.6	14.4
	2010L	—	583	583	583	583	583	583	583	517
2020L	—	—	1167	1167	1167	1167	1167	1167	1027	

### 質量 KUAC/KUBC/KUHC/KUTC

Type	No.	質量 (kg)								
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760	L=820
KUA(C) KUB(C) KUH(C) KUT(C)	1204(S)	5.8	6.5	7.0	7.7	8.2	8.9	9.4	10.1	—
	1510(L)	7.1	7.8	8.5	9.2	10.0	10.7	11.4	12.2	12.8
	1520(L)	7.3	8.0	8.6	9.2	9.8	10.4	11.0	11.7	—
	2010L	8.8	9.6	10.5	11.4	12.2	13.1	13.9	14.8	15.7
	2020L	—	—	13.4	14.5	15.7	16.9	18.0	19.2	20.4

### 用語説明

- ・繰返し位置決め精度  
 一定方向から同一ポイントへ7回繰返し位置決め・測定を行います。
- ・平行度  
 測定用定盤上に固定し、テーブル中心から定盤上に降ろしたダイヤルゲージ(0.01読み)の読みを、測定値とします。測定位置は、ベース端面から20mm～30mmの位置を測定します。
- ・最高速度  
 各ページ記載の値は、ボールねじの危険速度とDN値によって算出された値です。  
 モータの回転数や運転条件等を考慮した値ではありませんので、ご注意ください。

# 一軸ユニット

一転造ボールねじ/精密ボールねじタイプ



CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

●特長: センサセット品(※P501に掲載)を多数ご用意! 高荷重搬送に適した転造ボールねじ・精密ボールねじ駆動の一軸ユニット。



- 注1) ワークをテーブルに固定する際、ボルト締付長さがテーブル板厚t2より長くない様に、ご注意ください。
- 注2) L=340の場合のみ作業用穴があります。(L1=100は除く)
- 注3) 限界スローフは、ストップに接触するときのストロークです。
- 注4) モータブラケット形状が、D<D1になる型式があります。カップリングの選定は、下表の「カップリング適用例 型式」を参考にしてください。
- 注5) 有効ストロークは内部ボールねじのナットがメカストップに接触することで決まるので、テーブル長さの影響を受けません。

## 転造ボールねじ

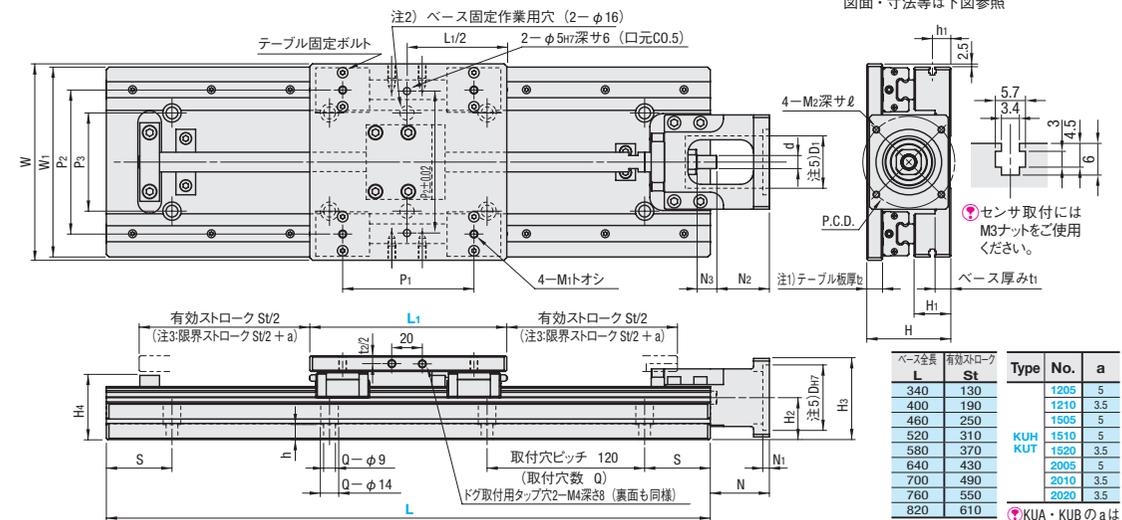
**KUA** (サーボモータタイプ)  
**KUB** (ステッピングモータタイプ)

## 精密ボールねじ

**KUH** (サーボモータタイプ)  
**KUT** (ステッピングモータタイプ)

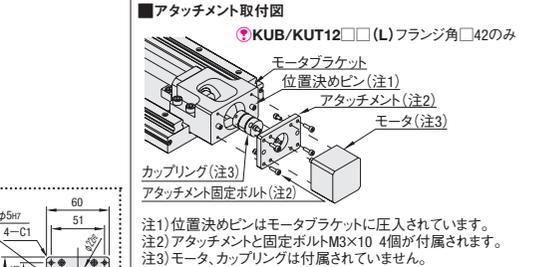
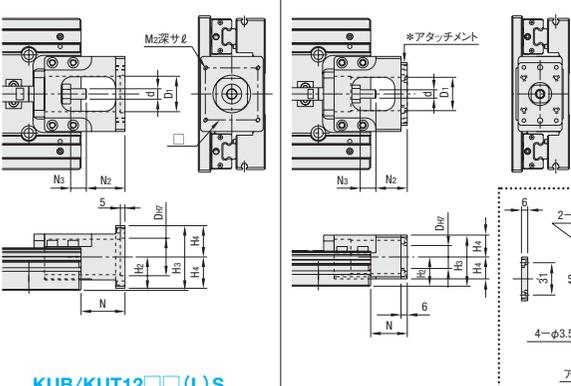
## ●KUA/KUHモータ取付回り

●KUB/KUTのモータ取付回りの図面・寸法等は下図参照



部品	ベース	テーブル	モータブラケット	ナットブラケット	固定側サポートユニット	支持側ベアリングホルダ	ストップ
材質	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	鉄	アルミ合金	樹脂
S表面処理	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	四三酸化鉄皮膜	黒アルマイト	—

## ●KUB/KUTモータ取付回り・NEMAモータ取付回り (KUA/KUB/KUH/KUT)



型式	モータ取付回り (KUB/KUT)										
Type	No.	D	D1	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
ステッピングモータタイプ	12□□(L)	31	22	33.5	49	21	35	30	8	8	—
KUB/KUT	*12□□(S)(LS)	50	—	58	45	40	15	8	—	—	—
	15□□(L)	50	—	62	43	38	10	—	—	—	—
	2005L	50	36	64	40	18	10	—	M4	8	—
	2010L	50	36	70	30	18	12	—	—	—	—
KUB/KUT	2020L	50	—	64	58	40	18	12	—	—	—
	2020L	50	—	64	58	40	18	12	—	—	—
	2020L	50	—	70	—	—	—	—	—	—	—

## ●NEMAモータ取付回り

種類	型式	NEMAモータ取付回り (KUA/KUB/KUH/KUT)											
		No.	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
NEMA23	KUA/KUB/KUH/KUT	12□□(S,LS)	47.1	38.1	35.5	28	58	37	15	8	—	—	—
	KUA/KUB/KUH/KUT	15□□(L)	—	—	—	32	62	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2005L	—	—	—	34	64	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2010L	—	—	—	40	70	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2020L	—	—	—	34	64	—	—	—	—	—	
NEMA34	KUA/KUB/KUH/KUT	15□□(L)	69.6	73.03	45	32	75	56	51	15	10	14	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2005L	—	—	—	34	77	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2010L	—	—	—	40	83	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2020L	—	—	—	34	77	—	—	—	—	—	
	KUA/KUB/KUH/KUT	2020L	—	—	—	40	83	—	—	—	—	—	

※H2-H4<0となる場合は、ベース固定面よりモータブラケットが突出します。  
※NEMA34シリーズにMCSLC40を適用する場合は、トルク9.0N・m(≒1270oz-in)以下にて選定してください。

型式	選択		ボールねじ				テーブル				テーブル					カップリング適用例		型式
	Type	No.	L	L1	種類	径	リード	W	H	H1	H2	W	t2	M1	P1	P2	KUA/KUH	
転造ボールねじ KUA KUB	1204	100 150	120	100	転造	12	150	55	21	28	150	10	10	110	110	110	CPDW25	CPDW19
	1205				精密	4											MCSLC25	MCSLC20
	1210				転造・精密	5											—	—
	*1204S				転造	4											—	—
	*1205S				精密	5											—	—
	*1210S				転造・精密	10											—	—
	1505				精密	5											—	—
	1510				精密	10											—	—
	1520				精密	20											—	—
	1204L				精密	4											—	—
精密ボールねじ KUH KUT	1210L	150 200	120	150	転造	12	200	64	21	28	200	10	160	160	160	CPDW40	CPDW32	
	*1204LS				精密	4										MCSLC40	MCSLC32	
	*1205LS				転造・精密	4										—	—	
	*1210LS				精密	5										—	—	
	1505L				精密	5										—	—	
	1510L				精密	10										—	—	
	1520L				精密	20										—	—	
	2005L				精密	5										—	—	
	2010L				精密	10										—	—	
	2020L				精密	20										—	—	

●400WサーボモータにCPDWをご使用される場合、モータの瞬時最大トルクがカップリングの許容トルクを超える場合があります。ご注意ください。

型式	ベース				ベース取付穴				*モータ取付回り (KUA・KUH)																												
	Type	No.	W1	H4	t1	h1	P3	h	Q	S	P.C.D.	D	D1	H3	N	N1	N2	N3	d	M2	ℓ																
転造ボールねじ KUA KUB	1204(S)	145	42	10	13	75	9.5	11.5	L=150 Q=340	S=200 W=340	46	30	34	49	37	32	12	8	M4	8	8																
	1210(S)																					49	12	20	11.5	Q=400	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	
	1505(S)																					42	10	13	9.5	Q=460	S=200	46	30	34	49	37	32	8	M4	8	8
	1510(S)																					49	12	20	11.5	Q=460	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
	1520(S)																					42	10	13	9.5	Q=520	S=200	46	30	34	49	37	32	8	M4	8	8
	*1204LS																					49	12	20	11.5	Q=580	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
	*1210LS																					42	10	13	9.5	Q=640	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
	1505L																					55	12	20	11.5	Q=700	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
	1510L																					61	29	—	—	Q=760	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
	2010L																					55	12	20	11.5	Q=820	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15
2020L	61	29	—	—	Q=820	S=200	70	50	45	62	45	40	10	M5	10	15																					

●数量スライド価格 (円未満切捨て) P.127  
●数量区分 標準対応 個別対応  
●数量 1~2 3~5 6~  
●値引率 基準単価 10% 20%  
●出荷日 通常 お見積り  
●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

型式	Y基準単価 1~2台								Type	No.	Y基準単価 1~2台								
	L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760			L=820	L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=760
転造ボールねじ KUA KUB	1204	108,200	111,300	118,200	123,900	129,500	135,300	—	—	—	1205	152,500	156,900	167,600	—	—	—	—	—
	1210	110,600	113,700	120,600	126,300	132,000	137,700	146,800	151,500	—	1210	155,200	159,600	166,700	181,000	186,300	191,700	—	—
	*1204S	108,700	111,800	118,700	124,500	130,100	135,800	—	—	—	*1205S	154,400	158,700	169,400	—	—	—	—	—
	*1210S	111,200	114,200	121,200	126,900	132,500	138,200	147,200	152,100	—	*1210S	156,900	161,300	168,500	182,900	188,200	193,400	—	—
	1505	117,400	119,700	124,600	130,400	136,200	144,700	150,500	155,500	160,300	1505	159,100	163,600	171,300	176,800	182,200	187,700	—	—
	1510	118,100	120,400	125,300	131,100	136,900	144,800	150,700	155,600	160,400	1510	156,200	160,700	168,000	173,500	179,000	184,500	—	—
	1520	123,500	125,800	130,900	136,700	142,500	150,800	156,500	161,400	166,400	1520	164,100	168,600	175,600	181,100	186,600	192,000	—	—
	1204L	117,200	121,000	128,700	134,000	139,500	145,500	—	—	—	1204L	163,400	168,100	179,000	—	—	—	—	—
	1210L	117,800	143,400	152,700	161,300	169,900	178,500	191,400	198,600	—	1210L	166,100	170,700	178,200	192,800	198,400	204,000	—	—
	*1204LS	117,800	121,500	129,100	134,600	140,100	146,000	—	—	—	*1205LS	165,300	169,900	180,800	—	—	—	—	—
*1210LS	138,300	143,800	153,300	161,900	170,500	179,500	191,900	199,200	—	*1210LS	167,800	172,500	179,900	194,500	200,200	205,800	—	—	
1505L	125,200	128,800	134,800	140,900	147,000	155,800	162,000	167,300	172,500	1505L	170,600	175,500	183,400	189,400	195,200	216,900	—	—	
1510L	125,800	129,300	135,100	141,300	147,500	155,900	162,100	167,400	172,500	1510L	167,600	172,500	180,200	186,100	191,800	208,000	—	—	
1520L	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1520L	—	—	—	—	—	—	—	—	
2005L	134,000	139,400	144,300	150,400	156,600	165,900	172,100	177,300	184,100	2005L	189,700	195,100	201,000	206,900	212,800	227,200	232,800	251,900	
2010L	—	147,100	152,700	159,700	166,800	176,500	183,500	189,500	197,500	2010L	—	198,800	204,900	211,000	217,100	222,900	228,000	233,900	256,700
2020L	—	—	163,300	171,300	179,400	188,900	197,000	204,000	212,800	2020L	—	—	213,100	219,200	225,300	231,300	242,200	250,000	

●\*サイズはKUBのみ対応  
●\*サイズはKUHのみ対応  
●\*表示数量超えは納期お見積り

型式	メーカー名	型番	出力 (W)	フランジ角	*精度・静的許容荷重		*平行度 (mm)	平行度測定図
					静的許容荷重 (kg)	静的許容荷重 (kg)		
KUA/KUH12□□(L)	安川電機	SGM7J-A5	50	□40	1679	138	L 平行度	
		SGM7J-01	100					
	三菱電機	HG-MR053	50					
		HF-MP053	50					
	山洋電機	HG-MR13	100					
		HF-MP13	100					
	オムロン	R2AA04003F	30					
		R2AA						

# 一軸ユニット

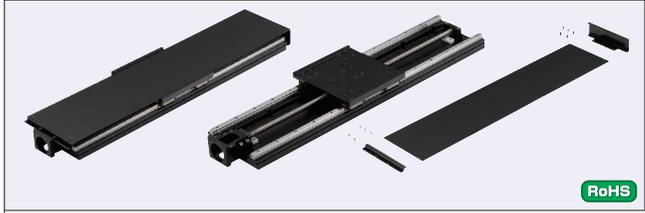
一転造ボールねじ/精密ボールねじタイプ カバー仕様



新価格

CADデータフォルダ名: 07 Actuator

●特長: センサセット品(P501に掲載)を多数ご用意! 異物落下防止のカバーを標準化した一軸ユニットです。



注1) L=340の場合のみ作業用穴があります。(L=100は除く)  
 注2) 限界ストロークは、ストッパに接触するときのストロークです。  
 注3) カバーが大きいため、天吊りの使用はおやめください。  
 注4) モーターブラケット形状が、D<D1になる型式があります。カップリングの選定は、下表の「カップリング適用例 型式」を参考にしてください。  
 注5) 有効ストロークは内部ボールねじのナットがメカストッパに接触することで決まるので、テーブル長さの影響は受けません。

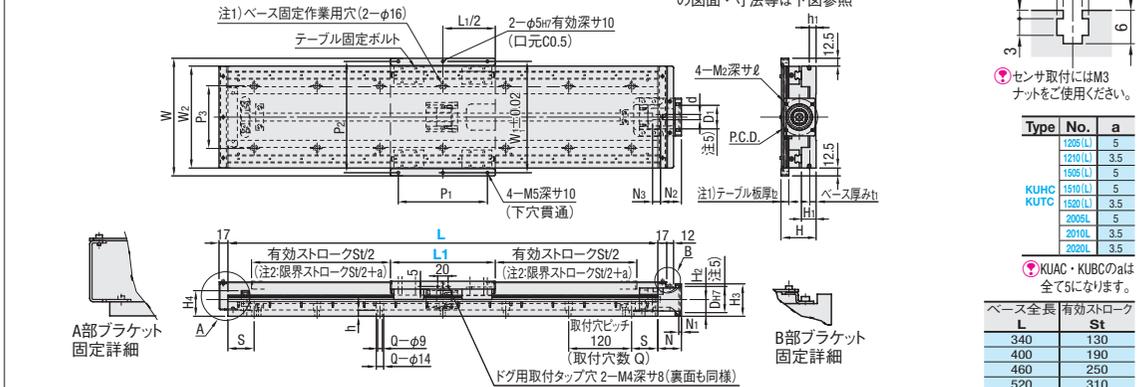
△付属品	□材質	◎表面処理	個数	備考
ブラケット①	鉄	電鍮塗装(黒)	1	—
ブラケット②	鉄	電鍮塗装(黒)	1	—
カバー③	アルミ合金	アルマイト(黒)	1	—
六角穴付きボルトM4×8	鉄	三価クロム(黒)	6	カバー固定用
六角穴付きボルトM5×10	鉄	三価クロム(黒)	4	ブラケット固定用

**転造ボールねじ**  
**KUAC** (サーボモータタイプ)  
**KUBC** (ステッピングモータタイプ)

**精密ボールねじ**  
**KUHC** (サーボモータタイプ)  
**KUTC** (ステッピングモータタイプ)

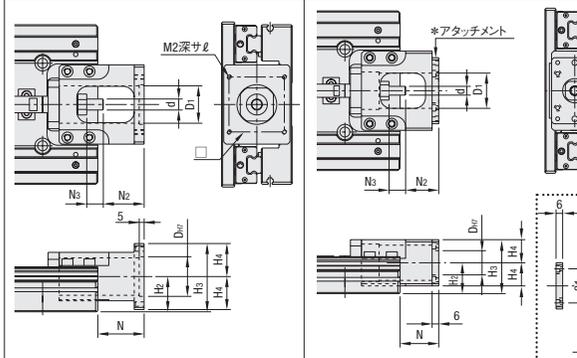
### ●KUAC/KUHCモーター取付回り

●KUHC/KUTCのモーター取付回りの図面・寸法等は下図参照



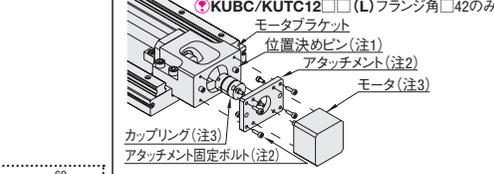
部品	ベース	テーブル	モーターブラケット	ナットブラケット	固定側サポートユニット	支持側ベアリングホルダ	ストッパ
□材質	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	アルミ合金	鉄	アルミ合金	樹脂
◎表面処理	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	黒アルマイト	四三酸化鉄皮膜	黒アルマイト	—

### ●KUBC/KUTCモーター取付回り・NEMAモーター取付回り (KUAC/KUBC/KUHC/KUTC)



種類	Type	No.	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ	
NEMA23	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	12□□(L)	47.1	38.1	35.5	28	58	30	42	37	15	8	M4	8
		15□□(L)				32	62							
		2005L				34	64							
		2010L				40	70							
		2020L				40	70							
NEMA34	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	15□□(L)	69.6	73.03	45	32	75	43	56	51	15	10	M5	15
		2005L				34	77							
		2010L				40	83							
		2020L				40	77							
		2020L				40	83							

### ●アタッチメント取付図



注1) 位置決めピンはモーターブラケットに圧入されています。  
 注2) アタッチメントと固定ボルトM3×10 4個が付属されます。  
 注3) モーター、カップリングは付属されていません。

型式	No.	□	D	D1	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ	
ステップモータタイプ	12□□(L)	31	22	33.5	49	21	35	30	15	8	8	10	
KUBC/KUTC	15□□(L)	50	36	35.5	62	70	30	58	40	18	12	M4	8
	2005L				64	70							
	2010L				64	70							
	2020L				64	70							

●アタッチメント取付図をご参照ください。

### ●NEMAモーター取付回り

種類	Type	No.	□	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
NEMA23	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	12□□(L)	47.1	38.1	35.5	28	58	30	42	37	15	8	M4	8
		15□□(L)				32	62							
		2005L				34	64							
		2010L				40	70							
		2020L				40	70							
NEMA34	KUAC/KUBC KUHC/KUTC	15□□(L)	69.6	73.03	45	32	75	43	56	51	15	10	M5	15
		2005L				34	77							
		2010L				40	83							
		2020L				40	77							
		2020L				40	83							

### ●NEMAモーター取付回り (KUAC/KUBC/KUHC/KUTC)

型式	No.	□	D	D1	H2	H3	H4	N	N2	N3	d	M2	ℓ
ステップモータタイプ	12□□(L)	50	36	35.5	62	70	30	58	40	18	12	M4	8
	2005L				64	70							
	2010L				64	70							
	2020L				64	70							

●アタッチメント取付図をご参照ください。

型式	No.	選択		ボールねじ		W	H	H1	H2	テーブル		カップリング適用例			
		Lベース全長	L1テーブル長さ	種類	径					W1	t2	W1	P1・P2	KUAC/KUHC	KUBC/KUTC
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	340	100	150	転造・精密	170	159	65	21	28	170	159	L1 P1 P2 100 70 158	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1210												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32
	1505												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1510												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32
	1520												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1520L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	150	200	200	転造・精密	220	209	74	28	32	220	209	L1 P1 P2 150 120 208	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1210L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32
	1205L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1210L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32
	1505L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW25 MCSLC25	CPDW19 MCSLC20
	1510L												L1 P1 P2 150 120 208	CPDW40 MCSLC40	CPDW32 MCSLC32

●400WサーボモータにCPDWをご使用される場合、モータの瞬時最大トルクがカップリングの許容トルクを超える場合があります。ご注意ください。

型式	No.	ベース				ベース取付穴				*モーター取付回り (KUAC・KUHC)																												
		W2	H4	t1	h1	P3	h	Q	S	P.C.D.	D	D1	H3	N	N1	N2	N3	d	M2	ℓ																		
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	145	42	10	13	9.5	75	L 340	Q 6	L 340	S 50	46	30	34	49	37	32	8	M4	8																		
	1210																				400	80	20	70	50	45	62	45	40	10	M5	10						
	1505																				460	8	8	460	50	50	46	30	34	49	37	5	32	8	M4	8		
	1510																				520	8	10	520	80	20	70	50	45	62	45	40	10	M5	10			
	1520																				580	10	10	580	50	50	70	50	45	64	80	20	700	12	14	700	80	20
	1520L																				640	10	12	640	80	20	700	50	45	70	80	20	820	14	14	820	50	50
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	195	49	12	20	11.5	120	L 400	Q 6	L 400	S 50	70	50	45	62	45	40	10	M5	10																		
	1210L																				460	8	8	460	50	50	70	50	45	64	80	20	700	12	14	700	80	20
	1505L																				520	8	10	520	80	20	700	50	45	70	80	20	820	14	14	820	50	50
	1510L																				580	10	10	580	50	50	700	50	45	70	80	20	820	14	14	820	50	50
	1520L																				640	10	12	640	80	20	700	50	45	70	80	20	820	14	14	820	50	50
	2010L																				820	14	14	820	50	50	820	50	50	820	50	50	820	50	50	820	50	50

●表示数量超えは納期のお見積り

型式	No.	¥基準単価 1~2台								*モーター取付回り (KUAC・KUHC)										
		L=340	L=400	L=460	L=520	L=580	L=640	L=700	L=820	P.C.D.	D	D1	H3	N	N1	N2	N3	d	M2	ℓ
転造ボールねじ KUAC KUBC	1204	138,300	142,800	151,600	157,300	162,900	169,100	171,700	179,900	184,500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1210	140,900	145,400	154,200	159,900	165,500	171,700	179,900	184,500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1505	143,600	148,200	156,800	161,700	167,400	173,600	181,300	186,200	192,000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1510	144,300	148,900	156,200	162,000	167,700	173,600	181,300	186,300	192,000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1520	149,800	154,400	162,300	168,000	173,900	182,800	187,600	192,500	198,200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1520L	153,600	158,200	167,700	173,600	179,600	186,300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
精密ボールねじ KUHC KUTC	1204L	156,200	161,200	170,200	176,200	182,100	188,800	197,400	203,300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1505L	160,700	165,800	173,800	179,900	186,100	195,900	201,100	207,300	213,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1510L	161,300	166,500	174,100	180,400	186,500	196,000	201,100	207,300	213,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	1520L	—	—	180,200	186,400	192,600	202,000	207,300	213,500	219,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	2005L	170,700	174,100	180,700	186,800	193,200	203,500	208,700	214,700	222,600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	2010L	—	182,600	189,300	195,800	202,100	212,100	217,600	223,800	232,200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

●表示数量超えは納期のお見積り

### ●サーボモータ適用表

型式	メーカー名	型番	出力(W)	フランジ角
KUAC/KUHC 12□□(L)	安川電機	SGM7J-A5	50	□40
		SGM7J-01	100	
	三菱電機	HG-MR053	50	
		HF-MP053	50	
	山洋電気	R2AA04003F	30	
		R2AA04005F	50	
KUAC/KUHC 15□□(L) KUAC/KUHC 20□□(L)	オムロン	R88M-K05030	50	□60
		R88M-K10030	100	
	安川電機	SGM7J-02	200	
		SGM7J-04	400	
	三菱電機	HG-MR23	200	
		HG-KR23	200	
HF-MP23		200		
HF-KP23		200		
山洋電気	HG-MR43	400		
	HG-KR43	400		
	HF-MP43	400		
	HF-KP43	400		

### ●ステッピングモータ適用表

型式	メーカー名	型番	フランジ角
KUBC/KUTC 12□□(L) KUBC/KUTC 15□□(L) KUBC/KUTC 20□□(L)	オリエンタル モーター	αステップ AS46/ASC46	□42

# SENSOR UNITS FOR X-AXIS UNITS -ALTERATION GUIDE- 一軸ユニット専用 追加工

◎ CADデータフォルダ名: 07\_Actuator

## ■ センサセット追加工

種類	Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
近接センサ (SUNX製)	対象型式 KUA/KUB/KUH/KUT	A1 B1	近接センサセットを付属します。 A1・A2…近接センサ 3個 (SUNX製: GX-F8A 接近時ON) B1・B2…近接センサ 3個 (SUNX製: GX-F8B 離れてON) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。	11,300
	KUAC/KUBC/KUHC/KUTC	A2 B2	構成部品 ドグ 1個 近接センサ 3個 取付金具 3個 センサ取付ビス 3個 センサ取付ナット 3個 ドグ取付ビス 2個 指定方法 A1	
フォトセンサ (SUNX製)	KUA/KUB 12□□/12□□S/12□□L (S)	C1	フォトセンサセットを付属します。 C1~C7…フォトセンサ 3個 (SUNX製: PM-L24 NPN出力) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。	6,900
	KUH/KUT 15□□/15□□L	C2		
	KUA/KUB 2005L/2020L	C3		
	KUH/KUT 2005L	C4		
	KUA/KUB 2010L	C5		
	KUH/KUT 2010L/2020L	C6		
	KUAC/KUBC 12□□/15□□ KUHC/KUTC 12□□L/15□□L	C7		
フォトセンサ (OMRON製)	KUA/KUB 12□□/12□□S/12□□L (S)	D1	フォトセンサセットを付属します。 D1~D7…フォトセンサ 3個 (OMRON製: EE-SX951-R1M NPN出力) センサセットは、下記表の構成部品で1セットとしています。	6,900
	KUH/KUT 15□□/15□□L	D2		
	KUA/KUB 2005L/2020L	D3		
	KUH/KUT 2005L	D4		
	KUA/KUB 2010L	D5		
	KUH/KUT 2010L/2020L	D6		
	KUAC/KUBC 12□□/15□□ KUHC/KUTC 12□□L/15□□L	D7		

Alteration 追加工 型式 - L - L1 - (A1・B1…etc.)  
KUA1204 - 340 - 150 - A1

Delivery 出荷日 8 日 目 出荷

### ■ 一軸ユニット 標準仕様 近接センサ

対象型式	Code	a	b	c
KUA/KUB/KUH/KUT 12□□/12□□S/12□□L (S)	A1 B1	0.5	2	7.05
KUA/KUB/KUH/KUT 15□□/15□□L		1.5	10	6.05
KUA/KUB 2005L/2020L KUH/KUT 2005L		1.5	14	2.05
KUA/KUB 2010L KUH/KUT 2010L/2020L		1.5	25	0.05

KUA/KUBシリーズ参照 P497参照  
KUH/KUTシリーズ参照 P497参照

### ■ 一軸ユニット 標準仕様 フォトセンサ

対象型式	Code	a	b	c
KUA/KUB/KUH/KUT 12□□/12□□S/12□□L (S)	C1 D1	0.5	40	4.5
KUA/KUB/KUH/KUT 15□□/15□□L	C2 D2	1.5	41	11.5
KUA/KUB 2005L/2020L KUH/KUT 2005L	C3 D3	1.5	45	11.5
KUA/KUB 2010L KUH/KUT 2010L/2020L	C4 D4	1.5	47	20.5

KUA/KUBシリーズ参照 P497参照  
KUH/KUTシリーズ参照 P497参照

### ■ 一軸ユニット カバー仕様 近接センサ

対象型式	Code	a	b	c
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 12□□/12□□S/12□□L (S)	A2 B2	10.5	3	6.05
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 15□□/15□□L		12.5	10	6.05
KUAC/KUBC 2005L/2020L KUHC/KUTC 2005L		12.5	14	2.05
KUAC/KUBC 2010L KUHC/KUTC 2010L/2020L		12.5	25	0.05

KUAC/KUBCシリーズ参照 P499参照  
KUHC/KUTCシリーズ参照 P499参照

### ■ 一軸ユニット カバー仕様 フォトセンサ

対象型式	Code	a	b	c
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 12□□/12□□S/12□□L (S)	C5 D5	10.5	40	4.5
KUAC/KUBC/KUHC/KUTC 15□□/15□□L	C6 D6	12.5	40	11.5
KUAC/KUBC 2005L/2020L KUHC/KUTC 2005L	C7 D7	12.5	44	11.5
KUAC/KUBC 2010L KUHC/KUTC 2010L/2020L		12.5	46	20.5

KUAC/KUBCシリーズ参照 P499参照  
KUHC/KUTCシリーズ参照 P499参照

## ボールねじ カップリング側軸端追加工

◎ 転造ボールねじ (KUA・KUB) のみ適用

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
固定側軸端キー溝加工 キー溝詳細寸法 P.700 	KC	キー溝加工を施します。 KC=指定1mm単位 指定方法 KC10	1,600
固定側軸端キー溝加工 	KLC	キー溝加工の位置指定が できません。 K.S=指定1mm単位 指定方法 KLC-K5-S2	1,600
固定側軸端平面取加工 	SC	平面取加工を施します。 SC=指定1mm単位 指定方法 SC7	800
固定側軸端平面取加工 (2カ所) 	SWC	平面取加工を2ヶ所 (90°の位置)施します。 SWC=指定1mm単位 指定方法 SWC7	800

Alteration 追加工 型式 - L - L1 - (KC・KLC…etc.)  
KUA1204 - 340 - 150 - KC5

Delivery 出荷日 10 日 目 出荷

## ex Example 使用例

### ■ レーザ溶接ヘッドユニット (ワーク重量5~10kg)

ベースの安定性が必要なXY機構に

### ■ ばね調整ユニット (ワーク重量5~10kg)

\*スプリングコネクションロッド: 自動車のブレーキ装置であるタンデムマスターシリンダ内に組み込まれる部品

外部信号による自由定点制御を容易に

### ■ バリ取り機ユニット (ワーク重量5~10kg)

振動に対する剛性が必要な機構に

### ■ 研磨可動ヘッドユニット (ワーク重量20kg超)

ベースからオフセットする機構部分に

### ■ ディスペンサヘッドユニット (ワーク重量20kg超)

スペース制限による専用設計が多い場面で

### ■ 溶接ヘッドユニット (ワーク重量20~30kg)

クランプに対する剛性が必要な機構に

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

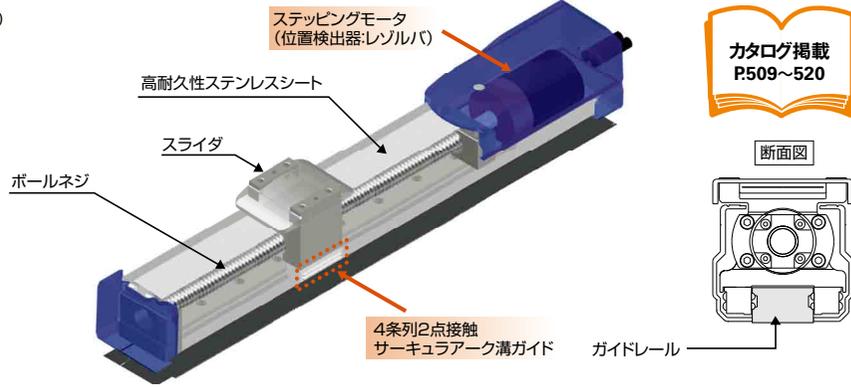
# RS

SINGLE AXIS ROBOT

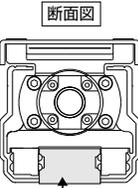
- 最短納期 …………… **5日目出荷!**
- 位置検出器 …………… **高い信頼性の「レゾルバ」使用**

## 小型・ローコストロボット RS1/2/3 シリーズ 可搬質量:~12kg(水平) ~4kg(垂直)

コントローラ(インクリメンタル仕様)

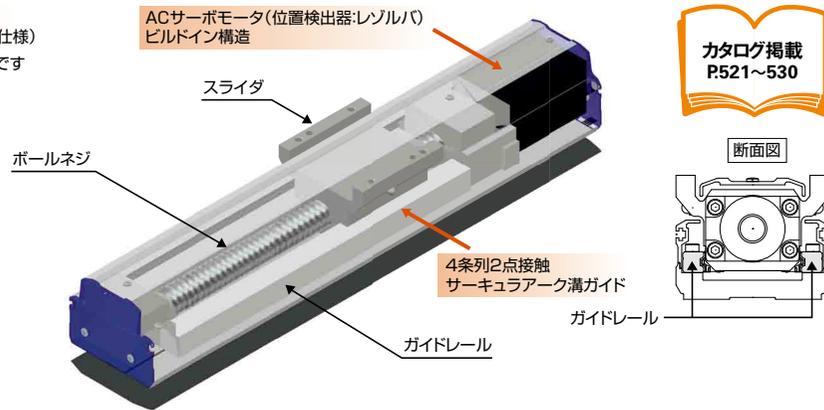


カタログ掲載  
P509~520

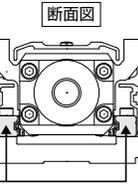


## 大型・高荷重対応ロボット RSH1/2/3/4/5 シリーズ 可搬質量:~80kg(水平) ~20kg(垂直)

コントローラ  
(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)  
\*アブソリュート仕様では原点復帰不要です

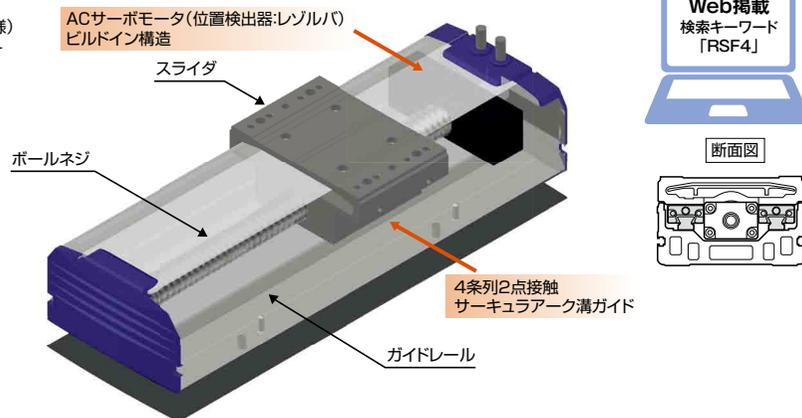


カタログ掲載  
P521~530



## 大型・高荷重対応ロボット幅省スペースタイプ RSF4 シリーズ 可搬質量:~80kg(水平) ~20kg(垂直)

コントローラ  
(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)  
\*アブソリュート仕様では原点復帰不要です

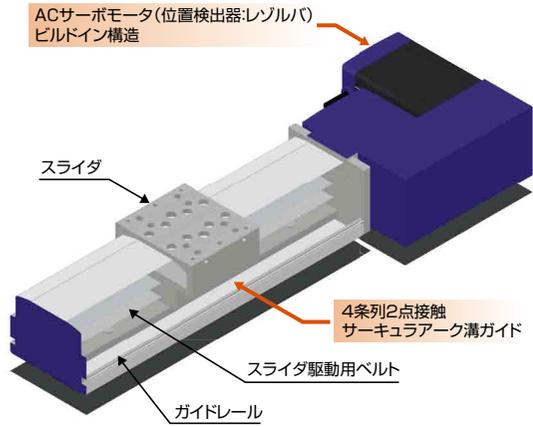


Web掲載  
検索キーワード  
「RSF4」



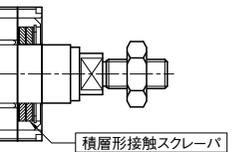
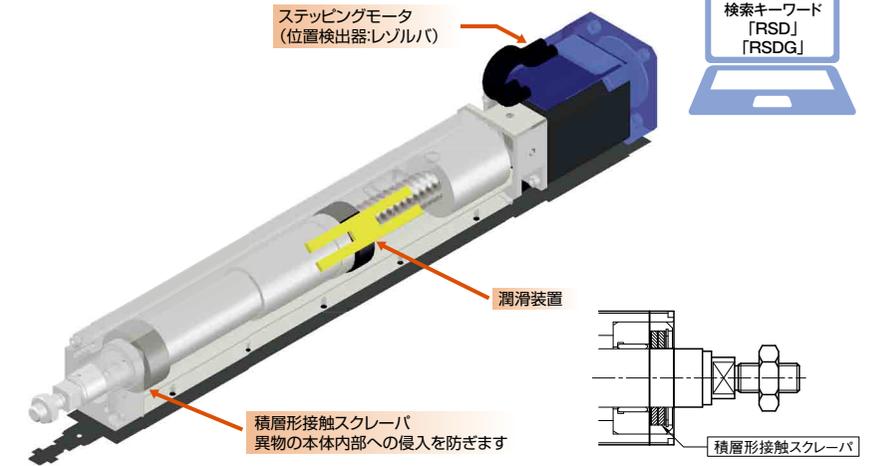
## ベルト駆動タイプ RSB1/2 シリーズ 可搬質量:~20kg(水平)

コントローラ  
(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)  
\*アブソリュート仕様では原点復帰不要です



## 小型・ロッドタイプ RSD・RSDG1/2/3 シリーズ 可搬質量:~60kg(水平) ~30kg(垂直)

コントローラ  
(インクリメンタル仕様)

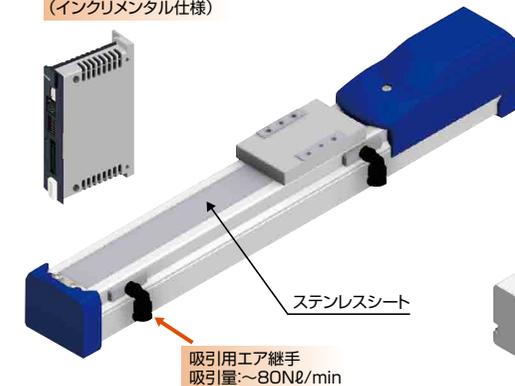


## 小型・大型クリーン仕様 RS1C/2C/3C・RSH1C/2C/3C シリーズ 可搬質量:RSシリーズ:~12kg(水平)~4kg(垂直) RSHシリーズ:~80kg(水平)~16kg(垂直)

### RS1C/2C/3Cシリーズ

クリーン度:CLASS10相当

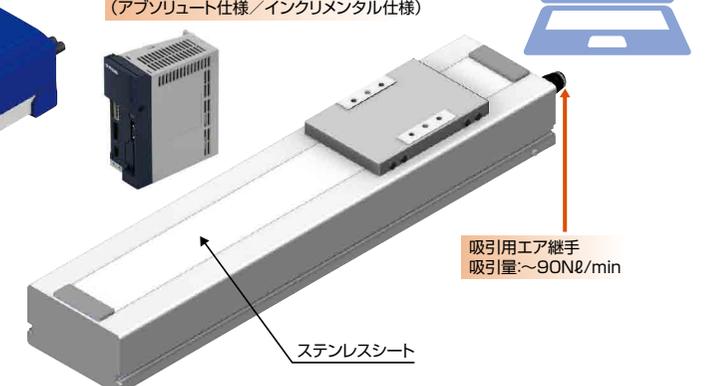
コントローラ  
(インクリメンタル仕様)



### RSH1C/2C/3Cシリーズ

クリーン度:CLASS10相当

コントローラ  
(アブソリュート仕様/インクリメンタル仕様)



7 単軸ロボット  
アクチュエータ

ステッピングモータ仕様

タイプ	モータ 取付位置	イメージ	掲載	ページ数/ 検索ワード	繰返し 位置決め 精度 (mm)	最大可搬 質量 (kg)		最大押付力 (N)	最高速度 (mm/sec)	最長ストローク (mm)
						水平	垂直			
スライダ タイプ	ストレート		カタログ Web	P509	±0.02	6	4	150	600	400
				P513		10	2	90	1000	800
				P517		12	4	120	1000	800
	折返し		カタログ Web	P511	±0.02	6	4	150	600	400
				P515		10	2	90	1000	800
				P519		12	4	120	1000	800
ロッド タイプ	ストレート & 折返し		Web	RSD1	±0.02	20	8	100	500	200
				RSD2		45	25	600	500	300
				RSD3		60	30	900	300	300
	Web	RSDG1	±0.02	20	8	100	500	200		
		RSDG2		45	25	600	500	300		
		RSDG3		60	30	900	300	300		
クリーン 仕様	ストレート		Web	RS1C	±0.02	6	4	150	600	400
				RS2C		10	2	90	1000	800
				RS3C		12	4	120	1000	800

サーボモータ仕様

タイプ	モータ 取付位置	イメージ	掲載	ページ数/ 検索ワード	繰返し 位置決め 精度 (mm)	最大可搬 質量 (kg)		最大押付力 (N)	最高速度 (mm/sec)	最長ストローク (mm)	
						水平	垂直				
ボール ねじ	ストレート		カタログ Web	P521	±0.02	40	8	238	1200	800	
				P523		50	16	339	1800	1050	
				P525		80	-	339	1200	1050	
				P527		60	20	399	1800	1050	
				P529		80	20	399	1800	1050	
	ストレーツ/ 幅省スペース	Web	RSF4	±0.01	80	20	399	1800	1050		
ベルト	6方向 (水平/上/下)		Web	RSB1	±0.04	10	-	-	1875	2550	
				RSB2	±0.04	20	-	-	1875	3050	
クリーン 仕様 (ボールねじ)	ストレート		Web	RSH1C	±0.02	40	8	238	1200	800	
				RSH2C		±0.01	50	16	339	1800	1050
				RSH3C		±0.01	80	-	339	1200	1050

タイプ	リード (mm)	最大可搬 質量 (kg)		最大 押付力 (N)	最高速度 (mm/sec) *表中の数値が最高速度 ストローク (mm)												
		水平	垂直		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
RS102	02	6	4	150	100												
RS106	06	4	2	90	300												
RS112	12	2	1	45	400~600												
RS206	06	10	2	90	300												
RS212	12	6	1	45	400~600												
RS220	20	4	-	27	350~1000												
RS306	06	12	4	120	300												
RS312	12	8	2	60	400~600												
RS320	20	6	-	36	350~1000												
RS102-R/L	02	6	4	150	100												
RS106-R/L	06	4	2	90	300												
RS112-R/L	12	2	1	45	400~600												
RS206-R/L	06	10	2	90	300												
RS212-R/L	12	6	1	45	400~600												
RS220-R/L	20	4	-	27	350~1000												
RS306-R/L	06	12	4	120	300												
RS312-R/L	12	8	2	60	400~600												
RS320-R/L	20	6	-	36	350~1000												
RSD106	06	20	8	100	250												
RSD112	12	10	4	75	500												
RSD202	02	45	25	600	80												
RSD206	06	40	12	300	250												
RSD212	12	25	5	150	500												
RSD302	02	60	30	900	50												
RSD306	06	55	20	550	150												
RSD312	12	50	10	250	300												
RSDG106	06	20	7.5	100	250												
RSDG112	12	10	3.5	75	500												
RSDG202	02	45	24	600	80												
RSDG206	06	40	11	300	250												
RSDG212	12	25	44	150	500												
RSDG302	02	60	28.5	900	50												
RSDG306	06	55	18.5	550	150												
RSDG312	12	50	8.8	250	300												
RS1C02	02	6	4	150	100												
RS1C06	06	4	2	90	300												
RS1C12	12	2	1	45	400~600												
RS2C06	06	10	2	90	300												
RS2C12	12	6	1	45	400~600												
RS2C20	20	4	-	27	350~1000												
RS3C06	06	12	4	120	300												
RS3C12	12	8	2	60	400~600												
RS3C20	20	6	-	36	350~1000												

CEマーキング注意事項

ミスロケットシリーズはお客様の装置に組み込んで使用する部品であり、この範囲でEC指令に対して「半完成品」として組み込み宣言をしているためCEマークを貼付してありません。したがって、お客様自身でロボットを組み込んだ装置（最終製品）として、EC指令の適合を必ず確認してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

保証

- 保証内容 F/A用メカニカル標準部品カタログ巻末記載の「保証規定」に準拠する
- 保証期間 出荷後1年間以内または稼働時間2400時間以内

お問合せ窓口

■専用の技術問い合わせ窓口

TEL : 03-5805-7088

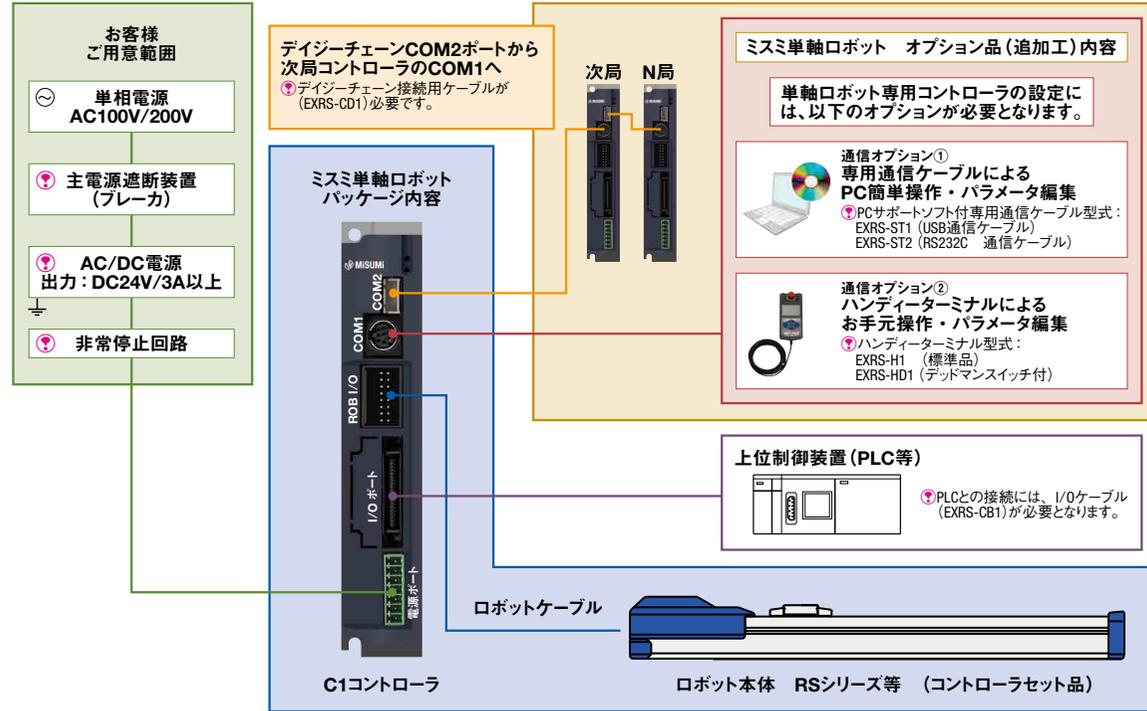
(受付時間)

月~金 9:00~12:00、

13:00~18:00

タイプ	リード (mm)	最大可搬 質量 (kg)		最大 押付力 (N)	最高速度 (mm/sec) *表中の数値が最高速度 ストローク (mm)																			
		水平	垂直		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
RSH106	06	40	8	238	360																			
RSH112	12	20	4	141	720																			
RSH120	20	12	-	84	780~1200																			
RSH205	05	50	16	339	300																			
RSH210	10	40	8	169	600																			
RSH220	20	20	4	84	1020~1200																			
RSH230	30	7	-	56	774~1800																			
RSH305	05	80	-	339	300																			
RSH310	10	60	-	169	600																			
RSH320	20	30	-	84	1020~1200																			
RSH405	05	60	20	399	300																			
RSH410	10	40	10	169	400~600																			
RSH420	20	20	4	84	350~1000																			
RSH430	30	15	-	56	350~1001																			
RSH505	05	80	20	399	300																			
RSH510	10	55	10	169	400~600																			
RSH520	20	30	4	84	350~1000																			
RSH530	30	15	-	56	350~1001																			
RSF405	05	80	20	399	300																			
RSF410	10	55	10	169	600																			
RSF420	20	30	4	84	1100~1200																			
RSF430	30	15	-	56	800~1800																			
RSB1	-	10	-	-	~1750																			
RSB2	-	20	-	-	~1750																			
RSH1C06	06	40	8	238	360																			
RSH1C12	12	20	4	141	720																			
RSH1C20	20	12	-	84	780~1200																			
RSH2C05	05	50	16	339	300																			
RSH2C10	10	40	8	169	600																			
RSH2C20	20	20	4	84	1020~1200																			
RSH2C30	30	7	-	56	774~1800																			
RSH3C05	05	80	-	339	300																			
RSH3C10	10	60	-	169	600																			
RSH3C20	20	30	-	84	1020~1200																			

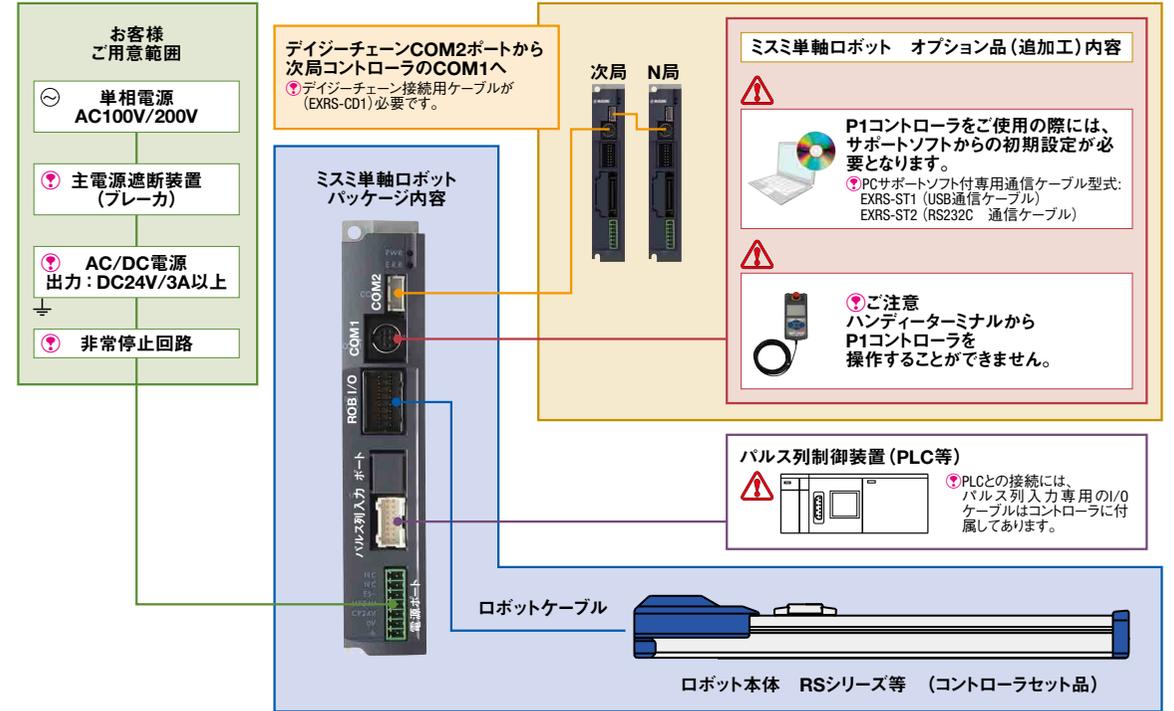
## EXRS-C1 コントローラ システム構成例



**ご注意**

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎ブレーカ、AC/DC電源等はお客様にてご用意ください。

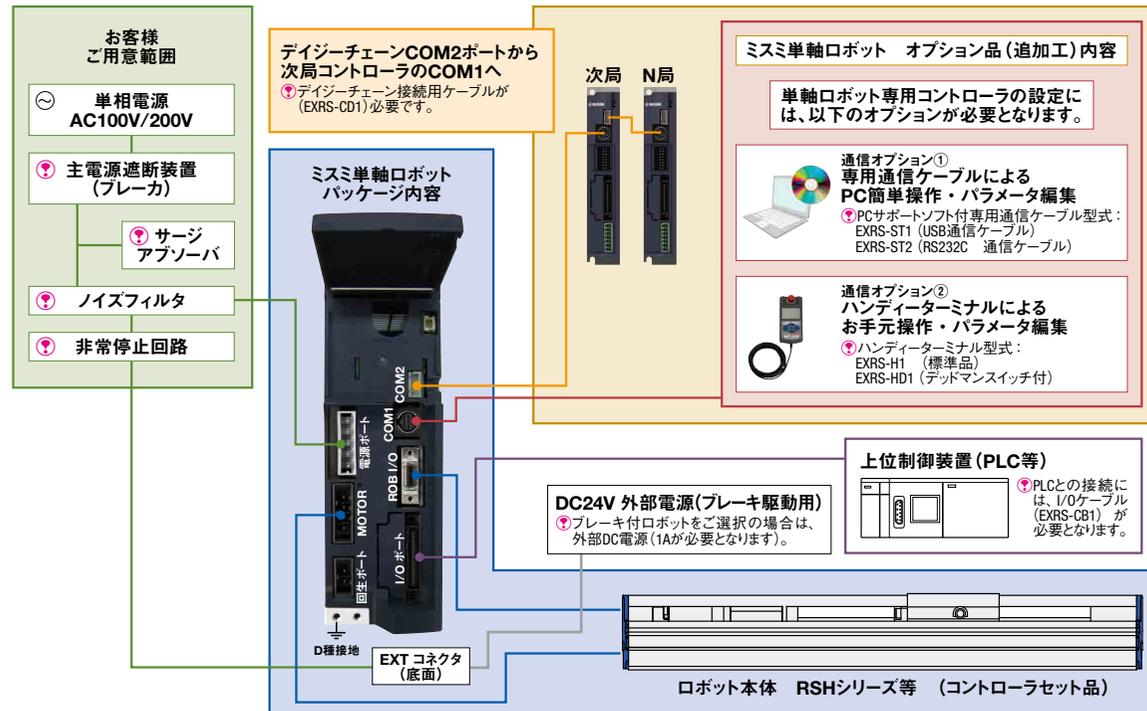
## EXRS-P1 コントローラ システム構成例



**ご注意**

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎ブレーカ、AC/DC電源等はお客様にてご用意ください。

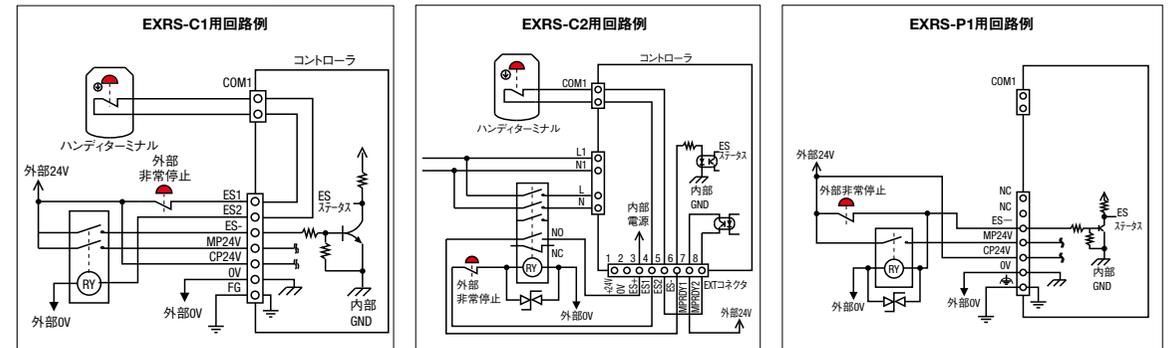
## EXRS-C2 コントローラ システム構成例



**ご注意**

- ◎本コントローラには非常停止回路が内蔵されていません。法令に準拠し、お客様が要求する安全カテゴリに対応した外部非常停止回路を必ず構築してください。
- ◎サージアブソーバはノイズフィルタの一次側に必ず設置してください。
- ◎EXRS-C2コントローラには、ノイズフィルタの設置が必要となります。

## 非常停止回路構築例





■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品  
 コントローラ 入出力仕様  
 NPN\_PNP CC-Link DeviceNet  
 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ  
 CC-Linkコネクタ DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理  
 構成部品 ガイドレール スライダ サイドカバー  
 材質 鉄 アルミ アルミ  
 表面処理 - - アルマイト

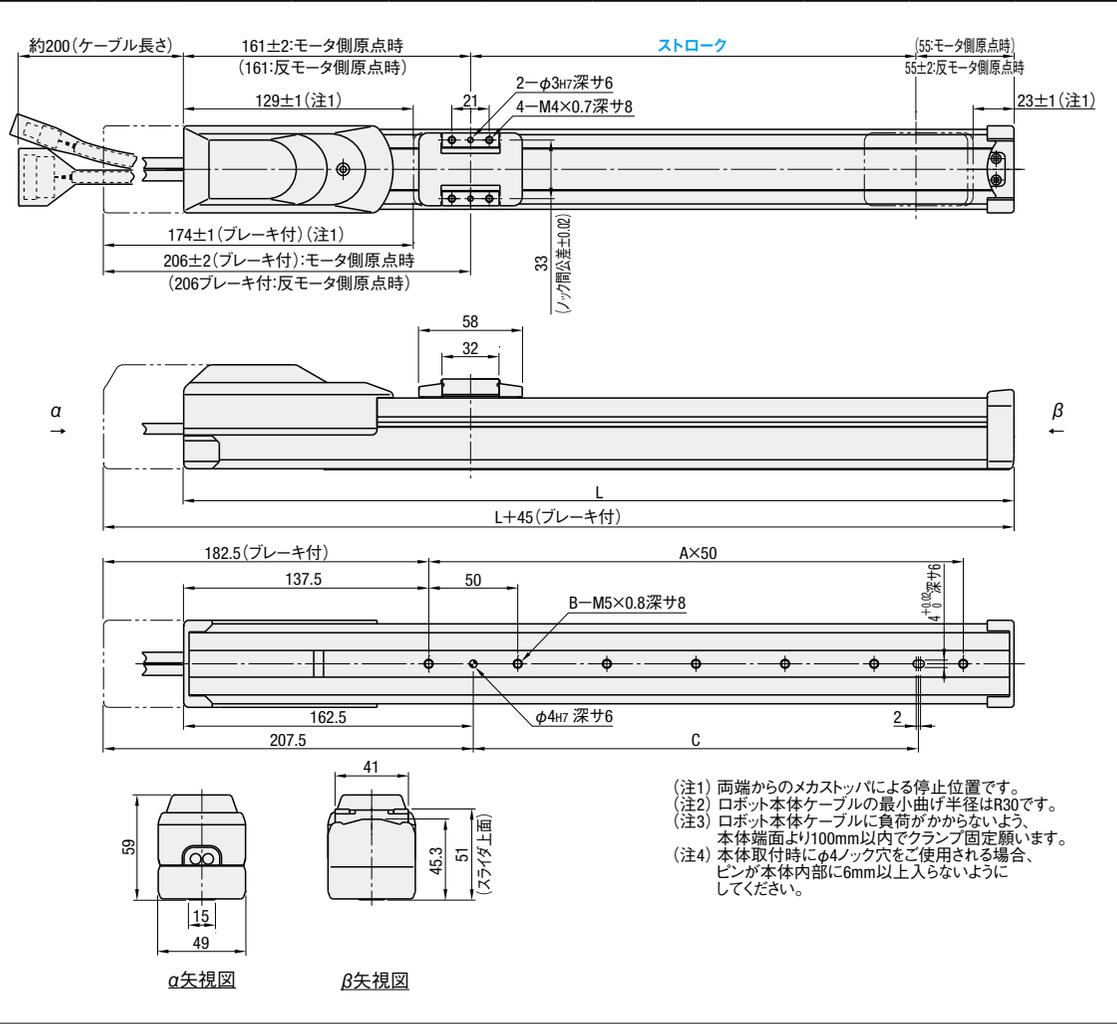
■一般仕様  
 ボールねじ モータ 位置検出器 使用周囲温度・湿度  
 φ8 (C10転造) ステッピング レジスタ (インクリメンタル) 0~40℃・35~85%RH (結露無き)

RoHS

コントローラ仕様 ①P531~536 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg) 水平 垂直	最大押付力 (N)	ストローク (mm) (50ピッチ)	最高速度 (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ 入力電源	最大位置 決め点数
RS1	02	±0.02	6 4	150	50~400	100	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	06		4 2	90		300			
	12		2 1	45		600			



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	L (mm)	266	316	366	416	466	516	566	616
	A	2	3	4	5	6	7	8	9
	B	3	4	5	6	7	8	9	10
	C (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
	質量 (kg)	1.5	1.6	1.7	1.8	2.0	2.1	2.2	2.3

Type	型式		選択			
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS1	02	無:無記入 有:B	ポイント制御:C1 ハルス列制御:P1 (DC24V ±10%)	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~400 (指定50mm単位)
	06					
	12					

①垂直使用時はブレーキ有無をご選定ください。②ハルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS102B - C1 - N - 3 - 400

RS102B - P1 - - 3 - 400 (コントローラ種類:P1)

Delivery 出荷日

5 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台							
	ストローク (mm)							
RS1□□	50	100	150	200	250	300	350	400
RS1□□B	30,800	32,500	33,400	34,300	35,200	36,000	37,000	37,900
RS1□□B	45,000	46,000	46,900	47,800	48,700	49,500	50,500	51,400

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	N	13,500	5,500
	P	24,400	5,500
	C	26,200	7,300
	D	28,900	14,500
P1	-	13,500	-

■ケーブル価格

ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本	
	標準対応	個別対応
1	5,500	6~
3	5,500	10%
5	7,300	お見積り
10	14,500	

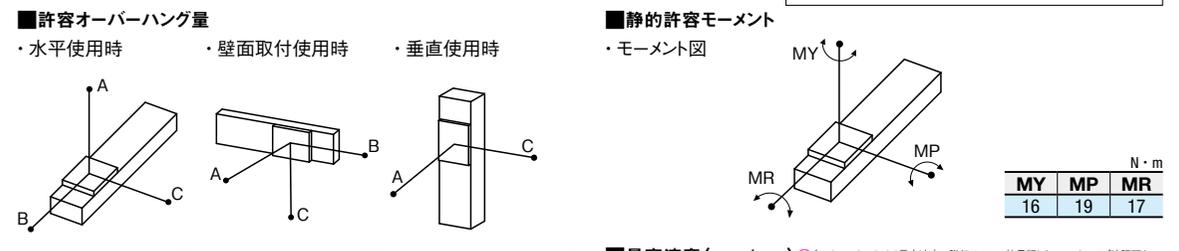
■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常		お見積り

①表示数量超えはWOSIにてご確認ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります  
 <例>注文型式がRS102-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格  
 ¥37,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥56,900

注意  
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を構築しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P.508参照



■最高速度 (mm/sec) ①各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレーターにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	02	100							
	06	300							
	12	400~600							

Alteration 追加加工

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS102B - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC
グリス変更											
Spec.											

①オプション品を単品にてご購入の場合は、P537をご参照ください。②追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。  
 ③ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。  
 ④ハルス列通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。⑤I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。



■構成部品

■構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
■材料	鉄	アルミ	アルミ
■表面処理	-	-	アルマイト

■付属品

■付属品	コントローラ 入出力仕様		
	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/タミエコネクタ		
	- CC-Linkコネクタ / DeviceNetコネクタ		

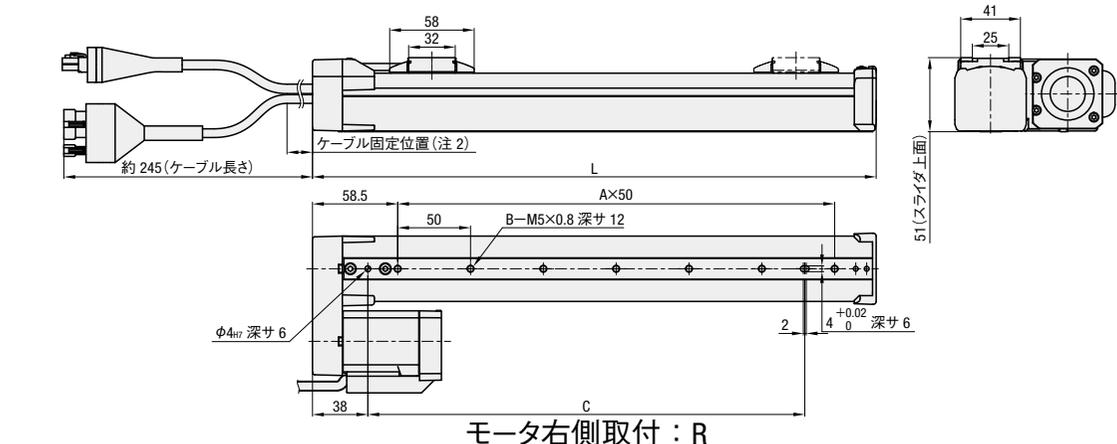
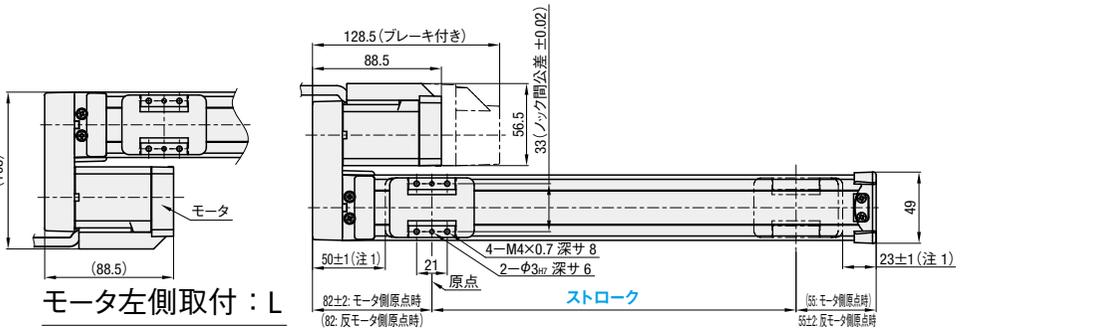
■ロボット材質/表面処理

■一般仕様

ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ8 (C10製造)	ステッピング	レベルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS1	02	±0.02	6	4	150	50~400 (50ピッチ)	100	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	06		4	2	90		300			
	12		2	1	45		600			



(注1) 両端からのメカストップによる停止位置です。  
 (注2) ケーブルに負荷が掛からないよう、本体端面より80mm以内で結束バンドにて固定してください。  
 (注3) ケーブルの最小曲げ半径はR30です。  
 (注4) ブレーキなしの質量です。ブレーキ付きはブレーキなしの質量より0.2kg重くなります。  
 ベルトカバーは左右非対称です。モータ取付け方向の変更を行った場合、カバーは取り付けられません。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	L (mm)	187	237	287	337	387	437	487	537
	A	2	3	4	5	6	7	8	9
	B	3	4	5	6	7	8	9	10
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450
	質量 (kg)	1.2	1.4	1.5	1.6	1.7	1.8	1.9	2.1

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (注1)	モータ取付方向	コントローラ種類 (注2)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS1	02	無: 無記入 有: B	右取付: R 左取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~400 (指定50mm単位)
	06						
	12						

(注1) 垂直使用時はブレーキ有を必ずご選定ください。(注2) パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS102B - L - C1 - N - 3 - 400  
 RS102B - L - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

8 日 目 出 荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台							
	ストローク (mm)							
RS1□□	41,800	43,500	44,400	45,300	46,200	47,000	48,000	48,900
RS1□□B	56,000	57,000	57,900	58,800	59,700	60,500	61,500	62,400

■ケーブル価格

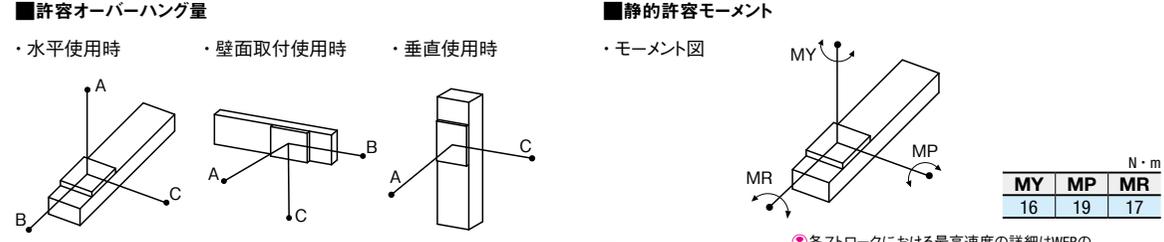
種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	N	1	5,500
	P	3	5,500
	C	5	7,300
	D	10	14,500
	P1	-	13,500

■数量スライド価格 (注1円未満切り捨て) P127

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常		お見積り

◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がRS102-L-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格  
 ¥48,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥67,900



■最高速度 (mm/sec)

Type	リード (mm)	ストローク (mm)							
		50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	02	100							
	06	300							
	12	400~600							

◎各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレータにてご確認ください。

Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS102B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	グリッド変更	原点位置変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デザインチェーン接続用ケーブル	取扱説明書	本体樹脂色変更
Code	G	E	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC
Spec.	グリッドを低発塵グリッドに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P537	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様を付属します。仕様P537	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P537	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P537	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P537	複数台のコントローラに接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P537	取扱説明書を付属します。ロボ本体用MJ5: ¥3,000 コントローラ用MJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	ロボット樹脂色を黒色に変更します。
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900/2,800	3,200	2,000~3,600	500

◎オプション品を単品にてご購入の場合 P537  
 ◎追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ◎ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。◎パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ◎I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。



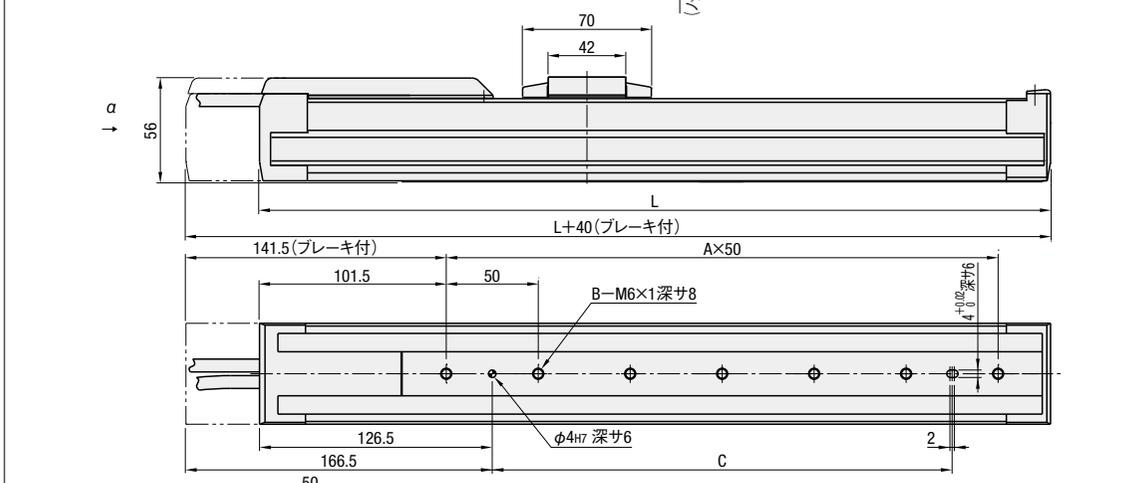
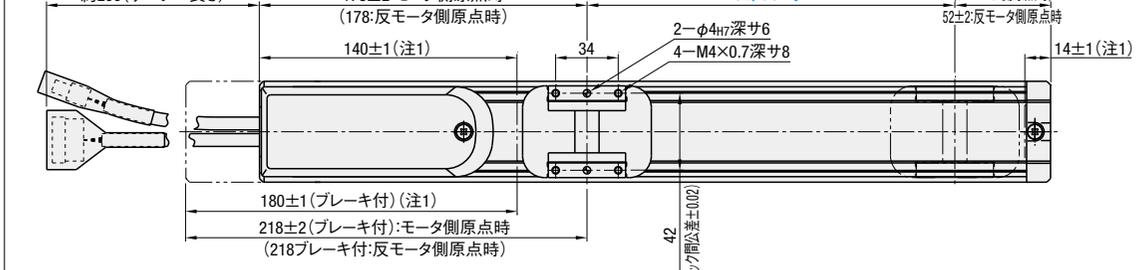
■構成部品

■付属品			
コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/タミコネクタ		
	—	CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ
■ロボット材質/表面処理			
構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	—	—	アルマイト
■一般仕様			
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P531~536 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)	最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RS2	06	±0.02	10	2	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		6	1		600~380			
	20		4	—		1000~633			



(注1) 両端からのメカストップによる停止位置です。  
 (注2) ロボット本体ケーブルの最小曲げ半径はR30です。  
 (注3) ロボット本体ケーブルに負荷がかからないよう、本体端面より100mm以内でクランプ固定願います。  
 (注4) 本体取付時にφ4ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に6mm以上入らないようにしてください。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2	L (mm)	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030
	A (mm)	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B (mm)	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0

Type	型式		選択			
	リード (mm)	ブレーキ有無 (注1)	コントローラ種類 (注2)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS2	06	無: 無記入 有: B	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12					
	20					

(注1) 垂直使用時はブレーキ有無をご指定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。(注2) パルス列コントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS206B - C1 - N - 3 - 400

RS206B - P1 - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

5 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台															
	ストローク (mm)															
RS2	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2	30,800	32,500	33,400	34,300	35,200	36,000	37,000	37,900	38,800	39,700	41,500	43,300	45,000	46,900	48,700	50,500
RS2	45,000	46,000	46,900	47,800	48,700	49,500	50,500	51,400	52,300	53,200	55,000	56,800	58,500	60,400	62,200	64,000

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台
C1	N	13,500
	P	24,400
	C	26,200
	D	28,900
P1	—	13,500

■ケーブル価格

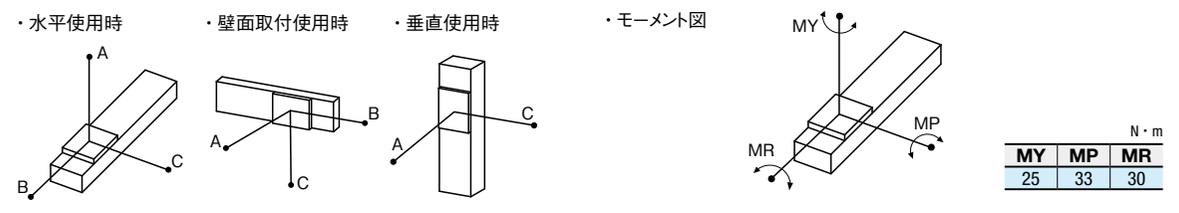
種類	ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	1	5,500
	3	5,500
	5	7,300
	10	14,500

■数量スライド価格 (注1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応	個別対応	
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常	お見積り	

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がRS206-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格  
 ¥37,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥56,900

注意: 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除してあります。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P.508参照



■最高速度 (mm/sec) 各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS2	06	300	280	250	220	190
	12	400~600	560	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

(注) ストロークが650mmを超えると、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

Alteration 追加加工

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS206B - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリスマイ	G	グリスマイを低発塵グリスマイに変更します。(日本精工製L62)	4,500
原点位置変更	E	原点位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P.537	34,300
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P.537	56,800
サポートソフトUSB通信ケーブル付	S	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P.537	17,700
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	R	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P.537	14,000
I/Oケーブル	T/TP	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P.537	1,900/2,800
デイジーチェーン接続用ケーブル	C	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P.537	3,200
取扱説明書	MJ5/KJ3/KJ4	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コントローラ用 KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	2,000~3,600
本体樹脂色変更	BC	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	500

●オプション品を単品にてご購入の場合は、P.537をご参照ください。●追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ●ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。●パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ●I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

# 単軸ロボット RS2 -モータ折返しタイプ-



●必要なオプションは追加で選定可能です。  
 ① P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE  
対応

◎CEマーキング注意事項参照 P.506

◎CADデータフォルダ名 : 07\_Actuator



■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM	電源コネクタ/ダミーコネクタ	
		CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	-	-	アルマイト

■一般仕様

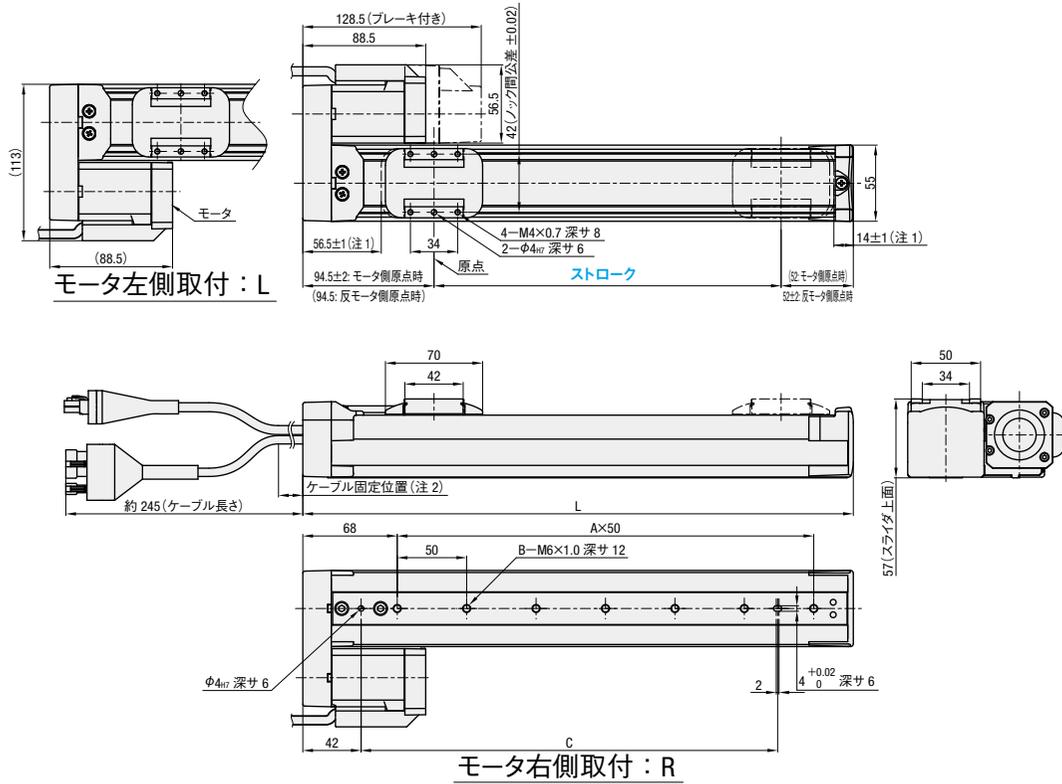
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P.531~536

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS2	06	±0.02	10	2	90	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		6	1	45		600~380			
	20		4	-	27		1000~633			

(注)ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2	L (mm)	196.5	246.5	296.5	346.5	396.5	446.5	496.5	546.5	596.5	646.5	696.5	746.5	796.5	846.5	896.5	946.5
	A	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
	B	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	1.6	1.8	2	2.2	2.4	2.6	2.8	3	3.2	3.4	3.6	3.8	4	4.1	4.3	4.5

① ブレーキ付の質量は 0.2kg 重くなります。

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	モータ取付方向	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS2	06	無 : 無記入 有 : B	右取付 : R 左取付 : L	ポイント制御 : C1 パルス列制御 : P1 (DC24V ±10%)	NPN : N PNP : P CC-Link : C DeviceNet : D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12						
	20						

(①) 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。(②) パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS206B - L - C1 - N - 3 - 400  
 RS206B - L - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類 : P1)

Delivery 出荷日

8 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台															
	ストローク (mm)															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS2	41,800	43,500	44,400	45,300	46,200	47,000	48,000	48,900	49,800	50,700	52,500	54,300	56,000	57,900	59,700	61,500
RS2	56,000	57,000	57,900	58,800	59,700	60,500	61,500	62,400	63,300	64,200	66,000	67,800	69,500	71,400	73,200	75,000

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		標準対応	個別対応
C1	N	13,500	5,500
	P	24,400	5,500
	C	26,200	7,300
	D	28,900	14,500
P1	-	13,500	-

■ケーブル価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		標準対応	個別対応
C1	N	13,500	5,500
	P	24,400	5,500
	C	26,200	7,300
	D	28,900	14,500
P1	-	13,500	-

■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常	通常	お見積り

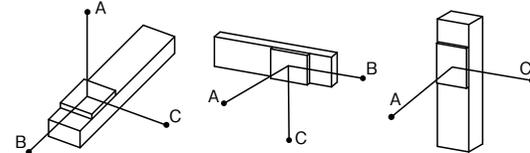
◎表示数量超えはWOSにてご確認ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がRS206-R-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格  
 ¥48,900 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥67,900

▲注意  
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P.508参照

■許容オーバーハング量

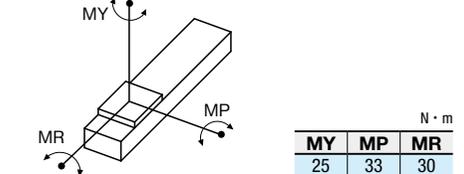
・水平使用時 ・壁面取付使用時 ・垂直使用時



リード	質量	mm			リード	質量	mm			リード	質量	mm		
		A	B	C			A	B	C			A	B	C
06	10kg	344	29	62	06	8kg	47	22	355	06	2kg	148	148	
	8kg	332	37	79		6kg	76	35	377		1kg	312	312	
	4kg	503	78	165		4kg	134	63	496		0.5kg	286	286	
12	6kg	335	47	95	12	4kg	109	57	300	12	4kg	92	51	265
	4kg	347	72	139		4kg	109	57	300		2kg	192	123	372
	4kg	334	67	120		4kg	92	51	265		2kg	192	123	372

■静的許容モーメント

・モーメント図



■最高速度 (mm/sec) ◎各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBの簡易版シミュレータにてご確認ください

Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS2	06	300	280	250	220	190
	12	400~600	560	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

◎ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をして下さい。

Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS206B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製LG2)	4,500
原点位置変更	E	原点位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P.537	34,300
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P.537	56,800
サポートソフト USB通信ケーブル付仕様	S	サポートソフト USB通信ケーブル付仕様を付属します。仕様 P.537	17,700
サポートソフト D-Sub通信ケーブル付仕様	R	サポートソフト D-Sub通信ケーブル付仕様を付属します。仕様 P.537	14,000
I/Oケーブル	T/TP	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P.537	1,900/2,800
デジタイゼーション接続用ケーブル	C	複数のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P.537	3,200
取扱説明書 MJ5 : 本体 KJ3 : コントローラ (C1) KJ4 : コントローラ (P1)	MJ5/KJ3/KJ4	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5 : ¥3,000 コントローラ用 KJ3 : ¥3,600 KJ4 : ¥2,000	2,000~3,600
本体樹脂色変更	BC	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	500

◎オプション品を単品にてご購入の場合 P.537。◎追加にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ◎ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。◎パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ◎I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

7 単軸ロボット



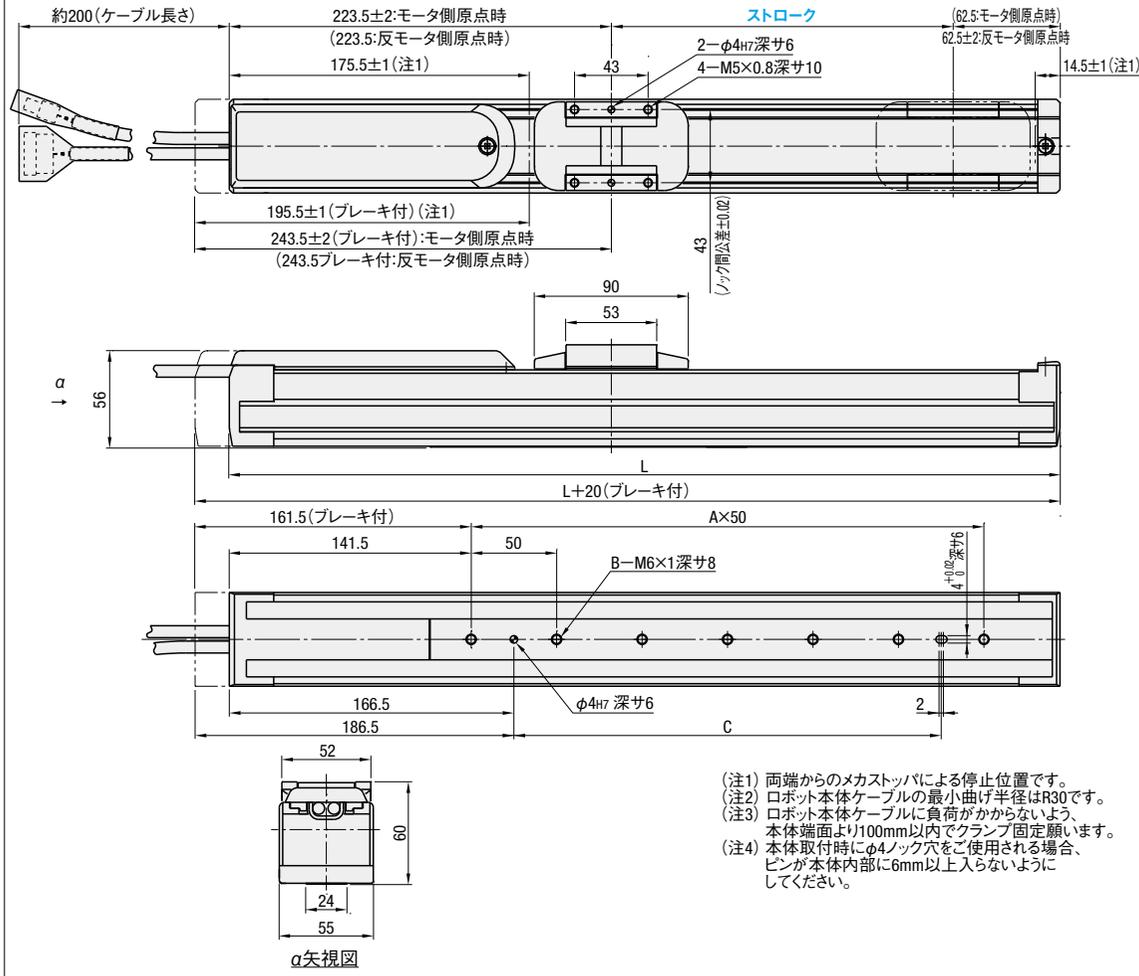
■構成部品	ロボット本体/コントローラ/ケーブル		
■付属品	コントローラ 入出力仕様		
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ	CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ
■ロボット材質/表面処理			
構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	-	-	アルマイト
■一般仕様			
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 ④ P.531~536 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS3	06	±0.02	12	4	120	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		8	2	60	600~380				
	20		6	-	36	1000~633				

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



(注1) 両端からのメカストップによる停止位置です。  
 (注2) ロボット本体ケーブルの最小曲げ半径はR30です。  
 (注3) ロボット本体ケーブルに負荷がかからないよう、本体端面より100mm以内でクランプ固定願います。本体取付時にφ4ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に6mm以上入らないようにしてください。  
 (注4) 本体取付時にφ4ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に6mm以上入らないようにしてください。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)															
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3	L (mm)	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086
	A (mm)	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B (mm)	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	2.4	2.6	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.5	4.7	4.9	5.1	5.3

④ ブレーキ付の質量は0.2kg重くなります。

Type	型式		選択			
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS3	06	無:無記入 有:B	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12					
	20					

(①) 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。(②) パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例: 型式 RS306B - C1 - N - 3 - 400  
 Delivery 出荷日: 5 日目出荷

Price 価格

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台															
	ストローク (mm)															
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3□□	36,000	37,000	37,900	38,800	39,700	40,500	41,500	42,400	43,300	44,200	45,000	46,000	47,800	49,500	51,400	53,200
RS3□□B	49,500	50,500	51,400	52,300	53,200	54,000	55,000	55,900	56,800	57,700	58,500	59,500	61,300	63,000	64,900	66,700

■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	N	13,500	1
	P	24,400	3
	C	26,200	5
	D	28,900	10
P1	-	13,500	-

■ケーブル価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	N	13,500	1
	P	24,400	3
	C	26,200	5
	D	28,900	10
P1	-	13,500	-

■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.127

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価 5%	5%	10%
出荷日	通常	通常	お見積り

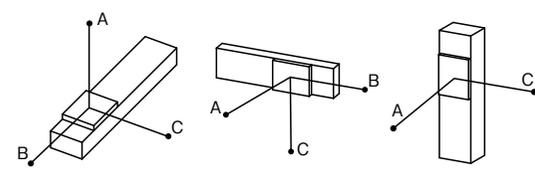
① 表示数量超えはWOSにてご確認ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がRS306-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格  
 ¥42,400 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥61,400

▲注意  
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P.508参照

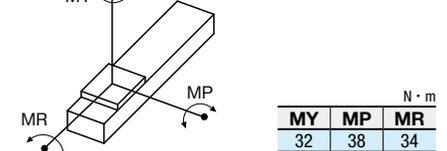
■許容オーバーハング量

- ・水平使用時
- ・壁面取付使用時
- ・垂直使用時



■静的許容モーメント

- ・モーメント図



リード	質量	mm		
		A	B	C
06	12kg	465	39	64
	10kg	442	47	78
	8kg	480	61	100
12	8kg	573	83	136
	6kg	403	56	88
	4kg	399	76	118
20	4kg	500	118	179
	6kg	352	71	104
	4kg	366	109	148

■最高速度 (mm/sec) ①各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルシミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)			
		50~600	650	700	750 800
RS3	06	300 (250)	280 (250)	250	220 190
	12	400~600 (500)	560 (500)	500	440 380
	20	350~1000	933	833	733 633

① ( ) 数値は垂直使用時の場合です。  
 ② ストロークが650mmを超え、動作領域によってはボールねじの共振が発生する場合があります。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

<価格例>左記型式の価格です。  
 (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) +  
 ¥55,900 + ¥13,500 + ¥5,500 +  
 (グリス変更価格) + (原点位置変更価格) = 合計購入価格  
 ¥4,500 + ¥0 = ¥79,400

Alterations	Alteration 追加加工									
	型式	コントローラ種類	入出力種類	ケーブル長さ	ストローク	(G・E...etc.)				
GRIS変更	RS306B	C1	N	3	400	G-E				
原点位置変更										
ハンディターミナル標準仕様										
ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様										
サポートソフトUSB通信ケーブル付										
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付										
I/Oケーブル										
デジチェーン接続用ケーブル										
取扱説明書										
本体樹脂色変更										

① オプション品を単品にてご購入の場合は、P.537をご参照ください。② 追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。  
 ③ ボイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ⑤ I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

# 単軸ロボット RS3 -モーター折返しタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。  
 ① P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE  
対応

② CEマーキング注意事項参照 P.506

③ CADデータフォルダ名 : 07\_Actuator

ロボット本体 (写真はモーター左側取付)  
ケーブル  
コントローラ  
取説説明CD-ROM

■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

コントローラ 入出力仕様		
△付属品	NPN, PNP	CC-Link DeviceNet
	取説説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ	CC-Linkコネクタ/DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	-	-	アルマイト

■一般仕様

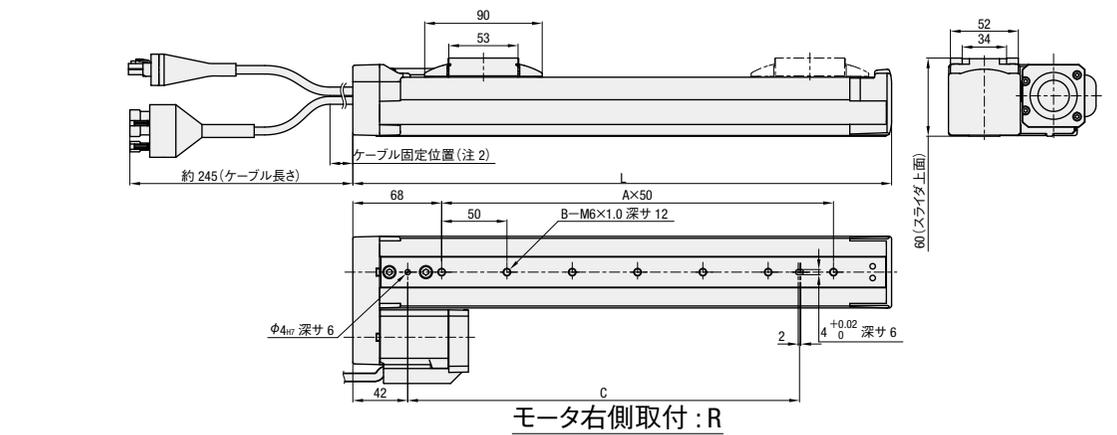
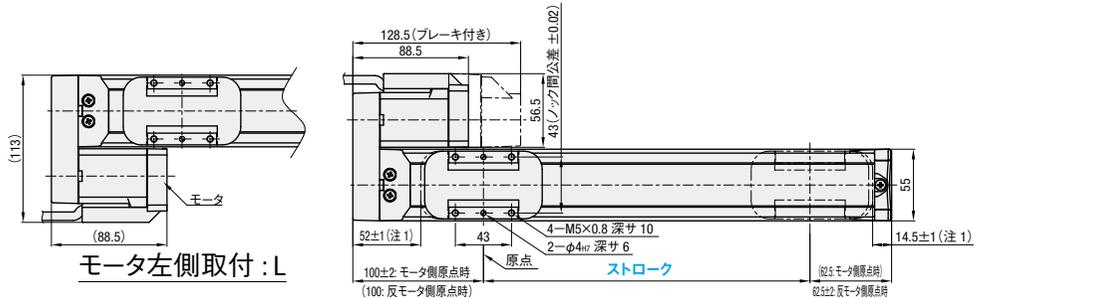
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

RoHS

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		最大押付力 (N)	ストローク (mm)	最高速度 (注) (mm/sec)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RS3	06	±0.02	12	4	120	50~800 (50ピッチ)	300~190	10,000km以上	DC24V ±10%	255点
	12		8	2	60	600~380				
	20		6	-	36	1000~633				

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



注1. 両端からのメカストップによる停止位置です。  
 注2. ケーブルに負荷が掛からないよう、本体端面より80mm以内で結束バンドにて固定してください。  
 注3. ケーブルの最小曲げ半径はR30です。  
 注4. ブレーキなしの質量です。ブレーキ付きはブレーキなしの質量より0.2kg重くなります。  
 注5. ストロークが650mmを超え、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は右記の表に示す最高速度を目安としてプログラム上で速度を下げる調整をしてください。  
 注6. ベルトカバーは左右非対称です。モーター取付け方向の変更を行った場合、カバーは取り付きません。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
RS3	L (mm)	212.5	262.5	312.5	362.5	412.5	462.5	512.5	562.5	612.5	662.5	712.5	762.5	812.5	862.5	912.5	962.5	
	A	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	
	B	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	
	C (mm)	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500	500
	質量 (kg)	1.7	1.9	2.1	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	

④ ブレーキ付の質量は0.2kg重くなります。

Type	型式		選択				
	リード (mm)	ブレーキ有無 (①)	モータ取付方向	コントローラ種類 (②)	入出力種類	ケーブル長さ (m)	ストローク (mm)
RS3	06	無: 無記入 有: B	右取付: R 左取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~800 (指定50mm単位)
	12						
	20						

① 垂直使用時はブレーキ有をご選定ください。リード20はブレーキ無のみ選択可。② パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク

RS306B - L - C1 - N - 3 - 400

RS306B - L - P1 - - - 3 - 400 (コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

8 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台															
	ストローク (mm)															
RS3	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3	47,000	48,000	48,900	49,800	50,700	51,500	52,500	53,400	54,300	55,200	56,000	57,000	58,800	60,500	62,400	64,200
RS3	60,500	61,500	62,400	63,300	64,200	65,000	66,000	66,900	67,800	68,700	69,500	70,500	72,300	74,000	75,900	77,700

■ケーブル価格

種類	入出力種類	¥基準単価 1~5台	
		ケーブル長さ (m)	¥基準単価 1~5本
C1	N	1	5,500
	P	3	5,500
	C	5	7,300
	D	10	14,500
	P1	-	13,500

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格となります  
 <例>注文型式がRS306-L-C1-N-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)=合計購入価格  
 ¥53,400 + ¥13,500 + ¥5,500 = ¥72,400

■許容オーバーハング量

- 水平使用時
- 壁面取付使用時
- 垂直使用時

■静的許容モーメント

- モーメント図

	MY	MP	MR
N・m	32	38	34

■最高速度 (mm/sec) ⑤各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイトタイムシミュレータにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)				
		50~600	650	700	750	800
RS3	06	300 (250)	280 (250)	250	220	190
	12	400~600 (500)	560 (500)	500	440	380
	20	350~1000	933	833	733	633

⑥ ストロークが650mmを超えると、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

Alteration 追加加工

型式 - モータ取付方向 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)

RS306B - L - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	Spec.	¥1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵タイプに変更します。 (日本精工製L2)	4,500
原位置変更	E	原位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P537	34,300
ハンディターミナルデボンスイッチ付仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P537	56,800
サポートソフトUSB通信ケーブル付	S	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P537	17,700
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	R	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P537	14,000
I/Oケーブル	T/TP	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P537	1,900/2,800
デザインチェーン接続用ケーブル	C	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P537	3,200
取扱説明書	MJ5/KJ3/KJ4	取扱説明書を付属します。ロボ本体用MJ5: ¥3,000 ロボ本体用KJ3: ¥3,600 KJ4: ¥2,000	2,000~3,600
本体樹脂色変更	BC	ロボット樹脂色を黒色に変更します。	500

⑦ オプションを単品にてご購入の場合P537 ⑧ 追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。  
 ⑨ ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑩ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ⑪ I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

⑦ 単軸ロボットアクチュエータ



# 単軸ロボット RSH2 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。  
 ① P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。TEL: 03-5805-7088

CE  
対応

●CEマーキング注意事項参照 P506

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator



■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル/バッテリー/ノイズフィルタ

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/EXTコネクタ/タミコネクタ		
	—	CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ベースフレーム	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
材質	アルミ	鉄	アルミ	アルミ
表面処理	アルマイト	—	アルマイト	アルマイト

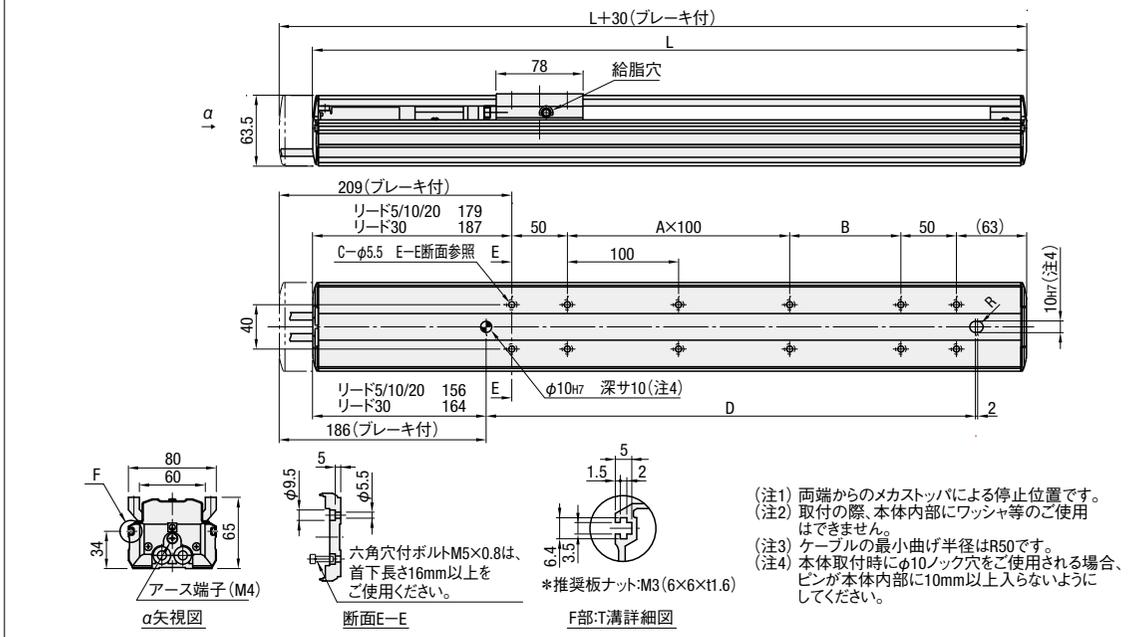
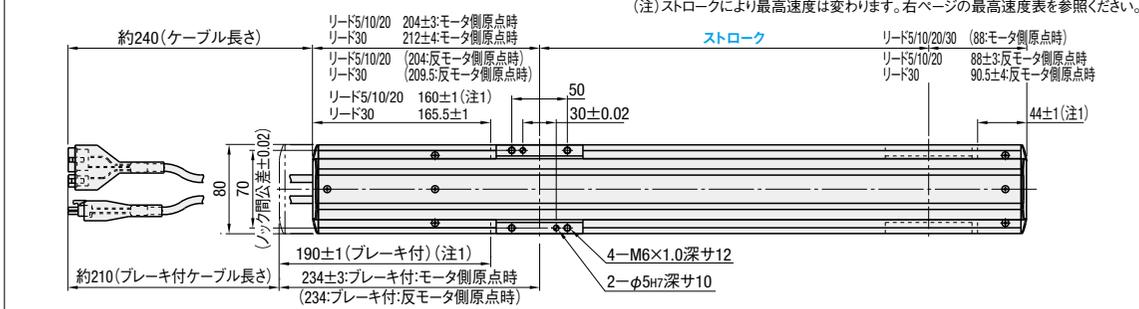
■一般仕様

ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ15 (C7転造)	ACサーボ 100W	レゾルバ	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P531~536 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)	定格推力 (N)	最高速度 (注)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSH2	05	±0.01	水平	339	300~120	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		垂直	169	600~240				
	20		水平	84	1200~480				
	30		垂直	56	1800~720				



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH2	L(リード5/10/20)	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342
	L(リード30)	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350
	A	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
	B(mm)	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100
	C	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
	D(mm)	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140
	質量 (kg)	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5

Type	型式		選択					
	リード (mm)	ブレーキ有無 (●1)	コントローラ種類 (●2)	入出力種類	ノイズフィルタ有無 (●3)	ケーブル	ストローク (mm)	
RSH2	05	無: 無記入 有: B	仕様 電源 AC100~115V AC200~230V	770V用 子付型別付 インクリメンタル	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	無: F0 有: F1 仕様 P538	標準 耐屈曲 3.5m: R3 5m: R5 10m: R10	150~1050 (指定50mm単位)
	10							
	20							
	30							

① 垂直使用時はブレーキ有無をご確認ください。(リード30のブレーキ有無はご選定できません)  
 ② コントローラはそれぞれの仕様パラメータを設定して出荷します。また、データ保存用バッテリーはRoHS指令対象外製品です。  
 ③ 本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

Order 注文例: 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ種類 - ケーブル - ストローク

RSH205B - C22A - N - F1 - 3 - 400

Delivery 出荷日: 5 日目出荷

Price 価格

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台									
	ストローク (mm)									
RSH2	150/200	250/300	350/400	450/500	550/600	650/700	750/800	850/900	950/1000	1050
RSH2	126,000	130,500	135,000	139,500	144,000	148,500	153,000	157,500	162,000	166,500
RSH2	153,000	157,500	162,000	166,500	171,000	175,500	180,000	184,500	189,000	193,500

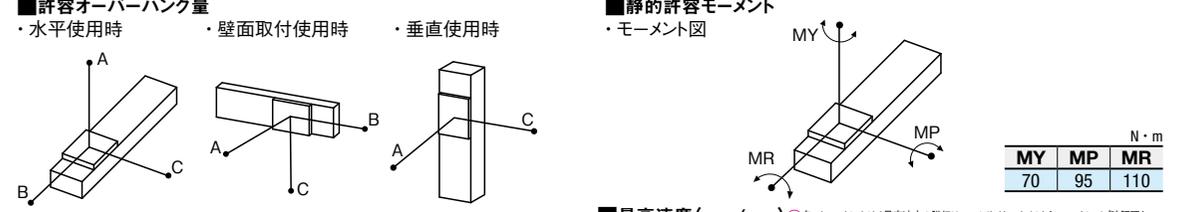
■ケーブル価格

種類	¥基準単価 1~5台	
	C21A/C22A	C21B/C22B
入出力	52,300	49,500
N	63,200	60,400
P	65,000	62,200
C	67,700	64,900

■ノイズフィルタ価格

種類	¥基準単価 1~5台	
	標準	耐屈曲
ケーブル	8,200	11,000
3	10,900	14,500
5	18,200	23,600
10		

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります  
 <例>注文型式がRSH205-C22A-N-F1-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格  
 ¥135,000 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥198,800



■最高速度 (mm/sec) 各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレーターにてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)									
		150~600	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
RSH2	05	300	225	195	195	180	165	150	135	120	
	10	600	510	450	390	360	330	300	270	240	
	20	1020~1200	1020	900	780	720	660	600	540	480	
	30	774~1800	1530	1350	1170	1080	990	900	810	720	

①オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けてください。

＜価格例＞左記型式の価格です。  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ノイズフィルタ価格)+  
 ¥162,000 + ¥52,300 + ¥3,300 +  
 (ケーブル価格)+(グリス変更価格)+(原点位置変更価格)=合計購入価格  
 ¥8,200 + ¥4,500 + ¥0 = ¥230,300

Alteration 追加加工

Alterations	G	E	H	D	S	R	T	C	MJ5/KJ3
グリス変更	原位置変更	原位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P537	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P537	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P537	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P537	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P537	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P537	取扱い説明書 MJ5: 本体 KJ3: コントローラ (C21/C22)
Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200	3,000/3,600

②オプション品を単品にてご購入の場合は、P537をご参照ください。③追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。  
 ④ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑤パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

7  
単軸  
ロボット  
ユニット

# 単軸ロボット RSH3 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。  
 ●P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE  
対応

●CEマーキング注意事項参照 P.506

●CADデータフォルダ名 : 07\_Actuator



■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル/(バッテリー)/(ノイズフィルタ)

■付属品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/EXTコネクタ/ダミーコネクタ		
		CC-Linkコネクタ	DeviceNetコネクタ

■ロボット材質/表面処理

構成部品	ベースフレーム	ガイドレール	スライダ	サイドカバー
□材質	アルミ	鉄	アルミ	アルミ
□表面処理	アルマイト	-	アルマイト	アルマイト

■一般仕様

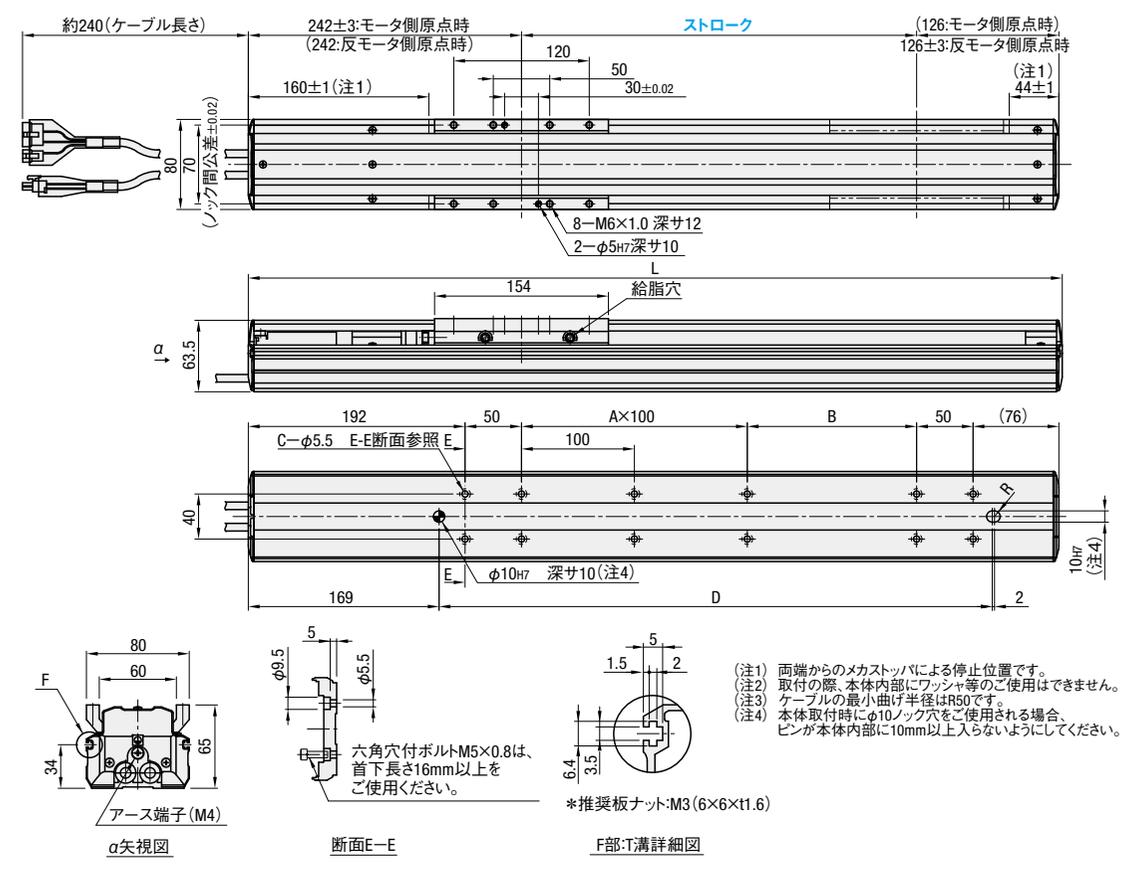
ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ15 (C7転造)	ACサーボ 100W	レゾルバ	0~40℃・35~85%RH (結露無きこと)

コントローラ仕様 P531~536 クリーン仕様はWeb掲載です。

■基本仕様

Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg) 水平	定格推力 (N)	最高速度 (注) (mm/sec)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ 入力電源	最大位置決め点数
RSH3	05	±0.01	80	339	300~105	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	AC100~115V AC200~230V ±10%	255点
	10		60	169	600~210				
	20		30	84	1200~420				

(注) ストロークにより最高速度は変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



■寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク (mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH3	L (mm)	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418
	A (mm)	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9
	B (mm)	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150
	C (mm)	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
	D (mm)	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190
	質量 (kg)	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.7	10.0	10.3

型式	リード (mm)	選択					
		コントローラ種類 (注1)	入出力種類	ノイズフィルタ有無 (注2)	ケーブル	ストローク (mm)	
RSH3	05	仕様 電源 AC100~115V AC200~230V	アプリアウト仕様 (データ保存用バッテリー付)	NPN : N PNP : P CC-Link : C DeviceNet : D	無 : F0 有 : F1 仕様 P538	標準 耐屈曲 3.5m : R3 3.5m : R3 5m : R5 5m : R5 10m : R10 10m : R10	150~1050 (指定50mm単位)
	10		C21A		C21B		
	20		C22A		C22B		

(注1) コントローラはそれぞれの仕様にパラメータを設定して出荷します。また、データ保存用バッテリーはRoHS指令対象外製品です。  
 (注2) 本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。

Order 注文例

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル - ストローク

RSH305 - C22A - N - F1 - 3 - 400

Delivery 出荷日

5 日目出荷

Price 価格

注意

本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリーに柔軟に対応できるよう、内部の主電源遮断回路を構築してあります。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例 P508参照

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価 1~5台									
	ストローク (mm)									
RSH3	150/200	250/300	350/400	450/500	550/600	650/700	750/800	850/900	950/1000	1050
	144,000	148,500	153,000	157,500	162,000	166,500	171,000	175,500	180,000	184,500

■コントローラ価格

種類	¥基準単価 1~5台	
	C21A/C22A	C21B/C22B
入出力	アプリアウト仕様 (データ保存用バッテリー付)	インクリメンタル仕様
N	52,300	49,500
P	63,200	60,400
C	65,000	62,200
D	67,700	64,900

■ケーブル価格

ケーブル (標準)	¥基準単価 1~5本	
	ケーブル (耐屈曲)	¥基準単価 1~5本
3	R3	11,000
5	R5	14,500
10	R10	23,600

■ノイズフィルタ価格

ノイズフィルタ有無	¥基準単価 1~5台
無 : F0	0
有 : F1	3,300

■数量スライド価格 (注1円未満切り捨て) P127

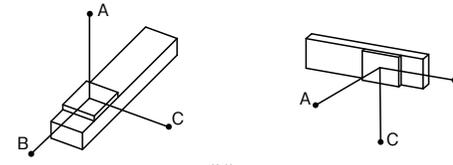
数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価 5%	10%	
出荷日	通常 お見積り		

●表示数量超えはWOSにてご確認ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります  
 <例>注文型式がRSH305-C22A-N-F1-3-400の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格  
 ¥153,000 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥216,800

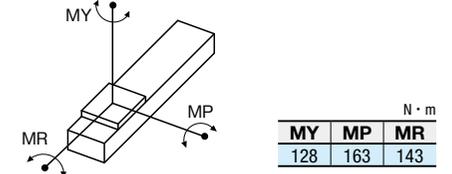
■許容オーバーハング量

・水平使用時 ・壁面取付使用時



■静的許容モーメント

・モーメント図



リード	質量	mm		
		A	B	C
05	80kg	601	20	17
	60kg	714	34	29
	40kg	851	63	54
	20kg	1094	148	127
	60kg	382	30	25
10	40kg	479	57	47
	20kg	629	137	111
	30kg	279	70	50
	20kg	334	116	81
	10kg	573	256	176
20	80kg	0	0	0
	60kg	0	0	0
	40kg	22	26	604
	20kg	96	112	1005
	60kg	0	0	0
10	40kg	15	19	270
	20kg	80	99	545
	30kg	20	29	160
	20kg	53	75	255
	10kg	147	215	515

■最高速度 (mm/sec) ●各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイタルタイムメニュー外にてご確認ください。

Type	リード (mm)	ストローク (mm)																		
		150-200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
RSH3	05	300	255	225	195	180	165	150	135	120	105									
	10	600	510	450	390	360	330	300	270	240	210									
	20	1020~1200	1020	900	780	720	660	600	540	480	420									

●ストロークが650mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります (危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

●オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途荷重質量を受けてください。

Alteration 追加加工

型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル - ストローク - (G・E...etc.)

RSH305 - C22A - N - F1 - 3 - 400 - G-E

Alterations	Code	Spec.	¥/1Code
グリス変更	G	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L2)	4,500
原点位置変更	E	原点位置を反モータ側に変更します。	無料
ハンディターミナル標準仕様	H	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P537	34,300
ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様	D	ハンディターミナルデッドマンスイッチ仕様を付属します。仕様 P537	56,800
サポートソフトUSB通信ケーブル付	S	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P537	17,700
サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	R	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P537	14,000
I/Oケーブル	T	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様 P537	1,900
ディジーチェーン接続用ケーブル	C	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P537	3,200
取扱説明書	MJ5/KJ3	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コントローラ用 KJ3: ¥3,600	3,000/3,600

●オプション品を単品にてご購入の場合は、P537をご参照ください。 ●追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ●ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。  
 ●パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

7 単軸ロボット  
アクチュエータ

# 単軸ロボット RSH4 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。  
 ①P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE  
対応

②CEマーキング注意事項参照 P.506

③CADデータフォルダ名 : 07\_Actuator

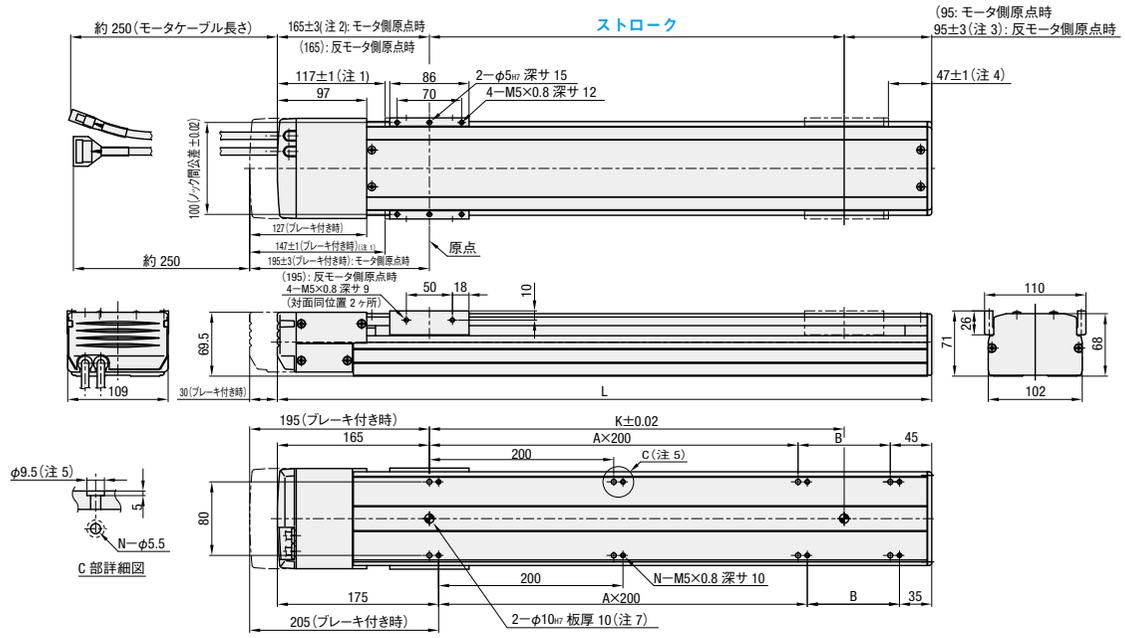


コントローラ仕様 P531~536

### 基本仕様

Type	リード(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	最大可搬質量(kg)		定格推力(N)	最高速度(注)(mm/sec)	ストローク(mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
			水平	垂直						
RSH4	05	±0.01	60	20	339	~300	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		40	10	169	~600				
	20		20	4	84	~1200				
	30		15	-	56	~1800				

(注)可搬質量により、最高速度が変わります。右ページの最高速度表をご参照ください。



- 注1. 両端からのメカストップ位置です。  
 注2. ハイリード(リード30)の場合、167.5±4になります。  
 注3. ハイリード(リード30)の場合、95±4になります。  
 注4. ハイリード(リード30)の場合、44.5±1になります。  
 注5. 本体取付の際、φ9.5ザグ穴にワッシャ等のご使用はできません。  
 注6. モータケーブルの最小曲げ半径はR50です。  
 注7. 本体取付時にφ10ノック穴をご使用される場合、ピンが本体内部に10mm以上入らないようにしてください。

### 寸法・質量

Type	寸法・質量	ストローク(mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH4	L(mm)	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310
	B(mm)	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
	A	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
	K(mm)	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
	質量(kg)	5.5	5.7	5.8	6.2	6.5	6.9	7.3	7.7	8.1	8.5	8.8	9.2	9.6	10.0	10.4	10.8	11.1	11.5	11.9

④ブレーキ付の質量は0.6kg重くなります。

Type	型式		選択						
	リード(mm)	ブレーキ有無(注1)	コントローラ種類(注2)	入出力種類	ノイズフィルタ有無(注3)	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)	再生装置(注4)	
RSH4	05	無:無記入 有:B	NPN:P CC-Link:C DeviceNet:D	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	無:F0 有:F1 仕様P538	標準:耐屈曲 3.5m:R3 5m:R5 10m:R10	150~1050 (指定50mm単位)	RGT ⑤垂直使用時 ストロークが 700mm以上 の場合必ず 選択して下さい。	
	10								
	20								
	30								

(注1)垂直使用時はブレーキ有無をご確認ください。(リード30のブレーキ有はご選定できません)  
 (注2)コントローラはそれぞれの仕様パラメータを設定して出荷します。また、データ保存用バッテリーはRoHS指令対象外製品です。  
 (注3)本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。  
 (注4)再生装置の詳細はWebにてご確認ください。「EXRS-RGT」で検索してください。

Order 注文例  
 RSH420B - C22A - N - F1 - 3 - 200  
 Delivery 8 日目出荷

型式	¥基準単価 1~5台									
	ストローク(mm)									
RSH4□□	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050
RSH4□□	143,200	148,500	154,000	159,400	164,800	170,200	175,500	181,000	186,400	191,800
RSH4□□B	170,200	175,500	181,000	186,400	191,800	197,200	202,500	208,000	213,400	218,800

種類	¥基準単価 1~5台	
	C21A/C22A アブソリュート仕様 (データ保存用バッテリー付)	C21B/C22B インクリメンタル 仕様
出力	52,300	49,500
N	63,200	60,400
P	65,000	62,200
C	67,700	64,900

ケーブル	¥基準単価 1~5本	
	標準	耐屈曲
3	8,200	11,000
5	10,900	14,500
10	18,200	23,600

⑥再生装置価格は¥22,500です。  
 価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります。  
 <例>注文型式がRSH420-C22A-N-F1-3-200の場合:  
 (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格  
 ¥148,500 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥212,300

⑦許容オーバーハング量  
 ・水平使用時  
 ・壁面取付使用時  
 ・垂直使用時

⑧静的許容モーメント  
 ・モーメント図

⑨注意  
 本コントローラにはお客様の要求する安全カテゴリーに柔軟に対応できるように、内部の主電源遮断回路を排除しております。必ず外部に主電源遮断回路を構築し、非常停止回路を形成してください。回路例P508参照

Type	リード(mm)	最高速度(mm/sec) ⑩各ストロークにおける最高速度の詳細はWEBのサイクルタイムシミュレータにてご確認ください。							
		150~700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH4	05	300	240	195	150	135			
	10	600	480	390	300	270			
	20	800~1200	960	780	600	540			
	30	800~1800	1440	1170	900	810			

⑪オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けてください。  
 <価格例>左記型式の価格です。  
 (ロボット本体)+(コントローラ)+(ケーブル)+(ノイズフィルタ)+  
 ¥175,500 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 +  
 (グリス変更)+(原点位置変更) = 合計購入価格  
 ¥4,500 + ¥0 = ¥243,800

Alterations	グリス変更	ハンディターミナル標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様	サポートソフトUSB通信ケーブル付	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル	デジチェーン接続用ケーブル	取扱説明書
Code	G	E	H	D	S	R	T	C
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L62)	原点位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P537	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P537	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P537	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P537	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P537	複数のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P537
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200
								3,000/3,600

⑫オプション品を単品にてご購入の場合P537  
 ⑬追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ⑭ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。  
 ⑮パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

⑰単軸ロボット

# 単軸ロボット RSH5 -ストレートタイプ-



●必要なオプションは追加加工で選定可能です。  
 ②P507~508 単軸ロボット構成図をご確認ください。  
 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。 TEL : 03-5805-7088

CE  
対応

③CEマーキング注意事項参照 P506

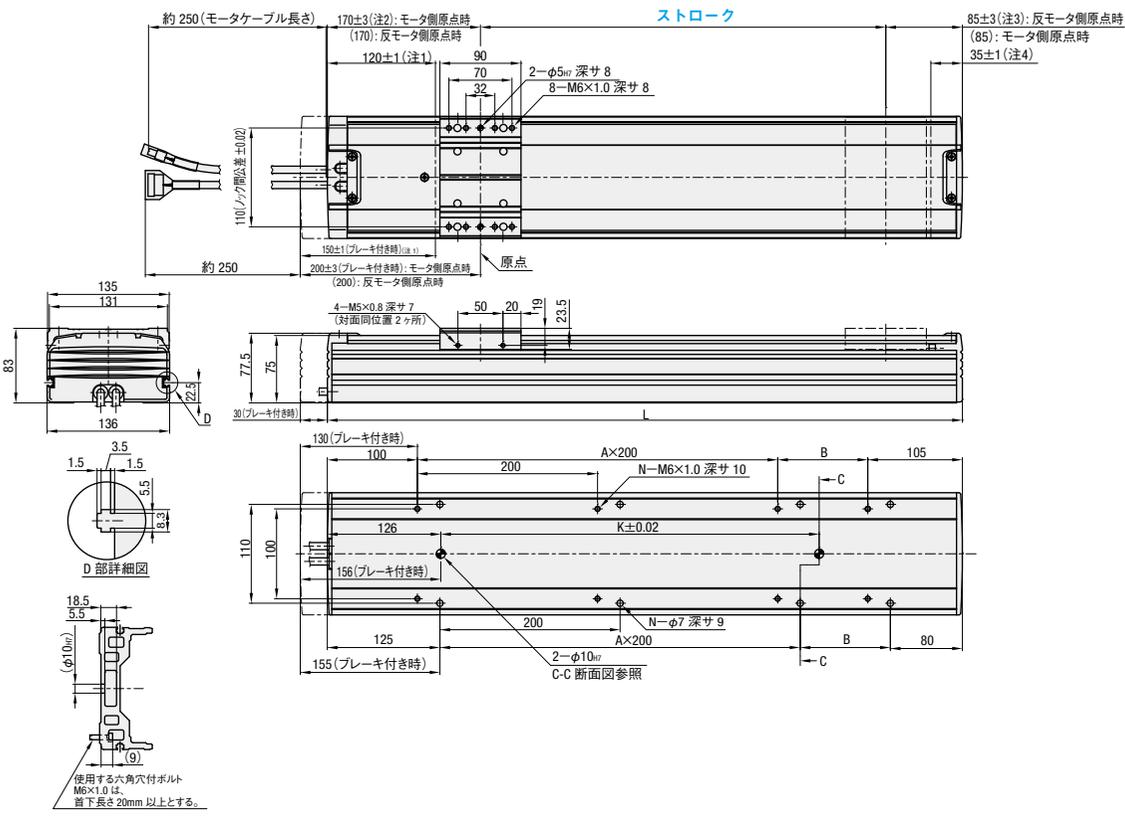
④CADデータフォルダ名 : 07\_Actuator



コントローラ仕様 P531~536

■基本仕様										
Type	リード (mm)	繰返し位置決め精度 (mm)	最大可搬質量 (kg)		定格推力 (N)	最高速度 (注) (mm/sec)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSH5	05	±0.01	水平	垂直	339	~300	150~1050 (50ピッチ)	10,000km以上	単相AC 100~115V 200~230V ±10%	255点
	10		80	20	169	~600				
	20		30	4	84	~1200				
	30		15	—	56	~1800				

(注) 可搬質量により、最高速度が変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



注1. 両端からのメカストップ位置です。  
 注2. ハイリッド(リード30)の場合、172.5±4になります。  
 注3. ハイリッド(リード30)の場合、85±4になります。  
 注4. ハイリッド(リード30)の場合、32.5±1になります。  
 注5. モーターケーブルの最小曲半径はR50です。

■寸法・質量		ストローク (mm)																		
Type	寸法・質量	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH5	L (mm)	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305
	B (mm)	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
	A	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	5	5
	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
	K (mm)	240	240	240	240	420	420	420	420	600	600	600	600	780	780	780	780	960	960	960
	質量 (kg)	6.2	6.9	7.5	8.2	8.8	9.5	10.1	10.8	11.4	12.1	12.6	13.4	13.9	14.6	15.2	15.9	16.5	17.2	17.8

① プレーキ付の質量は0.7kg重くなります。

型式		選択									
Type	リード(mm)	プレーキ有無(①)	コントローラ種類				入出力種類	ノイズフィルタ有無(③)	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)	再生装置(④)
RSH5	05	無:無記入 有:B	仕様 電源 AC100~115V AC200~230V	アプリアー仕様 (データ保存用バッテリー付)	インクリメンタル 仕様	NPN:P CC-Link:C DeviceNet:D	無:F0 有:F1 仕様P538	標準	耐屈曲	150~1050 (指定50mm単位)	RGT ⑤垂直使用時ストロークが700mm以上の場合は必ず選択して下さい。
	10			C21A	C21B			5m:R3	3.5m:R3		
	20			C22A	C22B			5m:R5	10m:R10		
	30							10m:R10			

① 垂直使用時はプレーキ有をご選定ください。(リード30のプレーキ有はご選定できません) ② コントローラはそれぞれの仕様にパラメータを設定して出荷します。また、データ保存用バッテリーはRoHS指令対象外製品です。③ 本機種にはノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照ください。④ 再生装置の詳細はWebにてご確認ください。EXRS-RGTにて検索してください。

Order 注文例: 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ仕様 - ケーブル長さ - ストローク  
 RSH520B - C22A - N - F1 - 3 - 200  
 Delivery 出荷日: 8 日目出荷

型式	¥基準単価 1~5台									
	ストローク (mm)									
RSH5	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050
RSH5	157,500	164,800	172,000	179,200	186,400	193,500	200,800	208,000	215,200	222,400
RSH5	184,500	191,800	199,000	206,200	213,400	220,500	227,800	235,000	242,200	249,400

■コントローラ価格		■ケーブル価格		■ノイズフィルタ価格	
種類	¥基準単価 1~5台	ケーブル (標準)	¥基準単価 1~5本	ケーブル (耐屈曲)	¥基準単価 1~5本
入出力	C21A/C22A アプリアー仕様 (データ保存用バッテリー付) 仕様	C21B/C22B インクリメンタル仕様	3	R3	11,000
N	52,300	49,500	5	R5	14,500
P	63,200	60,400	10	R10	23,600
C	65,000	62,200	■再生装置価格		
D	67,700	64,900	再生装置	¥基準単価 1~5台	
			RGT 22,500		

⑤ 再生装置付きは+¥22,500です。価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ノイズフィルタ価格の合計価格となります。<例>注文型式がRSH520-C-22A-N-F1-3-200の場合: (ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格 ¥164,800 + ¥52,300 + ¥8,200 + ¥3,300 = ¥228,600

■許容オーバーハング量  
 ・水平使用時  
 ・壁面取付使用時  
 ・垂直使用時

■静的許容モーメント  
 ・モーメント図

	MY	MP	MR
232	233	204	

■最高速度 (mm/sec)		ストローク (mm)							
Type	リード (mm)	150~700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH5	05	300	240	195	150	135			
	10	600	480	390	300	270			
	20	1000~1200	960	780	600	540			
	30	900~1800	1440	1170	900	810			

⑥ ストロークが750mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整をしてください。

⑦ オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けて下さい。  
 Alteration 追加加工: 型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ仕様 - ケーブル長さ - ストローク - (G・E...etc.)  
 RSH520B - C22A - N - F1 - 3 - 200 - G-E

Alterations	原位置変更	標準仕様	ハンディターミナル デッドマンスイッチ付仕様	ハンディターミナル デッドマンスイッチ付仕様	サポートソフト USB通信ケーブル付	サポートソフト D-Sub通信ケーブル付	I/Oケーブル 接続用ケーブル	取扱説明書
Code	G	E	H	D	S	R	T	C
Spec.	グリスを低発塵グリスに変更します。(日本精工製L2)	原位置を反モータ側に変更します。	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P537	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P537	サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様P537	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様P537	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様のケーブルが必要です。最大16台まで接続可能。仕様P537	取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,000 コントローラ用 KJ3: ¥3,600
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200
¥/1Code	4,500	無料	34,300	56,800	17,700	14,000	1,900	3,200

⑧ オプション品を単品にてご購入の場合 P537 ⑨ 追加加工にてご購入いただく方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。⑩ ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。⑪ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

⑦ 単軸ロボット アクチュエータ

## EXRS-C1

ステッピング・モータ搭載RS/RSD/RSDGシリーズ専用ポジション・コントローラ

### 新標準搭載 デジチェーン機能

コントローラ種類とは関係なく、  
最大16台までデジチェーン  
機能付きコントローラとライン型  
接続が可能になりました!



ポジション・コントローラ EXRS-C1

## EXRS-P1

ステッピング・モータ搭載RS/RSD/RSDGシリーズ専用パルス列入力コントローラ

### 新登場 パルス列入力タイプ

従来のミスミ単軸ロボットを  
パルス列信号入力にて  
操作が可能に!

### 標準搭載 デジチェーン機能



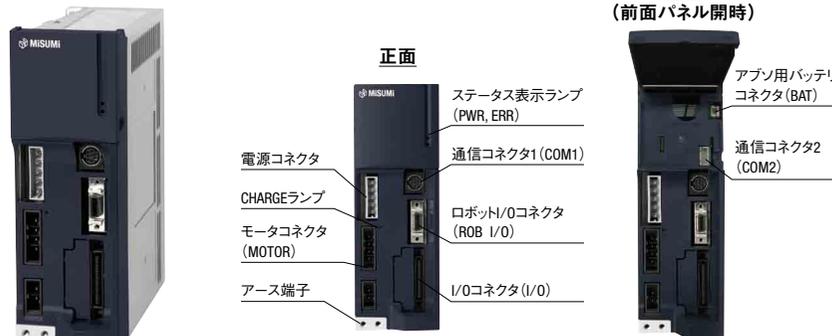
パルス列入力用コントローラ EXRS-P1

## EXRS-C2

ACサーボモータ搭載RSH/RSF/RSBシリーズ専用ポジション・コントローラ

### 新標準搭載 デジチェーン機能

コントローラ種類とは関係なく、  
最大16台までデジチェーン  
機能付きコントローラとライン型  
接続が可能になりました!



EXRS-C2 ポジション・コントローラ

### ■EXRS-C1/EXRS-P1共通基本情報

制御軸数	1軸(ポイント点数: 225点)
制御可能ロボット	ステッピングモータ搭載RSシリーズ、RSDシリーズ、RSDGシリーズ、および、RSクリーンタイプ【ウェブ掲載品】のロボット本体制御用
最大消費電力	70VA~110VA
入力電源	DC24V±10%(要外部電源) 推奨外部電源: ミスミ型式 EST20-24-100
外形寸法/本体質量	W30(幅)mm×H162(高)mm×D82(奥)mm/約200g
制御方式	閉ループ ベクトル制御方式
位置検出方式	レゾルバ型回転・角度センサ(分解能20480パルス/回転)
原点復帰方式	突き当て方式(その他の方式には不対応)
外部通信方式	RS-232C通信ポートをCOM1に標準搭載、デジチェーン通信ポートをCOM2に標準搭載
使用温度/湿度	0~40℃/35~85%RH(結露なきこと)
保存温度/湿度	-10~65℃/10~85%RH(結露なきこと)
雰囲気	直射日光のあたらない屋内。腐食・可燃性ガス、オイルミスト、塵埃なきこと。
耐振動	XYZ各方向 10~57Hz 片振幅 0.075mm 57~150Hz 9.8m/s <sup>2</sup>
ポイント・トレース 編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ) : ミスミ型式 EXRS-ST1、又は、EXRS-ST2 ハンディターミナル : ミスミ型式 EXRS-H1、又は、EXRS-HD1

### ■EXRS-P1仕様

RS-P1パルス列指令入力	ラインドライバ: 500kpps以下
	オープンコレクタ: 100kpps以下(DC5~24V±10%)
編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ): ミスミ型式 EXRS-ST1、又は、EXRS-ST2
	◎ハンディターミナルでEXRS-P1をご使用になることができません。

### ■EXRS-C2 基本情報

制御軸数	1軸(ポイント点数: 225点)
制御可能ロボット	ACサーボモータ搭載RSHシリーズ、RSFシリーズ、RSBシリーズ、および、RSHクリーンタイプ【ウェブ掲載品】のロボット本体制御用
内部電源容量	400VA
入力電源	単相AC100~115V±10%(50/60Hz): 対象型式 EXRS-C21A/B 単相AC200~220V±10%(50/60Hz): 対象型式 EXRS-C22A/B (プレーキ付単軸ロボット選択の場合は、別途外部DC24V電源が必要になります。)
外形寸法/本体質量	W58(幅)mm×H162(高)mm×D131(奥)mm/約900g
制御方式	閉ループ ベクトル制御方式
位置検出方式	レゾルバ型回転・角度センサ(分解能16384パルス/回転)
原点復帰方式	突き当て方式(センサ方式のオプション有 特注対応でのご案内)
外部通信方式	RS-232C通信ポートをCOM1に標準搭載、デジチェーン通信ポートをCOM2に標準搭載。 I/Oパラレル通信、CC-LINK、又はDeviceNetのいずれから専用ポートを選択可能。
使用温度/湿度	0~40℃/35~85%RH(結露なきこと)
保存温度/湿度	-10~65℃/10~85%RH(結露なきこと)
雰囲気	直射日光のあたらない屋内。腐食・可燃性ガス、オイルミスト、塵埃なきこと。
耐振動	XYZ各方向 10~57Hz 片振幅 0.075mm 57~150Hz 9.8m/s <sup>2</sup>
ポイント・トレース 編集/運用方法	RS-Manager(アールエス・マネージャ) : ミスミ型式 EXRS-ST1 または、EXRS-ST2 ハンディターミナル : ミスミ型式 EXRS-H1 または、EXRS-HD1

### ■ロボット機種対応表

EXRS-C1 EXRS-P1	RS1 RS2 RS3 RSD1 RSD2 RSD3 RSDG1 RSDG2 RSDG3
(各ステップモータ搭載のRSシリーズ折り返しタイプにも対応します)	
EXRS-C21A/B EXRS-C22A/B	RSH1 RSH2 RSH3 RSH4 RSH5 RSF4 RSB1 RSB2
(100V対応/200V対応コントローラのどちらでも、ACサーボモータ搭載単軸ロボットに対応します)	

### ■注意

各コントローラは、初期設定を変更することで各種単軸ロボットに対応させることができます。その際、サポートソフトが必要になります。CC-LINK等のフィールドネットワーク設定に必要な局番変更等のパラメータ変更は、サポートソフトならびにハンディターミナルのみ可能。ステッピングモータ対応コントローラ(EXRS-C1ならびにEXRS-P1)でACサーボモータ搭載ロボットを制御することができません。ACサーボモータ対応コントローラ(EXRS-C2各種)にてステッピングモータ搭載ロボットを制御することができません。

■ステッピングモータ用



■コントローラ単体価格

型式	入出力種類	¥基準単価		¥スライド単価	
		1台	2, 3台	4, 5台	4, 5台
EXRS-C1	NPN: N	14,500	14,100	13,900	
	PNP: P	25,400	25,000	24,800	
	CC-Link: C	27,100	26,800	26,500	
	DeviceNet: D	29,900	29,500	29,300	

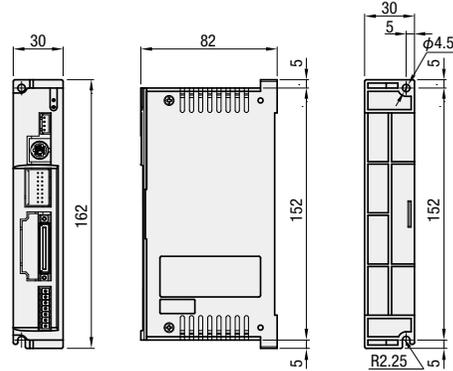
Ⓢ 表示数量超えは納期お見積り

Order 注文例  
型式: EXRS-C1 - 入出力種類: N

Delivery 出荷日  
5 日目出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3
RS 1C/2C/3C
RSD 1/2/3
RSDG 1/2/3



⚠ 注意点

- 外部電源DC24V(3A以上)はお客様にて必ずご用意ください。
- I/Oケーブルは付属しません。オプション品としてお選びください。
- 業務使用上、非常停止回路を外部に構築する必要があります。
- 単軸ロボット一式を購入される際には、コントローラも含まれますので個別に選定される必要がありません。
- コントローラ単体でのご購入の際には、対象となる単軸ロボットの型式が必要となります。
- コントローラの対象ロボットを変更される場合や、CC-LINK構成変更による局番変更の場合は、サポートソフトが必要となります。
- サービス電源は内蔵していません。

■サーボモータ用



■コントローラ単体価格

型式	入出力種類	¥基準単価		¥スライド単価	
		1台	2, 3台	4, 5台	4, 5台
EXRS-C21A/C22A	NPN: N	53,300	52,900	52,600	
	PNP: P	64,100	63,800	63,500	
	CC-Link: C	65,900	65,500	65,300	
	DeviceNet: D	68,600	68,300	68,000	
EXRS-C21B/C22B	NPN: N	50,500	50,100	49,900	
	PNP: P	61,400	61,000	60,800	
	CC-Link: C	63,100	62,800	62,500	
	DeviceNet: D	65,900	65,500	65,300	

Ⓢ 表示数量超えは納期お見積り

Order 注文例  
型式: EXRS-C21A - 入出力種類: N

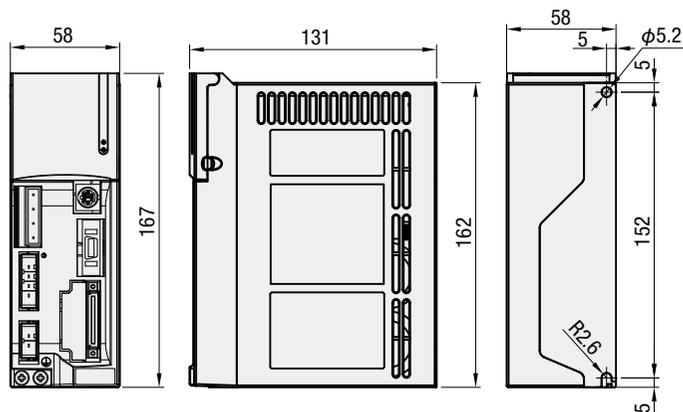
Delivery 出荷日  
5 日目出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3/4/5
RS 1C/2C/3C
RSF4
RSB 1/2

⚠ 注意点

- 外部電源DC24V(3A以上)はお客様でご用意をお願いします。ブレーキ用電源やI/O通信の電源として必要となります。
- I/Oケーブルは付属しません。オプション品としてお選びください。
- 業務使用上、非常停止回路を外部に構築する必要があります。
- 単軸ロボット一式を購入される際には、コントローラも含まれますので個別に選定される必要がありません。
- コントローラ単体でのご購入の際には、対象となる単軸ロボットの型式が必要となります。
- コントローラの対象ロボットを変更される場合や、CC-LINK構成変更による局番変更の場合は、サポートソフトが必要となります。
- サービス電源は内蔵していません。



■EXRS-C21/C22コントローラ専用EXTコネクタ信号表

ピン番号	信号名称	内容
1	+V24	メカブレーキ用電源入力 (DC電源はお客様ご用意)
2	0V	
3	ES+	非常停止入力用内部電源
4	ES1	非常停止接点1
5	ES2	非常停止接点2
6	ES-	非常停止レディ
7	MPRDY1	主電源入力準備完了出力接点 (DC24V電源はお客様ご用意)
8	MPRDY2	

入出力種類

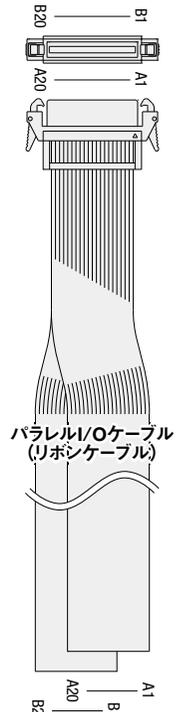
上位制御(PLC)等の仕様に合わせて下記4種類のいずれかを選択 (EXRS-C1・EXRS-C2共通仕様)

種類	説明
NPN(パラレル I/O)	入力16点、出力16点による一般的なI/Oポート。PLCからコントローラのデータを読み書きすることはできません。
PNP(パラレル I/O)	入力16点、出力16点による一般的なI/Oポート。PLCからコントローラのデータを読み書きすることはできません。
CC-LINK	CC-LINK協会によるフィールドネットワーク通信規格の名称。
DeviceNet	非営利団体ODVAによるフィールドネットワーク通信規格の名称。

■パラレルI/O制御 信号機能説明

種類	ピン番号	信号名称	意味	内容
入力	A1&A2	+COM	I/O電源入力 プラスコモン(24V)	・外部電源入力(+)端子 ・DC24±10%
	A3&A4	NC	未接続	使用しません。
	A5-A12	PINO-7	ポイント番号選択 (2進数)	・目標位置を設定されたポイント番号の指定 ・現在位置入力用のポイント番号の指定(手動モード)
	A13	JOG+	ジョグ操作(+)	・方向のインテグレーション/ジョグ移動(手動モード)
	A14	JOG-	ジョグ操作(-)	・方向のインテグレーション/ジョグ移動(手動モード)
	A15	MANUAL	手動モード	手動モード切替
	A16	ORG	原点復帰	原点復帰開始
	A17	/LOCK	インターロック	外部入力許可、移動中のOFFは減速停止します。
	A18	START	運転開始	指定ポイント番号への位置決め運転開始。
	A19	RESET	リセット	・アラームリセット ・ポイント番号出力リセット ・相対位置決め運転の残移動量クリア
A20	SERVO	サーボ ON	モータ ON/OFF	
出力	B1-B8	POUTO-7	ポイント番号出力 (2進数)	・位置決め運転で指定されたポイント番号を出力 ・アラーム発生時のアラーム番号を出力(有効/無効選択可)
	B9	OUT0	制御出力0	[パラメータ設定]により以下から任意に割付
	B10	OUT1	制御出力1	ゾーン出力・個別ゾーン・手動モード出力・原点復帰完了状態・押し付け状態・警告出力状態・位置近傍出力・移動中
	B11	OUT2	制御出力2	
	B12	OUT3	制御出力3	
	B13	BUSY	運転実行中	運転中にONします。
	B14	END	運転完了	運転結果を出力、正常完了でONします。
	B15	/ALM	アラーム	常時ON、アラーム発生時OFFします。
	B16	SRV-S	サーボ状態	モータへの電源供給時にONします。
	B17-B18	NC	未接続	使用しません。
B19-B20	-COM	I/O電源入力 マイナスコモン(0V)	・外部電源入力(-)端子 ・外部0V端子へ入れます。	

コントローラ側  
ソケット



上位制御機側  
切り落としケーブル

通信仕様

■CC-Linkネットワークボード仕様

項目	CC-Linkネットワーク仕様
通信規格	CC-Link V1.10
局種	リモートデバイス局
占有局数	1局
局番設定	1~64
通信速度設定	156Kbps 625Kbps 2.5Mbps 5Mbps 10Mbps
総延長距離	1200m 900m 400m 160m 100m
モータ用LED	RUN, ERR, SD, RD

■DeviceNetネットワークボード仕様

項目	DeviceNetネットワーク仕様
適合DeviceNet仕様	Volume 1 Release2.0/Volume 2 Release2.0
デバイスタイプ	Generic Device
MAC ID設定	0~63
通信速度設定	125Kbps 250Kbps 500Kbps
総延長距離	500m 250m 100m
モータ用LED	Module, Network

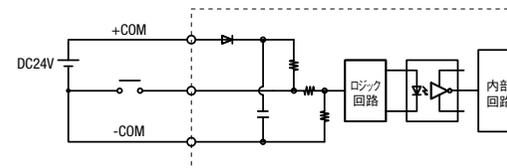
■標準COM1ポート通信仕様(RS232C)

項目	仕様
伝送速度	38400bps
データビット長	8ビット
ストップビット長	1ビット
パリティ	奇数
フロー制御	なし
通信方式	全二重通信

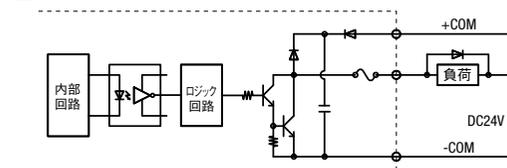
入出力回路

NPN仕様

■入力部

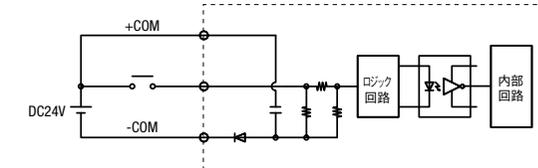


■出力部

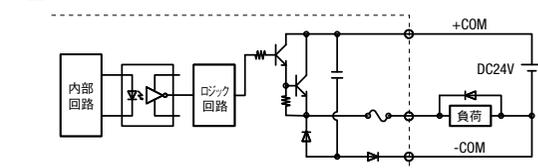


PNP仕様

■入力部



■出力部



■ステッピングモータ用



■コントローラ単体価格

型式	¥標準単価		¥スライド単価	
	1台	2,3台	4,5台	
EXRS-P1	14,500	14,100	13,900	

●表示数量越えは納期お見積り



型式  
EXRS-P1



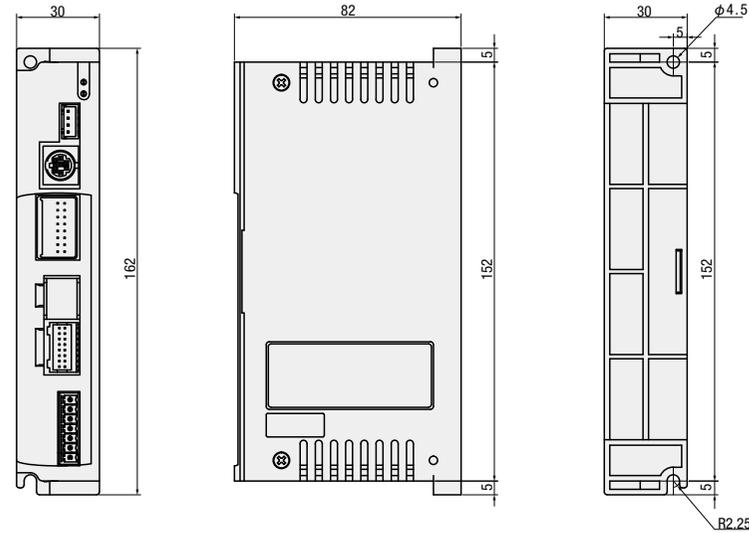
5 日日出荷

■制御対象ロボット

RS 1/2/3
RS 1C/2C/3C
RSD 1/2/3
RSDG 1/2/3

▲注意

- 外部電源DC24Vは、お客様にてご用意をお願いします。
- 業務上の使用には、非常停止回路を構築する必要があります。
- ハンディターミナル (EXRSH1/EXRS-HD) では、このコントローラは操作できません。



■入出力信号表

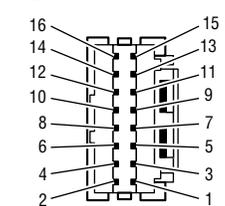
種類	信号名称	オープンコレクタ	ラインドライバ	内容
入力	OPC	オープンコレクタ用電源入力 (接続禁止)		オープンコレクタ電源入力専用 (DC5~24V±10%)
	PULS1	(接続禁止)	指令パルス入力(+)	パルス列指令の入力端子で、パラメータにより3通りの指令形態を選択可能。
	DIR1	(接続禁止)	指令方向入力(+)	・A相/B相入力
	PULS2	指令パルス入力	指令パルス入力(-)	・パルス/符号入力
	DIR2	指令方向入力	指令方向入力(-)	・CW/CCW入力
	ORG	原点復帰		ON信号にて原点復帰開始。OFF信号にて停止。
	RESET	リセット		アラームリセット
出力	SREVO	サーボON		ON信号にてモータ電源供給。OFF信号にて電源供給停止。
	ORG-S	原点復帰完了状態		原点復帰完了にてON信号を出力
	IN-POS	位置決め完了		偏差カウンタの溜まりパルスが指定値の範囲内となる時、ON信号を出力
	/ALM	アラーム		正常時ON信号出力。アラーム発生時OFF信号出力
	SRV-S	サーボ状態		モータ電源供給中にON信号を出力

1. オープンコレクタで使用する場合は、PULS1およびDIR1に信号線を接続しないでください。誤動作およびドライバの破損原因になります。
2. ラインドライバで使用する場合は、OPCに信号線を接続しないでください。誤動作およびドライバの破損原因になります。

■I/O信号表

ピン番号	信号名称	意味内容
1	+COM	I/O電源入力 (DC24V±10%)
2	OPC	オープンコレクタ用電源入力
3	PULS1	指令パルス入力1
4	PULS2	指令パルス入力2
5	DIR1	指令方向入力1
6	DIR2	指令方向入力2
7	ORG	原点復帰
8	NC	使用禁止
9	RESET	リセット
10	SERVO	サーボON
11	ORG-S	原点復帰完了状態
12	IN-POS	位置決め完了
13	/ALM	アラーム
14	-COM	I/O電源入力 (0V)
15	SRV-G	サーボ状態
16	FG	アース

■I/Oコネクタ ピン配置



■その他の基本仕様

- 保護機能
- 位置検出エラー、温度異常、過負荷、過電圧、低電圧、位置偏差過大、制御電圧低下、過電流、モータ電流異常、CPU異常、モータ線断線、指令速度超過、パルス周波数超過

■パルス列入カドライバの5つの特徴

1. 高信頼ベクトル制御方式を踏襲

以前より好評頂いております、ミスミRS単軸ロボット専用ポジョナ・コントローラと同様の閉ループ・ベクトル制御方式を採用しています。これにより、パルス列入力制御においても優れた制御性能を保持し、弊社ポジョナ・コントローラと同様に高速域でのトルク低下を抑制。

2. レゾルバ型回転角度センサによるフィードバック

ステッピングモータの脱調現象解消に欠かせない高精度回転角度センサ情報も、弊社ポジョナ・コントローラと同様のフィードバック方式。一回転あたり20480パルスの高分解能レゾルバにより高精度位置決めを実現しています。

3. パルス列入力方式は、オープンコレクタとラインドライバ方式の両方に対応可能

上位制御装置の仕様に合わせ、単純な配線変更とコントローラ内部のパラメータ設定にてパルス列指令入力方式を切り替えることができます。オープンコレクタ方式においては、DC5V~24Vの広範囲な入力電圧に対応。

4. RS-Managerによるパラメータ編集・本体操作が可能

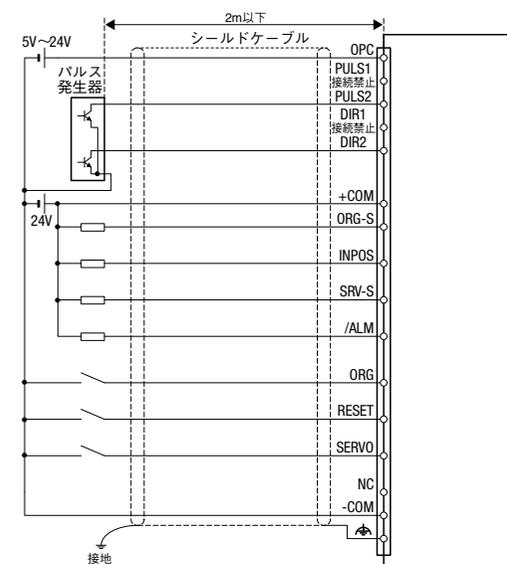
単軸ロボット操作に必要な各種パラメータの設定、リアルタイムトレース機能、設定条件のバックアップファイル出力など、カンタン制御に欠かせないサポートソフト「RS-Manager」による編集・操作をポジョナ・コントローラと変わりなく行うことができます。

●EXRS-P1ではハンディターミナル「EXRS-H1」および「EXRS-HD1」をご使用になれません。

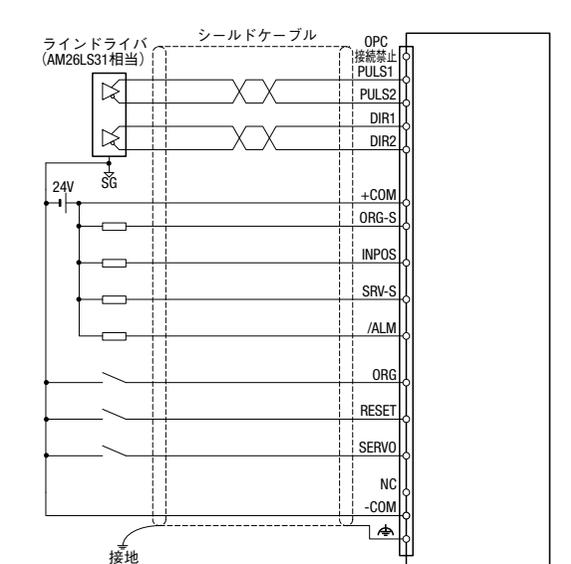
5. 従来のRSロボットシリーズをパルス列入力にて操作可能

現在お使いのステッピングモータ搭載の単軸ロボットも、パルス列制御コントローラにて操作することができ、新規で単軸ロボットをご購入していただく必要がありません。上位制御がパルス列出力の場合でも、コントローラを変更するだけで既存の単軸ロボットを再利用できます。

■入出力信号接続図 [オープンコレクタ]



■入出力信号接続図 [ラインドライバ]



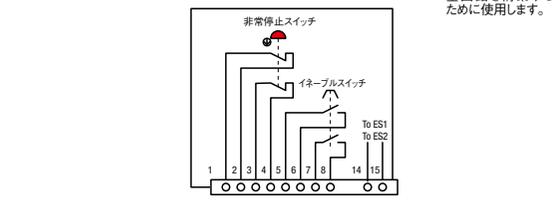
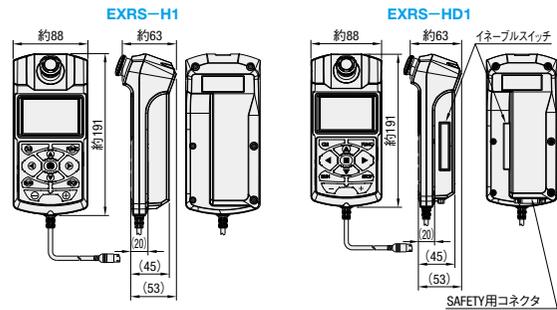
## オプション

### ■ハンディターミナル

型式	EXRS-H1	EXRS-HD1
非常停止ボタン	ノーマルクロス接点 (ロック機能付き)	有
デッドマンスイッチ	無	3ポジションイネーブルスイッチ
使用温度	0°C~40°C	
使用湿度	35%~85%RH (結露無きこと)	
本体質量	約450g	
ケーブル長	3.5m	
対応コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1台	2,3台	4,5台
EXRS-H1	35,300	34,900	34,600
EXRS-HD1	57,800	57,400	57,100



ロボットの可動エリア内にハンディターミナルを使用する場合は、EXRS-HD1を使用し、外部に安全回路を構築してください。

### ■デジチェーン用ケーブル

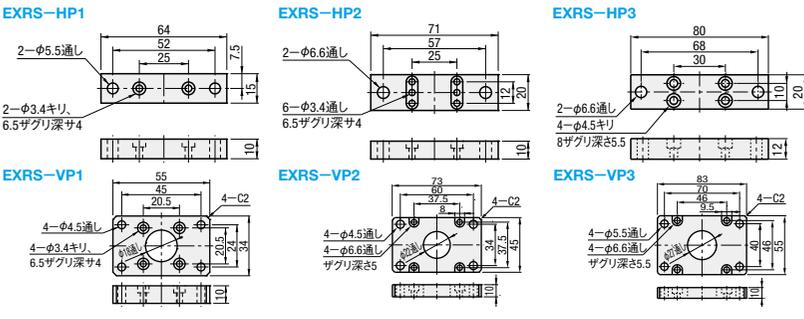
型式	EXRS-CD1		
ケーブル長	300mm		
対応コントローラ	EXRS-C1/P1/C21/C22		

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1本	2,3本	4,5本
EXRS-CD1	4,200	3,800	3,500

\*複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。

### ■ロッドタイプ専用フット・フランジ



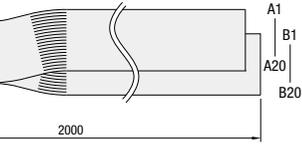
### ■I/Oケーブル

型式	EXRS-CB1	EXRS-CB2
ケーブル長	2m	1m
対応コントローラ	EXRS-C1/C21/C22	EXRS-P1

型式	¥基準単価	¥スライド単価		
	1本	2,3本	4,5本	
EXRS-CB1	3,500	3,100	2,800	
EXRS-CB2	3,800	3,400	3,100	

\*写真と図面はCB1のケーブルです。



ピン番号	信号	ケーブル色	ピン番号	信号	ケーブル色	ピン番号	信号	ケーブル色
A1	+COM	BR	A11	PIN6	BR	B1	POUT0	BR
A2	+COM	R	A12	PIN7	R	B2	POUT1	R
A3	(NC)	OR	A13	JOG+	OR	B3	POUT2	OR
A4	(NC)	Y	A14	JOG-	Y	B4	POUT3	Y
A5	PIN0	G	A15	MANUAL	G	B5	POUT4	G
A6	PIN1	BL	A16	ORG	BL	B6	POUT5	BL
A7	PIN2	V	A17	/LOCK	V	B7	POUT6	V
A8	PIN3	GY	A18	START/TEACH	GY	B8	POUT7	GY
A9	PIN4	W	A19	RESET	W	B9	OUT0	W
A10	PIN5	BL	A20	SERVO	BL	B10	OUT1	BL

\*外部機器接続側は切り放しです。

### ■サポートソフト (USB通信ケーブル付/D-Sub通信ケーブル付) 通信仕様: RS232C (EXRS-ST1/ST2)



型式	通信ケーブル長	対応コントローラ	¥基準単価	¥スライド単価	
			1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-ST1	5m	EXRS-C1/P1/C21/C22	18,700	18,300	18,100
EXRS-ST2	5m	EXRS-C1/P1/C21/C22	15,800	15,400	15,200

\*ケーブルはコントローラ/パソコン間の通信用です。 \*Windows8 (OS)には非対応です。

### ■給脂用ノズル

型式	EXRS-NZ1		
用途	ボールネジ給脂を補給用		
使用機種	RSD1/RSDG1 (モータ上側取付: U)		

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1本	2,3本	4,5本
EXRS-NZ1	8,300	7,900	7,600

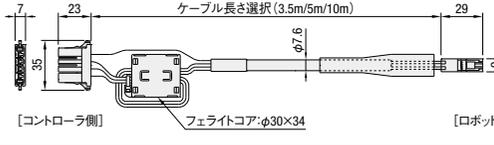
\*推奨品。一般的な市販のグリスガンに取り付けて使用できます。

### ■動力・信号一体型ケーブル (耐屈曲) (コントローラEXRS-C1/P1)

型式	ケーブル長さ (m)	¥基準単価		¥スライド単価	
		1本	2,3本	4,5本	
EXRS-CT1	1	6,500	6,100	5,900	
	3	6,500	6,100	5,900	
	5	8,300	7,900	7,600	
	10	15,500	15,100	14,800	

### ■動力ケーブル/信号ケーブル (コントローラEXRS-C21/C22)

型式	種類	ケーブル長さ	¥基準単価	¥スライド単価	
			1本	2,3本	4,5本
EXRS-CM1	動力	3.5m: 3	4,600	4,300	4,000
		5m: 5	5,500	5,100	4,900
EXRS-CR1 (標準)	信号	10m: 10	8,300	7,900	7,600
		3.5m: 3	5,500	5,100	4,900
EXRS-CR2 (耐屈曲)	信号	5m: 5	7,400	7,000	6,800
		10m: 10	11,900	11,500	11,300
		3.5m: 3	8,300	7,900	7,600
		5m: 5	11,000	10,600	10,400
		10m: 10	17,300	16,900	16,600



### ■データ保存用バッテリー

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-BA2	4,000	3,500	3,200

\*アプリアデータ保存用バッテリーです。(対応コントローラEXRS-C21/C22)  
\*アプリア仕様コントローラを選定された場合に標準で付属されます。1年を目安に交換してください。  
\*本製品は、RoHS指令対象外製品です。  
\*写真はイメージです。外観が写真と異なる場合がありますのでご了承ください。

### ■ノイズフィルタ

型式	定格電圧	定格電流	¥基準単価	¥スライド単価	
			1台	2,3台	4,5台
EXRS-NF1	AC250V/DC250V	10A	4,300	3,900	3,600

本製品はプッシュダウン方式端子台を採用しているため以下の状態で出荷されます。  
\*端子台カバーは収納されています。  
\*端子台ねじは上側に保持されています。

### ■通信ケーブル

型式	EXRS-USB1	EXRS-DSUB1
通信種類	USB通信	D-Sub通信
対応コントローラ	EXRS-C1/P1 EXRS-C21/C22	

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-USB1	15,200	14,900	14,600
EXRS-DSUB1	8,500	8,200	7,900

\*USBドライバはサポートソフトに含まれています  
\*本ケーブルはコントローラ/パソコン間の通信用です

### ■サポートソフト (RS-Manager)

型式	EXRS-RSM		
対応コントローラ	EXRS-C1/P1 EXRS-C21/C22		

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-RSM	9,000	8,700	8,400

### ■電源コネクタ

型式	EXRS-PC1	EXRS-PC21	EXRS-PC22
電圧	DC24V	AC100V	AC200V
対応コントローラ	EXRS-C1/P1	EXRS-C21A/C21B	EXRS-C22A/C22B

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-PC1	1,900	1,600	1,300
EXRS-PC21	2,100	1,800	1,500
EXRS-PC22	2,100	1,800	1,500

### ■EXTコネクタ

型式	EXRS-EXT1		
対応コントローラ	EXRS-C21/C22		

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-EXT1	2,100	1,800	1,500

型式	EXRS-DMP1		
対応コントローラ	EXRS-C1/P1 EXRS-C21/C22		

型式	¥基準単価	¥スライド単価	
	1コ	2,3コ	4,5コ
EXRS-DMP1	1,900	1,600	1,300

# エアモジュールユニット(縦型)

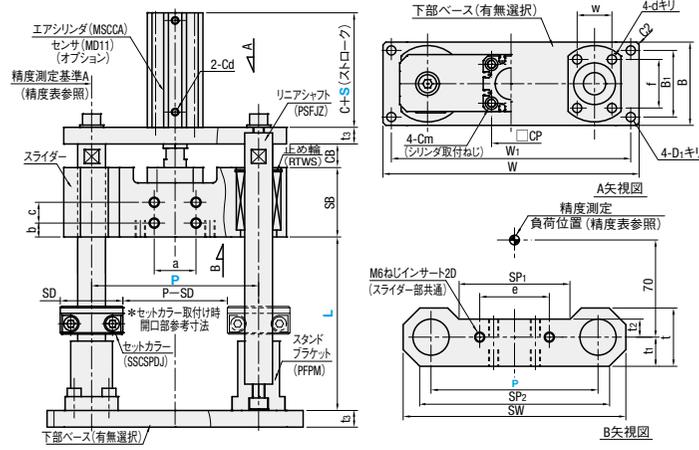
■基本設計不要のエアモジュールユニット。加圧・切断・押し当て作業など、縦使い専用。



■仕様一覧

型式		仕様	
Type	No.	シリンダ	ベース
MAT25	NN(S)	N(無)	N(無)
MAT32	NB(S)	N(無)	B(有)
MAT40	CN(S)	C(有)	N(無)
MAT50	CB(S)	C(有)	B(有)

MAT25  
MAT32  
MAT40  
MAT50  
MAT63



■構成部品

部品	ベース	スライダ	締結部品関係
材質	A6063	A6063	SUS
表面処理	白アルマイト	白アルマイト	-

- 1) シリンダ無を選択して他社製シリンダの取り付けも可能です。
- 2) 適合シリンダ径は、φ25、φ32、φ40、φ50、φ63となります。
- 3) Sタイプは、MAT25のみとなります。(MAT25(S))
- 4) Sタイプの軸径はφ16となります。(下記使用部品表参照)

■モジュール使用部品

型式	No.	使用部品名称						
		シリンダ	リニアシャフト	フローティングジョイント	リニアプッシュ	止め輪	セットカラー	スタンドブラケット
MAT25	NNS・NBS	-	PSFJZ16 (軸径16)	FJUCS10	LMU16	RTWS28	SSCSPDJ16	PPFM16
	CNS・CBS	MSCCA25	PSFJZ20 (軸径20)		LMU20	RTWS32	SSCSPDJ20	PPFM20
	NN・NB	-	-		-	-	-	-
	CN・CB	MSCCA25	-		-	-	-	-
MAT32	NN・NB	-	PSFJZ25 (軸径25)	FJUCS14	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA32						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA40						
MAT40	NN・NB	-	PSFJZ25 (軸径25)	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA40						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA50						
MAT50	NN・NB	-	PSFJZ25 (軸径25)	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA50						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA63						
MAT63	NN・NB	-	PSFJZ25 (軸径25)	FJUCS18	LMU25	RTWS40	SSCSPDJ25	PPFM25
	CN・CB	MSCCA63						
	NN・NB	-						
	CN・CB	MSCCA63						

■上記使用部品の詳細は、各カタログ掲載ページでご確認ください。

型式	No.	選択		スライダ寸法								スタンド取付寸法		ベース寸法 (有選択時)		SD
		S	P	CB	C	CP	Cm	Cd	SB	d	f	w	ts	D1		
MAT25	NN(S)	120	180	17	28	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35
	NB(S)	150	200	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35
	CN(S)	150	200	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35
	CB(S)	150	200	17	32.5	5	50	5.5	32	20	6.6	35	25	40	6.6	35
MAT32	NN	120-300 (S=30)	180	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	NB	120-300 (S=30)	180	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CN	120-300 (S=30)	180	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CB	120-300 (S=30)	180	27	33	5	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
MAT40	NN	120-250 (S=50)	180	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	NB	120-250 (S=50)	180	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CN	120-250 (S=50)	180	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CB	120-250 (S=50)	180	30	40	6	68	9	45	35	9	45	35	45	9	45
MAT50	NN	160-250 (S=30)	200	32	50	8	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	NB	160-250 (S=30)	200	32	50	8	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CN	160-250 (S=30)	200	32	50	8	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CB	160-250 (S=30)	200	32	50	8	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
MAT63	NN	160-250 (S=50)	200	32	60	10	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	NB	160-250 (S=50)	200	32	60	10	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CN	160-250 (S=50)	200	32	60	10	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45
	CB	160-250 (S=50)	200	32	60	10	72	9	45	35	9	45	35	45	9	45

Order 注文例: 型式 MAT25NN - S 30 - P 120 - L 180

Alteration 追加加工: 型式 MAT25NN - S 30 - P 120 - L 180 - NSC・AS

Delivery 出荷日: 8 日目出荷

Alteration	Code	Spec.	¥/1Code
セットカラー無	NSC	セットカラーを除外します。	MAT25(S) -1,000 MAT25 -1,300 MAT32, 40, 50, 63 -1,400
オートスイッチ付	AS	オートスイッチを付属します 型式MD11L3 2個 シリンダ付のみ適用	+4,100



型式	No.	質量 (kg)											
		シリンダストロークS=30						シリンダストロークS=50					
		L=120~200		L=210~250		L=260~300		L=160~200		L=210~250		L=260~300	
MAT25	NNS	2.2	2.3	2.2	2.3	2.2	2.3	2.2	2.3	2.2	2.3	2.2	2.3
	NBS	2.5	2.7	2.5	2.7	2.5	2.7	2.5	2.7	2.5	2.7	2.5	2.7
	CNS	2.5	2.6	2.5	2.6	2.5	2.6	2.5	2.6	2.5	2.6	2.5	2.6
	CBS	2.9	3.0	2.9	3.0	2.9	3.0	2.9	3.0	2.9	3.0	2.9	3.0
MAT32	NN	2.7	3.1	2.7	3.1	2.7	3.1	2.7	3.1	2.7	3.1	2.7	3.1
	NB	3.1	3.8	3.1	3.8	3.1	3.8	3.1	3.8	3.1	3.8	3.1	3.8
	CN	3.1	3.5	3.1	3.3	3.1	3.5	3.1	3.5	3.1	3.5	3.1	3.5
	CB	3.5	4.1	3.5	4.3	3.5	4.2	3.5	4.2	3.5	4.2	3.5	4.2
MAT40	NN	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9
	NB	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8
	CN	5.5	6.4	5.5	6.3	5.5	6.5	5.5	6.5	5.5	6.5	5.5	6.5
	CB	6.2	7.2	6.2	7.0	6.2	7.3	6.2	7.3	6.2	7.3	6.2	7.3
MAT50	NN	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9	5.0	5.9
	NB	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8	5.8	6.8
	CN	5.5	6.4	5.5	6.3	5.5	6.5	5.5	6.5	5.5	6.5	5.5	6.5
	CB	6.3	7.3	6.3	7.0	6.3	7.4	6.3	7.4	6.3	7.4	6.3	7.4
MAT63	NN	6.6	7.9	6.6	7.9	6.6	7.9	6.6	7.9	6.6	7.9	6.6	7.9
	NB	7.9	8.3	7.9	8.3	7.9	8.3	7.9	8.3	7.9	8.3	7.9	8.3
	CN	7.3	7.7	7.3	7.7	7.3	7.5	7.3	7.5	7.3	7.5	7.3	7.5
	CB	8.6	8.9	8.6	8.9	8.6	8.8	8.6	8.8	8.6	8.8	8.6	8.8

■質量 (kg) ※表示数量超えは納期のお見積り

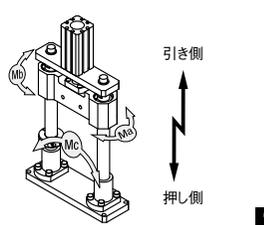
■速度・許容荷重・推力・許容モーメント

型式	No.	スライダ質量 (kg)	最高速度 (mm/s)	許容荷重 (kN)	シリンダ推力参考値 (kN)								静的許容モーメント (N・m)			
					0.4MPa時		0.5MPa時		0.6MPa時		0.7MPa時		Ma	Mb	Mc	
					引き側	押し側	引き側	押し側	引き側	押し側	引き側	押し側				
MAT25(S)	120	0.9	500	0.08	0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	3.6	3.6	5.9	
	150	1.3			0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	4.8	4.8	6.9	
	200	1.8			0.15	0.20	0.19	0.25	0.23	0.30	0.26	0.34	4.8	4.8	8.6	
	150	1.8			0.13	0.24	0.32	0.30	0.40	0.36	0.48	0.42	0.56	7.7	7.7	11.4
MAT32	200	2.6	500	0.13	0.24	0.32	0.30	0.40	0.36	0.48	0.42	0.56	7.7	7.7	13.1	
	150	1.8			0.22	0.42	0.50	0.53	0.63	0.63	0.75	0.74	0.88	7.7	7.7	9.8
	200	2.6			0.22	0.42	0.50	0.53	0.63	0.63	0.75	0.74	0.88	7.7	7.7	13.1
	150	1.8			0.35	0.66	0.79	0.82	0.98	0.99	1.18	1.15	1.37	7.7	7.7	13.1
MAT50	200	2.8	500	0.13	0.24	0.32	0.30	0.40	0.36	0.48	0.42	0.56	7.7	7.7	13.1	
	200	2.8			0.59	1.12	1.25	1.40	1.56	1.68	1.87	1.96	2.18	7.7	7.7	13.1

■精度

型式	基準軸に対する走り平行度 (正立)			
	無負荷時		負荷時 (参考)	
	スライダ側		スライダ側	
MAT25(S)	0.07	-	0.08	-
	0.07	0.07	0.10	0.10
MAT25	0.07	0.07	0.10	0.10
MAT32	-	0.07	0.07	0.10
MAT40	-	0.07	0.07	0.10
MAT50	-	-	0.07	0.10
MAT63	-	-	0.07	0.10

■許容モーメント



- 1) 測定はA軸とします。
- 2) 負荷を6面に取り付け、軸心から70mmの位置に3kgの質量をかけて実測。
- 3) シリンダストロークの差による精度の違いはありません。
- 4) 走り平行度の数値は参考値です。